

CMOS 16-BIT SINGLE CHIP MICROCONTROLLER

**S1C17M02/M03**

テクニカルマニュアル

## 評価ボード・キット、開発ツールご使用上の注意事項

1. 本評価ボード・キット、開発ツールは、お客様での技術的評価、動作の確認および開発のみに用いられることを想定し設計されています。それらの技術評価・開発等の目的以外には使用しないでください。本品は、完成品に対する設計品質に適合していません。
2. 本評価ボード・キット、開発ツールは、電子エンジニア向けであり、消費者向け製品ではありません。お客様において、適切な使用と安全に配慮願います。弊社は、本品を用いることで発生する損害や火災に対し、いかなる責も負いかねます。通常の使用においても、異常がある場合は使用を中止してください。
3. 本評価ボード・キット、開発ツールに用いられる部品は、予告なく変更されることがあります。

本資料のご使用につきましては、次の点にご留意願います。

本資料の内容については、予告なく変更することがあります。

1. 本資料の一部、または全部を弊社に無断で転載、または、複製など他の目的に使用することは堅くお断りします。
2. 弊社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に弊社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、弊社ホームページなどを通じて公開される最新情報に常にご注意ください。
3. 本資料に掲載されている応用回路、プログラム、使用方法などはあくまでも参考情報です。お客様の機器・システムの設計において、応用回路、プログラム、使用方法などを使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらに起因する第三者の知的財産権およびその他の権利侵害ならびに損害の発生に対し、弊社はいかなる保証を行うものではありません。また、本資料によって第三者または弊社の知的財産権およびその他の権利の実施権の許諾を行うものではありません。
4. 弊社は常に品質、信頼性の向上に努めていますが、一般的に半導体製品は誤作動または故障する場合があります。弊社製品のご使用にあたりましては、弊社製品の誤作動や故障により生命・身体に危害を及ぼすこと又は財産が侵害されることのないように、お客様の責任において、お客様のハードウェア、ソフトウェア、システムに必要な安全設計を行うようお願いいたします。なお、設計および使用に際しては、弊社製品に関する最新の情報(本資料、仕様書、データシート、マニュアル、弊社ホームページなど)をご確認いただき、それに従ってください。また、上記資料などに掲載されている製品データ、図、表などに示す技術的な内容、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例などの情報を使用する場合は、お客様の製品単独およびシステム全体で十分に評価を行い、お客様の責任において適用可否の判断をお願いいたします。
5. 弊社は、正確さを期すために慎重に本資料およびプログラムを作成しておりますが、本資料およびプログラムに掲載されている情報に誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料およびプログラムに掲載されている情報の誤りによってお客様に損害が生じた場合においても、弊社は一切その責任を負いかねます。
6. 弊社製品の分解、解析、リバースエンジニアリング、改造、改変、翻案、複製などは堅くお断りします。
7. 弊社製品は、一般的な電子機器(事務機器、通信機器、計測機器、家電製品など)および本資料に個別に掲載されている用途に使用されることを意図して設計、開発、製造されています(一般用途)。特別な品質、信頼性が要求され、その誤動作や故障により生命・身体に危害を及ぼす恐れ、膨大な財産侵害を引き起こす恐れ、もしくは社会に深刻な影響を及ぼす恐れのある以下の特定用途に使用されることを意図していません。お客様に置かれましては、弊社製品を一般用途に使用されることを推奨いたします。もし一般用途以外の用途で弊社製品のご使用およびご購入を希望される場合、弊社はおお客様の特定用途に弊社製品を使用されることへの商品性、適合性、安全性について、明示的・黙示的に関わらずいかなる保証を行うものではありません。お客様が特定用途での弊社製品の使用を希望される場合は、弊社営業窓口まで事前にご連絡の上、承諾を得てください。

### 【特定用途】

宇宙機器(人工衛星・ロケットなど)/輸送車両並びにその制御機器(自動車・航空機・列車・船舶など)  
医療機器(本資料に個別に掲載されている用途を除く)/海底中継機器/発電所制御機器/防災・防犯装置  
交通用機器/金融関連機器  
上記と同等の信頼性を必要とする用途

8. 本資料に掲載されている弊社製品および当該技術を国内外の法令および規制により製造・使用・販売が禁止されている機器・システムに使用することはできません。また、弊社製品および当該技術を大量破壊兵器等の開発および軍事利用の目的その他軍事用途等に使用しないでください。弊社製品または当該技術を輸出または海外に提供する場合は、「外国為替及び外国為替法」、「米国輸出管理規則(EAR)」、その他輸出関連法令を遵守し、係る法令の定めるところにより必要な手続きを行ってください。
9. お客様が本資料に掲載されている諸条件に反したことに起因して生じたいかなる損害(直接・間接を問わず)に関して、弊社は一切その責任を負いかねます。
10. お客様が弊社製品を第三者に譲渡、貸与などをしたことにより、損害が発生した場合、弊社は一切その責任を負いかねます。
11. 本資料についての詳細に関するお問合せ、その他お気付きの点などがありましたら、弊社営業窓口までご連絡ください。
12. 本資料に掲載されている会社名、商品名は、各社の商標または登録商標です。

(Rev. J1.0, 2021.9)

## はじめに

本書はS1C17M02/M03を使用する製品を開発される設計者、プログラマを対象とした技術マニュアルで、ICの機能、内蔵周辺回路の動作、およびその制御方法を説明します。

CPUの機能と命令については“S1C17 Family S1C17コアマニュアル”を、デバッグツールの機能と操作方法については各ツールのマニュアルを参照してください。(マニュアルは、弊社WEBサイト“製品情報:ドキュメントダウンロード”からダウンロード可能です。)

## 本書内の表記や記号について

### レジスタのアドレス

各周辺回路の説明には制御レジスタのアドレスは記載されておりません。レジスタのアドレスは“メモリ、バス”の章の“周辺回路エリア”、またはAppendixの“周辺回路制御レジスタ一覧”を参照してください。

### レジスタと制御ビットの表記

説明の中では、レジスタや制御ビットを信号名や端子名と区別するため、次のように記載します。

XXXレジスタ: 1つのレジスタの全体を示します。

XXX.YYYビット: XXXレジスタ内にある1ビットの制御ビットYYYを示します。

XXX.ZZZ[1:0]ビット: XXXレジスタ内にある2ビットの制御ビットZZZ1とZZZ0を示します。

### レジスタ表の内容と記号

Initial: 初期化時の値

Reset: 初期化条件。初期化条件はリセットグループ(H0、H1、S0)により決まります。リセットグループについては、“電源、リセット、クロック”の章の“初期化条件(リセットグループ)”を参照してください。

R/W: R = 読み出し可能

W = 書き込み可能

WP = 書き込み可能(MSCPROT.PROT[15:0]ビットによる書き込み保護あり)

R/W = 読み書き可能

R/WP = 読み書き可能(MSCPROT.PROT[15:0]ビットによる書き込み保護あり)

### 制御ビットの読み出し/書き込み値

本書では1ビット値を除き、制御ビットの値を16進数で記載します(説明上、10進数や2進数が必要な場合を除く)。制御ビットのビット幅により次のように記載します。

1ビット: 0または1

2~4ビット: 0x0~0xf

5~8ビット: 0x00~0xff

9~12ビット: 0x000~0xffff

13~16ビット: 0x0000~0xffff

10進数: 0~9999...

2進数: 0b0000...~0b1111...

### チャンネル番号

周辺回路によっては複数チャンネルの機能を搭載可能な場合があります(例: 16ビットタイマなど)。これらの周辺回路の章は実装されているチャンネル数にかかわらず、レジスタ名や端子名などに付いているチャンネル番号を表す数値を‘n’と記述しています。基本的に、説明は全チャンネルに適用されます。機能が異なるチャンネルについてはチャンネル番号を明記しています。

例) 16ビットタイマのT16\_nCTLレジスタ

1チャンネル搭載機種(Ch.0のみ): T16\_nCTL = T16\_0CTLのみ

2チャンネル搭載機種(Ch.0とCh.1): T16\_nCTL = T16\_0CTLとT16\_1CTL

本ICの周辺回路の搭載チャンネル数は、“概要”の章の“特長”を参照してください。

## - 目次 -

はじめに.....	i
本書内の表記や記号について .....	i
<b>1 概要 .....</b>	<b>1-1</b>
1.1 特長.....	1-1
1.2 ブロック図.....	1-3
1.3 端子.....	1-4
1.3.1 S1C17M02端子配置図(QFP13-64PIN).....	1-4
1.3.2 S1C17M03端子配置図(QFP15-100PIN).....	1-5
1.3.3 端子説明 .....	1-6
<b>2 電源, リセット, クロック.....</b>	<b>2-1</b>
2.1 パワージェネレータ(PWG).....	2-1
2.1.1 概要.....	2-1
2.1.2 端子.....	2-1
2.1.3 V <sub>D1</sub> レギュレータの動作モード .....	2-1
2.2 システムリセットコントローラ(SRC).....	2-2
2.2.1 概要.....	2-2
2.2.2 入力端子 .....	2-2
2.2.3 リセットソース.....	2-3
2.2.4 初期化条件(リセットグループ) .....	2-3
2.3 クロックジェネレータ(CLG).....	2-4
2.3.1 概要.....	2-4
2.3.2 入出力端子.....	2-5
2.3.3 クロックソース.....	2-5
2.3.4 動作.....	2-7
2.4 動作モード .....	2-11
2.4.1 イニシャル起動シーケンス.....	2-11
2.4.2 動作モードの遷移.....	2-11
2.5 割り込み.....	2-13
2.6 制御レジスタ.....	2-13
PWG V <sub>D1</sub> Regulator Control Register .....	2-13
CLG System Clock Control Register.....	2-14
CLG Oscillation Control Register .....	2-15
CLG OSC1 Control Register .....	2-16
CLG OSC3 Control Register .....	2-17
CLG Interrupt Flag Register .....	2-18
CLG Interrupt Enable Register .....	2-18
CLG FOUT Control Register.....	2-19
CLG Oscillation Frequency Trimming Register 1 .....	2-19
CLG Oscillation Frequency Trimming Register 2 .....	2-20
<b>3 CPU, デバッグ .....</b>	<b>3-1</b>
3.1 概要.....	3-1
3.2 CPUコア .....	3-2
3.2.1 CPUレジスタ .....	3-2
3.2.2 命令セット .....	3-2
3.2.3 PSRの読み出し.....	3-2
3.2.4 S1C17コア予約I/Oエリア .....	3-2
3.3 デバッグ.....	3-2
3.3.1 デバッグ機能 .....	3-2
3.3.2 必要リソースとデバッグツール.....	3-2

3.3.3	デバッグ入出力端子一覧 .....	3-3
3.3.4	外部接続 .....	3-3
3.3.5	Flashセキュリティ機能.....	3-3
3.4	制御レジスタ.....	3-4
MISC PSR Register .....	3-4	
Debug RAM Base Register .....	3-4	
<b>4</b>	<b>メモリ、バス.....</b>	<b>4-1</b>
4.1	概要 .....	4-1
4.2	バスアクセスサイクル .....	4-1
4.3	Flashメモリ .....	4-2
4.3.1	Flashメモリ端子 .....	4-2
4.3.2	Flashバスアクセスサイクルの設定.....	4-2
4.3.3	Flashプログラミング .....	4-3
4.4	EEPROM .....	4-3
4.4.1	EEPROM端子.....	4-3
4.4.2	EEPROM操作.....	4-3
4.4.3	割り込み .....	4-4
4.5	RAM .....	4-4
4.6	表示データRAM .....	4-5
4.7	周辺回路制御レジスタ .....	4-5
4.7.1	システムプロテクト機能 .....	4-9
4.8	制御レジスタ.....	4-9
MISC System Protect Register .....	4-9	
MISC IRAM Size Register.....	4-9	
FLASHC Flash Read Cycle Register .....	4-10	
EEPROMC Control Register 0.....	4-10	
EEPROMC Control Register 1 .....	4-11	
EEPROMC Address Register .....	4-11	
EEPROMC Write Data Register.....	4-11	
EEPROMC Interrupt Flag Register .....	4-11	
EEPROMC Interrupt Enable Register.....	4-12	
<b>5</b>	<b>割り込みコントローラ(ITC).....</b>	<b>5-1</b>
5.1	概要 .....	5-1
5.2	ベクタテーブル .....	5-1
5.2.1	ベクタテーブルベースアドレス(TTBR).....	5-3
5.3	初期設定.....	5-3
5.4	マスク可能割り込みの制御と動作 .....	5-3
5.4.1	周辺回路の割り込み制御 .....	5-3
5.4.2	ITCの割り込み要求処理.....	5-3
5.4.3	CPUの割り込み要求受領条件 .....	5-4
5.5	NMI.....	5-4
5.6	ソフトウェア割り込み .....	5-4
5.7	CPUによる割り込み処理 .....	5-4
5.8	制御レジスタ.....	5-5
MISC Vector Table Address Low Register .....	5-5	
MISC Vector Table Address High Register.....	5-5	
ITC Interrupt Level Setup Register x .....	5-5	
<b>6</b>	<b>入出力ポート(PPORT) .....</b>	<b>6-1</b>
6.1	概要 .....	6-1
6.2	I/Oセルの構造と機能.....	6-2
6.2.1	シュミット入力.....	6-2

6.2.2	トレラント・フェイルセーフ .....	6-3
6.2.3	プルアップ/プルダウン .....	6-3
6.2.4	CMOS出力とハイインピーダンス状態 .....	6-3
6.3	クロック設定 .....	6-3
6.3.1	PPORTの動作クロック .....	6-3
6.3.2	SLEEPモード時のクロック供給 .....	6-4
6.3.3	DEBUGモード時のクロック供給 .....	6-4
6.4	動作 .....	6-4
6.4.1	初期設定 .....	6-4
6.4.2	ポートの入出力制御 .....	6-5
6.5	割り込み .....	6-6
6.6	制御レジスタ .....	6-7
	Px Port Data Register .....	6-7
	Px Port Enable Register .....	6-7
	Px Port Pull-up/down Control Register .....	6-8
	Px Port Interrupt Flag Register .....	6-8
	Px Port Interrupt Control Register .....	6-8
	Px Port Chattering Filter Enable Register .....	6-9
	Px Port Mode Select Register .....	6-9
	Px Port Function Select Register .....	6-9
	P Port Clock Control Register .....	6-10
	P Port Interrupt Flag Group Register .....	6-11
6.7	本ICの制御レジスタ/ポート機能の構成 .....	6-12
6.7.1	P0ポートグループ .....	6-12
6.7.2	P1ポートグループ .....	6-14
6.7.3	P2ポートグループ .....	6-17
6.7.4	P3ポートグループ .....	6-19
6.7.5	P4ポートグループ .....	6-21
6.7.6	Pdポートグループ .....	6-23
6.7.7	ポートグループ共通 .....	6-25
<b>7</b>	<b>ユニバーサルポートマルチプレクサ(UPMUX) .....</b>	<b>7-1</b>
7.1	概要 .....	7-1
7.2	周辺入出力機能の割り当て .....	7-1
7.3	制御レジスタ .....	7-2
	Pxy-xz Universal Port Multiplexer Setting Register .....	7-2
<b>8</b>	<b>ウォッチドッグタイマ(WDT2) .....</b>	<b>8-1</b>
8.1	概要 .....	8-1
8.2	クロック設定 .....	8-1
8.2.1	WDT2の動作クロック .....	8-1
8.2.2	DEBUGモード時のクロック供給 .....	8-1
8.3	動作 .....	8-2
8.3.1	WDT2の制御 .....	8-2
8.3.2	HALT, SLEEPモード時の動作 .....	8-3
8.4	制御レジスタ .....	8-3
	WDT2 Clock Control Register .....	8-3
	WDT2 Control Register .....	8-4
	WDT2 Counter Compare Match Register .....	8-4
<b>9</b>	<b>電源電圧検出回路(SVD4) .....</b>	<b>9-1</b>
9.1	概要 .....	9-1
9.2	入力端子と外部接続 .....	9-2
9.2.1	入力端子 .....	9-2
9.2.2	外部との接続 .....	9-2

9.3	クロック設定.....	9-2
9.3.1	SVD4の動作クロック.....	9-2
9.3.2	SLEEPモード時のクロック供給.....	9-2
9.3.3	DEBUGモード時のクロック供給.....	9-3
9.4	動作.....	9-3
9.4.1	SVD4の制御.....	9-3
9.4.2	SVD4の動作.....	9-4
9.5	SVD4割り込みとリセット.....	9-4
9.5.1	SVD4割り込み.....	9-4
9.5.2	SVD4リセット.....	9-5
9.6	制御レジスタ.....	9-5
	SVD4 Clock Control Register.....	9-5
	SVD4 Control Register.....	9-6
	SVD4 Status and Interrupt Flag Register.....	9-7
	SVD4 Interrupt Enable Register.....	9-8
<b>10</b>	<b>16ビットタイマ(T16).....</b>	<b>10-1</b>
10.1	概要.....	10-1
10.2	入力端子.....	10-1
10.3	クロック設定.....	10-2
10.3.1	T16の動作クロック.....	10-2
10.3.2	SLEEPモード時のクロック供給.....	10-2
10.3.3	DEBUGモード時のクロック供給.....	10-2
10.3.4	イベントカウンタクロック.....	10-2
10.4	動作.....	10-2
10.4.1	初期設定.....	10-2
10.4.2	カウンタのアンダーフロー.....	10-3
10.4.3	リピートモードの動作.....	10-3
10.4.4	ワンショットモードの動作.....	10-3
10.4.5	カウンタ値のリード.....	10-4
10.5	割り込み.....	10-4
10.6	制御レジスタ.....	10-4
	T16 Ch.n Clock Control Register.....	10-4
	T16 Ch.n Mode Register.....	10-5
	T16 Ch.n Control Register.....	10-5
	T16 Ch.n Reload Data Register.....	10-6
	T16 Ch.n Counter Data Register.....	10-6
	T16 Ch.n Interrupt Flag Register.....	10-6
	T16 Ch.n Interrupt Enable Register.....	10-7
<b>11</b>	<b>UART(UART3).....</b>	<b>11-1</b>
11.1	概要.....	11-1
11.2	入出力端子と外部接続.....	11-2
11.2.1	入出力端子一覧.....	11-2
11.2.2	外部との接続.....	11-2
11.2.3	入力端子のプルアップ機能.....	11-2
11.2.4	出力端子のオープンドレイン出力機能.....	11-2
11.2.5	入出力信号の反転機能.....	11-2
11.3	クロック設定.....	11-2
11.3.1	UART3の動作クロック.....	11-2
11.3.2	SLEEPモード時のクロック供給.....	11-3
11.3.3	DEBUGモード時のクロック供給.....	11-3
11.3.4	ボーレートジェネレータ.....	11-3
11.4	データフォーマット.....	11-3

11.5	動作	11-4
11.5.1	初期設定	11-4
11.5.2	データ送信	11-5
11.5.3	データ受信	11-6
11.5.4	IrDAインタフェース	11-7
11.5.5	キャリア変調	11-7
11.6	受信エラー	11-8
11.6.1	フレーミングエラー	11-8
11.6.2	パリティエラー	11-8
11.6.3	オーバーランエラー	11-9
11.7	割り込み	11-9
11.8	制御レジスタ	11-9
	UART3 Ch. <i>n</i> Clock Control Register	11-9
	UART3 Ch. <i>n</i> Mode Register	11-10
	UART3 Ch. <i>n</i> Baud-Rate Register	11-11
	UART3 Ch. <i>n</i> Control Register	11-12
	UART3 Ch. <i>n</i> Transmit Data Register	11-12
	UART3 Ch. <i>n</i> Receive Data Register	11-12
	UART3 Ch. <i>n</i> Status and Interrupt Flag Register	11-13
	UART3 Ch. <i>n</i> Interrupt Enable Register	11-14
	UART3 Ch. <i>n</i> Carrier Waveform Register	11-14
<b>12</b>	<b>同期式シリアルインタフェース(SPIA)</b>	<b>12-1</b>
12.1	概要	12-1
12.2	入出力端子と外部接続	12-2
12.2.1	入出力端子一覧	12-2
12.2.2	外部との接続	12-2
12.2.3	マスタモードとスレーブモードの端子機能	12-3
12.2.4	入力端子のプルアップ/プルダウン機能	12-3
12.3	クロック設定	12-3
12.3.1	SPIAの動作クロック	12-3
12.3.2	DEBUGモード時のクロック供給	12-4
12.3.3	SPIクロック(SPICLK <sub><i>n</i></sub> )の位相と極性	12-4
12.4	データフォーマット	12-5
12.5	動作	12-5
12.5.1	初期設定	12-5
12.5.2	マスタモードのデータ送信	12-5
12.5.3	マスタモードのデータ受信	12-7
12.5.4	マスタモードのデータ送受信終了	12-8
12.5.5	スレーブモードのデータ送受信	12-8
12.5.6	スレーブモードのデータ送受信終了	12-10
12.6	割り込み	12-10
12.7	制御レジスタ	12-11
	SPIA Ch. <i>n</i> Mode Register	12-11
	SPIA Ch. <i>n</i> Control Register	12-12
	SPIA Ch. <i>n</i> Transmit Data Register	12-13
	SPIA Ch. <i>n</i> Receive Data Register	12-13
	SPIA Ch. <i>n</i> Interrupt Flag Register	12-13
	SPIA Ch. <i>n</i> Interrupt Enable Register	12-14
<b>13</b>	<b>I<sup>2</sup>C(I2C)</b>	<b>13-1</b>
13.1	概要	13-1
13.2	入出力端子と外部接続	13-2
13.2.1	入出力端子一覧	13-2
13.2.2	外部との接続	13-2



13.3	クロック設定.....	13-3
13.3.1	I2Cの動作クロック .....	13-3
13.3.2	DEBUGモード時のクロック供給.....	13-3
13.3.3	ポーレートジェネレータ .....	13-3
13.4	動作 .....	13-4
13.4.1	初期設定 .....	13-4
13.4.2	マスタモードのデータ送信.....	13-5
13.4.3	マスタモードのデータ受信.....	13-7
13.4.4	マスタモードでの10ビットアドレス指定.....	13-9
13.4.5	スレーブモードのデータ送信 .....	13-10
13.4.6	スレーブモードのデータ受信 .....	13-12
13.4.7	10ビットアドレスモードのスレーブ動作.....	13-14
13.4.8	自動バスクリア動作.....	13-14
13.4.9	エラー検出.....	13-15
13.5	割り込み.....	13-16
13.6	制御レジスタ.....	13-17
	I2C Ch.n Clock Control Register .....	13-17
	I2C Ch.n Mode Register.....	13-18
	I2C Ch.n Baud-Rate Register.....	13-18
	I2C Ch.n Own Address Register .....	13-18
	I2C Ch.n Control Register .....	13-19
	I2C Ch.n Transmit Data Register.....	13-20
	I2C Ch.n Receive Data Register.....	13-20
	I2C Ch.n Status and Interrupt Flag Register .....	13-20
	I2C Ch.n Interrupt Enable Register .....	13-21
<b>14</b>	<b>DMMコントローラ(DSADC16).....</b>	<b>14-1</b>
14.1	概要.....	14-1
14.2	入出力端子と外部接続 .....	14-4
14.2.1	入出力端子一覧.....	14-4
14.2.2	外部との接続 .....	14-4
14.3	クロック設定.....	14-6
14.3.1	DSADC16の動作クロック .....	14-6
14.3.2	SLEEPモード時のクロック供給 .....	14-6
14.3.3	DEBUGモード時のクロック供給.....	14-6
14.4	動作 .....	14-7
14.4.1	初期設定 .....	14-7
14.4.2	測定開始 .....	14-9
14.4.3	測定モード/レンジ切り替え.....	14-9
14.4.4	直流測定機能 .....	14-11
14.4.5	交流測定機能 .....	14-12
14.4.6	周波数・容量測定機能.....	14-13
14.4.7	ピークホールド機能.....	14-17
14.4.8	導通チェック機能.....	14-17
14.4.9	内部温度測定機能.....	14-17
14.5	アナログネットワーク部の詳細.....	14-18
14.5.1	直流電圧測定 .....	14-18
14.5.2	交流電圧測定 .....	14-20
14.5.3	交流電圧+周波数測定 .....	14-21
14.5.4	抵抗測定 .....	14-23
14.5.5	導通チェック .....	14-25
14.5.6	ダイオードV <sub>F</sub> 測定.....	14-27
14.5.7	内部温度測定 .....	14-28
14.5.8	直流電流測定 .....	14-29

14.5.9	交流電流測定 .....	14-31
14.5.10	交流電流+周波数測定 .....	14-31
14.5.11	容量測定 .....	14-33
14.6	割り込み .....	14-36
14.7	制御レジスタ .....	14-37
DSADC16	Clock Control Register .....	14-37
DSADC16	Configuration Register .....	14-37
DSADC16	Control Register .....	14-39
DSADC16	Initialize Control Register .....	14-40
DSADC16	Interrupt Enable Register .....	14-40
DSADC16	Interrupt Flag Register .....	14-41
DSADC16	Comb Filter Result Register .....	14-43
DSADC16	Low Pass/High Pass Filter Result Register .....	14-43
DSADC16	RMS Result Register 1 .....	14-43
DSADC16	RMS Result Register 2 .....	14-43
DSADC16	DC Peak Hold MAX Result Register .....	14-43
DSADC16	DC Peak Hold MIN Result Register .....	14-43
DSADC16	AC Peak Hold MAX Result Register 1 .....	14-43
DSADC16	AC Peak Hold MAX Result Register 2 .....	14-44
DSADC16	AC Peak Hold MIN Result Register 1 .....	14-44
DSADC16	AC Peak Hold MIN Result Register 2 .....	14-44
VIR	Control Register .....	14-44
DMM	Setting Register 1 .....	14-45
DMM	Setting Register 2 .....	14-45
DMM	SMODE Setting Register .....	14-46
AFE	Network Setting Register 1 .....	14-48
AFE	Network Setting Register 2 .....	14-50
AFE	Network Setting Register 3 .....	14-51
Chopper	Amp Control Register .....	14-52
Delta	Sigma Modulator & ADCVCM Control Register .....	14-53
TSRVR	Temperature Correction Data Register .....	14-53
TSRVR	Control Register .....	14-53
Comparator	Output Status Register .....	14-54
DCDC	Control Register .....	14-54
AFE	Sub-control Register .....	14-55
14.8	参考資料 .....	14-56
14.8.1	I/O端子等価回路 .....	14-56
14.8.2	DMM仕様例 .....	14-56
14.8.3	各測定モードのビット設定 .....	14-58
<b>15</b>	<b>DMM用16ビットPWMタイマ(T16B_DMM) .....</b>	<b>15-1</b>
15.1	概要 .....	15-1
15.2	入出力端子 .....	15-2
15.3	クロック設定 .....	15-3
15.3.1	T16B_DMMの動作クロック .....	15-3
15.3.2	SLEEPモード時のクロック供給 .....	15-3
15.3.3	DEBUGモード時のクロック供給 .....	15-3
15.3.4	イベントカウンタクロック .....	15-3
15.4	動作 .....	15-4
15.4.1	カウンタブロックの動作 .....	15-4
15.4.2	コンパレータ/キャプチャブロックの動作 .....	15-7
15.4.3	TOUT出力の制御 .....	15-15
15.5	割り込み .....	15-20
15.6	制御レジスタ .....	15-21
T16B_DMM	Ch.n Clock Control Register .....	15-21
T16B_DMM	Ch.n Counter Control Register .....	15-21

T16B_DMM Ch. <i>n</i> Max Counter Data Register .....	15-23
T16B_DMM Ch. <i>n</i> Timer Counter Data Register .....	15-23
T16B_DMM Ch. <i>n</i> Counter Status Register .....	15-23
T16B_DMM Ch. <i>n</i> Interrupt Flag Register .....	15-24
T16B_DMM Ch. <i>n</i> Interrupt Enable Register .....	15-25
T16B_DMM Ch. <i>n</i> Comparator/Capture <i>m</i> Control Register .....	15-26
T16B_DMM Ch. <i>n</i> Compare/Capture <i>m</i> Data Register .....	15-29
<b>16 サウンドジェネレータ(SNDA_DMM) .....</b>	<b>16-1</b>
16.1 概要 .....	16-1
16.2 出力端子と外部接続 .....	16-2
16.2.1 出力端子一覧 .....	16-2
16.2.2 出力端子の駆動モード .....	16-2
16.2.3 外部との接続 .....	16-2
16.3 クロック設定 .....	16-3
16.3.1 SNDA_DMMの動作クロック .....	16-3
16.3.2 SLEEPモード時のクロック供給 .....	16-3
16.3.3 DEBUGモード時のクロック供給 .....	16-3
16.4 動作 .....	16-3
16.4.1 初期設定 .....	16-3
16.4.2 ノーマルブザーモードのブザー出力 .....	16-4
16.4.3 ワンショットブザーモードのブザー出力 .....	16-6
16.4.4 メロディモードの出力 .....	16-7
16.4.5 DMM連動モード .....	16-9
16.5 割り込み .....	16-9
16.6 制御レジスタ .....	16-10
SNDA_DMM Clock Control Register .....	16-10
SNDA_DMM Select Register .....	16-10
SNDA_DMM Control Register .....	16-11
SNDA_DMM Data Register .....	16-12
SNDA_DMM Interrupt Flag Register .....	16-13
SNDA_DMM Interrupt Enable Register .....	16-13
<b>17 LCDドライバ(LCD4B) .....</b>	<b>17-1</b>
17.1 概要 .....	17-1
17.2 出力端子と外部接続 .....	17-2
17.2.1 出力端子一覧 .....	17-2
17.2.2 外部との接続 .....	17-2
17.3 クロック設定 .....	17-2
17.3.1 LCD4Bの動作クロック .....	17-2
17.3.2 SLEEPモード時のクロック供給 .....	17-3
17.3.3 DEBUGモード時のクロック供給 .....	17-3
17.3.4 フレーム周波数 .....	17-3
17.4 LCD電源 .....	17-3
17.4.1 内部生成モード .....	17-4
17.4.2 外部印加モード1 .....	17-4
17.4.3 外部印加モード2 .....	17-4
17.4.4 外部印加モード3 .....	17-5
17.4.5 LCD電源回路の設定 .....	17-5
17.5 動作 .....	17-6
17.5.1 初期設定 .....	17-6
17.5.2 表示のON/OFF .....	17-6
17.5.3 反転表示 .....	17-7
17.5.4 駆動デューティの切り換え .....	17-7
17.5.5 駆動波形 .....	17-7

17.5.6	コモン出力パースシャル駆動.....	17-10
17.5.7	セグメント出力nライン反転交流駆動.....	17-10
17.6	表示データRAM.....	17-11
17.6.1	表示領域の選択.....	17-11
17.6.2	セグメント端子割り付け.....	17-11
17.6.3	コモン端子割り付け.....	17-11
17.7	割り込み.....	17-16
17.8	制御レジスタ.....	17-16
LCD4B	Clock Control Register.....	17-16
LCD4B	Control Register.....	17-17
LCD4B	Timing Control Register 1.....	17-17
LCD4B	Timing Control Register 2.....	17-18
LCD4B	Power Control Register.....	17-18
LCD4B	Display Control Register.....	17-19
LCD4B	COM Pin Control Register 0.....	17-20
LCD4B	Interrupt Flag Register.....	17-20
LCD4B	Interrupt Enable Register.....	17-21
<b>18</b>	<b>乗除算器(COPRO2).....</b>	<b>18-1</b>
18.1	概要.....	18-1
18.2	動作モードと出力モード.....	18-1
18.3	乗算.....	18-2
18.4	除算.....	18-3
18.5	積和演算.....	18-5
18.6	演算結果の読み出し.....	18-7
<b>19</b>	<b>電気的特性.....</b>	<b>19-1</b>
19.1	絶対最大定格.....	19-1
19.2	推奨動作条件.....	19-1
19.3	消費電流.....	19-2
19.4	システムリセットコントローラ(SRC)特性.....	19-4
19.5	クロックジェネレータ(CLG)特性.....	19-5
19.6	Flashメモリ特性.....	19-7
19.7	EEPROM特性.....	19-7
19.8	入出力ポート(PPORT)特性.....	19-7
19.9	電源電圧検出回路(SVD4)特性.....	19-8
19.10	UART(UART3)特性.....	19-10
19.11	同期式シリアルインタフェース(SPIA)特性.....	19-10
19.12	I <sup>2</sup> C(I2C)特性.....	19-11
19.13	LCDドライバ(LCD4B)特性.....	19-12
19.14	DMMコントローラ(DSDC16)特性.....	19-15
<b>20</b>	<b>基本外部結線図.....</b>	<b>20-1</b>
<b>21</b>	<b>パッケージ.....</b>	<b>21-1</b>
<b>Appendix A</b>	<b>周辺回路制御レジスタ一覧.....</b>	<b>AP-A-1</b>
0x4000–0x4008	Misc Registers (MISC).....	AP-A-1
0x4020	Power Generator (PWG).....	AP-A-1
0x4040–0x4054	Clock Generator (CLG).....	AP-A-1
0x4080–0x4096	Interrupt Controller (ITC).....	AP-A-2
0x40a0–0x40a4	Watchdog Timer (WDT2).....	AP-A-4
0x4100–0x4106	Supply Voltage Detector (SVD4).....	AP-A-4
0x4160–0x416c	16-bit Timer (T16) Ch.0.....	AP-A-4

0x41b0	Flash Controller (FLASHC) .....	AP-A-5
0x41c0–0x41ca	EEPROM Controller (EEPROMC) .....	AP-A-5
0x4200–0x42e2	I/O Ports (PPORT) .....	AP-A-6
0x4300–0x431e	Universal Port Multiplexer (UPMUX).....	AP-A-16
0x4380–0x4390	UART (UART3) Ch.0 .....	AP-A-17
0x43a0–0x43ac	16-bit Timer (T16) Ch.1.....	AP-A-18
0x43b0–0x43ba	Synchronous Serial Interface (SPIA) Ch.0 .....	AP-A-19
0x43c0–0x43d2	I <sup>2</sup> C (I2C) Ch.0.....	AP-A-20
0x5000–0x501a	DMM 16-bit PWM Timer (T16B_DMM) Ch.0.....	AP-A-21
0x5040–0x505a	DMM 16-bit PWM Timer (T16B_DMM) Ch.1 .....	AP-A-22
0x5080–0x509a	DMM 16-bit PWM Timer (T16B_DMM) Ch.2 .....	AP-A-23
0x5260–0x526c	16-bit Timer (T16) Ch.2.....	AP-A-25
0x5300–0x530a	Sound Generator (SNDA_DMM).....	AP-A-25
0x5400–0x5412	LCD Driver (LCD4B).....	AP-A-26
0x5500–0x553e	DMM Controller (DSADC16).....	AP-A-27
0x5580–0x558c	16-bit Timer (T16) Ch.3.....	AP-A-30
0xffff90	Debugger (DBG).....	AP-A-30
<b>Appendix B パワーセーブ</b> .....	<b>AP-B-1</b>	
B.1 パワーセーブを考慮した動作状態の設定例 .....	AP-B-1	
B.2 その他のパワーセーブ方法.....	AP-B-2	
<b>Appendix C 実装上の注意事項</b> .....	<b>AP-C-1</b>	
<b>Appendix D ノイズ対策</b> .....	<b>AP-D-1</b>	
<b>Appendix E 初期化ルーチン</b> .....	<b>AP-E-1</b>	
<b>改訂履歴表</b>		

# 1 概要

S1C17M02/M03は、デジタルマルチメーター (DMM)を構築する機能に特化したコンパクトな16ビットMCUで、C言語プログラミングに対応しています。DMMを構成するために必要な機能( $\Delta\Sigma$ 型AD変換器、端子切り替え回路、基準電圧回路等)を内蔵しており、電圧、電流、抵抗、容量、導通、ダイオード、周波数の計測を行うことが可能です。また、プログラマブルなオーバーサンプリング設定により最適な測定条件を設定可能とすると共に、平方根演算回路の内蔵によりソフトウェア処理の負荷を軽減しています。低電力動作が可能なLCD表示駆動回路、各種シリアルインタフェース、水晶発振回路、および各種のタイマを内蔵しているため、DMMに限らず、バッテリー駆動の各種計測アプリケーションへの応用に最適な仕様となっています。また、Flashメモリに加え、アプリケーションソフトウェアからの書き換えが可能なEEPROMも搭載しています。

## 1.1 特長

表1.1.1 特長

パッケージタイプ	S1C17M02	S1C17M03
<b>CPU</b>		
CPUコア	EPSONオリジナル16ビットRISC CPUコアS1C17	
その他	デバッグを内蔵	
<b>内蔵Flashメモリ</b>		
容量(命令/データ共用)	32Kバイト	64Kバイト
書き換え回数	1,000回(min.) *デバッグツールICDminiからの書き換え時	
その他	ICDminiからの読み出し/書き換えを禁止するセキュリティ機能 ICDminiによるオンボード書き換えが可能 Flashプログラミング電圧を内部生成可能	
<b>内蔵EEPROM</b>		
容量	256バイト	
書き換え回数	100,000回(min.)	
<b>内蔵RAM</b>		
容量	2Kバイト	
<b>内蔵表示RAM</b>		
容量	16バイト	32バイト
<b>DMMコントローラ(DSADC16)</b>		
DMM測定モード(レンジ)	直流電圧測定(600 mV/6 V/60 V/600 V/1,000 V) 交流電圧測定(600 mV/6 V/60 V/600 V/1,000 V) 同時に周波数測定(5 Hz~100 kHz)も可能 抵抗測定(600 $\Omega$ /6 k $\Omega$ /60 k $\Omega$ /600 k $\Omega$ /6 M $\Omega$ /60 M $\Omega$ ) 導通チェック ダイオードV <sub>F</sub> 測定 内部温度測定 直流電流測定(600 $\mu$ A/6 mA/60 mA/600 mA/6 A/10 A) 交流電流測定(600 $\mu$ A/6 mA/60 mA/600 mA/6 A/10 A) 同時に周波数測定(5 Hz~100 kHz)も可能 容量測定(10 nF/100 nF/1 $\mu$ F/10 $\mu$ F/100 $\mu$ F/1,000 $\mu$ F)	
A/D変換回路	$\Delta\Sigma$ 型16ビットA/D変換器、平均化回路、平方根演算回路、DC/ACピークホールド回路	
測定出力	直流測定値: 符号付き16ビット 交流測定値: 32ビット(2乗平均), 16ビット(絶対値平均、真の実効値)	
DMM用16-ビットPWMタイマ(T16B_DMM)	ソフトウェアにより周波数測定を実現	
<b>クロックジェネレータ(CLG)</b>		
システムクロックソース	4種類(IOSC/OSC1/OSC3/EXOSC)	
システムクロック周波数(動作周波数)	6.7 MHz(max.)	
IOSC発振回路(起動クロックソース)	700 kHz(typ.) 内蔵発振回路(起動クロック) 23 $\mu$ s(max.)の起動時間 (SLEEP状態からCPUがベクタテーブルを読み出すまでの時間)	
OSC1発振回路	32.768 kHz(typ.)水晶発振回路 32 kHz(typ.)内蔵発振回路 発振停止検出回路内蔵	
OSC3発振回路	6.4/3.2 MHz(typ.)内蔵発振回路	
EXOSCクロック入力	6.7 MHz(max.) 矩形波またはサイン波入力	
その他	システムクロックの分周比を設定可能 SLEEP復帰時のシステムクロックを任意に設定可能 CPUとすべての周辺回路が、任意に選択されたクロック周波数で動作可能	

# 1 概要

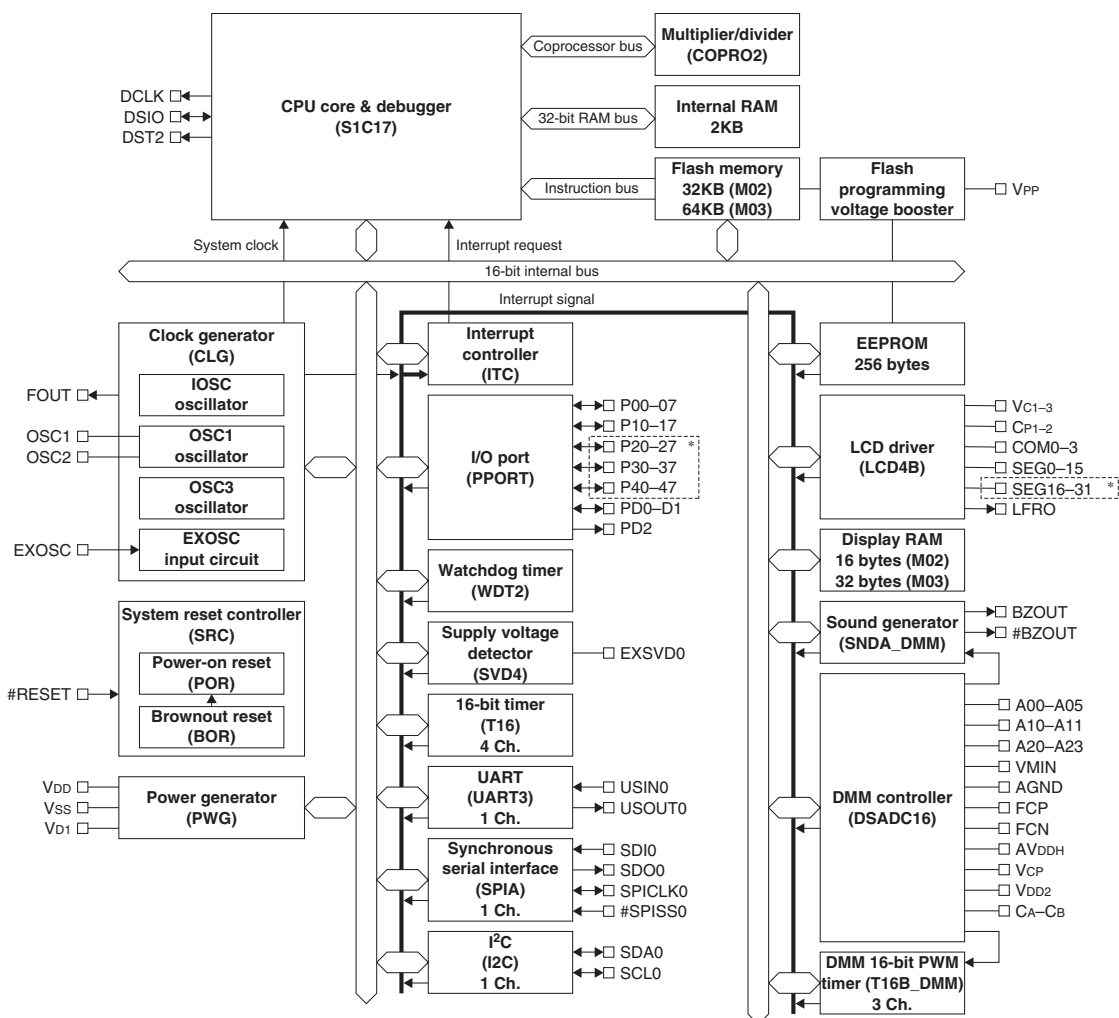
パッケージタイプ		S1C17M02	S1C17M03
<b>入出力ポート(PPORT)</b>			
汎用ポート数	入出力ポート	18ビット(max.)	42ビット(max.)
	出力ポート	1ビット(max.)	
	その他	周辺回路の入出力端子と共用	
入力割り込み対応ポート数		16ビット(max.)	40ビット(max.)
ユニバーサルポートマルチプレクサ(UPMUX)対応ポート数		16ビット(8ビットはLCD SEG出力と兼用)	32ビット(24ビットはLCD SEG出力と兼用)
ソフトウェアで選択した周辺回路入出力機能を各ポートに割り付け可能			
<b>タイマ</b>			
ウォッチドッグタイマ(WDT2)		NMI, またはウォッチドッグタイマリセットを生成 NMI/リセット発生周期を設定可能	
16ビットタイマ(T16)		4チャンネル SPIAのマスタクロックを生成	
<b>電源電圧検出回路(SVD4)</b>			
検出電圧		V <sub>DD</sub> または外部電圧(1本の外部電圧入力ポートを搭載し, V <sub>DD</sub> 以上の電圧レベルも検出可能)	
検出レベル		V <sub>DD</sub> : 19値(1.7~3.6 V)/外部電圧: 19値(1.7~3.6 V)	
その他		間欠動作モード 検出レベル判定で割り込み, またはリセットを発生	
<b>シリアルインタフェース</b>			
UART(UART3)		1チャンネル ボーレート生成回路内蔵, IrDA1.0対応 オープンドレイン出力, 信号極性, ボーレート分周比を選択可能 赤外線通信用キャリア変調出力機能	
同期式シリアルインタフェース(SPIA)		1チャンネル 転送データ長を2~16ビットに設定可能 マスタモードのボーレート生成回路として16ビットタイマ(T16)を使用可能	
I <sup>2</sup> C(I2C) *1		1チャンネル ボーレート生成回路内蔵	
<b>サウンドジェネレータ(SNDA_DMM)</b>			
ブザー出力機能		出力周波数: 512 Hz~16 kHz 1ショット出力機能	
メロディ生成機能		音高: 128 Hz~16 kHz ≈ C3~C6 音長: 7種類(2分音符/休符~32分音符/休符) テンポ: 16種類(30~480) タイ指定可能	
その他		DSADC16の導通チェックモードに連動した自動ブザー出力機能	
<b>LCDドライバ(LCD4B)</b>			
LCD出力 (max.値)		16SEG × 1~4COM	32SEG × 1~4COM
LCD電源		1/3バイアス電源内蔵 外部電圧を印加可能(内部抵抗により外部電圧を分圧可能)	
LCDコントラスト		32値	
<b>乗除算器(COPRO2)</b>			
演算機能		16ビット × 16ビット乗算器 16ビット × 16ビット + 32ビット積和演算器 32ビット ÷ 32ビット除算器	
<b>リセット</b>			
#RESET端子		リセット端子Lowレベル検出時	
パワーオンリセット		電源投入時	
ブラウンアウトリセット		電源電圧低下時	
キー入力リセット		P00~P01/P02/P03キーの同時入力時(レジスタでON/OFF設定可能)	
ウォッチドッグタイマリセット		ウォッチドッグタイマオーバーフロー時(レジスタでON/OFF設定可能)	
電源電圧検出回路リセット		電源電圧検出回路による設定電圧検出時(レジスタでON/OFF設定可能)	
<b>割り込み</b>			
ノンマスクابل割り込み		4本(リセット, アドレス不整, デバッグ, NMI)	
プログラマブル割り込み		外部割り込み: 1本(8レベル) 内部割り込み: 17本(8レベル)	
<b>電源電圧</b>			
V <sub>DD</sub> 動作電圧		2.1~3.6 V	
アナログ回路動作時V <sub>DD</sub> 動作電圧		2.2~3.6 V	
Flash書き換え時V <sub>DD</sub> 動作電圧		2.2~3.6 V(書き換え用電圧V <sub>PP</sub> : 7.5 V外部印加または内部生成)	
EEPROM書き換え時V <sub>DD</sub> 動作電圧		2.2~3.6 V(書き換え用電圧V <sub>PP</sub> : 内部生成)	
<b>動作温度</b>			
動作温度範囲		-40~85 °C	

パッケージタイプ	S1C17M02	S1C17M03
<b>消費電流 (typ.値)</b>		
SLEEPモード	0.24 $\mu$ A IOSC = OFF, OSC1 = OFF, OSC3 = OFF	
HALTモード	1.8 $\mu$ A IOSC = OFF, OSC1 = ON (32 kHz 内蔵発振), OSC3 = OFF	
RUNモード	6.0 $\mu$ A IOSC = OFF, OSC1 = ON (32 kHz 内蔵発振), OSC3 = OFF, f <sub>CPU</sub> = OSC1	
	825 $\mu$ A IOSC = OFF, OSC1 = ON (32.768 kHz), OSC3 = ON (3.2 MHz 内蔵発振), f <sub>CPU</sub> = OSC3	
<b>出荷形態</b>		
パッケージ	*2 QFP13-64PIN (P-LQFP064-1010-0.50, 10 $\times$ 10 mm, t = 1.7 mm, 0.5 mm pitch)	QFP15-100PIN (P-LQFP100-1414-0.50, 14 $\times$ 14 mm, t = 1.7 mm, 0.5 mm pitch)

\*1 I2C(SDAおよびSCL入力)の入力フィルタは、50 ns未満のノイズスパイク除去の規格に準拠していません。

\*2 ()内はJEITAのパッケージ名称です。

## 1.2 ブロック図



\* パッケージにより端子構成が異なります。詳細は“1.3 端子”を参照してください。

図1.2.1 S1C17M02/M03ブロック図



## 1.3 端子

### 1.3.1 S1C17M02端子配置図(QFP13-64PIN)

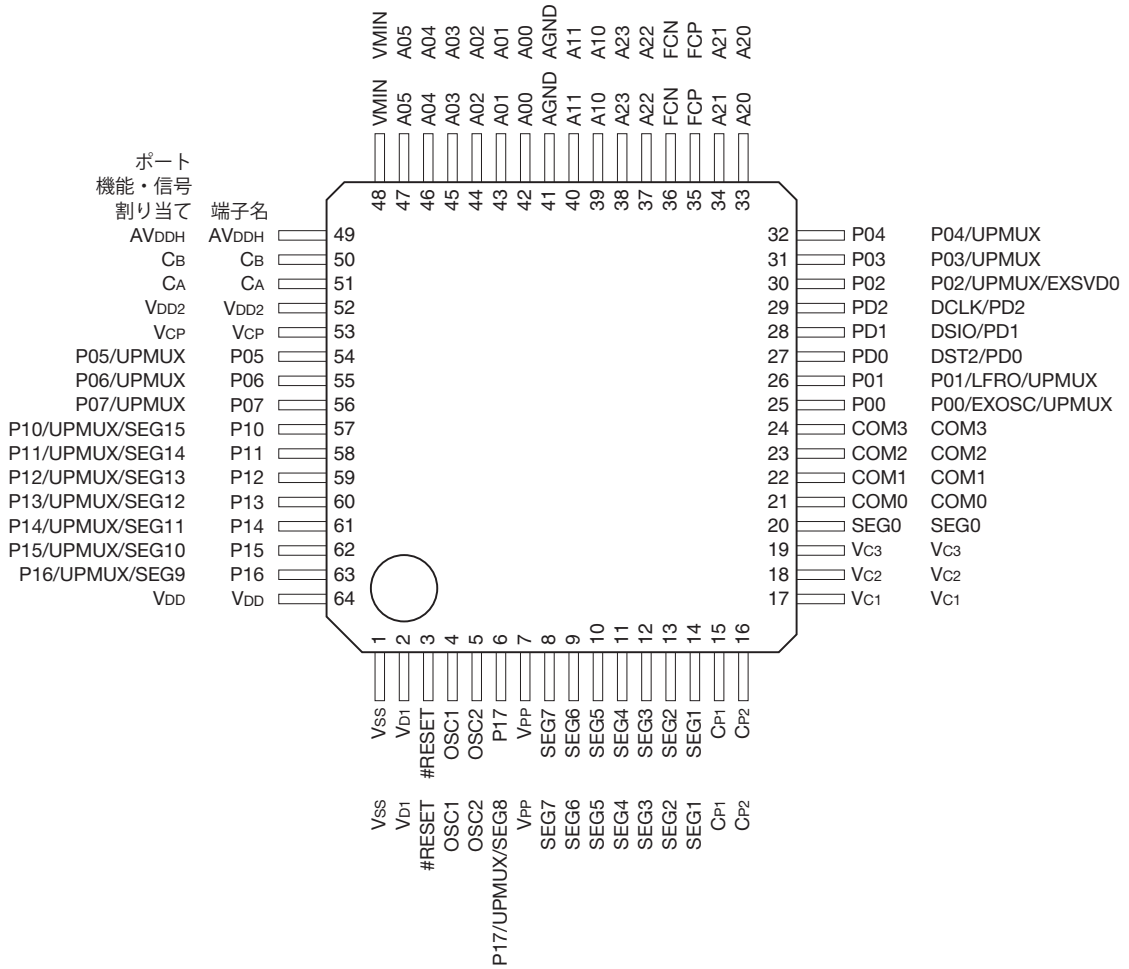


図1.3.1.1 S1C17M02端子配置図(QFP13-64PIN)

### 1.3.2 S1C17M03端子配置図(QFP15-100PIN)

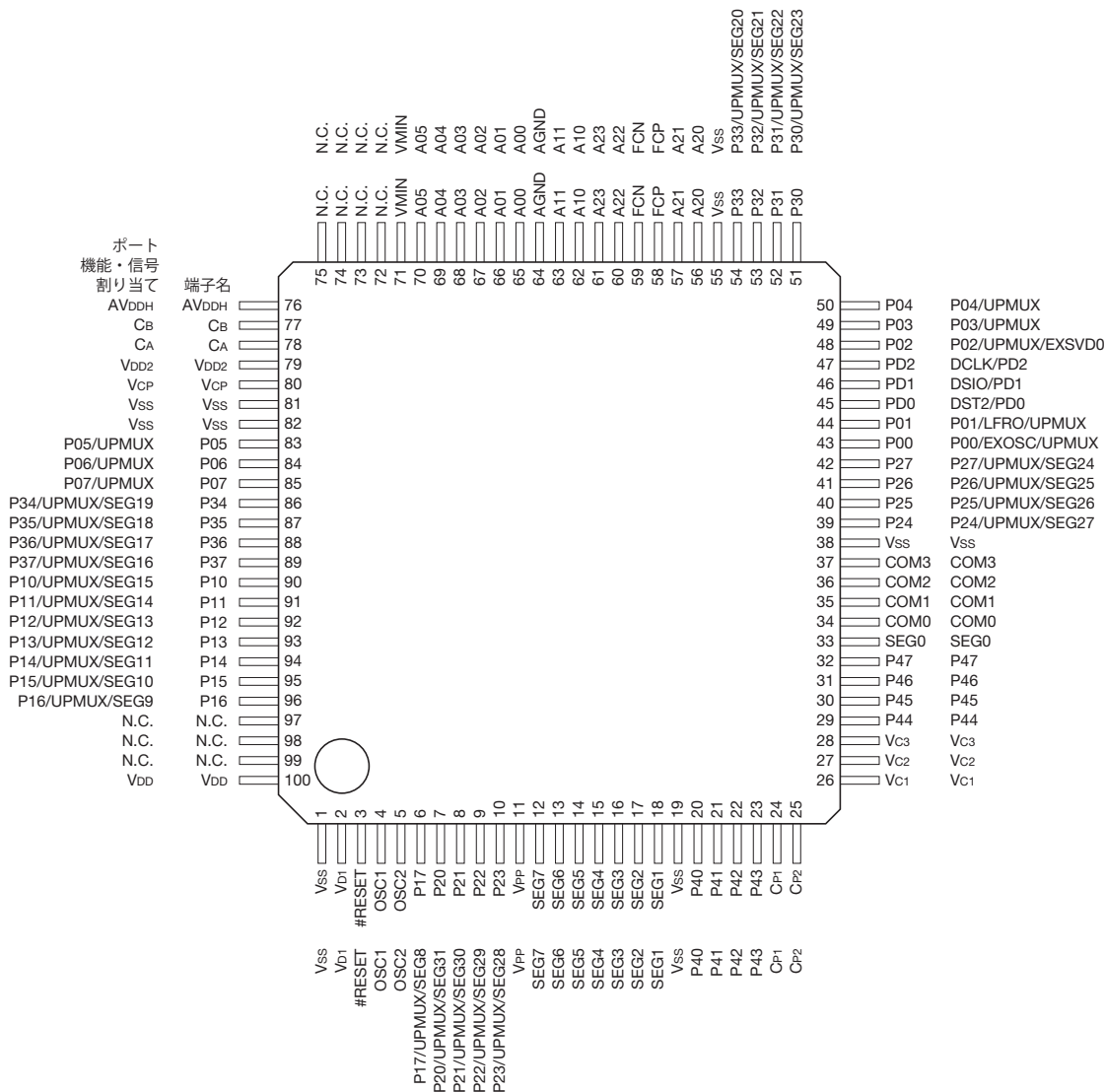


図1.3.2.1 S1C17M03端子配置図(QFP15-100PIN)

## 1 概要

### 1.3.3 端子説明

#### 記号説明

割り当て信号: 各端子の最上部に記載されている信号が、イニシャル状態で端子に割り当てられる信号です。その他の信号にはソフトウェアで切り換えます (“入出力ポート”の章を参照)。

I/O: I = 入力  
O = 出力  
I/O = 入出力  
P = 電源  
A = アナログ信号  
Hi-Z = ハイインピーダンス状態

イニシャル状態: I (Pull-up) = ブルアップ入力  
I (Pull-down) = ブルダウン入力  
Hi-Z = ハイインピーダンス状態  
O (H) = HIGHレベル出力  
O (L) = LOWレベル出力

トレラント・フェイルセーフ対応:  
✓ = トレラント・フェイルセーフ対応I/Oセル内蔵 (“入出力ポート”の章を参照)

表1.3.3.1 端子説明

端子名	割り当て信号	I/O	イニシャル状態	トレラント・フェイルセーフ対応	機能	M02	M03
VDD	VDD	P	-	-	電源(+)	✓	✓
VSS	VSS	P	-	-	GND	✓	✓
VD1	VD1	A	-	-	VD1レギュレータ出力	✓	✓
VPP	VPP	A	-	-	Flashプログラミング電源	✓	✓
AVDDH	AVDDH	P	-	-	レギュレータ出力(3.6 V出力, アナログネットワーク部用電源)	✓	✓
VCP	VCP	P	-	-	レギュレータ出力(2.1 V出力, チャージポンプ用電源)	✓	✓
AGND	AGND	P	-	-	アナログGND	✓	✓
VDD2	VDD2	P	-	-	3.6 Vレギュレータ電源	✓	✓
CA-B	CA-B	A	-	-	電源昇圧キャパシタ接続端子	✓	✓
VMIN	VMIN	A	-	-	DMM用測定端子	✓	✓
A00-05	A00-05	A	-	-	DMM用測定端子	✓	✓
A10-11	A10-11	A	-	-	DMM用測定端子	✓	✓
A20-23	A20-23	A	-	-	DMM用測定端子	✓	✓
FCP	FCP	A	-	-	DMMフィルタキャパシタ接続端子	✓	✓
FCN	FCN	A	-	-	DMMフィルタキャパシタ接続端子	✓	✓
VC1-3	VC1-3	P	-	-	LCDパネル駆動電源	✓	✓
CP1-P2	CP1-P2	A	-	-	LCD昇圧キャパシタ接続端子	✓	✓
OSC1	OSC1	A	-	-	OSC1発振回路入力	✓	✓
OSC2	OSC2	A	-	-	OSC1発振回路出力	✓	✓
#RESET	#RESET	I	I (Pull-up)	-	リセット入力	✓	✓
P00	P00	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	EXOSC	I			クロックジェネレータ外部クロック入力	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
P01	P01	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	LFRO	O			LCDフレーム信号モニタ出力	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
P02	P02	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	EXSVD0	A			外部電源電圧検出入力	✓	✓
P03	P03	I/O	Hi-Z	-	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
P04	P04	I/O	Hi-Z	-	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
P05	P05	I/O	Hi-Z	-	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
P06	P06	I/O	Hi-Z	-	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
P07	P07	I/O	Hi-Z	-	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓

端子名	割り当て 信号	I/O	イニシャル 状態	トレラント・ フェイル セーフ対応	機能	M02	M03
P10	P10	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG15	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P11	P11	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG14	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P12	P12	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG13	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P13	P13	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG12	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P14	P14	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG11	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P15	P15	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG10	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P16	P16	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG9	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P17	P17	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	✓	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	✓	✓
	SEG8	A			LCDセグメント出力	✓	✓
P20	P20	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG31	A			LCDセグメント出力	-	✓
P21	P21	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG30	A			LCDセグメント出力	-	✓
P22	P22	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG29	A			LCDセグメント出力	-	✓
P23	P23	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG28	A			LCDセグメント出力	-	✓
P24	P24	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG27	A			LCDセグメント出力	-	✓
P25	P25	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG26	A			LCDセグメント出力	-	✓
P26	P26	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG25	A			LCDセグメント出力	-	✓
P27	P27	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG24	A			LCDセグメント出力	-	✓
P30	P30	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG23	A			LCDセグメント出力	-	✓
P31	P31	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG22	A			LCDセグメント出力	-	✓
P32	P32	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG21	A			LCDセグメント出力	-	✓
P33	P33	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG20	A			LCDセグメント出力	-	✓
P34	P34	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG19	A			LCDセグメント出力	-	✓

# 1 概要

端子名	割り当て信号	I/O	イニシャル状態	トレラント・フェイルセーフ対応	機能	M02	M03
P35	P35	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG18	A			LCDセグメント出力	-	✓
P36	P36	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG17	A			LCDセグメント出力	-	✓
P37	P37	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
	UPMUX	I/O			ユーザ選択入出力(ユニバーサルポートマルチプレクサ)	-	✓
	SEG16	A			LCDセグメント出力	-	✓
P40	P40	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
P41	P41	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
P42	P42	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
P43	P43	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
P44	P44	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
P45	P45	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
P46	P46	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
P47	P47	I/O	Hi-Z	✓	入出力兼用ポート	-	✓
PD0	DST2	O	O (L)	-	オンチップデバッグステータス出力	✓	✓
	PD0	I/O			入出力兼用ポート	✓	✓
PD1	DSIO	I/O	I (Pull-up)	-	オンチップデバッグデータ入出力	✓	✓
	PD1	I/O			入出力兼用ポート	✓	✓
PD2	DCLK	O	O (H)	-	オンチップデバッグクロック出力	✓	✓
	PD2	O			出力ポート	✓	✓
SEG0-7	SEG0-7	A	Hi-Z	-	LCDセグメント出力	✓	✓
COM0-3	COM0-3	A	Hi-Z	-	LCDコモン出力	✓	✓

注: 周辺回路の説明では、割り当て信号名を端子名として使用します。

## ユニバーサルポートマルチプレクサ(UPMUX)について

ユニバーサルポートマルチプレクサ(UPMUX)は、端子に割り付ける以下の周辺回路入出力機能を、ソフトウェアによって自由に選択できる機能です。

表1.3.3.2 UPMUXで選択可能な周辺回路入出力機能

周辺回路	割り当て信号	I/O	チャンネル番号n	機能
同期式シリアルインタフェース(SPIA)	SDIn	I	n = 0	SPIA Ch.nデータ入力
	SDOn	O		SPIA Ch.nデータ出力
	SPICLK <sub>n</sub>	I/O		SPIA Ch.nクロック入出力
	#SPISS <sub>n</sub>	I		SPIA Ch.nスレーブセレクト入力
I <sup>2</sup> C(I2C)	SCL <sub>n</sub>	I/O	n = 0	I2C Ch.nクロック入出力
	SDA <sub>n</sub>	I/O		I2C Ch.nデータ入出力
UART(UART3)	USIN <sub>n</sub>	I	n = 0	UART3 Ch.nデータ入力
	USOUT <sub>n</sub>	O		UART3 Ch.nデータ出力
サウンドジェネレータ(SNDA_DMM)	BZOUT	O	n = 0	SNDA_DMMブザー出力
	#BZOUT	O		SNDA_DMMブザー反転出力
クロックジェネレータ(CLG)	FOUT	O	n = 0	CLGクロック外部出力

注: 一つの機能を同時に複数の端子に割り当てないでください。

## 2 電源, リセット, クロック

本ICの電源、リセット、クロックは、それぞれ内蔵のパワージェネレータ、システムリセットコントローラ、クロックジェネレータによって管理されています。

### 2.1 パワージェネレータ(PWG)

#### 2.1.1 概要

PWGは内部の電源システムを制御し、本ICを安定した状態で、かつ省電力に動作させるパワージェネレータです。主な機能と特長を以下に示します。

- $V_{D1}$ レギュレータを内蔵
  - $V_{D1}$ レギュレータは、内部回路を動作させる電圧 $V_{D1}$ を生成し、 $V_{DD}$ の電圧レベルに依存しない一定の消費電流を実現
  - $V_{D1}$ レギュレータは、ノーマルモード/エコノミーモードの2つの動作モードを搭載しており、低負荷時にエコノミーモードに設定することで省電力動作を実現

図2.1.1.1にPWGの構成を示します。

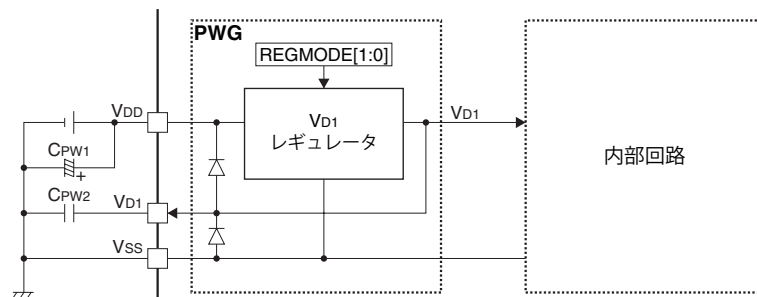


図2.1.1.1 PWGの構成

#### 2.1.2 端子

表2.1.2.1にPWGの端子一覧を示します。

表2.1.2.1 PWG端子一覧

端子名	I/O	イニシャル状態	機能
$V_{DD}$	P	-	電源(+)
$V_{SS}$	P	-	GND
$V_{D1}$	A	-	内蔵レギュレータ出力端子

$V_{DD}$ の動作電圧範囲は、“電気的特性”の章の“推奨動作条件、電源電圧 $V_{DD}$ ”を参照してください。また、推奨外付け部品については、“基本外部結線図”の章を参照してください。

#### 2.1.3 $V_{D1}$ レギュレータの動作モード

$V_{D1}$ レギュレータは、ノーマルモードとエコノミーモードの2つの動作モードを持っています。低負荷状態の場合はエコノミーモードにすることで、 $V_{D1}$ レギュレータが省電力動作になります。エコノミーモードに設定できる低負荷状態の例を、表2.1.3.1に示します。

表2.1.3.1 エコノミーモードに設定可能な低負荷状態の例

低負荷状態のモード	例外条件
SLEEPモード(全発振停止またはOSC1のみ動作)	OSC1以外のクロックソースが動作している場合
HALTモード(OSC1のみ動作)	
RUNモード(OSC1のみ動作)	

また、ハードウェアによって低負荷状態を検出し、ノーマルモードとエコノミーモードを自動的に切り換える機能として、オートマチックモードがあります。特別な制御を必要としない場合は、オートマチックモードで使用してください。

## 2.2 システムリセットコントローラ(SRC)

### 2.2.1 概要

SRCは、各種リセットソースの要求に応じて、内部回路をリセットし、ICの安定した動作を実現するシステムリセットコントローラです。主な機能と特長を以下に示します。

- 電源投入時の内部電源が不安定な間やクロックソースの起動直後で発振周波数が不安定な間、リセット状態を保持し続けるリセット保持回路を内蔵し、安全な起動動作を実現
- 複数のリセットソースからのリセット要求に対応
  - #RESET端子
  - POR、BOR
  - キー入力リセット
  - ウォッチドッグタイマリセット
  - 電源電圧検出回路リセット
  - 周辺回路ソフトウェアリセット(一部の周辺回路のみ)
- CPUのレジスタや周辺回路の制御ビットは、個々に初期化条件が設定されており、状態変化に応じた最適なりセット動作を実現

図2.2.1.1にSRCの構成を示します。

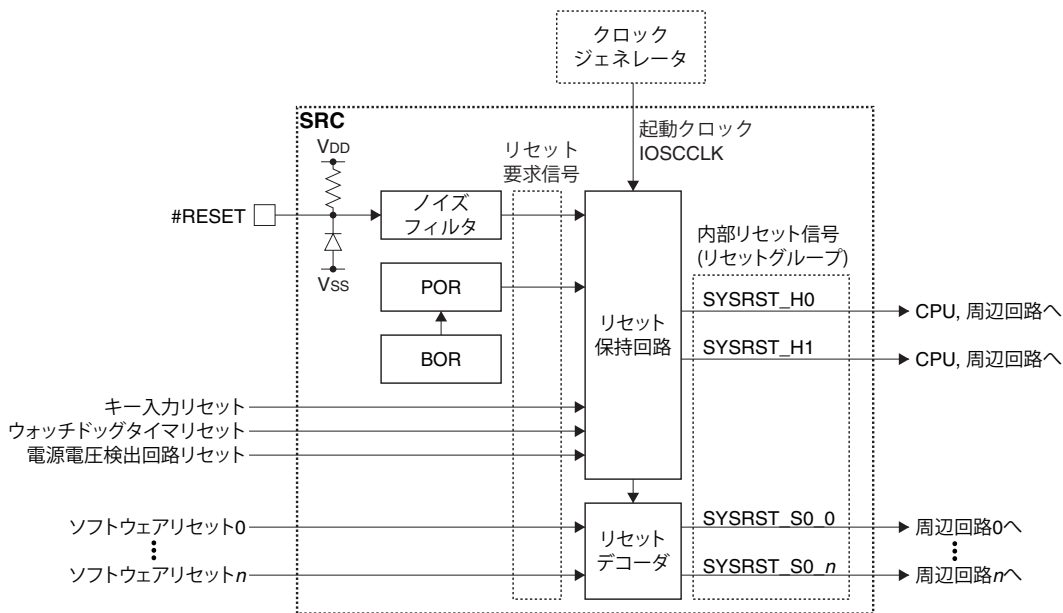


図2.2.1.1 SRCの構成

### 2.2.2 入力端子

表2.2.2.1にSRCの端子一覧を示します。

表2.2.2.1 SRC端子

端子名	I/O	イニシャル状態	機能
#RESET	I	I (Pull-up)	リセット入力

#RESET端子にはノイズフィルタが内蔵されており、要件を満たさないパルスを除きます。また、プルアップ抵抗を内蔵していますので、端子をオープン状態にすることができます。#RESET端子特性については、“電気的特性”の章の“#RESET端子特性”を参照してください。

## 2.2.3 リセットソース

システムの初期化を要求する要因をリセットソースと呼びます。以下にリセットソースを示します。

### #RESET端子

#RESET端子に一定時間のLOWレベル信号を入力することで、リセット要求を発行します。

### PORとBOR

POR(パワーオンリセット)は、 $V_{DD}$ の立ち上がりを検出してリセット要求を発行します。BOR(ブラウンアウトリセット)は、 $V_{DD}$ の電圧レベルを検出してリセット要求を発行します。これらの回路からのリセット要求により、電源投入時と動作保証外電源電圧での確実なリセットを実現します。図2.2.3.1に、 $V_{DD}$ の変化に伴うPORとBORの内部リセット動作の例を示します。

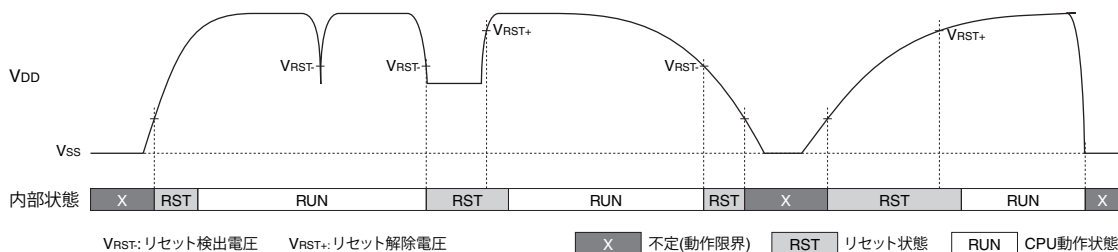


図2.2.3.1 PORとBORによる内部リセット動作例

PORとBORの電気的仕様については、“電気的特性”の章の“POR/BOR特性”を参照してください。

### キー入力リセット

リセット入力用に設定された入出力ポート端子に一定時間のLOWレベル信号を入力することで、リセット要求を発行します。この機能は入出力ポートでイネーブルにする必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

### ウォッチドッグタイマリセット

ウォッチドッグタイマをリセットモードに設定しておく、カウンタがオーバーフローした時点で、リセット要求を発行します。この機能は、CPU暴走時に正常な状態への復帰を実現します。詳細は“ウォッチドッグタイマ”の章を参照してください。

### 電源電圧検出回路リセット

電源電圧検出回路で電源電圧低下検出リセット機能をイネーブルにすると、電源電圧の低下を検出した時点で、リセット要求を発行します。これにより、一定電圧以下でICを動作させたくないような場合に、リセット状態にすることができます。詳細は“電源電圧検出回路”の章を参照してください。

### 周辺回路ソフトウェアリセット

一部の周辺回路には、ソフトウェアリセット用の制御ビット(MODENやSFTRST)が用意されており、値を書き込むことで、周辺回路制御ビットの初期化が行えます。ただし、ソフトウェアリセットの動作は周辺回路ごとに異なります。詳細は各周辺回路の“制御レジスタ”を参照してください。

注: 周辺回路によっては、MODENビットでソフトウェアリセットは発生しません。

## 2.2.4 初期化条件(リセットグループ)

CPUのレジスタや周辺回路の制御ビットは、個々に初期化条件が設定されています。この初期化条件をリセットグループと呼びます。リセットグループに属するリセットソースからのリセット要求があった場合に、初期化を行います。リセットグループの一覧を表2.2.4.1に示します。実際にどのレジスタや制御ビットが初期化されるかについては、“CPU, デバッグ”の章、または各周辺回路の“制御レジスタ”を参照してください。



## 2 電源, リセット, クロック

表2.2.4.1 リセットグループ一覧

リセットグループ	リセットソース	リセット解除タイミング
H0	#RESET端子 PORとBOR キー入力リセット 電源電圧検出回路リセット ウォッチドッグタイマリセット	リセット要求解除後、リセット保持時間 trSTRの間、リセットを保持
H1	#RESET端子 PORとBOR	
S0	周辺回路ソフトウェアリセット (MODENやSFTRSTビット。周辺回路 ごとにリセット動作は異なる)	リセット要求解除後、即時リセット解除

## 2.3 クロックジェネレータ(CLG)

### 2.3.1 概要

CLGは、クロックソースを制御し、CPUや周辺回路へのクロック供給を管理するクロックジェネレータです。主な機能と特長を以下に示します。

- 複数のクロックソースに対応
  - 外付け部品なしで動作し、高速な起動を行うIOSC発振回路
  - 高精度な32.768 kHz水晶発振(要外付け振動子)または内蔵発振が選択可能で、かつ低パワー動作を実現するOSC1発振回路
  - 外付け部品が不要な、高速動作のOSC3発振回路
  - 矩形波、サイン波の入力に対応するEXOSCクロック入力
- CPUやバスの動作クロックであるシステムクロック(SYSCLK)、および、周辺回路の動作クロックは、最適なクロックソースと分周比を選択して個別に設定可能
- 起動時のクロックにはIOSC発振回路のIOSCCLKが選択され、高速な立ち上がりを実現
- RUN、SLEEPモードに合わせて発振回路やクロック入力のON/OFFを制御
- SLEEPモード解除時に、フレキシブルなシステムクロックの切り換えが可能
  - SLEEPモード時に停止させるクロックソースを選択可能
  - SLEEPモード解除時のSYSCLKをクロックソースから選択可能
  - SLEEPモード解除時の発振回路、クロック入力のON/OFF状態の保持または変更を設定可能
- 外部ICの駆動や状態モニタのため、内部クロックを出力するFOUT機能を搭載

図2.3.1.1にCLGの構成を示します。

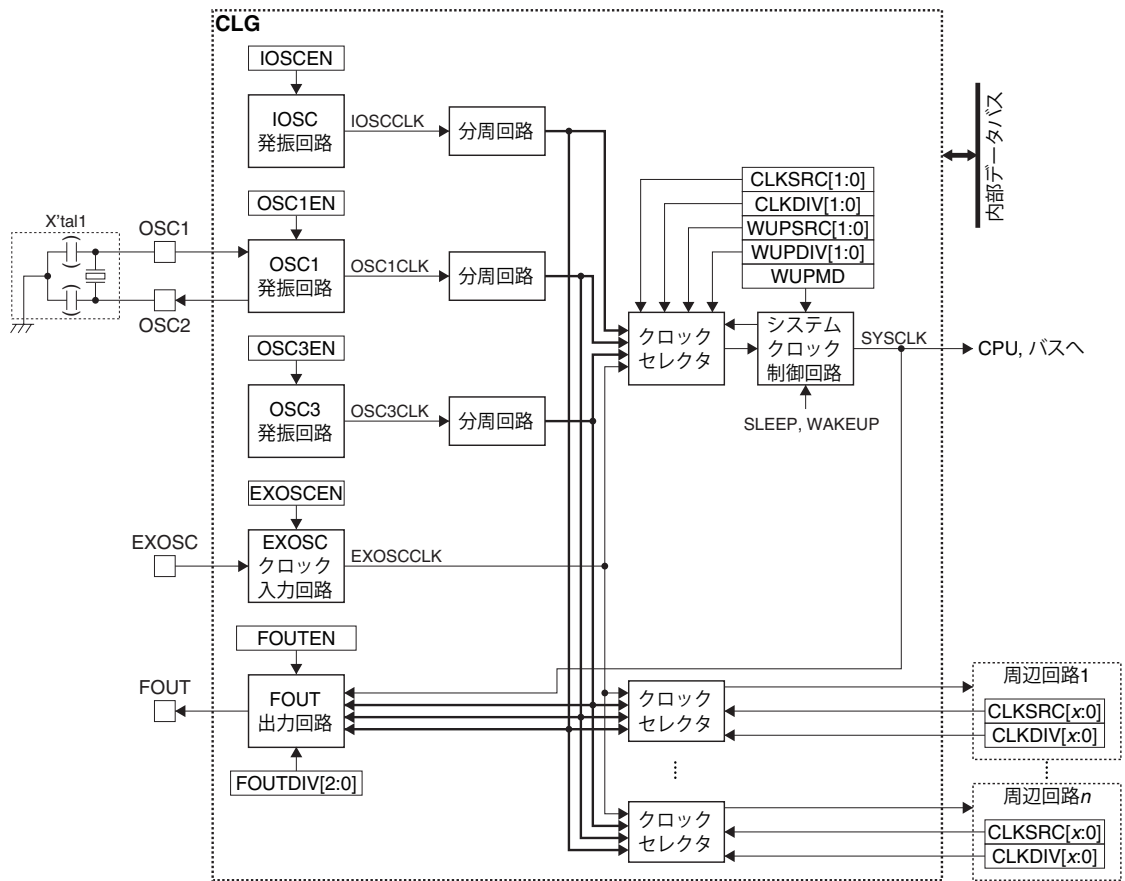


図2.3.1.1 CLGの構成

## 2.3.2 入出力端子

図2.3.2.1にCLGの端子一覧を示します。

表2.3.2.1 CLG端子一覧

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
OSC1	A	-	OSC1発振回路入力
OSC2	A	-	OSC1発振回路出力
EXOSC	I	I	EXOSCクロック入力
FOUT	O	O (L)	FOUTクロック出力

\* 端子機能をCLGに切り換えた時点の状態

CLGの入出力機能と他の機能がポートを共有している場合、CLGの機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”および“ユニバーサルポートマルチプレクサ”の章を参照してください。

## 2.3.3 クロックソース

### IOSC発振回路

IOSC発振回路は外付け部品なしで動作し、高速に起動します。図2.3.3.1に、IOSC発振回路の構成を示します。

## 2 電源, リセット, クロック

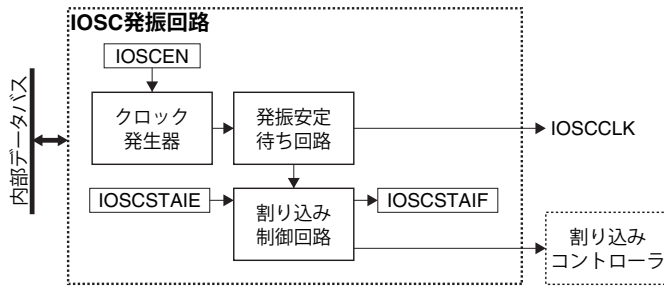


図2.3.3.1 IOSC発振回路の構成

起動時のSYSCLKには、IOSC発振回路の出力クロックIOSCCLKが選択されます。発振特性については、“電気的特性”の章の“IOSC発振回路特性”を参照してください。

### OSC1発振回路

OSC1発振回路は、ソフトウェアによって発振回路の種類を以下の2種類から選択可能な低パワー発振回路です。図2.3.3.2にOSC1発振回路の構成を示します。

#### 水晶発振回路

ゲインコントロール発振インバータや可変ゲート容量を内蔵しており、シリンダタイプから表面実装タイプまで、様々な水晶振動子(32.768 kHz typ.)に対応可能です。

また、帰還抵抗、ドレイン抵抗などの部品も内蔵していますので、水晶振動子以外の外付け部品は必要ありません。発振停止を検知して再起動を行う発振停止検出回路を搭載し、発振が停止してしまうような悪条件下でも安全に動作させることが可能です。加えて、発振イネーブル後の一定期間、発振開始を補助する発振起動制御回路を搭載しており、発振開始が難しい低パワー振動子にも対応します。

注: 実装基板や、使用する振動子の種類により、外付けのゲート容量 $C_{G1}$ 、ドレイン容量 $C_{D1}$ が必要になる場合があります。

#### 内蔵発振回路

外付け部品を必要としない32 kHzの発振回路です。

内蔵発振回路使用時はOSC1、OSC2端子をオープンとしてください。

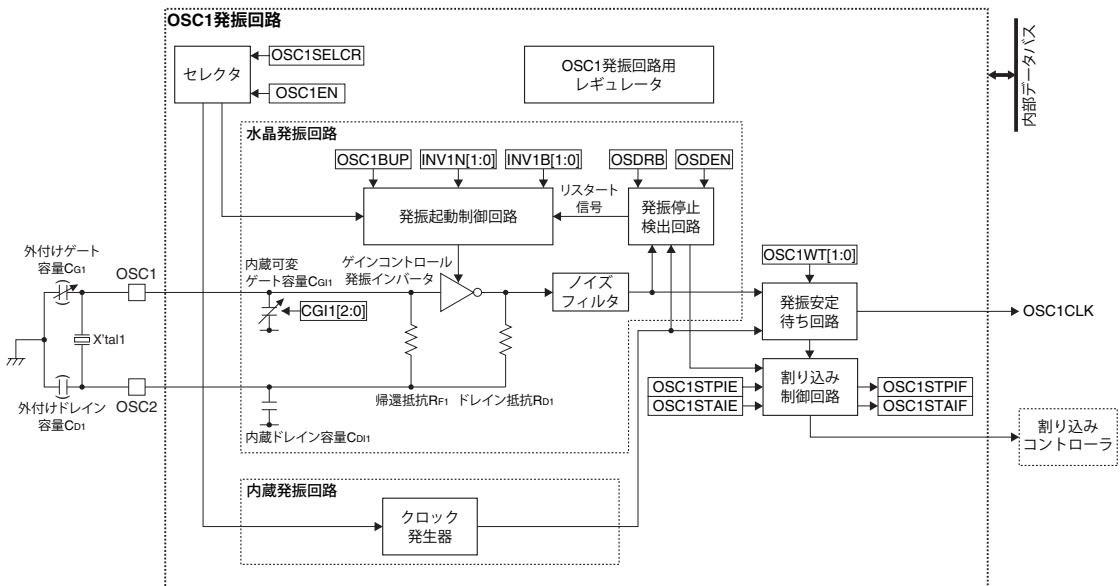


図2.3.3.2 OSC1発振回路の構成

推奨部品に関しては“基本外部結線図”の章、発振特性については“電気的特性”の章の“OSC1発振回路特性”を参照してください。

## OSC3発振回路

OSC3発振回路は外付け部品なしで動作し、高速に起動します。図2.3.3.3に、OSC3発振回路の構成を示します。

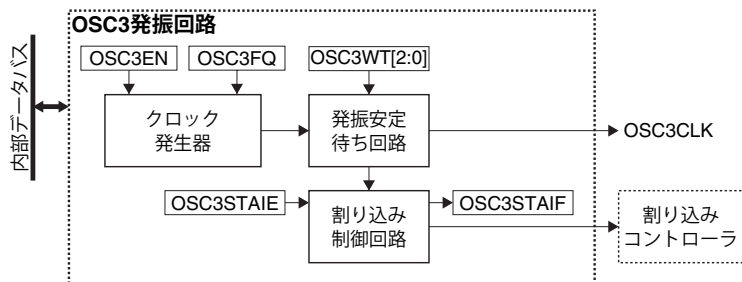


図2.3.3.3 OSC3発振回路の構成

OSC3CLK周波数はCLGOSC3.OSC3FQビットによって選択できます。発振特性については、“電気的特性”の章の“OSC3発振回路特性”を参照してください。

## EXOSCクロック入力

EXOSCクロック入力は、矩形波またはサイン波のクロックに対応した外部クロック入力回路です。図2.3.3.4にEXOSCクロック入力回路の構成を示します。

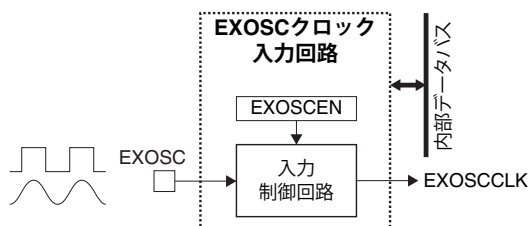


図2.3.3.4 EXOSCクロック入力回路

EXOSCは発振安定待ち回路を持ちませんので、必ず安定したクロックが供給されている状態で、イネーブルにする必要があります。入力クロック特性については、“電気的特性”の章の“EXOSC外部クロック入力特性”を参照してください。

## 2.3.4 動作

### 発振開始時間と発振安定待ち時間

発振開始時間とは、発振回路をイネーブルにしてから実際に発振波形がIC内部へ伝播するまでの時間のことです。発振安定待ち時間は、発振開始後のクロックが安定するまでの待ち時間のことです。発振回路には発振安定待ち回路が内蔵されており、この間の不安定なクロックによる内部回路の誤動作を防止するため、指定の時間が経過するまでシステムへのクロック供給を停止できるようになっています。図2.3.4.1に、発振開始時間と発振安定待ち時間の関係を示します。

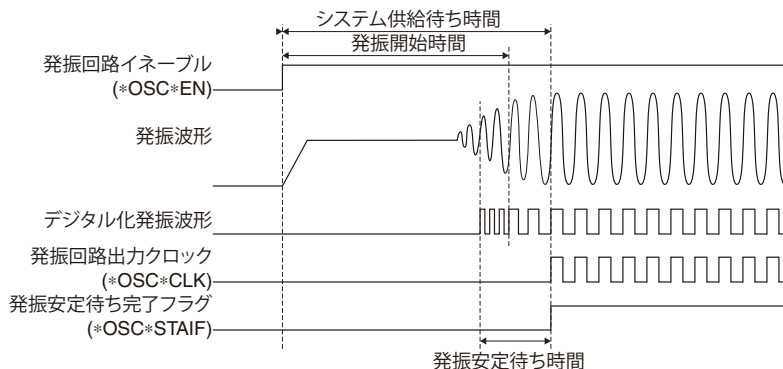


図2.3.4.1 発振開始と発振安定待ち時間

## 2 電源, リセット, クロック

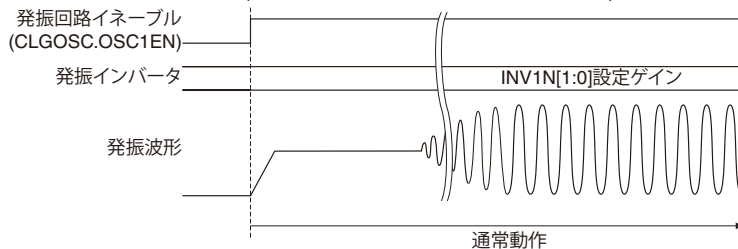
OSC1、OSC3発振回路の発振安定待ち時間は、CLGOSC1.OSC1WT[1:0]ビット、CLGOSC3.OSC3WT[2:0]ビットによって設定できます。設定した発振安定時間が適切で、発振開始直後のクロックが安定しているか否かについては、FOUT出力を行い、発振クロックをモニタすることで確認できます。IOSC発振回路の発振安定待ち時間は、IOSCCLK 16クロックに固定されています。OSC1発振回路の発振安定待ち時間は、水晶発振選択時はOSC1CLK 16,384クロック以上、内蔵発振回路選択時はOSC1CLK 4,096クロック以上に設定してください。OSC3発振回路の発振安定待ち時間は、OSC3CLK 4クロック以上に設定してください。

発振安定待ちが完了すると、発振回路は発振安定待ち完了フラグをセットし、内部回路へのクロック供給を開始します。

注: 発振安定待ち完了フラグが0にクリアされない場合でも、発振開始時には必ず発振安定待ち時間が設定されます。

OSC1水晶発振回路はCLGOSC1.OSC1BUPビットを1に設定して発振起動制御回路を有効にすることで、発振回路をイネーブルに設定(CLGOSC.OSC1ENビットを1に設定)してから一定時間、高ゲインの発振インバータで発振動作をさせて(起動ブースト動作)、発振開始時間を縮めることができます。ただし、通常動作時と起動ブースト動作時のゲインの差が大きいと、発振動作が不安定になる可能性があります。また、実際に発振開始時間が短縮されるかどうかは使用する振動子の特性によって異なります。発振起動制御回路使用時の動作例を図2.3.4.2に示します。

### (1) CLGOSC1.OSC1BUPビット = 0 (起動ブースト動作ディスエーブル)



### (2) CLGOSC1.OSC1BUPビット = 1 (起動ブースト動作イネーブル)

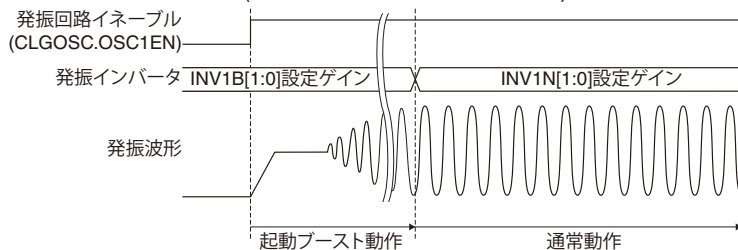


図2.3.4.2 OSC1水晶発振起動制御回路使用時の動作例

## IOSC発振回路の発振開始手順

IOSC発振回路の発振動作は、以下の手順により開始します。

1. CLGINTE.IOSCSTAIFビットに1を書き込む。(割り込みフラグをクリア)
2. CLGINTE.IOSCSTAIEビットに1を書き込む。(割り込みをイネーブル)
3. CLGOSC.IOSCENビットに1を書き込む。(発振を開始)
4. 割り込みが発生し、CLGINTE.IOSCSTAIFビット = 1ならば、IOSCCLKを使用可能。

## OSC1発振回路の発振開始手順

OSC1発振回路の発振動作は、以下の手順により開始します。

1. CLGINTE.OSC1STAIFビットに1を書き込む。(割り込みフラグをクリア)
2. CLGINTE.OSC1STAIEビットに1を書き込む。(割り込みをイネーブル)
3. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。(システムプロテクトを解除)

4. CLGOSC1レジスタの以下のビットを設定する。
    - CLGOSC1.OSC1SELCRビット (発振回路の種類を選択)
    - CLGOSC1.OSC1WT[1:0]ビット (発振安定待ち時間を設定)
 水晶発振回路を使用する場合は、以下のビットも設定する。
    - CLGOSC1.INV1N[1:0]ビット (発振インバータのゲインを設定)
    - CLGOSC1.CGI1[2:0]ビット (内蔵ゲート容量を設定)
    - CLGOSC1.INV1B[1:0]ビット (起動ブースト動作時の発振インバータゲインを設定)
    - CLGOSC1.OSC1BUPビット (発振起動制御回路イネーブル/ディセーブル)
  5. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。(システムプロテクトを設定)
  6. CLGOSC.OSC1ENビットに1を書き込む。(発振を開始)
  7. 割り込みが発生し、CLGINTF.OSC1STAIFビット = 1ならば、OSC1CLKを使用可能。
- CLGOSC1.INV1N[1:0]ビット、CLGOSC1.CGI1[2:0]ビット、CLGOSC1.OSC1WT[1:0]ビット、CLGOSC1.INV1B[1:0]ビットの設定値は、実装基板で評価を行い決定してください。

注: 2種類のOSC1発振回路の切り換えは、必ずCLGOSC.OSC1ENビット = 0(発振停止)の状態で行ってください。

### OSC3発振回路の発振開始手順

OSC3発振回路の発振動作は、以下の手順により開始します。

1. CLGINTF.OSC3STAIFビットに1を書き込む。(割り込みフラグをクリア)
2. CLGINTF.OSC3STAIEビットに1を書き込む。(割り込みをイネーブル)
3. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。(システムプロテクトを解除)
4. CLGOSC3レジスタの以下のビットを設定する。
  - CLGOSC3.OSC3FQビット (発振周波数を選択)
  - CLGOSC3.OSC3WT[2:0]ビット (発振安定待ち時間を設定)
5. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。(システムプロテクトを設定)
6. CLGOSC.OSC3ENビットに1を書き込む。(発振を開始)
7. 割り込みが発生し、CLGINTF.OSC3STAIFビット = 1ならば、OSC3CLKを使用可能。

注: システムクロックにOSC3を選択している状態での周波数の切り換えは、必ずシステムクロックを別クロックに切り換えてから、CLGOSC.OSC3ENビット = 0(発振停止)の状態で行ってください。

### システムクロック切り換え

起動時はIOSCLKをSYSCLKとして動作を開始します。その後、処理内容に応じてSYSCLKのクロックソースを切り換えることが可能です。また、クロックソースの分周比を指定してSYSCLK周波数を設定可能で、実行する処理に合わせ最適なパフォーマンスで動作させることができます。これらの制御は、CLGSCLK.CLKSRC[1:0]ビットとCLGSCLK.CLKDIV[1:0]ビットで行います。

CLGSCLKレジスタの各ビットはシステムプロテクトの保護対象のため、設定を変更する際は、あらかじめMSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込み、システムプロテクトを解除する必要があります。システムクロック切り換えを含む動作モードの遷移については、“動作モード”を参照してください。

### SLEEP時のクロック制御

slp命令を実行すると、CPUはSLEEPモードへ移行します。このときに動作中のクロックソースを停止させるか否かをソースごとに選択することが可能です。これにより、CPUを素早くSLEEPモードまたはRUNモードに遷移させると共に、周辺回路はSLEEP中もクロックを止めることなく動作させることができます。この制御は、CLGOSC.IOSCSLPCビット、CLGOSC.OSC1SLPCビット、CLGOSC.OSC3SLPCビット、CLGOSC.EXOSCSLPCビットで行います。制御の例を図2.3.4.3に示します。

## 2 電源, リセット, クロック

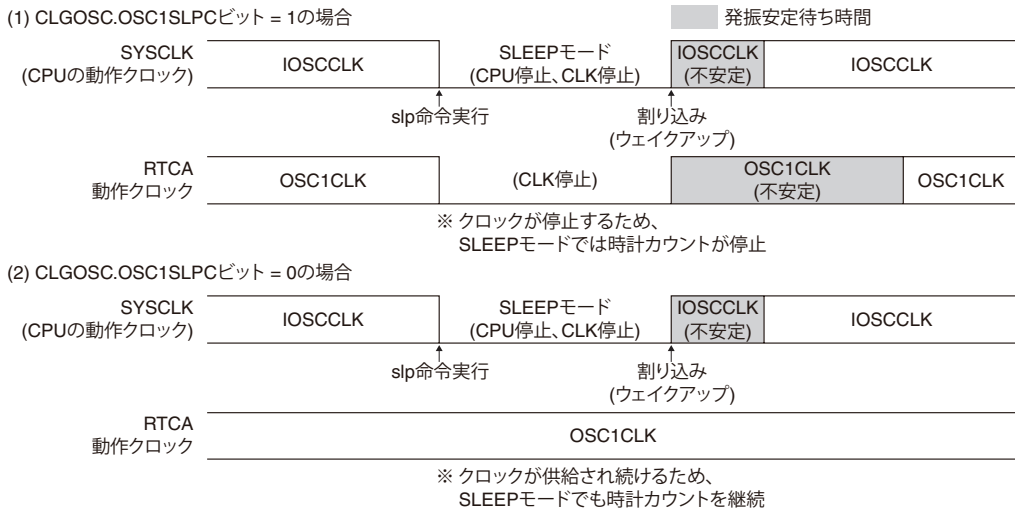


図2.3.4.3 SLEEPモード時のクロック制御例

また、SLEEPモードからRUNモードへ移行するウェイクアップ時のSYSCLKの設定(クロックソースと分周比の選択)も可能です。これにより、起動処理に合わせたフレキシブルなクロック制御が可能です。このクロック設定はCLGSCLK.WUPSRC[1:0]ビットとCLGSCLK.WUPDIV[1:0]ビットで行い、CLGSCLK.WUPMDビットに1を書き込んでこの機能をイネーブルにします。

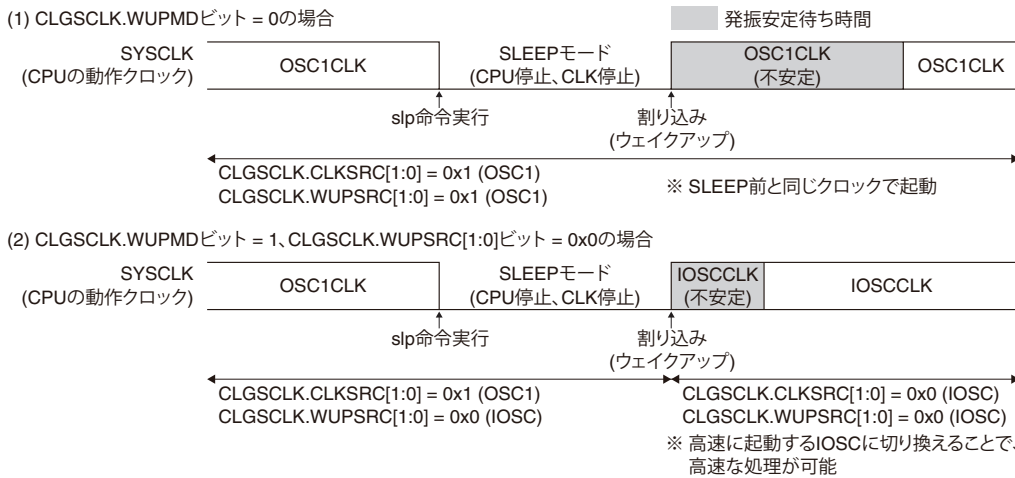


図2.3.4.4 SLEEP解除時のクロック制御例

### クロック外部出力(FOUT)

各クロックソースの出力クロックまたはその分周クロックをFOUT端子から外部へ出力することができます。これにより、発振回路の発振周波数のモニタや、外部ICへの動作クロックの供給が可能です。クロックの外部出力は以下の手順で行います。

- FOUT機能をポートに割り当てる(“入出力ポート”および“ユニバーサルポートマルチプレクサ”の章を参照)。
- CLGFOUTレジスタの以下のビットを設定する。
  - CLGFOUT.FOUTSRC[1:0]ビット (クロックソースを選択)
  - CLGFOUT.FOUTDIV[2:0]ビット (クロック分周比を設定)
  - CLGFOUT.FOUTENビットを1に設定 (クロック外部出力イネーブル)

## OSC1発振停止検出機能

発振停止検出機能は、OSC1の発振が停止してしまうような悪条件下でも、発振停止を検出してOSC1発振回路を再起動させる機能です。発振停止検出機能は以下の手順でイネーブルにします。

1. OSC1発振イネーブル後、クロックが安定供給されていること(CLGINTF.OSC1STAIFビット = 1)を確認する。
2. CLGINTE.OSC1STPIFビットに1を書き込む。 (割り込みフラグをクリア)
3. CLGINTE.OSC1STPIEビットに1を書き込む。 (割り込みをイネーブル)
4. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
5. CLGOSC1レジスタの以下のビットを設定する。
  - CLGOSC1.OSDRBビットを1に設定 (OSC1リスタート機能をイネーブル)
  - CLGOSC1.OSDENビットを1に設定 (発振停止検出機能をイネーブル)
6. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)
7. 割り込みが発生し、CLGINTE.OSC1STPIFビット = 1のとき、OSC1発振停止。  
CLGOSC1.OSDRBビット = 1のときは、ハードウェアがOSC1発振回路を再起動。

注: 発振停止検出機能をイネーブルにすると、発振停止検出回路電流(I<sub>OSD1</sub>)が増加します。

## 2.4 動作モード

### 2.4.1 イニシャル起動シーケンス

電源投入時のイニシャル起動シーケンスを図2.4.1.1に示します。

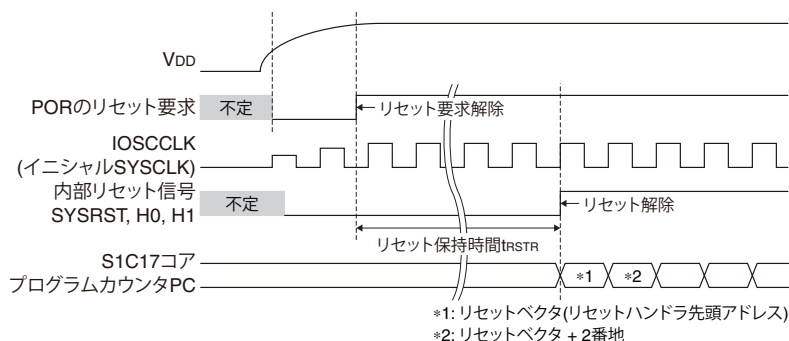


図2.4.1.1 イニシャル起動シーケンス

注: 電源投入時のリセット解除時間は、電源の立ち上がり時間、リセット要求解除時間によって変わります。

リセット保持時間 $tr_{STR}$ については、“電気的特性”の章の“リセット保持回路特性”を参照してください。

### 2.4.2 動作モードの遷移

本ICでは、図2.4.2.1に示すような動作モード間の状態遷移が起きます。

#### RUNモード

CPUがプログラムを実行するモードをRUNモードと呼びます。システムリセットコントローラからのシステムリセット要求が解除されると、このモードへ遷移します。RUNモードは、SYSCLKのクロックソースの違いによって、“IOSC RUN”、“OSC1 RUN”、“OSC3 RUN”、“EXOSC RUN”に分けられます。

#### HALTモード

halt命令が実行されると、その時点のプログラムの実行が中断され、CPUの動作が停止します。この状態をHALTモードと呼びます。このモードでは、クロックソースや周辺回路は動作を続けます。ソフトウェア処理が必要ないときに設定することで、RUNモードよりも消費電力を低減できます。HALTモードは、SYSCLKのクロックソースの違いによって、“IOSC HALT”、“OSC1 HALT”、“OSC3 HALT”、“EXOSC HALT”に分けられます。



### SLEEPモード

slp命令が実行されると、その時点のプログラムの実行が中断され、CPUの動作が停止します。このモードをSLEEPモードと呼びます。このモードではクロックソースも停止します。ただし、CLGOSC.IOSCSLPC/OSC1SLPC/OSC3SLPC/EXOSCSLPCビット = 0に設定されているクロックソースは動作を継続し、クロックの供給されている周辺回路は動作し続けます。ソフトウェア処理が必要なく、周辺回路の動作も停止したいときに設定することで、HALTモードよりも消費電力を低減できます。

注: CLGOSC.IOSCSLPC/OSC1SLPC/OSC3SLPC/EXOSCSLPCビット = 0の設定により、SLEEPモード時にクロックソースを動作させているときの消費電流は、同条件のHALTモード時と同等です(“電気的特性”の章の“消費電流、HALTモード消費電流I<sub>HALT1</sub>、I<sub>HALT2</sub>、I<sub>HALT3</sub>”を参照してください)。

### DEBUGモード

デバッグ割り込みが発生すると、CPUはDEBUGモードへ移行します。DEBUGモードは、ret命令によって解除されます。DEBUGモードの詳細は、“CPU、デバugg”の章の“デバugg”を参照してください。

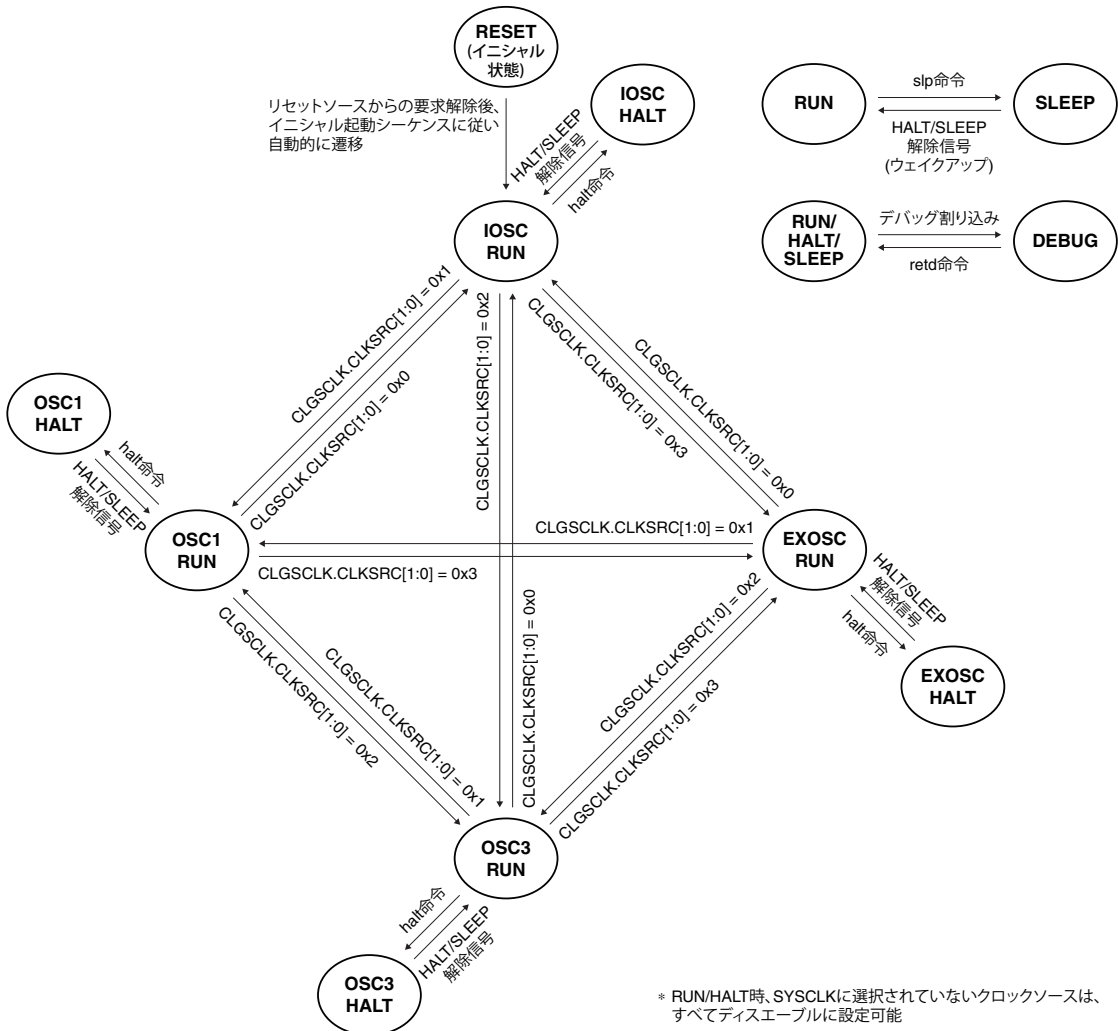


図2.4.2.1 動作モード間の状態遷移図

## HALT, SLEEPモードの解除

下記の条件によってHALT/SLEEP解除信号が生成され、HALTまたはSLEEPモードからRUNモードへ移行します。この移行はCPUが割り込み要求を受領しなくても実行されます。

- 周辺回路からの割り込み要求
- ウォッチドッグタイマからのNMI
- デバッグ割り込み
- リセット要求

## 2.5 割り込み

CLGには、表2.5.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表2.5.1 CLGの割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
IOSC発振安定待ち完了	CLGINTF.IOSCSTAIF	発振開始後、IOSC発振安定待ちが完了したとき	1書き込み
OSC1発振安定待ち完了	CLGINTF.OSC1STAIF	発振開始後、OSC1発振安定待ちが完了したとき	1書き込み
OSC3発振安定待ち完了	CLGINTF.OSC3STAIF	発振開始後、OSC3発振安定待ちが完了したとき	1書き込み
OSC1発振停止	CLGINTF.OSC1STPIF	OSC1CLKが停止したとき、またはCLGOSC.OSC1ENビットもしくはCLGOSC1.OSDENビットの設定を1から0へ変更したとき	1書き込み

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## 2.6 制御レジスタ

### PWG V<sub>D1</sub> Regulator Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PWGVD1CTL	15-8	–	0x00	–	R	–
	7-2	–	0x00	–	R	
	1-0	REGMODE[1:0]	0x0	H0	R/WP	

**Bits 15–2 Reserved**

**Bits 1–0 REGMODE[1:0]**

これらのビットは、内部定電圧回路の動作モードを制御します。

表2.6.1 内部定電圧回路動作モード

PWGVD1CTL.REGMODE[1:0]ビット	動作モード
0x3	エコノミーモード
0x2	ノーマルモード
0x1	Reserved
0x0	オートマチックモード

## CLG System Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGSCLK	15	WUPMD	0	H0	R/WP	-
	14	-	0	-	R	
	13-12	WUPDIV[1:0]	0x0	H0	R/WP	
	11-10	-	0x0	-	R	
	9-8	WUPSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	
	7-6	-	0x0	-	R	
	5-4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/WP	
	3-2	-	0x0	-	R	
1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP		

### Bit 15 WUPMD

このビットは、ウェイクアップ時のSYSCLK切り換え機能をイネーブルにします。

1 (R/WP): イネーブル

0 (R/WP): ディスエーブル

CLGSCLK.WUPMDビット = 1の場合、SLEEPモードからのウェイクアップ時にCLGSCLK.WUPSRC[1:0]ビットの設定値がCLGSCLK.CLKSRC[1:0]ビットに、また、CLGSCLK.WUPDIV[1:0]ビットの設定値がCLGSCLK.CLKDIV[1:0]ビットにロードされ、SYSCLKが切り換えられます。CLGSCLK.WUPMDビット = 0の場合は、ウェイクアップ時にCLGSCLK.CLKSRC[1:0]とCLGSCLK.CLKDIV[1:0]の設定は変更されません。

注: CLGSCLK.WUPMDビット = 1 でウェイクアップした後は、CLGSCLK.CLKSRC[1:0]ビットで選択されているSYSCLKソース以外のクロックソースのイネーブルビット(CLGOSC.EXOSCEN、CLGOSC.OSC1EN、CLGOSC.OSC3EN、CLGOSC.IOSCEN)は自動的に0にクリアされ、それらのクロックが停止します。ただし、CLGOSC.\*\*\*\*SLPCビットの設定によりSLEEP時に動作していたクロックソースのイネーブルビットは、ウェイクアップ後も1を保持します。

### Bit 14 Reserved

### Bits 13-12 WUPDIV[1:0]

これらのビットは、ウェイクアップ時にCLGSCLK.CLKDIV[1:0]ビットを再設定するための、SYSCLKの分周比を選択します。

CLGSCLK.WUPMDビット = 0のとき、この設定は無効です。

### Bits 11-10 Reserved

### Bits 9-8 WUPSRC[1:0]

これらのビットは、ウェイクアップ時にCLGSCLK.CLKSRC[1:0]ビットを再設定するための、SYSCLKのクロックソースを選択します。

停止しているクロックソースが選択された場合、ウェイクアップ時に自動的に発振またはクロック入力を開始します。ただし、CLGSCLK.WUPMDビット = 0のとき、この設定は無効です。

表2.6.2 ウェイクアップ時のSYSCLKクロックソースと分周比の設定

CLGSCLK. WUPDIV[1:0]ビット	CLGSCLK.WUPSRC[1:0]ビット			
	0x0	0x1	0x2	0x3
	IOSCCLK	OSC1CLK	OSC3CLK	EXOSCCLK
0x3	1/8	Reserved	1/8	Reserved
0x2	1/4	Reserved	1/4	Reserved
0x1	1/2	1/2	1/2	Reserved
0x0	1/1	1/1	1/1	1/1

### Bits 7-6 Reserved

### Bits 5-4 CLKDIV[1:0]

これらのビットは、SYSCLK周波数を決めるクロックソースの分周比を設定します。

### Bits 3-2 Reserved

**Bits 1–0 CLKSRC[1:0]**

これらのビットは、SYSCLKのクロックソースを選択します。

停止しているクロックソースが選択された場合、自動的に発振またはクロック入力を開始します。

表2.6.3 SYSCLKクロックソースと分周比の設定

CLGSCLK. CLKDIV[1:0]ビット	CLGSCLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0	0x1	0x2	0x3
	IOSCLK	OSC1CLK	OSC3CLK	EXOSCLK
0x3	1/8	Reserved	1/8	Reserved
0x2	1/4	Reserved	1/4	Reserved
0x1	1/2	1/2	1/2	Reserved
0x0	1/1	1/1	1/1	1/1

**CLG Oscillation Control Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGOSC	15–12	–	0x0	–	R	–
	11	EXOSCSLPC	1	H0	R/W	
	10	OSC3SLPC	1	H0	R/W	
	9	OSC1SLPC	1	H0	R/W	
	8	IOSCSLPC	1	H0	R/W	
	7–4	–	0x0	–	R	
	3	EXOSCEN	0	H0	R/W	
	2	OSC3EN	0	H0	R/W	
	1	OSC1EN	0	H0	R/W	
	0	IOSCEN	1	H0	R/W	

**Bits 15–12 Reserved****Bit 11 EXOSCSLPC****Bit 10 OSC3SLPC****Bit 9 OSC1SLPC****Bit 8 IOSCSLPC**

これらのビットは、SLEEP時のクロックソースの動作を制御します。

1 (R/W): SLEEP時にクロックソースを停止

0 (R/W): SLEEP前の動作を継続

各ビットとクロックソースの対応は以下のとおりです。

CLGOSC.EXOSCSLPCビット: EXOSCクロック入力

CLGOSC.OSC3SLPCビット: OSC3発振回路

CLGOSC.OSC1SLPCビット: OSC1発振回路

CLGOSC.IOSCSLPCビット: IOSC発振回路

**Bits 7–4 Reserved****Bit 3 EXOSCEN****Bit 2 OSC3EN****Bit 1 OSC1EN****Bit 0 IOSCEN**

これらのビットは、クロックソースの動作を制御します。

1 (R/W): 発振またはクロック入力を開始

0 (R/W): 発振またはクロック入力を停止

各ビットとクロックソースの対応は以下のとおりです。

CLGOSC.EXOSCENビット: EXOSCクロック入力

CLGOSC.OSC3ENビット: OSC3発振回路

CLGOSC.OSC1ENビット: OSC1発振回路

CLGOSC.IOSCENビット: IOSC発振回路

## CLG OSC1 Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGOSC1	15	–	0	–	R	–
	14	OSDRB	1	H0	R/WP	
	13	OSDEN	0	H0	R/WP	
	12	OSC1BUP	1	H0	R/WP	
	11	OSC1SELCR	0	H0	R/WP	
	10–8	CGI1[2:0]	0x0	H0	R/WP	
	7–6	INV1B[1:0]	0x2	H0	R/WP	
	5–4	INV1N[1:0]	0x1	H0	R/WP	
	3–2	–	0x0	–	R	
	1–0	OSC1WT[1:0]	0x2	H0	R/WP	

**Bit 15**      **Reserved**

**Bit 14**      **OSDRB**

このビットは、OSC1水晶発振停止検出時の発振停止検出回路によるOSC1発振回路リスタート機能をイネーブルにします。

1 (R/WP): イネーブル(発振停止検出時にOSC1発振回路をリスタート)

0 (R/WP): ディスエーブル

**Bit 13**      **OSDEN**

このビットは、OSC1発振回路の発振停止検出回路を制御します。

1 (R/WP): OSC1発振停止検出回路ON

0 (R/WP): OSC1発振停止検出回路OFF

注: OSC1CLKが安定供給される前に、CLGOSC1.OSDENビットに1を書き込まないでください。また、CLGOSC.OSC1ENビットを0にしたときは、CLGOSC1.OSDENビットも0にしてください。

**Bit 12**      **OSC1BUP**

このビットは、OSC1水晶発振回路の発振起動制御回路をイネーブルにします。

1 (R/WP): イネーブル(起動時にブースト動作実行)

0 (R/WP): ディスエーブル

**Bit 11**      **OSC1SELCR**

このビットは、OSC1発振回路の種類を選択します。

1 (R/WP): 内蔵発振回路

0 (R/WP): 水晶発振回路

**Bits 10–8**   **CGI1[2:0]**

これらのビットは、OSC1水晶発振回路の内蔵ゲート容量を設定します。

表2.6.4 OSC1内蔵ゲート容量の設定

CLGOSC1.CGI1[2:0]ビット	容量
0x7	Max.
0x6	↑
0x5	
0x4	
0x3	
0x2	
0x1	↓
0x0	Min.

詳細は、“電気的特性”の章の“OSC1発振回路特性、水晶発振 内蔵ゲート容量C<sub>G1IC</sub>”を参照してください。

**Bits 7–6**      **INV1B[1:0]**

これらのビットは、OSC1水晶発振回路のブースト起動時に適用される発振インバータのゲインを設定します。

表2.6.5 OSC1ブースト起動時の発振インバータゲインの設定

CLGOSC1.INV1B[1:0]ビット	インバータゲイン
0x3	Max.
0x2	↑
0x1	↓
0x0	Min.

注: CLGOSC1.INV1B[1:0]ビットは、CLGOSC1.INV1N[1:0]ビット以上の値に設定してください。

**Bits 5–4 INV1N[1:0]**

これらのビットは、OSC1水晶発振回路の通常動作時に適用される発振インバータのゲインを設定します。

表2.6.6 OSC1通常動作時の発振インバータゲインの設定

CLGOSC1.INV1N[1:0]ビット	インバータゲイン
0x3	Max.
0x2	↑
0x1	↓
0x0	Min.

**Bits 3–2 Reserved****Bits 1–0 OSC1WT[1:0]**

これらのビットは、OSC1発振回路の発振安定待ち時間を設定します。

表2.6.7 OSC1発振安定待ち時間の設定

CLGOSC1.OSC1WT[1:0]ビット	発振安定待ち時間
0x3	65,536クロック
0x2	16,384クロック
0x1	4,096クロック
0x0	Reserved

**CLG OSC3 Control Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGOSC3	15–11	–	0x00	–	R	–
	10	OSC3FQ	0	–	R/WP	
	9–8	–	0x0	–	R	
	7–3	–	0x00	–	R	
	2–0	OSC3WT[2:0]	0x2	H0	R/WP	

**Bits 15–11 Reserved****Bit 10 OSC3FQ**

このビットは、OSC3内蔵発振回路の発振周波数を設定します。

1 (R/WP): 6.4 MHz

0 (R/WP): 3.2 MHz

**Bits 9–3 Reserved****Bits 2–0 OSC3WT[2:0]**

これらのビットは、OSC3発振回路の発振安定待ち時間を設定します。

表2.6.8 OSC3発振安定待ち時間の設定

CLGOSC3.OSC3WT[2:0]ビット	発振安定待ち時間
0x7	65,536クロック
0x6	16,384クロック
0x5	4,096クロック
0x4	1,024クロック
0x3	256クロック
0x2	64クロック
0x1	16クロック
0x0	4クロック

## CLG Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGINTF	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-6	-	0x0	H0	R	
	5	OSC1STPIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.
	4-3	-	0x0	-	R	-
	2	OSC3STAIF	0	H0	R/W	
	1	OSC1STAIF	0	H0	R/W	
	0	IOSCSTAIF	0	H0	R/W	

### Bits 15-6, 4-3 Reserved

**Bit 5**      **OSC1STPIF**

**Bit 2**      **OSC3STAIF**

**Bit 1**      **OSC1STAIF**

**Bit 0**      **IOSCSTAIF**

これらのビットは、CLG割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R):      割り込み要因あり

0 (R):      割り込み要因なし

1 (W):      フラグをクリア

0 (W):      無効

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

CLGINTF.OSC1STPIFビット: OSC1発振停止割り込み

CLGINTF.OSC3STAIFビット: OSC3発振安定待ち完了割り込み

CLGINTF.OSC1STAIFビット: OSC1発振安定待ち完了割り込み

CLGINTF.IOSCSTAIFビット: IOSC発振安定待ち完了割り込み

注: システムリセットが解除された時点のCLGINTF.IOSCSTAIFビットは0ですが、IOSCCLKは安定状態になっています。

## CLG Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGINTE	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-6	-	0x0	-	R	
	5	OSC1STPIE	0	H0	R/W	-
	4-3	-	0x0	-	R	
	2	OSC3STAIE	0	H0	R/W	
	1	OSC1STAIE	0	H0	R/W	
	0	IOSCSTAIE	0	H0	R/W	

### Bits 15-6, 4-3 Reserved

**Bit 5**      **OSC1STPIE**

**Bit 2**      **OSC3STAIE**

**Bit 1**      **OSC1STAIE**

**Bit 0**      **IOSCSTAIE**

これらのビットは、CLG割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W):    割り込みイネーブル

0 (R/W):    割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

CLGINTE.OSC1STPIEビット: OSC1発振停止割り込み

CLGINTE.OSC3STAIEビット: OSC3発振安定待ち完了割り込み

CLGINTE.OSC1STAIEビット: OSC1発振安定待ち完了割り込み

CLGINTE.IOSCSTAIEビット: IOSC発振安定待ち完了割り込み

## CLG FOUT Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGFOUT	15–8	–	0x00	–	R	–
	7	–	0	–	R	–
	6–4	FOUTDIV[2:0]	0x0	H0	R/W	–
	3–2	FOUTSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	–
	1	–	0	–	R	–
	0	FOUTEN	0	H0	R/W	–

**Bits 15–7 Reserved**

**Bits 6–4 FOUTDIV[2:0]**

これらのビットは、FOUTのクロック分周比を設定します。

**Bits 3–2 FOUTSRC[1:0]**

これらのビットは、FOUTのクロックソースを選択します。

表2.6.9 FOUTクロックソースと分周比の設定

CLGFOUT. FOUTDIV[2:0]ビット	CLGFOUT.FOUTSRC[1:0]ビット			
	0x0	0x1	0x2	0x3
	IOSCLK	OSC1CLK	OSC3CLK	SYSCLK
0x7	1/128	1/32,768	1/128	Reserved
0x6	1/64	1/4,096	1/64	Reserved
0x5	1/32	1/1,024	1/32	Reserved
0x4	1/16	1/256	1/16	Reserved
0x3	1/8	1/8	1/8	Reserved
0x2	1/4	1/4	1/4	Reserved
0x1	1/2	1/2	1/2	Reserved
0x0	1/1	1/1	1/1	1/1

注: CLGFOUT.FOUTSRC[1:0]ビットを0x3に設定した場合、SLEEP/HALTモードではSYSCLKが停止するため、FOUT出力も停止します。

**Bit 1 Reserved**

**Bit 0 FOUTEN**

このビットは、FOUTのクロック外部出力を制御します。

1 (R/W): 外部出力イネーブル

0 (R/W): 外部出力ディスエーブル

注: FOUT信号は、CLGFOUT.FOUTENビットと非同期に生成されますので、出力のイネーブル/ディスエーブル時にはグリッチを生じます。

## CLG Oscillation Frequency Trimming Register 1

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGTRIM1	15–14	–	0x0	–	R	–
	13–8	OSC3AJ[5:0]	*	H0	R/WP	* Determined by factory adjustment.
	7–6	–	0x0	–	R	–
	5–0	IOSCAJ[5:0]	*	H0	R/WP	* Determined by factory adjustment.

**Bits 15–14 Reserved**

**Bits 13–8 OSC3AJ[5:0]**

これらのビットは、OSC3内蔵発振回路の周波数トリミング値を設定します。

表2.6.10 OSC3内蔵発振回路の周波数トリミング設定

CLGTRIM1.OSC3AJ[5:0]ビット	OSC3内蔵発振周波数
0x3f	高
:	:
0x00	低



## 2 電源, リセット, クロック

注: CLGTRIM1.OSC3AJ[5:0]ビットの初期設定値は、“電气的特性”の章に記載されているOSC3発振回路特性を保証する値に調整されています。この設定を変更した場合、周波数特性を満足できなくなる可能性があります。また、設定の変更は、必ずOSC3発振回路が停止した状態で行ってください。

**Bits 7–6 Reserved**

**Bits 5–0 IOSCAJ[5:0]**

これらのビットは、IOSC内蔵発振回路の周波数トリミング値を設定します。

表2.6.11 IOSC内蔵発振回路の周波数トリミング設定

CLGTRIM1.IOSCAJ[5:0]ビット	IOSC発振周波数
0x3f	高
:	:
0x00	低

注: CLGTRIM1.IOSCAJ[5:0]の初期設定値は、“電气的特性”の章に記載されているIOSC発振回路特性を保証する値に調整されています。この設定を変更した場合、周波数特性を満足できなくなる可能性があります。また、設定の変更は、必ずIOSC発振回路が停止した状態で行ってください。

## CLG Oscillation Frequency Trimming Register 2

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CLGTRIM2	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–6	–	0x0	–	R	
	5–0	OSC1AJ[5:0]	*	H0	R/WP	

**Bits 15–6 Reserved**

**Bits 5–0 OSC1AJ[5:0]**

これらのビットは、OSC1内蔵発振回路の周波数トリミング値を設定します。

この設定は、OSC1水晶発振周波数には影響を与えません。

表2.6.12 OSC1内蔵発振回路の周波数トリミング設定

CLGTRIM2.OSC1AJ[5:0]ビット	OSC1内蔵発振周波数
0x3f	高
:	:
0x00	低

注: CLGTRIM2.OSC1AJ[5:0]ビットの初期設定値は、“電气的特性”の章に記載されているOSC1発振回路特性を保証する値に調整されています。この設定を変更した場合、周波数特性を満足できなくなる可能性があります。また、設定の変更は、必ずOSC1発振回路が停止した状態で行ってください。

# 3 CPU, デバッガ

## 3.1 概要

本ICは、デバッガを内蔵したセイコーエプソンオリジナル16ビットCPUコア(S1C17)を搭載しています。主な機能と特長を以下に示します。

- セイコーエプソンオリジナル16ビットRISCプロセッサ
  - 24ビット汎用レジスタ: 8
  - 24ビット特殊レジスタ: 2
  - 8ビット特殊レジスタ: 1
  - 最大16Mバイトのメモリ空間(24ビットアドレス)
  - 命令バスとデータバスを分離したハーバードアーキテクチャ
- C言語による開発用に最適化されたコンパクトかつ高速な命令セット
  - コード長: 16ビット固定長
  - 命令数: 基本命令111個(全184命令)
  - 実行サイクル: 主要命令は1サイクルで実行
  - 即値拡張命令: 即値を24ビットまで拡張
- リセット、NMI、アドレス不整割り込み、デバッグ割り込み、外部割り込みを搭載
  - ベクタテーブルからベクタを読み込み、割り込みルーチンへ直接分岐
  - ベクタ番号によるソフトウェア割り込みを発生可能(全ベクタ番号を指定可能)
- スタンバイ機能として、HALTモード(halt命令)、SLEEPモード(slp命令)を搭載
- 3線で通信可能な、プログラム開発を支援するデバッガを搭載

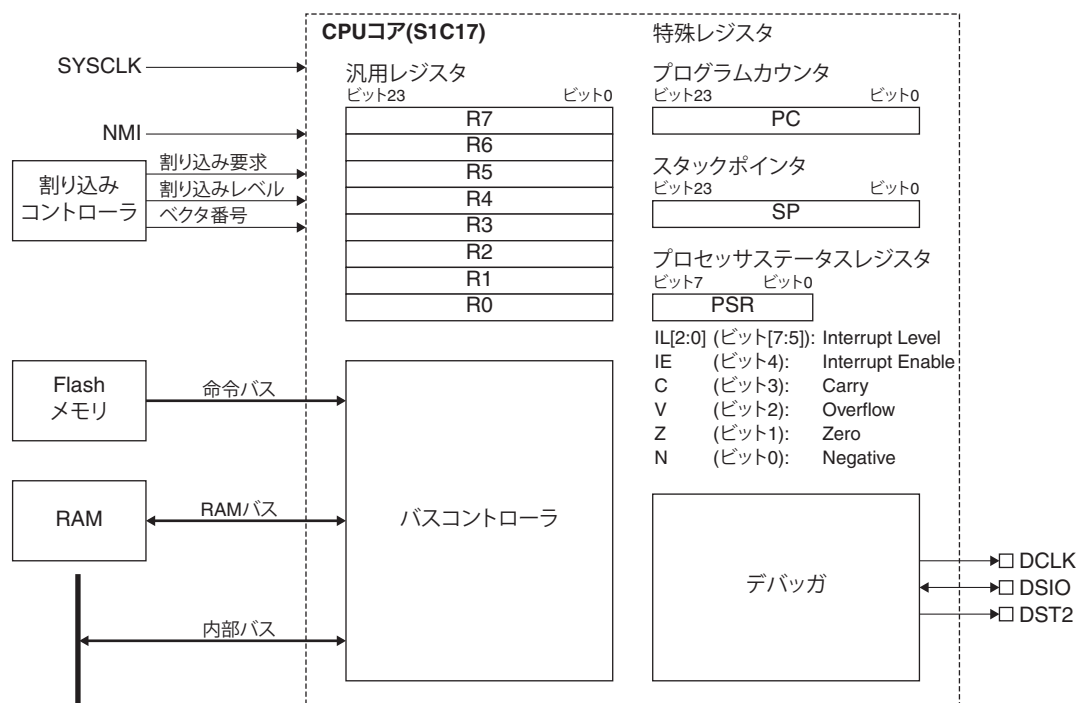


図3.1.1 S1C17の構成

## 3.2 CPUコア

### 3.2.1 CPUレジスタ

CPUは8本の汎用レジスタおよび3本の特殊レジスタを内蔵しています(表3.2.1.1)。

表3.2.1.1 CPUレジスタの初期化

CPU register name			Initial	Reset
汎用レジスタ		R0~R7	0x000000	H0
特殊レジスタ	プログラムカウンタ	PC	リセットベクタを自動的にロード	H0
	スタックポインタ	SP	0x000000	H0
	プロセッサステータスレジスタ	PSR	0x00	H0

各レジスタの詳細については“S1C17 Family S1C17コアマニュアル”を参照してください。また、リセットベクタについては“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

### 3.2.2 命令セット

CPUの命令コードはすべて16ビットの固定長で、パイプライン処理を行うことによって主要な命令を1サイクルで実行します。各命令の詳細については“S1C17 Family S1C17コアマニュアル”を参照してください。

### 3.2.3 PSRの読み出し

PSRの内容は、MSCPSRレジスタを介して読み出すことができます。ただし、MSCPSRレジスタを介して、PSRへデータを書き込むことはできません。

### 3.2.4 S1C17コア予約I/Oエリア

0xffffc00~0xfffffff番地はS1C17コアの予約I/Oエリアです。必要のない場合はアクセスしないでください。

## 3.3 デバッグ

### 3.3.1 デバッグ機能

デバッグがサポートしている機能は以下のとおりです。

- 命令ブレーク: 設定した命令のアドレスを実行する前にデバッグ割り込みを発生。最大4ヶ所のアドレスに命令ブレークを設定可能
- シングルステップ: 命令ごとにデバッグ割り込みを発生
- 強制ブレーク: 外部入力信号でデバッグ割り込みを発生
- ソフトウェアブレーク: brk命令の実行によりデバッグ割り込みを発生

デバッグ割り込みが発生すると、CPUはDEBUGモードに入ります。DEBUGモード時の周辺回路は、各周辺回路のクロック制御レジスタに設けられたDBRUNビットの設定に応じた動作を行います。DBRUNビットに関しては、周辺回路の“DEBUGモード時のクロック供給”を参照してください。DEBUGモードは、パソコンから解除コマンドを送るか、CPUがret命令を実行するまで続きます。DEBUGモード中は、ハードウェア割り込みおよびNMIは受け付けられません。

### 3.3.2 必要リソースとデバッグツール

#### デバッグ用ワークエリア

デバッグを行うには、64バイトのデバッグ用ワークエリアが必要です。ワークエリアの配置アドレスは“メモリ、バス”の章を参照してください。このデバッグ用ワークエリアのスタートアドレスは、DBRAMレジスタから読み出すことができます。

## デバッグツール

デバッグは、本ICのデバッガの入出力端子にICDmini(S5U1C17001H)を接続し、パソコンから制御します。これには、以下のツールが必要です。

- S1C17 Family In-Circuit Debugger ICDmini(S5U1C17001H)
- S1C17 Family Cコンパイラパッケージ(S5U1C17001C等)

### 3.3.3 デバッガ入出力端子一覧

表3.3.3.1にデバッグ端子一覧を示します。

表3.3.3.1 デバッグ端子一覧

端子名	I/O	イニシャル状態	機能
DCLK	O	O	オンチップデバッグクロック出力端子 ICDmini(S5U1C17001H)にクロックを出力します。
DSIO	I/O	I	オンチップデバッガデータ入出力端子 デバッグ用データの入出力およびブレーク信号の入力に使用します。
DST2	O	O	オンチップデバッグステータス出力端子 デバッグ中のプロセッサの状態を出力します。

デバッガの入出力は汎用入出力ポート端子を兼用しており、イニシャル状態ではデバッグ端子に設定されます。デバッグ機能を使用しない場合は、これらの端子を汎用入出力ポート端子に切り換えることができます。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

注: • DCLK端子は、外部からHIGHレベルで駆動しないでください(例: 端子を抵抗でプルアップする等)。また、DCLK端子とその他の汎用入出力ポートを短絡結線しないでください。いずれの場合も、電源投入時の不定出力の影響で、ICが正常に起動しない可能性があります。

- DSIO端子は、外部からLOWレベルで駆動しないでください。デバッグ割り込みが発生し、CPUがDEBUGモードに入ります。

### 3.3.4 外部接続

デバッグを行う際のICDminiとの接続例を図3.3.4.1に示します。

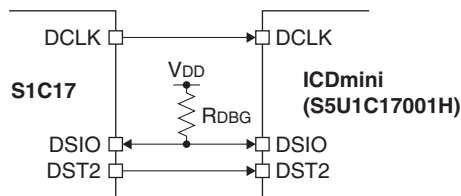


図3.3.4.1 外部接続

プルアップ抵抗の推奨値は、“電気的特性”の章の“推奨動作条件、DSIO用プルアップ抵抗RDBG”を参照してください。DSIO端子を汎用入出力ポート端子として使用する場合、RDBGは必要ありません。

### 3.3.5 Flashセキュリティ機能

ICDminiを介したデバッガからの内蔵Flashメモリの読み出しや改ざんを防ぐため、本ICにはセキュリティ機能が設けられています。図3.3.5.1にFlashセキュリティ機能設定の流れを示します。

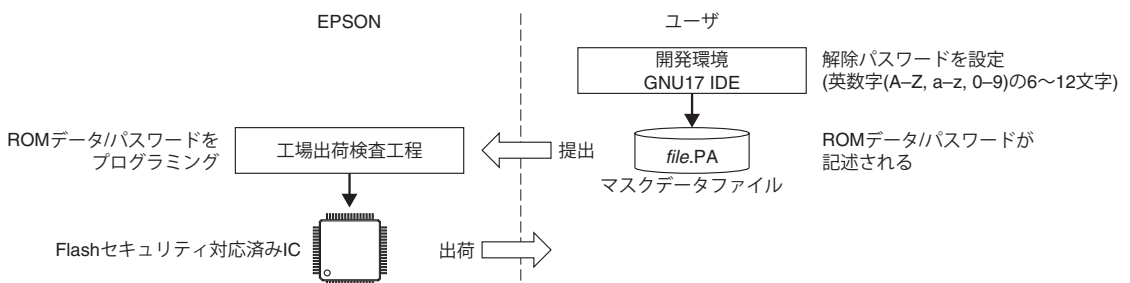


図3.3.5.1 ROMデータプログラム出荷とFlashセキュリティ機能設定の流れ

### 3 CPU, デバッガ

Flashセキュリティ対応済みのICは以下の状態になります。

- デバッガから読み出すFlashメモリの値は不定値になる
- ICDminiを介したFlashプログラミングを行うとエラーになる

ただし、あらかじめ設定してある解除パスワードをGNU17 IDE上で入力することで、Flashセキュリティ機能を解除することができます(リセット後は、再度セキュリティ機能が有効になります)。パスワードの設定方法については、“(S1C17 Family Cコンパイラパッケージ) S5U1C17001Cマニュアル”を参照してください。

注: Flashセキュリティ対応済みICをICDminiを介してデバッグする場合は、その前にFlashセキュリティ機能を解除してください。Flashセキュリティ機能が有効な状態では、正しく動作しない可能性があります。

## 3.4 制御レジスタ

### MISC PSR Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
MSCPSR	15-8	—	0x00	—	R	—
	7-5	PSRIL[2:0]	0x0	H0	R	
	4	PSRIE	0	H0	R	
	3	PSRC	0	H0	R	
	2	PSRV	0	H0	R	
	1	PSRZ	0	H0	R	
	0	PSRN	0	H0	R	

**Bits 15-8 Reserved**

**Bits 7-5 PSRIL[2:0]**

これらのビットからPSRのIL[2:0](割り込みレベル)ビットの値(0~7)が読み出せます。

**Bit 4 PSRIE**

このビットからPSRのIE(割り込みイネーブル)ビットの値(0または1)が読み出せます。

**Bit 3 PSRC**

このビットからPSRのC(キャリー)フラグの値(0または1)が読み出せます。

**Bit 2 PSRV**

このビットからPSRのV(オーバーフロー)フラグの値(0または1)が読み出せます。

**Bit 1 PSRZ**

このビットからPSRのZ(ゼロ)フラグの値(0または1)が読み出せます。

**Bit 0 PSRN**

このビットからPSRのN(ネガティブ)フラグの値(0または1)が読み出せます。

### Debug RAM Base Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DBRAM	31-24	—	0x00	—	R	—
	23-0	DBRAM[23:0]	*1	H0	R	

\*1 デバッグ用ワークエリアの先頭アドレス

**Bits 31-24 Reserved**

**Bits 23-0 DBRAM[23:0]**

これらのビットからデバッグ用ワークエリア(64バイト)の先頭アドレスが読み出せます。

# 4 メモリ, バス

## 4.1 概要

本ICは、命令、データ共に最大16Mバイトのメモリ空間をアクセスすることができます。主な機能と特長を以下に示します。

- オンボード書き換え可能なFlashメモリを搭載
- すべてのメモリおよび制御レジスタを16ビットかつ1サイクルでアクセス可能(EEPROMエリアを除く)
- システム制御に関係するレジスタには、書き込み保護機能を搭載

図4.1.1にメモリマップを示します。



図4.1.1 メモリマップ

## 4.2 バスアクセスサイクル

CPUはシステムクロックを基準にバスアクセスを行います。ここで、バスアクセスサイクル、デバイスサイズ、アクセスサイズについて、以下のように定義します。

- バスアクセスサイクル: システムクロックの1クロック = 1サイクル
- デバイスサイズ: 1サイクルでアクセスできるメモリ、周辺回路のビット幅
- アクセスサイズ: CPU命令が要求するアクセスサイズ(例: `ld %rd, [%rb]` → 16ビットデータ転送)

## 4 メモリ、バス

デバイスサイズとアクセスサイズの違いによるバスアクセスサイクル数の一覧を表4.2.1に示します。周辺回路は8ビット、16ビット、32ビットのいずれの命令でもアクセス可能です。

表4.2.1 バスアクセスサイクル数

デバイスサイズ	アクセスサイズ	バスアクセスサイクル数
8ビット	8ビット	1
	16ビット	2
	32ビット	4
16ビット	8ビット	1
	16ビット	1
	32ビット	2
32ビット	8ビット	1
	16ビット	1
	32ビット	1

注: 32ビットアクセスによりデータをメモリに転送するときは、S1C17コアの汎用レジスタが24ビットのため、上位8ビットは0x00としてメモリに書き込まれます。逆にメモリからレジスタへ転送するときは、上位8ビットが無視されます。

割り込み処理のスタック操作時もCPUは32ビットアクセスを行います。このときはPSRの値を上位8ビット、戻りアドレスを下位24ビットとした32ビットの書き込み/読み出しを行います。詳しくは、“S1C17 Family S1C17コアマニュアル”を参照してください。

また、CPUはハーバードアーキテクチャを採用しており、命令フェッチとデータアクセスを同時に行うことが可能です。ただし、以下の条件では同時に行われず、データが存在するエリアのバスサイクル分、命令フェッチのサイクルが長くなります。

- Flashエリアで命令を実行し、Flashエリアのデータにアクセスする場合
- Flashエリアで命令を実行し、表示データRAM/EEPROMエリアのデータにアクセスする場合
- 内蔵RAM/表示データRAMエリアで命令を実行し、内蔵RAM/表示データRAM/EEPROMエリアのデータにアクセスする場合

## 4.3 Flashメモリ

Flashメモリには、アプリケーションプログラムやデータを書き込んでおくことができます。また、Flashエリアの0x8000番地はデフォルトのベクタテーブルベースアドレスとして定義されていますので、このアドレスを先頭にベクタテーブルを置く必要があります。詳細は、“割り込みコントローラ”の章の“ベクタテーブル”を参照してください。

### 4.3.1 Flashメモリ端子

表4.3.1.1にFlashメモリ用の端子を示します。

表4.3.1.1 Flashメモリ端子

端子名	I/O	イニシャル状態	機能
V <sub>PP</sub>	P	-	Flashプログラミング電源

V<sub>PP</sub>電圧に関しては“電気的特性”の章の“推奨動作条件、Flashプログラミング電圧V<sub>PP</sub>”を参照してください。

注: Flashプログラミング時以外は、V<sub>PP</sub>端子をオープンにしてください。

### 4.3.2 Flashバスアクセスサイクルの設定

Flashメモリをノーウェイトでアクセス可能な周波数には制限があるため、システムクロック周波数に応じて、リード時のバスアクセスサイクル数を変更する必要があります。リード時バスアクセスサイクル数は、FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビットで設定します。動作しているシステムクロック周波数以上に対応した設定を選択してください。

### 4.3.3 Flashプログラミング

Flashメモリは、オンボードプログラミングに対応しており、ICDminiを介してデバッガからROMデータをプログラミングすることができます。オンボードプログラミング時の接続図を図4.3.3.1に示します。

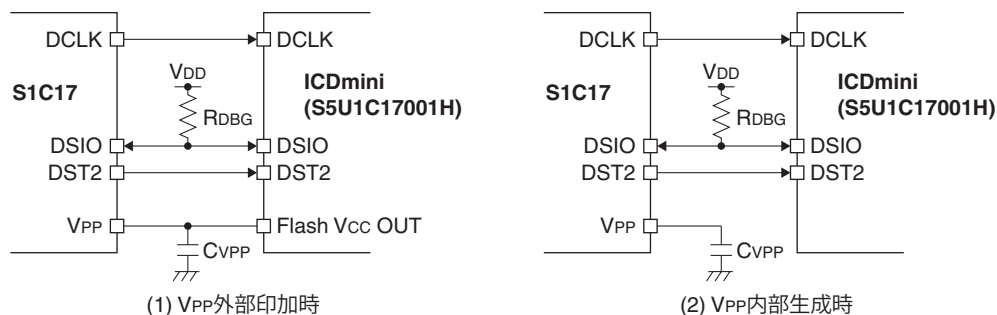


図4.3.3.1 外部接続

Flashプログラミング時以外は、VPP端子をオープンにする必要があります。ただし、ICDminiからVPP電圧を供給する場合、Flashプログラミング時のみ供給するように制御されているため、接続したままでも問題ありません。また、Flashプログラミング電圧生成用の内部電源回路を内蔵しているため、VPP電圧を内部生成することも可能です。VPP外部印加時は電圧安定用に、内部電源使用時は電圧生成用に、CVPPは必ず接続してください。

ROMデータのプログラミング方法の詳細は、“(S1C17 Family Cコンパイラパッケージ) S5U1C17001Cマニュアル”を参照してください。また、開発したROMデータを、工場でICにプログラミングして出荷することも可能です。ROMデータのプログラミング出荷がご希望の場合は、サポート窓口までお問い合わせください。

注：・ Flashプログラミングを行う場合は、VDDを2.2 V以上にする必要があります。

- ・ VPP内部生成時は、VPP端子の出力を外部回路の駆動には絶対に使用しないでください。

## 4.4 EEPROM

本MCUは1バイト単位で書き換えが可能なEEPROMを搭載しています。EEPROMには固定データを配置することができますが、8ビット読み出しのみのため、命令コードを配置することはできません。

### 4.4.1 EEPROM端子

表4.4.1.1にEEPROM用の端子を示します。

表4.4.1.1 EEPROM端子

端子名	I/O	イニシャル状態	機能
VPP	P	-	EEPROMプログラミング電源

EEPROM書き換え時は内部生成したVPP電圧のみ使用可能です。図4.3.3.1の“(2) VPP内部生成時”に示したとおり、VPP端子にCVPPを接続してください。EEPROMのデータ書き換えにおいても、4.3.3節の注が適用されます。

### 4.4.2 EEPROM操作

#### EEPROMデータの書き換え

EEPROMへのデータ書き換えは以下の手順で行います。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
2. EPRCCTL0レジスタの以下のビットを設定する。
  - EPRCCTL0.EP\_WMODEビットを1に設定 (書き換えモードに設定)
  - EPRCCTL0.EP\_PWRSETビットを1に設定 (プログラム電源ON)



## 4 メモリ、バス

3. プログラム電源が安定するまでウェイトします(ウェイト時間は“電気的特性”の章の“EEPROM特性”を参照)。
4. EPRCINTF.RXBIFビットに1を書き込む。 (割り込みフラグをクリア)
5. EPRCINTE.RXBIEビットを1に設定する。 (割り込みイネーブル)
6. EPRCADR.EP\_ADDR[7:0]ビットを設定する。 (書き換えアドレスを設定)
7. EPRCWDAT.EP\_WDAT[7:0]ビットを設定する。 (書き込みデータを設定)  
後で実行するペリファイ用に書き込みデータはRAMに保存しておきます。
8. EPRCCTL1.EP\_CKビットに1を書き込む。 (クロックパルス出力)
9. 割り込みを待つ。  
書き換えが完了すると、EPRCINTF.RXBIFビットが1になります。
10. 必要なアドレス分、4から9を繰り返す。
11. EPRCCTL0レジスタの以下のビットを設定する。
  - EPRCCTL0.EP\_WMODEビットを0に設定 (書き換えモードを終了)
  - EPRCCTL0.EP\_PWRSETビットを0に設定 (プログラム電源OFF)
12. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)
13. EEPROMを読み出して書き込んだデータと比較する。

### EEPROMデータの読み出し

EEPROMのデータは、EEPROMが割り付けられたメモリエリア(論理アドレス)から通常の8ビットまたは16ビットメモリリード命令で読み出すことができます。32ビットメモリリードを行った場合は16ビット分のデータのみ読み出され、上位ビットは0となります。また、EPRCCTL0.EP\_WMODEビット = 1(書き換えモード)の間は、読み出しデータが不定となります。読み出し時にECC割り込みが発生した場合は、EPRCINTF.ECCERIFビットが1になります。

注: ECC割り込みが発生した場合は、書き換え回数の限界に到達した可能性があります。次回以降別アドレスにデータをコピーして該当のアドレスの使用を避けることを推奨します。

### 4.4.3 割り込み

EEPROMCには、表4.4.3.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表4.4.3.1 EEPROMCの割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
書き換え/読み出し完了	EPRCINTF.RXBIF	EEPROMのデータ書き換え/読み出しが完了したとき	1書き込み
ECC	EPRCINTF.ECCERIF	読み出し時、ECCによってデータが訂正されたとき	1書き込み

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## 4.5 RAM

RAMは、変数などの格納以外に、命令コードをコピーして実行させることにも使用可能です。これにより、Flashメモリよりも高速かつ省電力な処理を実現できます。

注: RAMの最後尾の64バイトはデバッグRAMエリアとして予約されています。アプリケーション開発中などデバッグ機能を使用する場合は、アプリケーションプログラムからこの領域をアクセスしないでください。デバッグの不要な量産品ではアプリケーション用に使用可能です。

本ICでは、アプリケーションで使用するRAMのサイズを、実装されているサイズ以下に制限することができます。この機能は、MSCIRAMSZ.IRAMSZ[2:0]ビットで設定でき、RAMサイズが本ICよりも小さい機種の開発時に、搭載しているRAMの領域外をアクセスするようなプログラムの作成を回避するという用途などに利用できます。制限後のRAM領域外にアクセスすると、Reserved領域と同じ動作(読み出し値 = 不定)になります。

## 4.6 表示データRAM

LCDドライバの表示データ格納用に表示データRAMが内蔵されています。表示データRAM内の表示データ用に使用しない領域は汎用RAMとして使用可能です。表示データRAMの詳細については、“LCDドライバ”の章の“表示データRAM”を参照してください。

## 4.7 周辺回路制御レジスタ

0x4000番地から始まる8Kバイトのエリアには、周辺回路の制御レジスタが割り付けられています。この制御レジスタマップを表4.7.1に示します。各制御レジスタの詳細についてはAppendixの“周辺回路制御レジスタ一覧”、または各周辺回路の章の“制御レジスタ”を参照してください。

表4.7.1 周辺回路制御レジスタマップ

周辺回路	アドレス	レジスタ名
MISCレジスタ(MISC)	0x4000	MSCPROT MISC System Protect Register
	0x4002	MSCIRAMSZ MISC IRAM Size Register
	0x4004	MSCTTBRL MISC Vector Table Address Low Register
	0x4006	MSCTTBRH MISC Vector Table Address High Register
	0x4008	MSCPSR MISC PSR Register
パワージェネレータ(PWG)	0x4020	PWGVD1CTL PWG V <sub>D1</sub> Regulator Control Register
クロックジェネレータ(CLG)	0x4040	CLGSCLK CLG System Clock Control Register
	0x4042	CLGOSC CLG Oscillation Control Register
	0x4046	CLGOSC1 CLG OSC1 Control Register
	0x4048	CLGOSC3 CLG OSC3 Control Register
	0x404c	CLGINTF CLG Interrupt Flag Register
	0x404e	CLGINTE CLG Interrupt Enable Register
	0x4050	CLGFOUT CLG FOUT Control Register
	0x4052	CLGTRIM1 CLG Oscillation Frequency Trimming Register 1
	0x4054	CLGTRIM2 CLG Oscillation Frequency Trimming Register 2
割り込みコントローラ(ITC)	0x4080	ITCLV0 ITC Interrupt Level Setup Register 0
	0x4082	ITCLV1 ITC Interrupt Level Setup Register 1
	0x4084	ITCLV2 ITC Interrupt Level Setup Register 2
	0x4086	ITCLV3 ITC Interrupt Level Setup Register 3
	0x4088	ITCLV4 ITC Interrupt Level Setup Register 4
	0x408a	ITCLV5 ITC Interrupt Level Setup Register 5
	0x408c	ITCLV6 ITC Interrupt Level Setup Register 6
	0x408e	ITCLV7 ITC Interrupt Level Setup Register 7
	0x4090	ITCLV8 ITC Interrupt Level Setup Register 8
	0x4092	ITCLV9 ITC Interrupt Level Setup Register 9
	0x4094	ITCLV10 ITC Interrupt Level Setup Register 10
	0x4096	ITCLV11 ITC Interrupt Level Setup Register 11
ウォッチドッグタイマ(WDT2)	0x40a0	WDTCLK WDT2 Clock Control Register
	0x40a2	WDTCTL WDT2 Control Register
	0x40a4	WDTCMP WDT2 Counter Compare Match Register
電源電圧検出回路(SVD4)	0x4100	SVDCLK SVD4 Clock Control Register
	0x4102	SVDCTL SVD4 Control Register
	0x4104	SVDINTF SVD4 Status and Interrupt Flag Register
	0x4106	SVDINTE SVD4 Interrupt Enable Register
16ビットタイマ(T16) Ch.0	0x4160	T16_0CLK T16 Ch.0 Clock Control Register
	0x4162	T16_0MOD T16 Ch.0 Mode Register
	0x4164	T16_0CTL T16 Ch.0 Control Register
	0x4166	T16_0TR T16 Ch.0 Reload Data Register
	0x4168	T16_0TC T16 Ch.0 Counter Data Register
	0x416a	T16_0INTF T16 Ch.0 Interrupt Flag Register
	0x416c	T16_0INTE T16 Ch.0 Interrupt Enable Register

#### 4 メモリ、バス

周辺回路	アドレス	レジスタ名		
Flashコントローラ(FLASHC)	0x41b0	FLASHCWAIT	FLASHC Flash Read Cycle Register	
EEPROMコントローラ (EEPROMC)	0x41c0	EPRCTL0	EEPROMC Control Register 0	
	0x41c2	EPRCTL1	EEPROMC Control Register 1	
	0x41c4	EPRCADR	EEPROMC Address Register	
	0x41c6	EPRCWDAT	EEPROMC Write Data Register	
	0x41c8	EPRCINTF	EEPROMC Interrupt Flag Register	
	0x41ca	EPRCINTE	EEPROMC Interrupt Enable Register	
入出力ポート(PPORT)	0x4200	P0DAT	P0 Port Data Register	
	0x4202	P0IOEN	P0 Port Enable Register	
	0x4204	P0RCTL	P0 Port Pull-up/down Control Register	
	0x4206	P0INTF	P0 Port Interrupt Flag Register	
	0x4208	P0INTCTL	P0 Port Interrupt Control Register	
	0x420a	P0CHATEN	P0 Port Chattering Filter Enable Register	
	0x420c	P0MODESEL	P0 Port Mode Select Register	
	0x420e	P0FNCSEL	P0 Port Function Select Register	
	0x4210	P1DAT	P1 Port Data Register	
	0x4212	P1IOEN	P1 Port Enable Register	
	0x4214	P1RCTL	P1 Port Pull-up/down Control Register	
	0x4216	P1INTF	P1 Port Interrupt Flag Register	
	0x4218	P1INTCTL	P1 Port Interrupt Control Register	
	0x421a	P1CHATEN	P1 Port Chattering Filter Enable Register	
	0x421c	P1MODESEL	P1 Port Mode Select Register	
	0x421e	P1FNCSEL	P1 Port Function Select Register	
	0x4220	P2DAT	P2 Port Data Register	*
	0x4222	P2IOEN	P2 Port Enable Register	*
	0x4224	P2RCTL	P2 Port Pull-up/down Control Register	*
	0x4226	P2INTF	P2 Port Interrupt Flag Register	*
	0x4228	P2INTCTL	P2 Port Interrupt Control Register	*
	0x422a	P2CHATEN	P2 Port Chattering Filter Enable Register	*
	0x422c	P2MODESEL	P2 Port Mode Select Register	*
	0x422e	P2FNCSEL	P2 Port Function Select Register	*
	0x4230	P3DAT	P3 Port Data Register	*
	0x4232	P3IOEN	P3 Port Enable Register	*
	0x4234	P3RCTL	P3 Port Pull-up/down Control Register	*
	0x4236	P3INTF	P3 Port Interrupt Flag Register	*
	0x4238	P3INTCTL	P3 Port Interrupt Control Register	*
	0x423a	P3CHATEN	P3 Port Chattering Filter Enable Register	*
	0x423c	P3MODESEL	P3 Port Mode Select Register	*
	0x423e	P3FNCSEL	P3 Port Function Select Register	*
	0x4240	P4DAT	P4 Port Data Register	*
	0x4242	P4IOEN	P4 Port Enable Register	*
	0x4244	P4RCTL	P4 Port Pull-up/down Control Register	*
	0x4246	P4INTF	P4 Port Interrupt Flag Register	*
	0x4248	P4INTCTL	P4 Port Interrupt Control Register	*
	0x424a	P4CHATEN	P4 Port Chattering Filter Enable Register	*
	0x424c	P4MODESEL	P4 Port Mode Select Register	*
	0x424e	P4FNCSEL	P4 Port Function Select Register	*
	0x42d0	PDDAT	Pd Port Data Register	
	0x42d2	PDIOEN	Pd Port Enable Register	
	0x42d4	PDRCTL	Pd Port Pull-up/down Control Register	
	0x42dc	PDMODESEL	Pd Port Mode Select Register	
0x42de	PDFNCSEL	Pd Port Function Select Register		
0x42e0	PCLK	P Port Clock Control Register		
0x42e2	PINTFGRP	P Port Interrupt Flag Group Register		
ユニバーサルポート マルチプレクサ(UPMUX)	0x4300	P0UPMUX0	P00-01 Universal Port Multiplexer Setting Register	
	0x4302	P0UPMUX1	P02-03 Universal Port Multiplexer Setting Register	
	0x4304	P0UPMUX2	P04-05 Universal Port Multiplexer Setting Register	
	0x4306	P0UPMUX3	P06-07 Universal Port Multiplexer Setting Register	
	0x4308	P1UPMUX0	P10-11 Universal Port Multiplexer Setting Register	
	0x430a	P1UPMUX1	P12-13 Universal Port Multiplexer Setting Register	
	0x430c	P1UPMUX2	P14-15 Universal Port Multiplexer Setting Register	
	0x430e	P1UPMUX3	P16-17 Universal Port Multiplexer Setting Register	

周辺回路	アドレス	レジスタ名		
ユニバーサルポート マルチプレクサ(UPMUX)	0x4310	P2UPMUX0	P20–21 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
	0x4312	P2UPMUX1	P22–23 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
	0x4314	P2UPMUX2	P24–25 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
	0x4316	P2UPMUX3	P26–27 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
	0x4318	P3UPMUX0	P30–31 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
	0x431a	P3UPMUX1	P32–33 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
	0x431c	P3UPMUX2	P34–35 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
	0x431e	P3UPMUX3	P36–37 Universal Port Multiplexer Setting Register *	
UART(UART3) Ch.0	0x4380	UA0CLK	UART3 Ch.0 Clock Control Register	
	0x4382	UA0MOD	UART3 Ch.0 Mode Register	
	0x4384	UA0BR	UART3 Ch.0 Baud-Rate Register	
	0x4386	UA0CTL	UART3 Ch.0 Control Register	
	0x4388	UA0TXD	UART3 Ch.0 Transmit Data Register	
	0x438a	UA0RXD	UART3 Ch.0 Receive Data Register	
	0x438c	UA0INTF	UART3 Ch.0 Status and Interrupt Flag Register	
	0x438e	UA0INTE	UART3 Ch.0 Interrupt Enable Register	
	0x4390	UA0CAWF	UART3 Ch.0 Carrier Waveform Register	
16ビットタイマ(T16) Ch.1	0x43a0	T16_1CLK	T16 Ch.1 Clock Control Register	
	0x43a2	T16_1MOD	T16 Ch.1 Mode Register	
	0x43a4	T16_1CTL	T16 Ch.1 Control Register	
	0x43a6	T16_1TR	T16 Ch.1 Reload Data Register	
	0x43a8	T16_1TC	T16 Ch.1 Counter Data Register	
	0x43aa	T16_1INTF	T16 Ch.1 Interrupt Flag Register	
	0x43ac	T16_1INTE	T16 Ch.1 Interrupt Enable Register	
	同期式シリアルインタフェース (SPIA) Ch.0	0x43b0	SPI0MOD	SPIA Ch.0 Mode Register
0x43b2		SPI0CTL	SPIA Ch.0 Control Register	
0x43b4		SPI0TXD	SPIA Ch.0 Transmit Data Register	
0x43b6		SPI0RXD	SPIA Ch.0 Receive Data Register	
0x43b8		SPI0INTF	SPIA Ch.0 Interrupt Flag Register	
0x43ba		SPI0INTE	SPIA Ch.0 Interrupt Enable Register	
I <sup>2</sup> C(I2C) Ch.0		0x43c0	I2C0CLK	I2C Ch.0 Clock Control Register
	0x43c2	I2C0MOD	I2C Ch.0 Mode Register	
	0x43c4	I2C0BR	I2C Ch.0 Baud-Rate Register	
	0x43c8	I2C0OADR	I2C Ch.0 Own Address Register	
	0x43ca	I2C0CTL	I2C Ch.0 Control Register	
	0x43cc	I2C0TXD	I2C Ch.0 Transmit Data Register	
	0x43ce	I2C0RXD	I2C Ch.0 Receive Data Register	
	0x43d0	I2C0INTF	I2C Ch.0 Status and Interrupt Flag Register	
	0x43d2	I2C0INTE	I2C Ch.0 Interrupt Enable Register	
DMM用16ビットPWMタイマ (T16B_DMM) Ch.0	0x5000	T16B0CLK	T16B_DMM Ch.0 Clock Control Register	
	0x5002	T16B0CTL	T16B_DMM Ch.0 Counter Control Register	
	0x5004	T16B0MC	T16B_DMM Ch.0 Max Counter Data Register	
	0x5006	T16B0TC	T16B_DMM Ch.0 Timer Counter Data Register	
	0x5008	T16B0CS	T16B_DMM Ch.0 Counter Status Register	
	0x500a	T16B0INTF	T16B_DMM Ch.0 Interrupt Flag Register	
	0x500c	T16B0INTE	T16B_DMM Ch.0 Interrupt Enable Register	
	0x5010	T16B0CCCTL0	T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 0 Control Register	
	0x5012	T16B0CCR0	T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 0 Data Register	
	0x5018	T16B0CCCTL1	T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 1 Control Register	
	0x501a	T16B0CCR1	T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 1 Data Register	
	DMM用16ビットPWMタイマ (T16B_DMM) Ch.1	0x5040	T16B1CLK	T16B_DMM Ch.1 Clock Control Register
		0x5042	T16B1CTL	T16B_DMM Ch.1 Counter Control Register
0x5044		T16B1MC	T16B_DMM Ch.1 Max Counter Data Register	
0x5046		T16B1TC	T16B_DMM Ch.1 Timer Counter Data Register	
0x5048		T16B1CS	T16B_DMM Ch.1 Counter Status Register	
0x504a		T16B1INTF	T16B_DMM Ch.1 Interrupt Flag Register	
0x504c		T16B1INTE	T16B_DMM Ch.1 Interrupt Enable Register	
0x5050		T16B1CCCTL0	T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 0 Control Register	
0x5052		T16B1CCR0	T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 0 Data Register	
0x5058		T16B1CCCTL1	T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 1 Control Register	
0x505a		T16B1CCR1	T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 1 Data Register	

#### 4 メモリ、バス

周辺回路	アドレス	レジスタ名
DMM用16ビットPWMタイマ (T16B_DMM) Ch.2	0x5080	T16B2CLK T16B_DMM Ch.2 Clock Control Register
	0x5082	T16B2CTL T16B_DMM Ch.2 Counter Control Register
	0x5084	T16B2MC T16B_DMM Ch.2 Max Counter Data Register
	0x5086	T16B2TC T16B_DMM Ch.2 Timer Counter Data Register
	0x5088	T16B2CS T16B_DMM Ch.2 Counter Status Register
	0x508a	T16B2INTF T16B_DMM Ch.2 Interrupt Flag Register
	0x508c	T16B2INTE T16B_DMM Ch.2 Interrupt Enable Register
	0x5090	T16B2CCCTL0 T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 0 Control Register
	0x5092	T16B2CCCR0 T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 0 Data Register
	0x5098	T16B2CCCTL1 T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 1 Control Register
	0x509a	T16B2CCCR1 T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 1 Data Register
	16ビットタイマ(T16) Ch.2	0x5260
0x5262		T16_2MOD T16 Ch.2 Mode Register
0x5264		T16_2CTL T16 Ch.2 Control Register
0x5266		T16_2TR T16 Ch.2 Reload Data Register
0x5268		T16_2TC T16 Ch.2 Counter Data Register
0x526a		T16_2INTF T16 Ch.2 Interrupt Flag Register
0x526c		T16_2INTE T16 Ch.2 Interrupt Enable Register
サウンドジェネレータ (SNDA_DMM)	0x5300	SNDCCLK SNDA_DMM Clock Control Register
	0x5302	SNDSSEL SNDA_DMM Select Register
	0x5304	SNDCCTL SNDA_DMM Control Register
	0x5306	SNDDAT SNDA_DMM Data Register
	0x5308	SNDINTF SNDA_DMM Interrupt Flag Register
	0x530a	SNDINTE SNDA_DMM Interrupt Enable Register
LCDドライバ(LCD4B)	0x5400	LCD4CLK LCD4B Clock Control Register
	0x5402	LCD4CTL LCD4B Control Register
	0x5404	LCD4TIM1 LCD4B Timing Control Register 1
	0x5406	LCD4TIM2 LCD4B Timing Control Register 2
	0x5408	LCD4PWR LCD4B Power Control Register
	0x540a	LCD4DSP LCD4B Display Control Register
	0x540c	LCD4COMC0 LCD4B COM Pin Control Register 0
	0x5410	LCD4INTF LCD4B Interrupt Flag Register
	0x5412	LCD4INTE LCD4B Interrupt Enable Register
	DMMコントローラ(DSADC16)	0x5500
0x5502		DSADC16CONF DSADC16 Configuration Register
0x5504		DSADC16CTL DSADC16 Control Register
0x5506		DSADC16INIT DSADC16 Initialize Control Register
0x5508		DSADC16IE DSADC16 Interrupt Enable Register
0x550a		DSADC16IF DSADC16 Interrupt Flag Register
0x550c		DSADC16COMB DSADC16 Comb Filter Result Register
0x550e		DSADC16LPFHPF DSADC16 Low Pass/High Pass Filter Result Register
0x5510		DSADC16RMS1 DSADC16 RMS Result Register 1
0x5512		DSADC16RMS2 DSADC16 RMS Result Register 2
0x5514		DSADC16DC-PEAKMAX DSADC16 DC Peak Hold MAX Result Register
0x5516		DSADC16DC-PEAKMIN DSADC16 DC Peak Hold MIN Result Register
0x5518		DSADC16AC-PEAKMAX1 DSADC16 AC Peak Hold MAX Result Register 1
0x551a		DSADC16AC-PEAKMAX2 DSADC16 AC Peak Hold MAX Result Register 2
0x551c		DSADC16AC-PEAKMIN1 DSADC16 AC Peak Hold MIN Result Register 1
0x551e		DSADC16AC-PEAKMIN2 DSADC16 AC Peak Hold MIN Result Register 2
0x5520		VIRCTL VIR Control Register
0x5522		DMMSET1 DMM Setting Register 1
0x5524		DMMSET2 DMM Setting Register 2
0x5526		SMODESET DMM SMODE Setting Register
0x5528		AFENET1 AFE Network Setting Register 1
0x552a		AFENET2 AFE Network Setting Register 2
0x552c		AFENET3 AFE Network Setting Register 3

周辺回路	アドレス	レジスタ名	
DMMコントローラ(DSADC16)	0x552e	CHPCTL	Chopper Amp Control Register
	0x5530	DSMVCMCTL	Sigma Delta Modulator & ADCVCM Control Register
	0x5532	TSRVRTEMP	TSRVR Temperature Correction Data Register
	0x5534	TSRVR	TSRVR Control Register
	0x5536	CMPOUT	Comparator Output Status Register
	0x553c	DCDCCTL	DCDC Control Register
	0x553e	AFESUB	AFE Sub-control Register
16ビットタイマ(T16) Ch.3	0x5580	T16_3CLK	T16 Ch.3 Clock Control Register
	0x5582	T16_3MOD	T16 Ch.3 Mode Register
	0x5584	T16_3CTL	T16 Ch.3 Control Register
	0x5586	T16_3TR	T16 Ch.3 Reload Data Register
	0x5588	T16_3TC	T16 Ch.3 Counter Data Register
	0x558a	T16_3INTF	T16 Ch.3 Interrupt Flag Register
	0x558c	T16_3INTE	T16 Ch.3 Interrupt Enable Register

\* S1C17M03でのみ使用可能

### 4.7.1 システムプロテクト機能

システムプロテクトは、制御レジスタやビットを書き込み保護する機能です。MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込んで書き込み保護を解除しない限り、書き換えることができません。この機能は、CPU暴走時に、システム関係のレジスタを書き換えてしまうことによるデッドロックを防ぐために設けられています。書き込み保護されているレジスタやビットについては、周辺回路の“制御レジスタ”で確認してください。

注: MSCPROT.PROT[15:0]ビットで書き込み保護を解除すると、再度、書き込み保護を設定するまで、解除された状態に維持されます。必要なレジスタ/ビットの書き換えを終了後は、書き込み保護に再設定してください。

## 4.8 制御レジスタ

### MISC System Protect Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
MSCPROT	15-0	PROT[15:0]	0x0000	H0	R/W	-

#### Bits 15-0 PROT[15:0]

これらのビットは、システム関連の制御レジスタを書き込み保護します。

0x0096 (R/W): システムプロテクト無効

0x0096以外 (R/W): システムプロテクト有効

システムプロテクト状態では、書き込み保護対応のビット(R/W欄にWPまたはR/WPが記載されているビット)には書き込みできません。

### MISC IRAM Size Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
MSCIRAMSZ	15-9	-	0x00	-	R	-
	8	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
	7-3	-	0x04	-	R	-
	2-0	IRAMSZ[2:0]	0x2	H0	R/WP	-

#### Bits 15-3 Reserved

#### Bits 2-0 IRAMSZ[2:0]

これらのビットは、使用できる内蔵RAMのサイズを設定します。

表4.8.1 内蔵RAMサイズの選択

MSCIRAMSZ.IRAMSZ[2:0]ビット	内蔵RAMのサイズ
0x7~0x3	Reserved
0x2	2KB
0x1	1KB
0x0	512B

## FLASHC Flash Read Cycle Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
FLASHCWAIT	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-2	-	0x00	-	R	-
	1-0	RDWAIT[1:0]	0x1	H0	R/WP	-

**Bits 15-2 Reserved**

**Bits 1-0 RDWAIT[1:0]**

これらのビットは、Flashメモリリード時のバスアクセスサイクル数を設定します。

表4.8.2 Flashリード時バスアクセスサイクル数の設定

FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビット	バスアクセスサイクル数	システムクロック周波数
0x3	4	6.7 MHz (max.)
0x2	3	
0x1	2	
0x0	1	3.4 MHz (max.)

注: FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビットの設定は、システムクロックを変更する前に行ってください。

## EEPROMC Control Register 0

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
EPRCCTL0	15-9	-	0x00	-	R	-
	8	EP_XPOR	1	H0	R/WP	-
	7-2	-	0x00	-	R	-
	1	EP_PWRSET	0	H0	R/WP	-
	0	EP_WMODE	0	H0	R/WP	-

**Bits 15-9 Reserved**

**Bit 8 EP\_XPOR**

このビットは、EEPROMのリセット信号を制御します。

1 (R/W): リセット信号をネゲート

0 (R/W): リセット信号をアサート

EEPROMのデータ書き換え操作後、書き換え/読み出し完了割り込みが発生しない(EPRCINTF.RXBIFビットが1にセットされない)場合はこのビットに0を書き込み、EEPROMをリセットしてください。

このビットが0の間はEEPROMの制御がすべて無効になります(データの読み出しも不可)。再度EEPROMを使用する場合には、EEPROM有効リセットパルス幅tXPOR(“電気的特性”の章の“EEPROM特性”を参照)以上の待ち時間を取った後に1を書き込み、リセット状態を解除します。

**Bits 7-2 Reserved**

**Bit 1 EP\_PWRSET**

このビットは、プログラム電源を制御します。

1 (R/W): プログラム電源ON

0 (R/W): プログラム電源OFF

このビットを1に設定すると、EEPROMプログラム電源回路がONし、V<sub>PP</sub>電圧を昇圧してEEPROMプログラム電圧を生成します。このビットはEPRCCTL0.EP\_WMODEビット = 1の場合に有効です。

**Bit 0 EP\_WMODE**

このビットは、書き換えモードを設定します。

1 (R/W): 書き換えモードを開始

0 (R/W): 書き換えモードを停止

このビットを1にするとEEPROMが書き換えモードに設定され、データの書き換えが可能になります。

このビットが1の間にEEPROMを読み出した場合、読み出しデータは不定になります。

**EEPROMC Control Register 1**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
EPRCCTL1	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-1	-	0x00	-	R	
	0	EP_CK	0	H0	WP	

**Bits 15-1 Reserved****Bit 0 EP\_CK**

このビットは、データを書き換えるためのクロックパルス出力を制御します。

1 (W): クロックパルスを1個出力

0 (W): 無効

このビットに1を書き込むとEEPROMにクロックが出力され、EPRCADR.EP\_ADDR[7:0]ビットで指定したEEPROMアドレスがEPRCW.DAT.EP\_WDAT[7:0]ビットで指定したデータで書き換えられます。1書き込み後、このビットは自動的に0に戻ります。

このビットはEPRCCTL0.EP\_WMODEビット = 1の場合に有効です。

**EEPROMC Address Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
EPRCADR	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	EP_ADDR[7:0]	0x00	H0	R/WP	

**Bits 15-8 Reserved****Bits 7-0 EP\_ADDR[7:0]**

これらのビットは、書き換えを行うEEPROMの物理アドレス(0~255)を指定します。

EEPROM(論理)アドレス = 0x6000 + EPRCADR.EP\_ADDR[7:0]ビット

**EEPROMC Write Data Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
EPRCW.DAT	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	EP_WDAT[7:0]	0x00	H0	R/WP	

**Bits 15-8 Reserved****Bits 7-0 EP\_WDAT[7:0]**

これらのビットは、EEPROMに書き込む8ビットデータを指定します。

**EEPROMC Interrupt Flag Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
EPRCINTF	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-2	-	0x00	-	R	
	1	ECCERIF	0	H0	R/WP	Cleared by writing 1.
	0	RXBIF	0	H0	R/WP	

**Bits 15-2 Reserved**



## 4 メモリ、バス

**Bit 1**      **ECCERIF**

**Bit 0**      **RXBIF**

これらのビットは、EEPROMC割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R):      割り込み要因あり

0 (R):      割り込み要因なし

1 (W):      フラグをクリア

0 (W):      無効

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

EPRCINTF.ECCERIFビット: ECC割り込み

EPRCINTF.RXBIFビット:   書き換え/読み出し完了割り込み

### EEPROMC Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
EPRCINTE	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-2	-	0x00	-	R	
	1	ECCERIE	0	H0	R/WP	
	0	RXBIE	0	H0	R/WP	

**Bits 15-2**   **Reserved**

**Bit 1**      **ECCERIE**

**Bit 0**      **RXBIE**

これらのビットは、EEPROMC割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W):    割り込みイネーブル

0 (R/W):    割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

EPRCINTE.ECCERIEビット: ECC割り込み

EPRCINTE.RXBIEビット:   書き換え/読み出し完了割り込み

注: 不要な割り込みの発生を防ぐため、割り込みをイネーブルにする前に割り込みフラグをクリアしてください。

# 5 割り込みコントローラ(ITC)

## 5.1 概要

ITCの主な機能と特長を以下に示します。

- 周辺回路からの割り込み要求を受け付け、CPUへ割り込み要求、割り込みレベル、ベクタ番号を出力
- 割り込みソースごとに8段階の割り込みレベルを設定可能
- 複数の割り込みが同時に発生した場合、割り込みレベルにより優先順位を決定
- 割り込みレベルが同レベルであれば、ベクタ番号の小さい割り込みを優先

図5.1.1にITCの構成を示します。

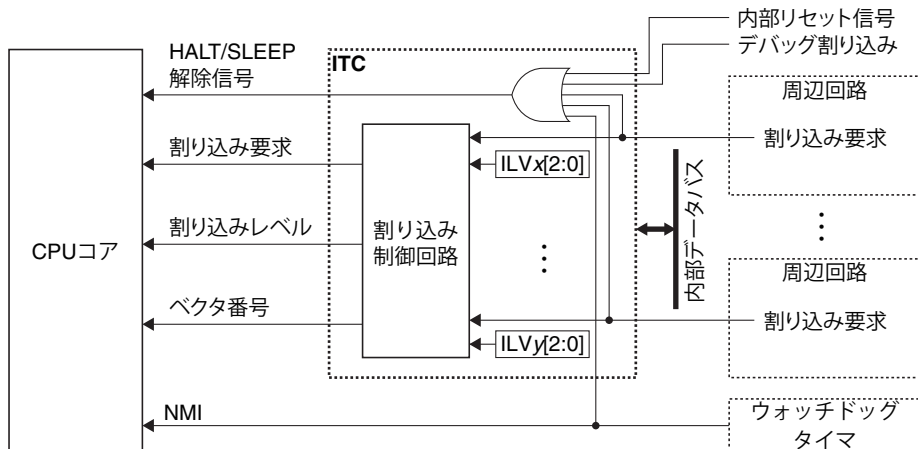


図5.1.1 ITCの構成

## 5.2 ベクタテーブル

ベクタテーブルは、割り込みハンドルーチンへのベクタ(ハンドルーチン開始アドレス)を格納します。割り込みが発生すると、CPUは割り込みに対応するベクタを読み出して、そのハンドルーチンを実行します。表5.2.1にベクタテーブルを示します。

表5.2.1 ベクタテーブル

TTBR初期値 = 0x8000

ベクタ番号/ソフトウェア割り込み番号	ベクタアドレス	ハードウェア割り込み名	ハードウェア割り込み要因	優先順位
0 (0x00)	TTBR + 0x00	リセット	<ul style="list-style-type: none"> <li>• #RESET端子へのLow入力</li> <li>• パワーオンリセット</li> <li>• キーリセット</li> <li>• ウォッチドッグタイマオーバーフロー *2</li> <li>• 電源電圧検出回路リセット</li> </ul>	1
1 (0x01)	TTBR + 0x04	アドレス不整割り込み	メモリアクセス命令	2
-	(0xffc00)	デバッグ割り込み	brk命令等	3
2 (0x02)	TTBR + 0x08	NMI	ウォッチドッグタイマオーバーフロー *2	4
3 (0x03)	TTBR + 0x0c	Cコンパイラ予約	-	-

## 5 割り込みコントローラ(ITC)

ベクタ番号/ソフトウェア割り込み番号	ベクタアドレス	ハードウェア割り込み名	ハードウェア割り込みフラグ	優先順位
4 (0x04)	TTBR + 0x10	電源電圧検出回路割り込み	電源電圧低下検出	高い*1 ↑
5 (0x05)	TTBR + 0x14	ポート割り込み	ポート入力	
6 (0x06)	TTBR + 0x18	reserved	-	
7 (0x07)	TTBR + 0x1c	クロックジェネレータ割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>IOSC発振安定待ち完了</li> <li>OSC1発振安定待ち完了</li> <li>OSC3発振安定待ち完了</li> <li>OSC1発振停止</li> </ul>	
8 (0x08)	TTBR + 0x20	reserved	-	
9 (0x09)	TTBR + 0x24	16ビットタイマCh.0割り込み	アンダーフロー	
10 (0x0a)	TTBR + 0x28	UART Ch.0割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>送信完了</li> <li>フレーミングエラー</li> <li>パリティエラー</li> <li>オーバーランエラー</li> <li>受信バッファ 2バイトフル</li> <li>受信バッファ 1バイトフル</li> <li>送信バッファエンプティ</li> </ul>	
11 (0x0b)	TTBR + 0x2c	16ビットタイマCh.1割り込み	アンダーフロー	
12 (0x0c)	TTBR + 0x30	同期式シリアルインタフェース Ch.0割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>送信完了</li> <li>受信バッファフル</li> <li>送信バッファエンプティ</li> <li>オーバーランエラー</li> </ul>	
13 (0x0d)	TTBR + 0x34	IC割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>送受信完了</li> <li>ジェネラルコールアドレス受信</li> <li>NACK受信</li> <li>ストップコンディション</li> <li>スタートコンディション</li> <li>エラー検出</li> <li>受信バッファフル</li> <li>送信バッファエンプティ</li> </ul>	
14 (0x0e)	TTBR + 0x38	DMM用16ビットPWMタイマ Ch.0割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>キャプチャオーバーライト</li> <li>コンペア/キャプチャ</li> <li>カウンタMAX</li> <li>カウンタゼロ</li> </ul>	
15 (0x0f)	TTBR + 0x3c	DMM用16ビットPWMタイマ Ch.1割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>キャプチャオーバーライト</li> <li>コンペア/キャプチャ</li> <li>カウンタMAX</li> <li>カウンタゼロ</li> </ul>	
16 (0x10)	TTBR + 0x40	reserved	-	
17 (0x11)	TTBR + 0x44	サウンドジェネレータ割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>サウンドバッファエンプティ</li> <li>サウンド出力終了</li> </ul>	
18 (0x12)	TTBR + 0x48	reserved	-	
19 (0x13)	TTBR + 0x4c	LCDドライバ割り込み	フレーム	
20 (0x14)	TTBR + 0x50	reserved	-	
21 (0x15)	TTBR + 0x54	EEPROMコントローラ割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>書き換え/読み出し完了</li> <li>ECC</li> </ul>	
22 (0x16)	TTBR + 0x58	16ビットタイマCh.2割り込み	アンダーフロー	
23 (0x17)	TTBR + 0x5c	reserved	-	
24 (0x18)	TTBR + 0x60	16ビットタイマCh.3割り込み	アンダーフロー	
25 (0x19)	TTBR + 0x64	DMMコントローラ割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>変換完了</li> <li>変換結果オーバーライトエラー</li> <li>導通状態変化検出</li> </ul>	
26 (0x1a)	TTBR + 0x68	DMM用16ビットPWMタイマ Ch.2割り込み	<ul style="list-style-type: none"> <li>キャプチャオーバーライト</li> <li>コンペア/キャプチャ</li> <li>カウンタMAX</li> <li>カウンタゼロ</li> </ul>	
27 (0x1b)	TTBR + 0x6c	reserved	-	
:	:	:	:	
31 (0x1f)	TTBR + 0x7c	reserved	-	低い*1 ↓

\*1 同一の割り込みレベルが設定されている場合

\*2 ウォッチドッグタイマの割り込みは、ソフトウェアにてリセットまたはNMIのいずれかを選択

## 5.2.1 ベクタテーブルベースアドレス(TTBR)

割り込みベクタを書き込んでおくベクタテーブルのベース(先頭)アドレスは、MSCTTBRLレジスタとMSCTTBRHレジスタによって設定することができます。表5.2.1の“TTBR”はこれらのレジスタに設定された値を意味します。イニシャルリセット後、MSCTTBRL/MSCTTBRHレジスタは0x8000番地に設定されます。したがって、ベクタテーブルの位置を変更する場合でも、リセットベクタは上記のアドレスに書き込んでおく必要があります。MSCTTBRLレジスタのビット7~0は0に固定されます。このため、ベクタテーブルは常に256バイト境界アドレスから始まります。

## 5.3 初期設定

割り込みに関する初期設定手順の例を以下に示します。

1. di命令を実行し、CPUを割り込みディスエーブルに設定する。
2. ベクタテーブルをデフォルトアドレス以外に配置している場合は、MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込んでシステムプロテクトを解除した後に、MSCTTBRL/MSCTTBRHレジスタにそのアドレスを設定する。その後、MSCPROT.PORT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込んで、システムプロテクトを設定する。
3. 周辺回路の割り込みイネーブルビットを0(割り込みディスエーブル)に設定する。
4. ITCのITCLVx.ILVx[2:0]ビットで周辺回路の割り込みレベルを設定する。
5. 周辺回路を設定し、動作を開始させる。
6. 周辺回路の割り込みフラグをクリアする。
7. 周辺回路の割り込みイネーブルビットを1(割り込みイネーブル)に設定する。
8. ei命令を実行し、CPUを割り込みイネーブルに設定する。

## 5.4 マスク可能割り込みの制御と動作

### 5.4.1 周辺回路の割り込み制御

割り込みを発生する周辺回路には、割り込み要因ごとに割り込みイネーブルビットと割り込みフラグが設けられています。

割り込みフラグ: 割り込み要因の発生により1にセットされます。クリア条件は、周辺回路によって異なります。

割り込みイネーブルビット: このビットを1(割り込みイネーブル)に設定しておくこと、割り込みフラグが1になった時点でITCに割り込み要求が送信されます。0(割り込みディスエーブル)に設定しておくこと、割り込みフラグが1になってもITCに割り込み要求は送信されません。割り込みフラグが1の状態、割り込みイネーブルに変更するとその時点でITCに割り込み要求が送信されます。

割り込み要因、割り込みフラグ、割り込みイネーブルビットの詳細については、各周辺回路の説明を参照してください。

注: 不要な割り込みの発生を防ぐため、割り込みイネーブルビットを1(割り込みイネーブル)に設定する前、および割り込みハンドルーチンを終了する前に、対応する割り込みフラグをクリアしてください。

### 5.4.2 ITCの割り込み要求処理

周辺回路からの割り込み信号を受け付けると、ITCは割り込み要求、割り込みレベルおよびベクタ番号をCPUに送ります。ベクタ番号は表5.2.1に示したとおり、ITC内のハードウェアにより割り込み要因ごとに決められています。割り込みレベルは割り込みの優先順位を決める値で、割り込みごとに設けられているITCLVx.ILVx[2:0]ビットで0(低)~7(高)に設定できます。ITCのデフォルト設定では、すべてのマスク可能割り込みがレベル0になります。割り込みレベルが0の場合、CPUはその割り込み要求を受け付けません。

## 5 割り込みコントローラ(ITC)

ITCでは、複数の周辺回路から同時に割り込み要求が入力された場合、以下の条件に従い、最も優先順位の高い割り込み要求をCPUに出力します。

- 割り込みレベルが最も高く設定されている割り込みを優先
- 同一の割り込みレベルが設定されている複数の割り込み要求が入力された場合は、ベクタ番号の小さい割り込みを優先

同時発生したその他の割り込みは、より高い優先順位を持つ割り込みがすべてCPUに受け付けられるまで保留されます。

ITCが割り込み要求信号をCPUに出力中(CPUに受け付けられる前)に、より高い優先順位を持つ割り込み要求が発生した場合、ITCはベクタ番号および割り込みレベル信号を新たに発生した割り込みの設定内容に変更します。先に発生していた割り込みは保留されます。

保留状態の割り込み要求を出力した周辺回路内の割り込みフラグがソフトウェアでクリアされた場合、その割り込みは発生しません。

注: 割り込みレベルの変更は、変更する割り込みが発生しない状態(周辺回路の割り込みイネーブルビットが0に設定されている、または周辺回路が停止している状態)で行ってください。

### 5.4.3 CPUの割り込み要求受領条件

CPUは以下のすべての条件が成立している場合に、ITCからの割り込み要求を受け付けます。

- PSRのIE(割り込みイネーブル)ビットが1にセットされている。
- 発生した割り込み要求が、PSRのIL[2:0](割り込みレベル)ビットに設定されている値よりも高い割り込みレベルに設定されている。
- NMIなど、他の優先順位の高い割り込み要求が発生していない。

## 5.5 NMI

本ICでは、ウォッチドッグタイマでNMI(ノンマスカブル割り込み)を発生させることができます。この割り込みは他の割り込み要因に優先して、無条件にCPUに受け付けられます。

NMIを発生させる方法については“ウォッチドッグタイマ”の章を参照してください。

## 5.6 ソフトウェア割り込み

CPUの“*int imm5*”または“*intl imm5, imm3*”命令を使用することによって、ソフトウェアで任意の割り込みを発生させることができます。オペランドの即値*imm5*でベクタテーブルのベクタ番号(0~31)を指定します。*intl*命令では、*imm3*でPSRのIL[2:0]ビットに設定する割り込みレベル(0~7)を指定することもできます。ソフトウェア割り込みをディスエーブルにすることはできません(ノンマスカブル割り込み)。プロセッサの割り込み処理の動作は、ハードウェアによる割り込みと同様です。

## 5.7 CPUによる割り込み処理

CPUは毎サイクル、割り込み要求のサンプリングを行っており、各種の割り込み要求を受け付けるとその時点で実行中の命令を終了後、割り込み処理に移行します。

CPUの割り込み処理で実行される内容は以下のとおりです。

1. PSRおよび現在のプログラムカウンタ(PC)値をスタックに退避
2. PSRのIEビットを0にクリア(以降のマスク可能な割り込みを禁止)
3. PSRのIL[2:0]ビットを受け付けた割り込みのレベルにセット(NMIは割り込みレベルを変更しない)
4. 発生した割り込みのベクタをPCにロードして割り込みハンドラルーチンを実行

したがって、CPUが割り込みを受け付けると、ステップ2によって以降のマスク可能な割り込みは禁止されます。割り込みハンドラルーチン内でIEビットを1にセットすることで、多重割り込みにも対応できます。その場合、ステップ3によってIL[2:0]ビットが変更されていますので、現在処理中の割り込みより高いレベルの割り込みのみが受け付けられます。割り込み処理ルーチンをreti命令で終了すると、PSRが割り込み発生前の状態に戻ります。プログラムは割り込み発生時に実行していた命令の次の命令に分岐して処理を再開します。

注: HALTまたはSLEEPモード解除時は、1命令を実行してから割り込みハンドラルーチンにジャンプします。HALTまたはSLEEPモード解除直後に割り込みハンドラルーチンを実行させるには、halt/slp命令の後にnop命令を置いてください。

## 5.8 制御レジスタ

### MISC Vector Table Address Low Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
MSCTTBRL	15-8	TTBR[15:8]	0x80	H0	R/WP	-
	7-0	TTBR[7:0]	0x00	H0	R	

#### Bits 15-0 TTBR[15:0]

これらのビットは、ベクタテーブルベースアドレス(下位16ビット)を設定します。

### MISC Vector Table Address High Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
MSCTTBRH	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	TTBR[23:16]	0x00	H0	R/WP	

#### Bits 15-8 Reserved

#### Bits 7-0 TTBR[23:16]

これらのビットは、ベクタテーブルベースアドレス(上位8ビット)を設定します。

### ITC Interrupt Level Setup Register x

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
ITCLVx	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILVy <sub>1</sub> [2:0]	0x0	H0	R/W	
	7-3	-	0x00	-	R	
	2-0	ILVy <sub>0</sub> [2:0]	0x0	H0	R/W	

#### Bits 15-11 Reserved

#### Bits 7-3 Reserved

Bits 10-8 ILVy<sub>1</sub>[2:0] ( $y_1 = 2x + 1$ )

Bits 2-0 ILVy<sub>0</sub>[2:0] ( $y_0 = 2x$ )

これらのビットは、各割り込みの割り込みレベルを設定します。

表5.8.1 割り込みレベルと優先度の設定

ITCLVx.ILVy[2:0]ビット	割り込みレベル	優先度
0x7	7	高
0x6	6	↑
...	...	
0x1	1	↓
0x0	0	低

以下、本ICに搭載しているITCLVxレジスタの構成を示します。

## 5 割り込みコントローラ(ITC)

表5.8.2 ITCLVxレジスター一覧

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
ITCLV0 (ITC Interrupt Level Setup Register 0)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV1[2:0]	0x0	H0	R/W	Port interrupt (ILVPPORT)
	7-3	-	0x00	-	R	-
	2-0	ILV0[2:0]	0x0	H0	R/W	Supply voltage detector interrupt (ILVSVD4)
ITCLV1 (ITC Interrupt Level Setup Register 1)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV3[2:0]	0x0	H0	R/W	Clock generator interrupt (ILVCLG)
	7-0	-	0x00	-	R	-
ITCLV2 (ITC Interrupt Level Setup Register 2)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV5[2:0]	0x0	H0	R/W	16-bit timer Ch.0 interrupt (ILVT16_0)
	7-0	-	0x00	-	R	-
ITCLV3 (ITC Interrupt Level Setup Register 3)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV7[2:0]	0x0	H0	R/W	16-bit timer Ch.1 interrupt (ILVT16_1)
	7-3	-	0x00	-	R	-
	2-0	ILV6[2:0]	0x0	H0	R/W	UART Ch.0 interrupt (ILVUART3_0)
ITCLV4 (ITC Interrupt Level Setup Register 4)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV9[2:0]	0x0	H0	R/W	I <sup>2</sup> C interrupt (ILVI2C_0)
	7-3	-	0x00	-	R	-
	2-0	ILV8[2:0]	0x0	H0	R/W	Synchronous serial interface Ch.0 interrupt (ILVSPIA_0)
ITCLV5 (ITC Interrupt Level Setup Register 5)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV11[2:0]	0x0	H0	R/W	DMM 16-bit PWM timer Ch.1 interrupt (ILVT16B_DMM_1)
	7-3	-	0x00	-	R	-
	2-0	ILV10[2:0]	0x0	H0	R/W	DMM 16-bit PWM timer Ch.0 interrupt (ILVT16B_DMM_0)
ITCLV6 (ITC Interrupt Level Setup Register 6)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV13[2:0]	0x0	H0	R/W	Sound generator interrupt (ILVSNDA_DMM_0)
	7-0	-	0x00	-	R	-
ITCLV7 (ITC Interrupt Level Setup Register 7)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV15[2:0]	0x0	H0	R/W	LCD driver interrupt (ILVLCD4B)
	7-0	-	0x00	-	R	-
ITCLV8 (ITC Interrupt Level Setup Register 8)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV17[2:0]	0x0	H0	R/W	EEPROM controller interrupt (ILVEPRC)
	7-0	-	0x00	-	R	-
ITCLV9 (ITC Interrupt Level Setup Register 9)	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-3	-	0x00	-	R	-
	2-0	ILV18[2:0]	0x0	H0	R/W	16-bit timer Ch.2 interrupt (ILVT16_2)
ITCLV10 (ITC Interrupt Level Setup Register 10)	15-11	-	0x00	-	R	-
	10-8	ILV21[2:0]	0x0	-	R/W	DMM controller interrupt (ILVDSADC16_0)
	7-3	-	0x00	-	R	-
	2-0	ILV20[2:0]	0x0	-	R/W	16-bit timer Ch.3 interrupt (ILVT16_3)
ITCLV11 (ITC Interrupt Level Setup Register 11)	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-3	-	0x00	-	R	-
	2-0	ILV22[2:0]	0x0	-	R/W	DMM 16-bit PWM timer Ch.2 interrupt (ILVT16B_DMM_2)

# 6 入出力ポート (PPORT)

## 6.1 概要

PPORTは入出力ポートを制御する回路です。主な機能と特長を以下に示します。

- 各ポートの機能を個々に設定可能
  - プルアップまたはプルダウン抵抗の有無をポートごとに設定可能
  - チャタリングフィルタの有無をポートごとに設定可能
  - 端子に割り付ける機能(汎用入出力ポート(GPIO)機能、最大4種類の周辺回路用入出力機能)をポートごとに選択可能
- デバッグ端子兼用ポート以外のイニシャル状態はHi-Z  
(この状態では、フローティングであっても端子に電流は流れません。)

注: ポート名Pxy、レジスタ名、ビット名のxはポートグループ(x = 0, 1, 2, ..., d)を、yはポート番号(y = 0, 1, 2, ..., 7)を表します。

図6.1.1にPPORTの構成を示します。

表6.1.1 S1C17M02/M03のポート構成

項目	S1C17M02		S1C17M03	
搭載ポートグループ	P0	P0[7:0] (8) <sup>*1, *2</sup>	P0[7:0] (8) <sup>*1, *2</sup>	(8) <sup>*1, *2</sup>
	P1	P1[7:0] (8) <sup>*1, *2</sup>	P1[7:0] (8) <sup>*1, *2</sup>	(8) <sup>*1, *2</sup>
	P2	-	P2[7:0] (8) <sup>*1, *2</sup>	(8) <sup>*1, *2</sup>
	P3	-	P3[7:0] (8) <sup>*1, *2</sup>	(8) <sup>*1, *2</sup>
	P4	-	P4[7:0] (8) <sup>*1, *2</sup>	(8) <sup>*1, *2</sup>
	Pd	Pd[2:0] (Pd2は出力のみ) (3) <sup>*1</sup>	Pd[2:0] (Pd2は出力のみ) (3) <sup>*1</sup>	(3) <sup>*1</sup>
全ポート数	入出力ポート: 18 出力ポート: 1		入出力ポート: 42 出力ポート: 1	
デバッグ機能用ポート	Pd[2:0]			
キー入力リセット機能	対応(P0[3:0])			

\*1 汎用入出力(GPIO)対応ポート

\*2 割り込み機能対応ポート



## 6 入出力ポート (PPORT)

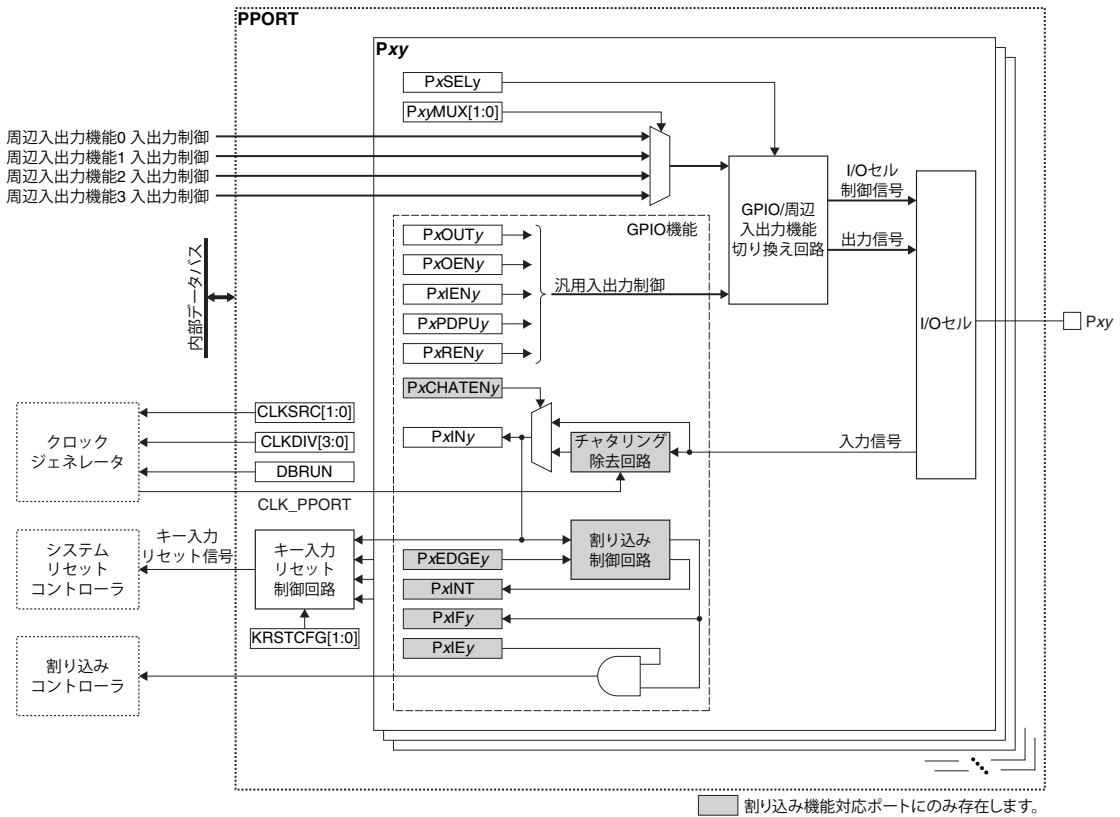


図6.1.1 PPORTの構成

## 6.2 I/Oセルの構造と機能

I/Oセルの構成を図6.2.1に示します。

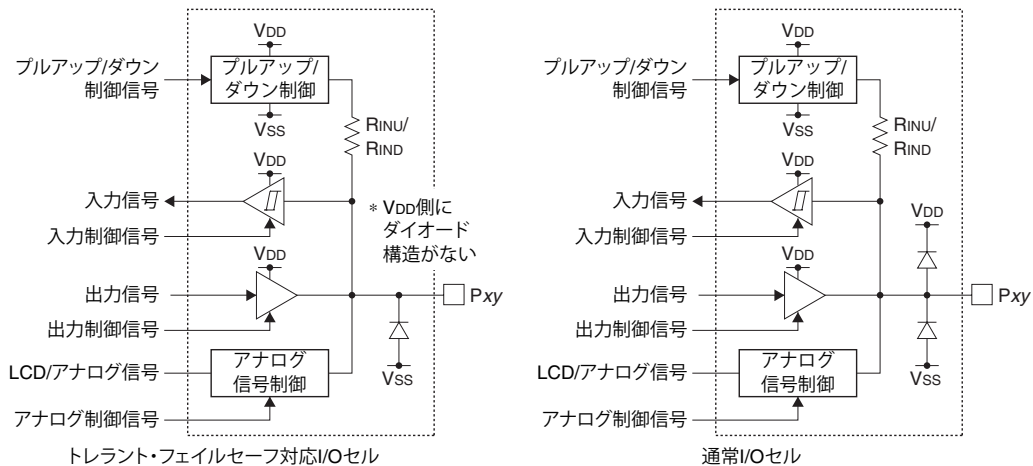


図6.2.1 I/Oセルの構成

各ポートがトレナント・フェイルセーフ対応I/Oセルと通常のI/Oセルのどちらを搭載しているかについては、“概要”の章の“端子説明”を参照してください。

### 6.2.1 シュミット入力

すべての入力機能は、シュミットインタフェースレベルで設定されています。入力ディスエーブル ( $P_{xIOEN}$ . $P_{xIENy}$ ビット = 0)に設定されているときは、 $P_{xy}$ 端子がフローティング状態でも、不要な電流は流れません。

## 6.2.2 トレラント・フェイルセーフ

トレラント・フェイルセーフ対応I/Oセルは、ポートにV<sub>DD</sub>以上の電圧が印加された場合でも、不要な電流が流れることなくインタフェースを可能とします。また、V<sub>DD</sub>が供給されていない状態で、外部バイアスがかかっても、不要な電流は流れません。ただし、推奨最大動作電源電圧を超える電圧を印加することはできません。

## 6.2.3 プルアップ/プルダウン

GPIOにはプルアップ/プルダウン機能があります。制御レジスタによって、ポートごとにプルアップまたはプルダウンが選択可能です。また、プルアップ/プルダウンが不要なポートについては、この機能を無効にすることができます。

I/Oセルに内蔵されているプルアップ抵抗によってポートのレベルをLOWからHIGHに変化させる場合、またはプルダウン抵抗によってHIGHからLOWに変化させる場合、プルアップ/プルダウン抵抗と端子の負荷容量の時定数によって、波形の立ち上がり/立ち下がりに遅延が生じます。この立ち上がり/立ち下がり時間は、一般的に以下の式で表されます。

$$\begin{aligned} t_{PR} &= -R_{INU} \times (C_{IN} + C_{BOARD}) \times \ln(1 - V_{T+}/V_{DD}) \\ t_{PF} &= -R_{IND} \times (C_{IN} + C_{BOARD}) \times \ln(1 - V_{T-}/V_{DD}) \end{aligned} \quad (\text{式6.1})$$

ここで

t <sub>PR</sub> :	立ち上がり時間(ポートレベル LOW → HIGH) [秒]
t <sub>PF</sub> :	立ち下がり時間(ポートレベル HIGH → LOW) [秒]
V <sub>T+</sub> :	高レベルシュミット入力スレシヨルド電圧 [V]
V <sub>T-</sub> :	低レベルシュミット入力スレシヨルド電圧 [V]
R <sub>INU</sub> /R <sub>IND</sub> :	プルアップ/プルダウン抵抗値 [Ω]
C <sub>IN</sub> :	端子容量 [F]
C <sub>BOARD</sub> :	基板の寄生容量 [F]

## 6.2.4 CMOS出力とハイインピーダンス状態

アナログ出力用以外のI/Oセルは、V<sub>DD</sub>またはV<sub>SS</sub>レベルを出力可能です。また、GPIOはハイインピーダンス(Hi-Z)状態を設定可能です。

## 6.3 クロック設定

### 6.3.1 PPORTの動作クロック

PPORTの外部入力信号に対してチャタリング除去機能を使用する場合、クロックジェネレータからPPORT動作クロックCLK\_PPORTをPPORTに供給する必要があります。

CLK\_PPORTの供給は以下の手順で制御してください。

1. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
2. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
3. PCLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - PCLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - PCLK.CLKDIV[3:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)
4. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

3の設定により、チャタリング除去機能の入力検定時間が決定します。

### 6.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にチャタリング除去機能を使用する場合は、PPORT動作クロックCLK\_PPORTのクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットに0を書き込み、CLK\_PPORTを供給し続ける必要があります。

SLEEPモード時に、CLK\_PPORTのクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットが1の場合は、CLK\_PPORTのクロックソースが停止し、PxCHATEN.PxCHATENyビット(チャタリング除去機能 有効/無効)の設定にかかわらず、チャタリング除去機能が無効になります。

### 6.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_PPORTの供給はPCLK.DBRUNビットで制御します。

PCLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとPPORTへのCLK\_PPORTの供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_PPORTの供給が再開します。CLK\_PPORTの供給が停止するとPPORT内のチャタリング除去回路の動作は停止します。GPIOポートでチャタリング除去機能を使用している場合、入力ポート機能は動作しなくなります。ただし、制御レジスタへの書き込みは可能です。PCLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_PPORTの供給は停止せず、チャタリング除去回路は動作を継続します。

## 6.4 動作

### 6.4.1 初期設定

デバッグ機能用以外のポートは、リセット後に下記の状態になります。

- ポート入力: ディスエーブル
- ポート出力: ディスエーブル
- プルアップ: OFF
- プルダウン: OFF
- ポート端子: ハイインピーダンス状態
- ポート機能: GPIO機能を選択

この状態はソフトウェアでポートの設定が行われるまで継続します。  
デバッグ機能用ポートはデバッグ信号の入出力用に設定されます。

#### 周辺入出力機能を使用する場合の初期設定

Pxyポートを周辺入出力機能に使用する場合は、ソフトウェアで以下の初期設定を行います。

1. PxIOENレジスタの以下のビットを設定する。
  - PxIOEN.PxIENyビットを0に設定 (入力ディスエーブル)
  - PxIOEN.PxOENyビットを0に設定 (出力ディスエーブル)
2. PxMODSEL.PxSELyビットを0に設定する。(周辺入出力機能ディスエーブル)
3. 端子を使用する周辺回路を初期化する。
4. PxFNCSSEL.PxyMUX[1:0]ビットを設定する。(周辺入出力機能を選択)
5. PxMODSEL.PxSELyビットを1に設定する。(周辺入出力機能イネーブル)

本ICの各ポートに割り付け可能な周辺入出力機能の一覧は、“本ICの制御レジスタ/ポート機能の構成”を参照してください。また、周辺入出力機能の詳細については該当する周辺回路の章を参照してください。

#### 汎用出力ポートとして使用する場合の初期設定(GPIO対応ポートのみ)

Pxyポート端子を汎用出力端子として使用する場合は、ソフトウェアで以下の初期設定を行います。

1. PxIOEN.PxOENyビットを1に設定する。(出力イネーブル)
2. PxMODSEL.PxSELyビットを0に設定する。(GPIO機能イネーブル)

## 汎用入力ポートとして使用する場合の初期設定(GPIO対応ポートのみ)

Px<sub>y</sub>ポート端子を汎用入力端子として使用する場合は、ソフトウェアで以下の初期設定を行います。

1. PxINTCTL.PxIE<sub>y</sub>ビットに0を書き込む。\* (割り込みディスエーブル)
2. チャタリング除去機能を使用する場合は、PPORT動作クロックを設定し(“PPORTの動作クロック”参照)、PxCHATEN.PxCHATEN<sub>y</sub>ビットを1に設定する。\*  
チャタリング除去機能を使用しない場合は、PxCHATEN.PxCHATEN<sub>y</sub>ビットを0に設定する(PPORT動作クロックの供給は不要)。
3. ポートを内蔵プルアップまたはプルダウン抵抗でプルアップ/ダウンする場合は、PxRCTLレジスタの以下のビットを設定する。  
- PxRCTL.PxPDU<sub>y</sub>ビット (プルアップ抵抗またはプルダウン抵抗の選択)  
- PxRCTL.PxREN<sub>y</sub>ビットを1に設定 (プルアップ/プルダウンイネーブル)  
内蔵プルアップ/プルダウン抵抗を使用しない場合は、PxRCTL.PxREN<sub>y</sub>ビットを0に設定する。
4. PxMODSEL.PxSEL<sub>y</sub>ビットを0に設定する。(GPIO機能をイネーブル)
5. ポート入力割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。\*  
- PxINTF.PxIF<sub>y</sub>ビットに1を書き込み (割り込みフラグをクリア)  
- PxINTCTL.PxEDGE<sub>y</sub>ビット (割り込みエッジ(入力立ち下がり/立ち上がり)の選択)  
- PxINTCTL.PxIE<sub>y</sub>ビットを1に設定 (割り込みイネーブル)
6. PxIOENレジスタの以下のビットを設定する。  
- PxIOEN.PxOEN<sub>y</sub>ビットを0に設定 (出力ディスエーブル)  
- PxIOEN.PxIEN<sub>y</sub>ビットを1に設定 (入力イネーブル)

\* 1と5は割り込み機能対応ポート、2はチャタリング除去機能対応ポートにのみ必要な操作

データ入出力制御とプルアップ/ダウン制御の組み合わせによるポートの状態を表6.4.1.1に示します。

表6.4.1.1 GPIOポートの制御

PxIOEN. PxIEN <sub>y</sub> ビット	PxIOEN. PxOEN <sub>y</sub> ビット	PxRCTL. PxREN <sub>y</sub> ビット	PxRCTL. PxPDU <sub>y</sub> ビット	入力	出力	プルアップ/ダウン の状態
0	0	0	x	ディスエーブル		OFF(Hi-Z) *1
0	0	1	0	ディスエーブル		プルダウン
0	0	1	1	ディスエーブル		プルアップ
1	0	0	x	イネーブル	ディスエーブル	OFF(Hi-Z) *2
1	0	1	0	イネーブル	ディスエーブル	プルダウン
1	0	1	1	イネーブル	ディスエーブル	プルアップ
0	1	0	x	ディスエーブル	イネーブル	OFF
0	1	1	0	ディスエーブル	イネーブル	OFF
0	1	1	1	ディスエーブル	イネーブル	OFF
1	1	1	0	イネーブル	イネーブル	OFF
1	1	1	1	イネーブル	イネーブル	OFF

\*1: イニシャル状態。フローティングであっても端子に電流は流れません。

\*2: ポート入力がフローティングになると不要な電流が流れるため、プルアップまたはプルダウン機能を使用することを推奨します。

注: GPIO機能を持っていないポートのPxMODSEL.PxSEL<sub>y</sub>ビットを0に設定した場合、ポートはイニシャル状態(“初期設定”参照)となり、GPIO用の制御ビットはすべて、常に0が読み出されるリードオンリビットになります。

## 6.4.2 ポートの入出力制御

## 周辺入出力機能の制御

周辺入出力機能を選択したポートの制御は、すべて周辺回路が行います。詳細は、各周辺回路の章を参照してください。

## GPIOポート出力データの設定

Px<sub>y</sub>端子から出力するデータ(1 = HIGH出力、0 = LOW出力)をPxDAT.PxOUT<sub>y</sub>ビットに書き込みます。

## GPIOポート入力データの読み出し

P<sub>xy</sub>端子から入力したデータ(1 = HIGH入力、0 = LOW入力)はP<sub>x</sub>DAT.P<sub>x</sub>IN<sub>y</sub>ビットから読み出します。

### チャタリング除去機能

一部のポートにはチャタリング除去機能があり、ポートごとに制御できるようになっています。この機能はP<sub>x</sub>CHATEN.P<sub>x</sub>CHATEN<sub>y</sub>ビットを1に設定することにより有効になります。チャタリングを除去するための入力検定時間は、全ポート共通にPCLKレジスタで設定されるCLK\_PPOR<sub>T</sub>周波数によって決まります。入力検定時間未満のパルスは除去されます。

$$\text{入力検定時間} = \frac{2 \sim 3}{\text{CLK\_PPOR}_{T}\text{周波数 [Hz]}} \text{ [秒]} \quad (\text{式6.2})$$

PCLKレジスタおよびP<sub>x</sub>CHATEN.P<sub>x</sub>CHATEN<sub>y</sub>ビットの設定変更は、必ずP<sub>xy</sub>ポート割り込みをディセーブルにして行ってください。割り込みイネーブルの状態を設定を変更すると、P<sub>xy</sub>ポート割り込みが誤って発生する場合があります。また、チャタリング除去機能を有効にしてから、CLK\_PPOR<sub>T</sub>の4周期分以上の時間が経過したのちに、割り込みをイネーブルに設定してください。

クロックジェネレータにてSLEEP時もPPOR<sub>T</sub>にCLK\_PPOR<sub>T</sub>が供給されるように設定されている場合、SLEEP状態であってもポートのチャタリング除去機能は有効となっています。CLK\_PPOR<sub>T</sub>が停止するように設定されている場合、PPOR<sub>T</sub>はSLEEP状態になるとチャタリング除去機能を無効にして、端子の状態変化が直接内部に取り込まれるようにします。

### キー入力リセット機能

指定した組み合わせのポートすべてに対して、同時にLOWパルスを入力することで、リセット要求を発生させる機能です。この機能を使用する場合は、以下の設定を行います。

1. キー入力リセットの入力端子として使用するポートを汎用入力ポートに設定する(“汎用入力ポートとして使用する場合の初期設定(GPIO対応ポートのみ)”参照)。
2. PCLK.KRSTCFG[1:0]ビットで、キー入力リセット入力端子の組み合わせを設定する。

注: キー入力リセット機能を有効にする場合は、必ず使用するポート端子を汎用入力端子として設定した後に、PCLK.KRSTCFG[1:0]ビットを設定してください。

チャタリング除去機能を無効にしている場合(イニシャル状態)、PCLK.KRSTCFG[1:0]ビットで指定した入力端子がすべてLOWになった時点で、直ちにリセット要求を発生します。一定時間のLOW入力があった場合にリセット要求を発生させたい場合には、キー入力リセットに使用する全ポートのチャタリング除去機能を有効にしてください。

なお、キー入力リセット用に設定された端子も、汎用の入力端子として使用可能です。

## 6.5 割り込み

割り込み機能を持つポートでGPIO機能を選択した場合、ポート入力割り込み機能を使用できます。

表6.5.1 ポート入力割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
ポート入力割り込み	PxINTF.PxIF <sub>y</sub>	入力信号の立ち上がりまたは立ち下がりエッジ	1書き込み
	PINTFGRP.PxINT	ポートグループ内の割り込みフラグのセット	PxINTF.PxIF <sub>y</sub> のクリア

### 割り込みエッジの選択

ポート入力割り込みは、P<sub>x</sub>INTCTL.P<sub>x</sub>EDGE<sub>y</sub>ビットを1に設定すると入力信号の立ち下がりエッジで、0に設定すると立ち上がりエッジで発生します。

### 割り込みイネーブル

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビット(P<sub>x</sub>INTCTL.P<sub>x</sub>IE<sub>y</sub>ビット)があります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時のみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## ポートグループ単位の割り込み確認

複数のポートグループで割り込みをイネーブルにした場合、PINTFGRP.PxINTビットを割り込みハンドラ内で先にチェックすると効率よく割り込みを発生したポートを調べることができます。このビットが1になっている場合、割り込みはそのポートグループ内で発生していることになります。次に、そのポートグループ内で1になっているPxINTF.PxIFyビットを調べ、割り込みを発生したポートを特定します。PxINTF.PxIFyビットをクリアすることで、PINTFGRP.PxINTビットもクリアされます。PxINTCTL.PxIEyビットによって割り込みディスエーブルに設定されている場合、PxINTF.PxIFyビットが1になってもPINTFGRP.PxINTビットはセットされません。

## 6.6 制御レジスタ

本節では、全ポートグループの制御レジスタを一括して説明します。個々のポートグループのレジスタビットの構成と初期値については、“本ICの制御レジスタ/ポート機能の構成”を参照してください。

### Px Port Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxDAT	15-8	PxOUT[7:0]	0x00	H0	R/W	-
	7-0	PxIN[7:0]	0x00	H0	R	

- \*1: 本レジスタはGPIO機能選択時に有効です。
- \*2: ビット構成はポートグループによって異なります。
- \*3: 初期値はポートによって変わることがあります。

#### Bits 15-8 PxOUT[7:0]

GPIOポート端子から出力するデータをこれらのビットに設定します。

1 (R/W): ポート端子からHIGHレベルを出力

0 (R/W): ポート端子からLOWレベルを出力

出力をイネーブル(PxIOEN.PxOENyビット = 1)にすると、ここに設定したデータがポート端子から出力されます。出力ディスエーブル(PxIOEN.PxOENyビット = 0)時もポートデータの書き込みは行えますが、端子の状態には影響を与えません。

これらのビットはポートを周辺入出力機能用に使用する場合の出力には影響を与えません。

#### Bits 7-0 PxIN[7:0]

これらのビットからGPIOポート端子の状態が読み出せます。

1 (R): ポート端子 = HIGHレベル

0 (R): ポート端子 = LOWレベル

入力をイネーブル(PxIOEN.PxIENyビット = 1)にすることで、ポート端子の状態を読み出すことができます。入力ディスエーブル(PxIOEN.PxIENyビット = 0)時は読み出し値が常に0となります。

ポートを周辺入出力機能用に使用する場合の入力値は、これらのビットから読み出すことはできません。

### Px Port Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxIOEN	15-8	PxIEN[7:0]	0x00	H0	R/W	-
	7-0	PxOEN[7:0]	0x00	H0	R/W	

- \*1: 本レジスタはGPIO機能選択時に有効です。
- \*2: ビット構成はポートグループによって異なります。

#### Bits 15-8 PxIEN[7:0]

これらのビットはGPIOポート入力をイネーブル/ディスエーブルにします。

1 (R/W): イネーブル(ポート端子状態を入力)

0 (R/W): ディスエーブル(入力データを0に固定)

データ出力とデータ入力を共にイネーブルにした場合は、本ICが出力している端子の状態を読み出すことができます。これらのビットはポートを周辺入出力機能用に使用する場合の入力制御には影響を与えません。

## 6 入出力ポート(PPORT)

### Bits 7-0 PxDREN[7:0]

これらのビットはGPIOポート出力をイネーブル/ディスエーブルにします。

1 (R/W): イネーブル(ポート端子からデータを出力)

0 (R/W): ディスエーブル(ポートをHi-Z)

これらのビットはポートを周辺入出力機能用に使用する場合の出力制御には影響を与えません。

## Px Port Pull-up/down Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxRCTL	15-8	PxDPU[7:0]	0x00	H0	R/W	-
	7-0	PxDREN[7:0]	0x00	H0	R/W	

\*1: 本レジスタはGPIO機能選択時に有効です。

\*2: ビット構成はポートグループによって異なります。

### Bits 15-8 PxDPU[7:0]

これらのビットはポートに内蔵されたプルアップ抵抗とプルダウン抵抗のどちらを使用するか選択します。

1 (R/W): プルアップ抵抗

0 (R/W): プルダウン抵抗

選択したプルアップ/ダウン抵抗は、PxRCTL.PxDRENyビット = 1の場合に有効になります。

### Bits 7-0 PxDREN[7:0]

これらのビットはポートのプルアップ/ダウン制御をイネーブル/ディスエーブルにします。

1 (R/W): イネーブル(内蔵プルアップ/ダウン抵抗を使用)

0 (R/W): ディスエーブル(プルアップ/ダウン制御なし)

イネーブルにすると、出力ディスエーブル(PxIOEN.PxOENyビット = 0)時にポート端子がプルアップまたはプルダウンされます。出力イネーブル(PxIOEN.PxOENyビット = 1)時は、PxIOEN.PxIENyビットの設定にかかわらずPxRCTL.PxDRENyビットの設定が無効となり、プルアップ/ダウンされません。

これらのビットはポートを周辺入出力機能用に使用する場合のプルアップ/ダウン制御には影響を与えません。

## Px Port Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxINTF	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	PxIF[7:0]	0x00	H0	R/W	Cleared by writing 1.

\*1: 本レジスタはGPIO機能選択時に有効です。

\*2: ビット構成はポートグループによって異なります。

### Bits 15-8 Reserved

### Bits 7-0 PxIF[7:0]

これらのビットは、ポート入力割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア

0 (W): 無効

## Px Port Interrupt Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxINTCTL	15-8	PxEDGE[7:0]	0x00	H0	R/W	-
	7-0	PxIE[7:0]	0x00	H0	R/W	

\*1: 本レジスタはGPIO機能選択時に有効です。

\*2: ビット構成はポートグループによって異なります。

**Bits 15–8 PxEDGE[7:0]**

これらのビットでポート入力割り込みを発生させる入力信号のエッジを選択します。

1 (R/W): 立ち下がりエッジで割り込み発生

0 (R/W): 立ち上がりエッジで割り込み発生

**Bits 7–0 PxIE[7:0]**

これらのビットは、ポート入力割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

注: 不要な割り込みの発生を防ぐため、割り込みをイネーブルにする前に対応する割り込みフラグをクリアしてください。

**Px Port Chattering Filter Enable Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxCHATEN	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–0	PxCHATEN[7:0]	0x00	H0	R/W	

\*1: ビット構成はポートグループによって異なります。

**Bits 15–8 Reserved****Bits 7–0 PxCHATEN[7:0]**

これらのビットは、チャタリング除去機能をイネーブル/ディスエーブルにします。

1 (R/W): イネーブル(チャタリング除去回路を使用)

0 (R/W): ディスエーブル(チャタリング除去回路をバイパス)

**Px Port Mode Select Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxMODESEL	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–0	PxSEL[7:0]	0x00	H0	R/W	

\*1: ビット構成はポートグループによって異なります。

\*2: 初期値はポートによって変わることがあります。

**Bits 15–8 Reserved****Bits 7–0 PxSEL[7:0]**

これらのビットは、各ポートでGPIO機能を使用するか、周辺入出力機能を使用するか選択します。

1 (R/W): 周辺入出力機能を使用

0 (R/W): GPIO機能を使用

**Px Port Function Select Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxFNCSSEL	15–14	Px7MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–
	13–12	Px6MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	
	11–10	Px5MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	
	9–8	Px4MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	
	7–6	Px3MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	
	5–4	Px2MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	
	3–2	Px1MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	
	1–0	Px0MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	

\*1: ビット構成はポートグループによって異なります。

\*2: 初期値はポートによって変わることがあります。

**Bits 15–14 Px7MUX[1:0]**

:  
:

**Bits 1–0 Px0MUX[1:0]**

これらのビットは、各ポート端子に割り付ける周辺入出力機能を選択します。



## 6 入出力ポート(PPORT)

表6.6.1 周辺入出力機能の選択

PxFNCSEL.PxyMUX[1:0]ビット	周辺入出力機能
0x3	機能3
0x2	機能2
0x1	機能1
0x0	機能0

この選択は、PxMODSEL.PxSELYビット = 1の場合に有効です。

### P Port Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PCLK	15–9	–	0x00	–	R	–
	8	DBRUN	0	H0	R/WP	
	7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/WP	
	3–2	KRSTCFG[1:0]	0x0	H0	R/WP	
	1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	

#### Bits 15–9 Reserved

#### Bit 8 DBRUN

このビットは、DEBUGモード時にPPORT動作クロックを供給するか否か設定します。

1 (R/WP): DEBUGモード時にクロックを供給

0 (R/WP): DEBUGモード時はクロック供給を停止

#### Bits 7–4 CLKDIV[3:0]

これらのビットは、PPORT動作クロック(チャタリング除去機能用クロック)の分周比を選択します。

#### Bits 3–2 KRSTCFG[1:0]

これらのビットは、キー入力リセット機能を設定します。

表6.6.2 キー入力リセット機能の設定

PCLK.KRSTCFG[1:0]ビット	キー入力リセット
0x3	P0[3:0]入力 = オールLOWでリセット
0x2	P0[2:0]入力 = オールLOWでリセット
0x1	P0[1:0]入力 = オールLOWでリセット
0x0	ディスエーブル

#### Bits 1–0 CLKSRC[1:0]

これらのビットは、PPORT(チャタリング除去機能)のクロックソースを選択します。

PPORT動作クロックは表6.6.3に示すとおり、PCLK.CLKSRC[1:0]ビットによるクロックソースの選択、およびPCLK.CLKDIV[3:0]ビットによるクロック分周比の選択によって設定されます。この設定によりチャタリング除去回路の入力検定時間が決定します。

表6.6.3 クロックソースと分周比の設定

PCLK.CLKDIV[3:0]ビット	PCLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0	0x1	0x2	0x3
	IOSC	OSC1	OSC3	EXOSC
0xf		1/32,768		1/1
0xe		1/16,384		
0xd		1/8,192		
0xc		1/4,096		
0xb		1/2,048		
0xa		1/1,024		
0x9		1/512		
0x8		1/256		
0x7		1/128		
0x6		1/64		
0x5		1/32		
0x4		1/16		
0x3		1/8		
0x2		1/4		
0x1		1/2		
0x0		1/1		

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

## P Port Interrupt Flag Group Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PINTFGRP	15-13	—	0x0	—	R	—
	12	PcINT	0	H0	R	
	11	PbINT	0	H0	R	
	10	PaINT	0	H0	R	
	9	P9INT	0	H0	R	
	8	P8INT	0	H0	R	
	7	P7INT	0	H0	R	
	6	P6INT	0	H0	R	
	5	P5INT	0	H0	R	
	4	P4INT	0	H0	R	
	3	P3INT	0	H0	R	
	2	P2INT	0	H0	R	
	1	P1INT	0	H0	R	
0	POINT	0	H0	R		

\*1: 割り込みに対応しているポートグループのビットのみ有効です。

### Bits 15-13 Reserved

### Bits 12-0 PxINT

これらのビットは、Pxポートグループ内に割り込みを発生したポートがあることを示します。

1 (R): 割り込み発生ポートあり

0 (R): 割り込み発生ポートなし

割り込みを発生したポートの割り込みフラグをクリアすると、PINTFGRP.PxINTビットもクリアされます。

## 6.7 本ICの制御レジスタ/ポート機能の構成

ここでは、本ICに搭載しているPPORTの制御レジスタ/ビットの構成と、各ポート端子で選択可能な周辺入出力機能の一覧を示します。

注: 機種に実装されていないポートの制御ビットはreservedです。初期値から変更しないでください。

### 6.7.1 P0ポートグループ

P0ポートグループはGPIO機能と割り込み機能を持っています。

表6.7.1.1 P0ポートグループの制御レジスタ

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P0DAT (P0 Port Data Register)	15	P0OUT7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	P0OUT6	0	H0	R/W		✓	✓
	13	P0OUT5	0	H0	R/W		✓	✓
	12	P0OUT4	0	H0	R/W		✓	✓
	11	P0OUT3	0	H0	R/W		✓	✓
	10	P0OUT2	0	H0	R/W		✓	✓
	9	P0OUT1	0	H0	R/W		✓	✓
	8	P0OUT0	0	H0	R/W		✓	✓
	7	P0IN7	0	H0	R	-	✓	✓
	6	P0IN6	0	H0	R		✓	✓
	5	P0IN5	0	H0	R		✓	✓
	4	P0IN4	0	H0	R		✓	✓
	3	P0IN3	0	H0	R		✓	✓
	2	P0IN2	0	H0	R		✓	✓
	1	P0IN1	0	H0	R		✓	✓
	0	P0IN0	0	H0	R		✓	✓
P0IOEN (P0 Port Enable Register)	15	P0IEN7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	P0IEN6	0	H0	R/W		✓	✓
	13	P0IEN5	0	H0	R/W		✓	✓
	12	P0IEN4	0	H0	R/W		✓	✓
	11	P0IEN3	0	H0	R/W		✓	✓
	10	P0IEN2	0	H0	R/W		✓	✓
	9	P0IEN1	0	H0	R/W		✓	✓
	8	P0IEN0	0	H0	R/W		✓	✓
	7	P0OEN7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	6	P0OEN6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	P0OEN5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	P0OEN4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	P0OEN3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	P0OEN2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	P0OEN1	0	H0	R/W		✓	✓
	0	P0OEN0	0	H0	R/W		✓	✓

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
PORCTL (P0 Port Pull-up/down Control Register)	15	POPDPU7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	POPDPU6	0	H0	R/W		✓	✓
	13	POPDPU5	0	H0	R/W		✓	✓
	12	POPDPU4	0	H0	R/W		✓	✓
	11	POPDPU3	0	H0	R/W		✓	✓
	10	POPDPU2	0	H0	R/W		✓	✓
	9	POPDPU1	0	H0	R/W		✓	✓
	8	POPDPU0	0	H0	R/W		✓	✓
	7	POREN7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	POREN6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	POREN5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	POREN4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	POREN3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	POREN2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	POREN1	0	H0	R/W		✓	✓
0	POREN0	0	H0	R/W	✓	✓		
POINTF (P0 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	Cleared by writing 1.	-	-
	7	POIF7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	POIF6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	POIF5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	POIF4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	POIF3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	POIF2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	POIF1	0	H0	R/W		✓	✓
	0	POIF0	0	H0	R/W		✓	✓
POINTCTL (P0 Port Interrupt Control Register)	15	POEDGE7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	POEDGE6	0	H0	R/W		✓	✓
	13	POEDGE5	0	H0	R/W		✓	✓
	12	POEDGE4	0	H0	R/W		✓	✓
	11	POEDGE3	0	H0	R/W		✓	✓
	10	POEDGE2	0	H0	R/W		✓	✓
	9	POEDGE1	0	H0	R/W		✓	✓
	8	POEDGE0	0	H0	R/W		✓	✓
	7	POIE7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	POIE6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	POIE5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	POIE4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	POIE3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	POIE2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	POIE1	0	H0	R/W		✓	✓
0	POIE0	0	H0	R/W	✓	✓		
POCHATEN (P0 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	POCHATEN7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	POCHATEN6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	POCHATEN5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	POCHATEN4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	POCHATEN3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	POCHATEN2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	POCHATEN1	0	H0	R/W		✓	✓
	0	POCHATEN0	0	H0	R/W		✓	✓

## 6 出力ポート(PPORT)

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P0MODSEL (P0 Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P0SEL7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	6	P0SEL6	0	H0	R/W	-	✓	✓
	5	P0SEL5	0	H0	R/W	-	✓	✓
	4	P0SEL4	0	H0	R/W	-	✓	✓
	3	P0SEL3	0	H0	R/W	-	✓	✓
	2	P0SEL2	0	H0	R/W	-	✓	✓
	1	P0SEL1	0	H0	R/W	-	✓	✓
P0FNCSSEL (P0 Port Function Select Register)	15-14	P07MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	13-12	P06MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	11-10	P05MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	9-8	P04MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	7-6	P03MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	5-4	P02MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	3-2	P01MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	1-0	P00MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓

表6.7.1.2 P0ポートグループ機能割り付け

ポート名	P0SELY = 0 GPIO	P0SELY = 1								M02	M03
		P0yMUX = 0x0 (機能0)		P0yMUX = 0x1 (機能1)		P0yMUX = 0x2 (機能2)		P0yMUX = 0x3 (機能3)			
		周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子		
P00	P00	CLG	EXOSC	UPMUX	*1	-	-	-	-	✓	✓
P01	P01	LCD4B	LFRO	UPMUX	*1	-	-	-	-	✓	✓
P02	P02	-	-	UPMUX	*1	SVD4	EXSVD0	-	-	✓	✓
P03	P03	-	-	UPMUX	*1	-	-	-	-	✓	✓
P04	P04	-	-	UPMUX	*1	-	-	-	-	✓	✓
P05	P05	-	-	UPMUX	*1	-	-	-	-	✓	✓
P06	P06	-	-	UPMUX	*1	-	-	-	-	✓	✓
P07	P07	-	-	UPMUX	*1	-	-	-	-	✓	✓

\*1: “ユニバーサルポートマルチプレクサ”の章参照

## 6.7.2 P1ポートグループ

P1ポートグループはGPIO機能と割り込み機能を持っています。

表6.7.2.1 P1ポートグループの制御レジスタ

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P1DAT (P1 Port Data Register)	15	P1OUT7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	P1OUT6	0	H0	R/W	-	✓	✓
	13	P1OUT5	0	H0	R/W	-	✓	✓
	12	P1OUT4	0	H0	R/W	-	✓	✓
	11	P1OUT3	0	H0	R/W	-	✓	✓
	10	P1OUT2	0	H0	R/W	-	✓	✓
	9	P1OUT1	0	H0	R/W	-	✓	✓
	8	P1OUT0	0	H0	R/W	-	✓	✓
	7	P1IN7	0	H0	R	-	✓	✓
	6	P1IN6	0	H0	R	-	✓	✓
	5	P1IN5	0	H0	R	-	✓	✓
	4	P1IN4	0	H0	R	-	✓	✓
	3	P1IN3	0	H0	R	-	✓	✓
	2	P1IN2	0	H0	R	-	✓	✓
	1	P1IN1	0	H0	R	-	✓	✓
	0	P1IN0	0	H0	R	-	✓	✓

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P1IOEN (P1 Port Enable Register)	15	P1IEN7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	P1IEN6	0	H0	R/W		✓	✓
	13	P1IEN5	0	H0	R/W		✓	✓
	12	P1IEN4	0	H0	R/W		✓	✓
	11	P1IEN3	0	H0	R/W		✓	✓
	10	P1IEN2	0	H0	R/W		✓	✓
	9	P1IEN1	0	H0	R/W		✓	✓
	8	P1IEN0	0	H0	R/W	-	✓	✓
	7	P1OEN7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	P1OEN6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	P1OEN5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	P1OEN4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	P1OEN3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	P1OEN2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	P1OEN1	0	H0	R/W		✓	✓
0	P1OEN0	0	H0	R/W	✓	✓		
P1RCTL (P1 Port Pull-up/down Control Register)	15	P1PDPU7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	P1PDPU6	0	H0	R/W		✓	✓
	13	P1PDPU5	0	H0	R/W		✓	✓
	12	P1PDPU4	0	H0	R/W		✓	✓
	11	P1PDPU3	0	H0	R/W		✓	✓
	10	P1PDPU2	0	H0	R/W		✓	✓
	9	P1PDPU1	0	H0	R/W		✓	✓
	8	P1PDPU0	0	H0	R/W	-	✓	✓
	7	P1REN7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	P1REN6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	P1REN5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	P1REN4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	P1REN3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	P1REN2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	P1REN1	0	H0	R/W		✓	✓
0	P1REN0	0	H0	R/W	✓	✓		
P1INTF (P1 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	Cleared by writing 1.	-	-
	7	P1IF7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	P1IF6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	P1IF5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	P1IF4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	P1IF3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	P1IF2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	P1IF1	0	H0	R/W		✓	✓
0	P1IF0	0	H0	R/W	✓	✓		
P1INTCTL (P1 Port Interrupt Control Register)	15	P1EDGE7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	14	P1EDGE6	0	H0	R/W		✓	✓
	13	P1EDGE5	0	H0	R/W		✓	✓
	12	P1EDGE4	0	H0	R/W		✓	✓
	11	P1EDGE3	0	H0	R/W		✓	✓
	10	P1EDGE2	0	H0	R/W		✓	✓
	9	P1EDGE1	0	H0	R/W		✓	✓
	8	P1EDGE0	0	H0	R/W	-	✓	✓
	7	P1IE7	0	H0	R/W		✓	✓
	6	P1IE6	0	H0	R/W		✓	✓
	5	P1IE5	0	H0	R/W		✓	✓
	4	P1IE4	0	H0	R/W		✓	✓
	3	P1IE3	0	H0	R/W		✓	✓
	2	P1IE2	0	H0	R/W		✓	✓
	1	P1IE1	0	H0	R/W		✓	✓
0	P1IE0	0	H0	R/W	✓	✓		

## 6 入出力ポート(PPORT)

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P1CHATEN (P1 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P1CHATEN7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	6	P1CHATEN6	0	H0	R/W	-	✓	✓
	5	P1CHATEN5	0	H0	R/W	-	✓	✓
	4	P1CHATEN4	0	H0	R/W	-	✓	✓
	3	P1CHATEN3	0	H0	R/W	-	✓	✓
	2	P1CHATEN2	0	H0	R/W	-	✓	✓
	1	P1CHATEN1	0	H0	R/W	-	✓	✓
0	P1CHATEN0	0	H0	R/W	-	✓	✓	
P1MODSEL (P1 Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P1SEL7	0	H0	R/W	-	✓	✓
	6	P1SEL6	0	H0	R/W	-	✓	✓
	5	P1SEL5	0	H0	R/W	-	✓	✓
	4	P1SEL4	0	H0	R/W	-	✓	✓
	3	P1SEL3	0	H0	R/W	-	✓	✓
	2	P1SEL2	0	H0	R/W	-	✓	✓
	1	P1SEL1	0	H0	R/W	-	✓	✓
0	P1SEL0	0	H0	R/W	-	✓	✓	
P1FNCSSEL (P1 Port Function Select Register)	15-14	P17MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	13-12	P16MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	11-10	P15MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	9-8	P14MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	7-6	P13MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	5-4	P12MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	3-2	P11MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	1-0	P10MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓

表6.7.2.2 P1ポートグループ機能割り付け

ポート名	P1SELY = 0		P1SELY = 1						M02	M03	
	GPIO	P1yMUX = 0x0 (機能0)		P1yMUX = 0x1 (機能1)		P1yMUX = 0x2 (機能2)		P1yMUX = 0x3 (機能3)			
		周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路			端子
P10	P10	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG15	✓	✓
P11	P11	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG14	✓	✓
P12	P12	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG13	✓	✓
P13	P13	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG12	✓	✓
P14	P14	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG11	✓	✓
P15	P15	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG10	✓	✓
P16	P16	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG9	✓	✓
P17	P17	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG8	✓	✓

\*1: “ユニバーサルポートマルチプレクサ”の章参照

### 6.7.3 P2ポートグループ

P2ポートグループはGPIO機能と割り込み機能を持っています。

表6.7.3.1 P2ポートグループの制御レジスタ

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P2DAT (P2 Port Data Register)	15	P2OUT7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P2OUT6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P2OUT5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P2OUT4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P2OUT3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P2OUT2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P2OUT1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P2OUT0	0	H0	R/W		-	✓
	7	P2IN7	0	H0	R	-	-	✓
	6	P2IN6	0	H0	R		-	✓
	5	P2IN5	0	H0	R		-	✓
	4	P2IN4	0	H0	R		-	✓
	3	P2IN3	0	H0	R		-	✓
	2	P2IN2	0	H0	R		-	✓
	1	P2IN1	0	H0	R		-	✓
	0	P2IN0	0	H0	R		-	✓
P2IOEN (P2 Port Enable Register)	15	P2IEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P2IEN6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P2IEN5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P2IEN4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P2IEN3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P2IEN2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P2IEN1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P2IEN0	0	H0	R/W		-	✓
	7	P2OEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
	6	P2OEN6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P2OEN5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P2OEN4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P2OEN3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P2OEN2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P2OEN1	0	H0	R/W		-	✓
	0	P2OEN0	0	H0	R/W		-	✓
P2RCTL (P2 Port Pull-up/down Control Register)	15	P2PDP7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P2PDP6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P2PDP5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P2PDP4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P2PDP3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P2PDP2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P2PDP1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P2PDP0	0	H0	R/W		-	✓
	7	P2REN7	0	H0	R/W	-	-	✓
	6	P2REN6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P2REN5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P2REN4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P2REN3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P2REN2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P2REN1	0	H0	R/W		-	✓
	0	P2REN0	0	H0	R/W		-	✓



## 6 入出力ポート(PPORT)

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P2INTF (P2 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P2IF7	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.	-	✓
	6	P2IF6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P2IF5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P2IF4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P2IF3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P2IF2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P2IF1	0	H0	R/W		-	✓
0	P2IF0	0	H0	R/W	-	✓		
P2INTCTL (P2 Port Interrupt Control Register)	15	P2EDGE7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P2EDGE6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P2EDGE5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P2EDGE4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P2EDGE3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P2EDGE2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P2EDGE1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P2EDGE0	0	H0	R/W	-	-	✓
	7	P2IE7	0	H0	R/W		-	✓
	6	P2IE6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P2IE5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P2IE4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P2IE3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P2IE2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P2IE1	0	H0	R/W		-	✓
0	P2IE0	0	H0	R/W	-	✓		
P2CHATEN (P2 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P2CHATEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
	6	P2CHATEN6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P2CHATEN5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P2CHATEN4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P2CHATEN3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P2CHATEN2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P2CHATEN1	0	H0	R/W		-	✓
0	P2CHATEN0	0	H0	R/W	-	✓		
P2MODSEL (P2 Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P2SEL7	0	H0	R/W	-	-	✓
	6	P2SEL6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P2SEL5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P2SEL4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P2SEL3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P2SEL2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P2SEL1	0	H0	R/W		-	✓
0	P2SEL0	0	H0	R/W	-	✓		
P2FNCSSEL (P2 Port Function Select Register)	15-14	P27MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
	13-12	P26MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		-	✓
	11-10	P25MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		-	✓
	9-8	P24MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		-	✓
	7-6	P23MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		-	✓
	5-4	P22MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		-	✓
	3-2	P21MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		-	✓
	1-0	P20MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		-	✓

表6.7.3.2 P2ポートグループ機能割り付け

ポート名	P2SELY = 0	P2SELY = 1								M02	M03
	GPIO	P2yMUX = 0x0 (機能0)		P2yMUX = 0x1 (機能1)		P2yMUX = 0x2 (機能2)		P2yMUX = 0x3 (機能3)			
		周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子		
P20	P20	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG31	-	✓
P21	P21	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG30	-	✓
P22	P22	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG29	-	✓
P23	P23	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG28	-	✓
P24	P24	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG27	-	✓
P25	P25	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG26	-	✓
P26	P26	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG25	-	✓
P27	P27	-	-	UPMUX	*1	-	-	LCD4B	SEG24	-	✓

\*1: “ユニバーサルポートマルチプレクサ”の章参照

## 6.7.4 P3ポートグループ

P3ポートグループはGPIO機能と割り込み機能を持っています。

表6.7.4.1 P3ポートグループの制御レジスタ

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P3DAT (P3 Port Data Register)	15	P3OUT7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P3OUT6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P3OUT5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P3OUT4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P3OUT3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P3OUT2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P3OUT1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P3OUT0	0	H0	R/W		-	✓
	7	P3IN7	0	H0	R		-	✓
	6	P3IN6	0	H0	R		-	✓
	5	P3IN5	0	H0	R		-	✓
	4	P3IN4	0	H0	R		-	✓
	3	P3IN3	0	H0	R		-	✓
	2	P3IN2	0	H0	R		-	✓
1	P3IN1	0	H0	R	-	✓		
0	P3IN0	0	H0	R	-	✓		
P3IOEN (P3 Port Enable Register)	15	P3IEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P3IEN6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P3IEN5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P3IEN4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P3IEN3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P3IEN2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P3IEN1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P3IEN0	0	H0	R/W		-	✓
	7	P3OEN7	0	H0	R/W		-	✓
	6	P3OEN6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P3OEN5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P3OEN4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P3OEN3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P3OEN2	0	H0	R/W		-	✓
1	P3OEN1	0	H0	R/W	-	✓		
0	P3OEN0	0	H0	R/W	-	✓		

## 6 入出力ポート(PPORT)

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P3RCTL (P3 Port Pull-up/down Control Register)	15	P3PDPU7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P3PDPU6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P3PDPU5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P3PDPU4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P3PDPU3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P3PDPU2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P3PDPU1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P3PDPU0	0	H0	R/W	-	✓	
	7	P3REN7	0	H0	R/W	-	-	✓
	6	P3REN6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P3REN5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P3REN4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P3REN3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P3REN2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P3REN1	0	H0	R/W		-	✓
0	P3REN0	0	H0	R/W	-		✓	
P3INTF (P3 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P3IF7	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.	-	✓
	6	P3IF6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P3IF5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P3IF4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P3IF3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P3IF2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P3IF1	0	H0	R/W		-	✓
	0	P3IF0	0	H0	R/W		-	✓
P3INTCTL (P3 Port Interrupt Control Register)	15	P3EDGE7	0	H0	R/W	-	-	✓
	14	P3EDGE6	0	H0	R/W		-	✓
	13	P3EDGE5	0	H0	R/W		-	✓
	12	P3EDGE4	0	H0	R/W		-	✓
	11	P3EDGE3	0	H0	R/W		-	✓
	10	P3EDGE2	0	H0	R/W		-	✓
	9	P3EDGE1	0	H0	R/W		-	✓
	8	P3EDGE0	0	H0	R/W	-	✓	
	7	P3IE7	0	H0	R/W	-	-	✓
	6	P3IE6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P3IE5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P3IE4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P3IE3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P3IE2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P3IE1	0	H0	R/W		-	✓
0	P3IE0	0	H0	R/W	-		✓	
P3CHATEN (P3 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7	P3CHATEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
	6	P3CHATEN6	0	H0	R/W		-	✓
	5	P3CHATEN5	0	H0	R/W		-	✓
	4	P3CHATEN4	0	H0	R/W		-	✓
	3	P3CHATEN3	0	H0	R/W		-	✓
	2	P3CHATEN2	0	H0	R/W		-	✓
	1	P3CHATEN1	0	H0	R/W		-	✓
	0	P3CHATEN0	0	H0	R/W		-	✓

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P3MODSEL (P3 Port Mode Select Register)	15-8	–	0x00	–	R	–	–	–
	7	P3SEL7	0	H0	R/W	–	–	✓
	6	P3SEL6	0	H0	R/W	–	–	✓
	5	P3SEL5	0	H0	R/W	–	–	✓
	4	P3SEL4	0	H0	R/W	–	–	✓
	3	P3SEL3	0	H0	R/W	–	–	✓
	2	P3SEL2	0	H0	R/W	–	–	✓
	1	P3SEL1	0	H0	R/W	–	–	✓
0	P3SELO	0	H0	R/W	–	–	✓	
P3FNCSEL (P3 Port Function Select Register)	15-14	P37MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	13-12	P36MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	11-10	P35MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	9-8	P34MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	7-6	P33MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	5-4	P32MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	3-2	P31MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	1-0	P30MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓

表6.7.4.2 P3ポートグループ機能割り付け

ポート名	P3SELy = 0 GPIO	P3SELy = 1								M02	M03
		P3yMUX = 0x0 (機能0)		P3yMUX = 0x1 (機能1)		P3yMUX = 0x2 (機能2)		P3yMUX = 0x3 (機能3)			
		周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子		
P30	P30	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG23	–	✓
P31	P31	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG22	–	✓
P32	P32	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG21	–	✓
P33	P33	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG20	–	✓
P34	P34	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG19	–	✓
P35	P35	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG18	–	✓
P36	P36	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG17	–	✓
P37	P37	–	–	UPMUX	*1	–	–	LCD4B	SEG16	–	✓

\*1: “ユニバーサルポートマルチプレクサ”の章参照

## 6.7.5 P4ポートグループ

P4ポートグループはGPIO機能と割り込み機能を持っています。

表6.7.5.1 P4ポートグループの制御レジスタ

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P4DAT (P4 Port Data Register)	15	P4OUT7	0	H0	R/W	–	–	✓
	14	P4OUT6	0	H0	R/W	–	–	✓
	13	P4OUT5	0	H0	R/W	–	–	✓
	12	P4OUT4	0	H0	R/W	–	–	✓
	11	P4OUT3	0	H0	R/W	–	–	✓
	10	P4OUT2	0	H0	R/W	–	–	✓
	9	P4OUT1	0	H0	R/W	–	–	✓
	8	P4OUT0	0	H0	R/W	–	–	✓
	7	P4IN7	0	H0	R	–	–	✓
	6	P4IN6	0	H0	R	–	–	✓
	5	P4IN5	0	H0	R	–	–	✓
	4	P4IN4	0	H0	R	–	–	✓
	3	P4IN3	0	H0	R	–	–	✓
	2	P4IN2	0	H0	R	–	–	✓
	1	P4IN1	0	H0	R	–	–	✓
	0	P4IN0	0	H0	R	–	–	✓

## 6 入出力ポート(PPORT)

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03	
P4IOEN (P4 Port Enable Register)	15	P4IEN7	0	H0	R/W	-	-	✓	
	14	P4IEN6	0	H0	R/W		-	✓	
	13	P4IEN5	0	H0	R/W		-	✓	
	12	P4IEN4	0	H0	R/W		-	✓	
	11	P4IEN3	0	H0	R/W		-	✓	
	10	P4IEN2	0	H0	R/W		-	✓	
	9	P4IEN1	0	H0	R/W		-	✓	
	8	P4IEN0	0	H0	R/W		-	✓	
	7	P4OEN7	0	H0	R/W		-	✓	
	6	P4OEN6	0	H0	R/W		-	✓	
	5	P4OEN5	0	H0	R/W		-	✓	
	4	P4OEN4	0	H0	R/W		-	✓	
	3	P4OEN3	0	H0	R/W		-	✓	
	2	P4OEN2	0	H0	R/W		-	✓	
	1	P4OEN1	0	H0	R/W		-	✓	
0	P4OEN0	0	H0	R/W	-	✓			
P4RCTL (P4 Port Pull-up/down Control Register)	15	P4PDPU7	0	H0	R/W	-	-	✓	
	14	P4PDPU6	0	H0	R/W		-	✓	
	13	P4PDPU5	0	H0	R/W		-	✓	
	12	P4PDPU4	0	H0	R/W		-	✓	
	11	P4PDPU3	0	H0	R/W		-	✓	
	10	P4PDPU2	0	H0	R/W		-	✓	
	9	P4PDPU1	0	H0	R/W		-	✓	
	8	P4PDPU0	0	H0	R/W		-	✓	
	7	P4REN7	0	H0	R/W		-	✓	
	6	P4REN6	0	H0	R/W		-	✓	
	5	P4REN5	0	H0	R/W		-	✓	
	4	P4REN4	0	H0	R/W		-	✓	
	3	P4REN3	0	H0	R/W		-	✓	
	2	P4REN2	0	H0	R/W		-	✓	
	1	P4REN1	0	H0	R/W		-	✓	
0	P4REN0	0	H0	R/W	-	✓			
P4INTF (P4 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-	
	7	P4IF7	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.	-	✓
	6	P4IF6	0	H0	R/W			-	✓
	5	P4IF5	0	H0	R/W			-	✓
	4	P4IF4	0	H0	R/W			-	✓
	3	P4IF3	0	H0	R/W			-	✓
	2	P4IF2	0	H0	R/W			-	✓
	1	P4IF1	0	H0	R/W			-	✓
	0	P4IF0	0	H0	R/W			-	✓
P4INTCTL (P4 Port Interrupt Control Register)	15	P4EDGE7	0	H0	R/W	-		-	✓
	14	P4EDGE6	0	H0	R/W		-	✓	
	13	P4EDGE5	0	H0	R/W		-	✓	
	12	P4EDGE4	0	H0	R/W		-	✓	
	11	P4EDGE3	0	H0	R/W		-	✓	
	10	P4EDGE2	0	H0	R/W		-	✓	
	9	P4EDGE1	0	H0	R/W		-	✓	
	8	P4EDGE0	0	H0	R/W		-	✓	
	7	P4IE7	0	H0	R/W		-	-	✓
	6	P4IE6	0	H0	R/W			-	✓
	5	P4IE5	0	H0	R/W			-	✓
	4	P4IE4	0	H0	R/W			-	✓
	3	P4IE3	0	H0	R/W			-	✓
	2	P4IE2	0	H0	R/W			-	✓
	1	P4IE1	0	H0	R/W			-	✓
0	P4IE0	0	H0	R/W	-	✓			

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
P4CHATEN (P4 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	–	0x00	–	R	–	–	–
	7	P4CHATEN7	0	H0	R/W	–	–	✓
	6	P4CHATEN6	0	H0	R/W	–	–	✓
	5	P4CHATEN5	0	H0	R/W	–	–	✓
	4	P4CHATEN4	0	H0	R/W	–	–	✓
	3	P4CHATEN3	0	H0	R/W	–	–	✓
	2	P4CHATEN2	0	H0	R/W	–	–	✓
	1	P4CHATEN1	0	H0	R/W	–	–	✓
P4MODSEL (P4 Port Mode Select Register)	15-8	–	0x00	–	R	–	–	–
	7	P4SEL7	0	H0	R/W	–	–	✓
	6	P4SEL6	0	H0	R/W	–	–	✓
	5	P4SEL5	0	H0	R/W	–	–	✓
	4	P4SEL4	0	H0	R/W	–	–	✓
	3	P4SEL3	0	H0	R/W	–	–	✓
	2	P4SEL2	0	H0	R/W	–	–	✓
	1	P4SEL1	0	H0	R/W	–	–	✓
P4FNCSEL (P4 Port Function Select Register)	15-14	P47MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	13-12	P46MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	11-10	P45MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	9-8	P44MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	7-6	P43MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	5-4	P42MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	3-2	P41MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
	1-0	P40MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓

表6.7.5.2 P4ポートグループ機能割り付け

ポート名	P4SELy = 0 GPIO	P4SELy = 1								M02	M03
		P4yMUX = 0x0 (機能0)		P4yMUX = 0x1 (機能1)		P4yMUX = 0x2 (機能2)		P4yMUX = 0x3 (機能3)			
		周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子		
P40	P40	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓
P41	P41	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓
P42	P42	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓
P43	P43	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓
P44	P44	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓
P45	P45	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓
P46	P46	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓
P47	P47	–	–	–	–	–	–	–	–	–	✓

## 6.7.6 Pdポートグループ

Pd0～Pd2の3ポートは初期設定でデバッグ機能用ポートに設定されます。PdポートグループはGPIO機能を持っています。Pd2ポートのGPIO機能は出力専用で、プルアップ/ダウン機能は使用できません。

表6.7.6.1 Pdポートグループの制御レジスタ

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
PDDAT (Pd Port Data Register)	15-11	–	0x00	–	R	–	–	–
	10	PDOOUT2	0	H0	R/W	–	✓	✓
	9	PDOOUT1	0	H0	R/W	–	✓	✓
	8	PDOOUT0	0	H0	R/W	–	✓	✓
	7-3	–	0x00	–	R	–	–	–
	2	–	0	–	R	–	–	–
	1	PDIN1	X	H0	R	–	✓	✓
0	PDIN0	X	H0	R	–	✓	✓	

## 6 入出力ポート(PPORT)

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
PDIOEN (Pd Port Enable Register)	15-11	-	0x00	-	R	-	-	-
	10	(reserved)	0	H0	R/W	-	✓	✓
	9	PDIEN1	0	H0	R/W	-	✓	✓
	8	PDIEN0	0	H0	R/W	-	✓	✓
	7-3	-	0x00	-	R	-	-	-
	2	PDOEN2	0	H0	R/W	-	✓	✓
	1	PDOEN1	0	H0	R/W	-	✓	✓
0	PDOEN0	0	H0	R/W	-	✓	✓	
PDRCTL (Pd Port Pull-up/down Control Register)	15-11	-	0x00	-	R	-	-	-
	10	(reserved)	0	H0	R/W	-	✓	✓
	9	PDPDPU1	0	H0	R/W	-	✓	✓
	8	PDPDPU0	0	H0	R/W	-	✓	✓
	7-5	-	0x00	-	R	-	-	-
	2	(reserved)	0	H0	R/W	-	✓	✓
	1	PDREN1	0	H0	R/W	-	✓	✓
0	PDREN0	0	H0	R/W	-	✓	✓	
PDINTF PDINTCTL PDCHATEN	15-0	-	0x0000	-	R	-	-	-
PDMODESEL (Pd Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7-3	-	0	-	R	-	-	-
	2	PDSEL2	1	H0	R/W	-	✓	✓
	1	PDSEL1	1	H0	R/W	-	✓	✓
0	PDSEL0	1	H0	R/W	-	✓	✓	
PDFNCSEL (Pd Port Function Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7-6	-	0x0	-	R	-	-	-
	5-4	PD2MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	3-2	PD1MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
	1-0	PD0MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓

表6.7.6.2 Pdポートグループ機能割り付け

ポート名	PDSLEY = 0		PDSLEY = 1						M02	M03	
	GPIO	PDyMUX = 0x0 (機能0)	PDyMUX = 0x1 (機能1)		PDyMUX = 0x2 (機能2)		PDyMUX = 0x3 (機能3)				
			周辺回路	端子	周辺回路	端子	周辺回路	端子			周辺回路
Pd0	PD0	DBG	DST2	-	-	-	-	-	-	✓	✓
Pd1	PD1	DBG	DSIO	-	-	-	-	-	-	✓	✓
Pd2	PD2	DBG	DCLK	-	-	-	-	-	-	✓	✓

## 6.7.7 ポートグループ共通

表6.7.7.1 ポートグループ共通の制御レジスタ

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
PCLK (P Port Clock Control Register)	15-9	-	0x00	-	R	-	-	-
	8	DBRUN	0	H0	R/WP	-	✓	✓
	7-4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/WP	-	✓	✓
	3-2	KRSTCFG[1:0]	0x0	H0	R/WP	-	✓	✓
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	-	✓	✓
PINTFGRP (P Port Interrupt Flag Group Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
	7-5	-	0x0	-	R	-	-	-
	4	P4INT	0	H0	R	-	-	✓
	3	P3INT	0	H0	R	-	-	✓
	2	P2INT	0	H0	R	-	-	✓
	1	P1INT	0	H0	R	-	✓	✓
	0	POINT	0	H0	R	-	✓	✓



# 7 ユニバーサルポートマルチプレクサ (UPMUX)

## 7.1 概要

UPMUXは、入出力ポートに周辺回路の入出力機能を自由に割り当てることができるマルチプレクサです。主な機能と特長を以下に示します。

- 同期式シリアルインタフェース、I<sup>2</sup>C、UART、クロックジェネレータ、サウンドジェネレータの周辺入出力機能をプログラマブルにP0、P1、P2、P3ポートグループに割り当て可能
- UPMUXにて割り当てた周辺入出力機能は、Px<sub>FNCSEL</sub>.Px<sub>y</sub>MUX[1:0]ビット=0x1の設定により使用可能

注: ポート名Px<sub>y</sub>、レジスタ名、ビット名のxはポートグループ(x = 0, 1, 2, 3)を、yはポート番号(y = 0, 1, 2, ..., 7)を表します。

図7.1.1にUPMUXの構成を示します。

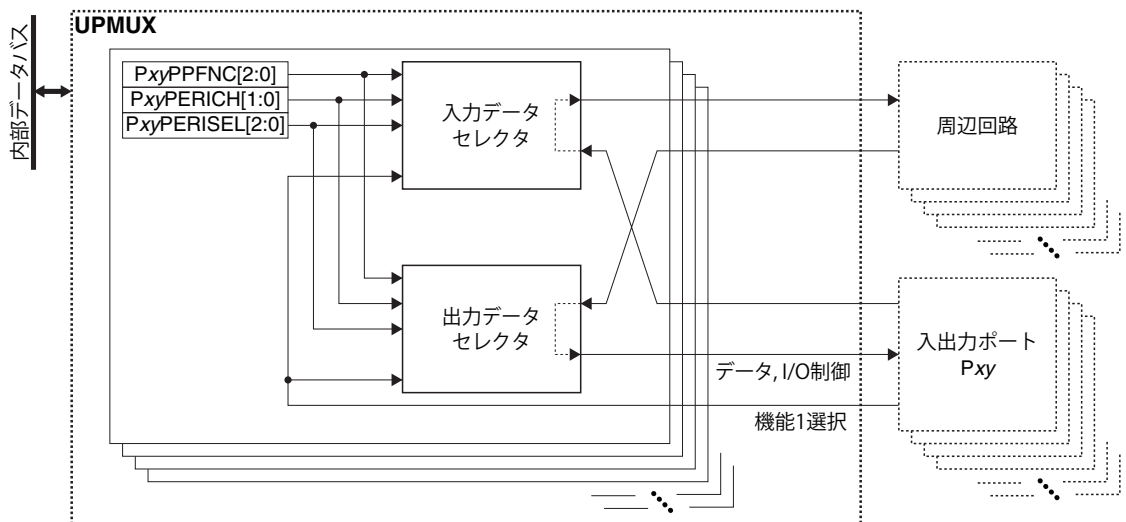


図7.1.1 UPMUXの構成

## 7.2 周辺入出力機能の割り当て

上記の対応入出力ポートの周辺入出力機能1に、対応周辺回路の入出力機能を割り当てることができます。周辺入出力機能の割り当てと、入出力ポートでその機能を有効にする手順を以下に示します。

- 入出力ポートのPxIOENレジスタを設定する。
  - PxIOEN.PxIEN<sub>y</sub>ビットを0に設定 (入力ディスエーブル)
  - PxIOEN.PxOEN<sub>y</sub>ビットを0に設定 (出力ディスエーブル)
- 入出力ポートのPxMODESEL.PxSEL<sub>y</sub>ビットを0に設定する。 (周辺入出力機能ディスエーブル)
- PxUPMUX<sub>n</sub>レジスタ(n = 0~3)の以下のビットを設定する。
  - PxUPMUX<sub>n</sub>.Px<sub>y</sub>PERISEL[2:0]ビット (周辺回路の選択)
  - PxUPMUX<sub>n</sub>.Px<sub>y</sub>PERICH[1:0]ビット (周辺回路チャンネルの選択)
  - PxUPMUX<sub>n</sub>.Px<sub>y</sub>PPFNC[2:0]ビット (割り当て機能の選択)
- 周辺回路を初期化する。
- 入出力ポートのPx<sub>FNCSEL</sub>.Px<sub>y</sub>MUX[1:0]ビットを0x1に設定する。 (周辺入出力機能1を選択)
- 入出力ポートのPxMODESEL.PxSEL<sub>y</sub>ビットを1に設定する。 (周辺入出力機能イネーブル)

## 7.3 制御レジスタ

### Pxy-xz Universal Port Multiplexer Setting Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
PxUPMUX $n$	15–13	PxzPPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–
	12–11	PxzPERICH[1:0]	0x0	H0	R/W	
	10–8	PxzPERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W	
	7–5	PxyPPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	
	4–3	PxyPERICH[1:0]	0x0	H0	R/W	
	2–0	PxyPERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W	

\*1: レジスタ名の $x$ はポートグループ番号、 $n$ はレジスタ番号(0~3)を表します。

\*2: ビット名の $x$ はポートグループ番号、 $y$ は偶数ポート番号(0, 2, 4, 6)、 $z$ は奇数ポート番号( $z = y + 1$ )を表します。

#### Bits 15–13 PxzPPFNC[2:0]

#### Bits 7–5 PxyPPFNC[2:0]

これらのビットは、ポートに割り当てる周辺入出力機能を指定します。(表7.3.1参照)

#### Bits 12–11 PxzPERICH[1:0]

#### Bits 4–3 PxyPERICH[1:0]

これらのビットは、周辺回路のチャンネル番号を指定します。(表7.3.1参照)

#### Bits 10–8 PxzPERISEL[2:0]

#### Bits 2–0 PxyPERISEL[2:0]

これらのビットは、周辺回路を指定します。(表7.3.1参照)

表7.3.1 周辺入出力機能の選択

PxUPMUX $n$ . PxyPPFNC[2:0] ビット (周辺入出力機能)	PxUPMUX $n$ .PxyPERISEL[2:0]ビット (周辺回路)									
	0x0	0x1	0x2	0x3	0x4	0x5	0x6	0x7		
	None *	I2C	SPIA	UART3	Reserved	SNDA_DMM	CLG	Reserved		
	PxUPMUX $n$ .PxyPERICH[1:0]ビット (周辺回路チャンネル)									
	–	0x0	0x0	0x0	–	0x0	0x0	–		
	–	Ch.0	Ch.0	Ch.0	–	–	–	–		
0x0	None *	None *	None *	None *	None *	None *	None *	None *		
0x1	Reserved	SCL $n$	SDI $n$	USIN $n$	Reserved	BZOUT	FOUT	Reserved		
0x2		SDA $n$	SDO $n$	USOUT $n$		#BZOUT				
0x3		Reserved	SPICLK $n$	Reserved		Reserved	Reserved		Reserved	
0x4			#SPISS $n$							
0x5			Reserved							
0x6										
0x7										

\* “None”は割り当てなしを意味します。この値を指定した場合、入出力ポートで周辺入出力機能1を選択して周辺入出力機能をイネーブルにすると、Pxy端子はHi-Zとなります。

注: 一つの周辺入力機能を複数のポートに割り当てないでください。出力機能を複数のポートに割り当てた場合は同じ波形が出力されますが、内部遅延のためにスキューを生じます。

# 8 ウォッチドッグタイマ(WDT2)

## 8.1 概要

WDT2は、プログラムが正常に実行できないような問題が発生したときにシステムを再起動させるための回路です。WDT2の主な機能と特長を以下に示します。

- NMI/リセット発生周期をカウントする10ビットアップカウンタを搭載
- カウンタのクロックソースとクロック分周比を選択可能
- ソフトウェアで設定可能な任意の周期でリセットまたはNMIを発生
- NMI発生後、次のNMI発生周期でリセットを発生可能

図8.1.1にWDT2の構成を示します。

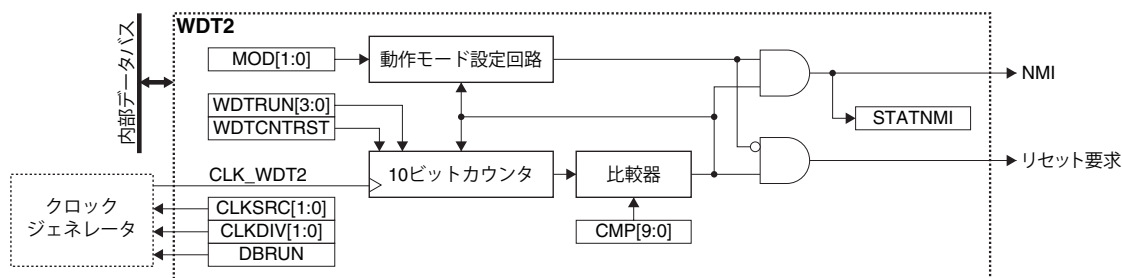


図8.1.1 WDT2の構成

## 8.2 クロック設定

### 8.2.1 WDT2の動作クロック

WDT2を使用する場合、クロックジェネレータからWDT2動作クロックCLK\_WDT2をWDT2に供給する必要があります。

CLK\_WDT2の供給は以下の手順で制御してください。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。(システムプロテクトを解除)
2. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
3. WDTCLKレジスタの以下のビットを設定する。  
WDTCLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)  
WDTCLK.CLKDIV[1:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)
4. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。(システムプロテクトを設定)

### 8.2.2 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_WDT2の供給はWDTCLK.DBRUNビットで制御します。

WDTCLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとWDT2へのCLK\_WDT2の供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_WDT2の供給が再開します。CLK\_WDT2の供給が停止するとWDT2の動作は停止しますが、レジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

WDTCLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_WDT2の供給は停止せず、WDT2は動作を継続します。

## 8.3 動作

### 8.3.1 WDT2の制御

#### WDT2のRUN

WDT2は、以下の手順により初期設定を行い、起動します。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
2. WDT2動作クロックを設定する。
3. WDTCTL.MOD[1:0]ビットを設定する。 (WDT2動作モードを選択)
4. WDTCMP.CMP[9:0]ビットを設定する。 (NMI/リセット発生周期を設定)
5. WDTCTL.WDTCNTRSTビットに1を書き込む。 (WDT2カウンタをリセット)
6. WDTCTL.WDTRUN[3:0]ビットに0xa以外の任意の値を書き込む。 (WDT2を起動)
7. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

#### NMI/リセット発生周期

WDT2のNMI/リセット発生周期は次の式で計算できます。

$$t_{WDT} = \frac{CMP + 1}{CLK\_WDT2} \quad (\text{式8.1})$$

ここで

t<sub>WDT</sub>: NMI/リセット発生周期 [秒]  
 CLK\_WDT2: WDT2動作クロック周波数 [Hz]  
 CMP: WDTCMP.CMP[9:0]ビット設定値

例) CLK\_WDT2 = 256 Hz、WDTCMP.CMP[9:0]ビット = 639のとき、t<sub>WDT</sub> = 2.5秒

#### WDT2カウンタのリセット

WDT2動作中は、NMI/リセットの発生を防ぐため、内蔵されているカウンタをソフトウェアによって定期的によりリセットする必要があります。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
2. WDTCTL.WDTCNTRSTビットに1を書き込む。 (WDT2カウンタをリセット)
3. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

このルーチンを定期的に処理される場所に用意しておきます。このルーチンはt<sub>WDT</sub>の周期以内に処理されるようにしてください。リセット後、WDT2は新たなNMI/リセット発生周期のカウントを始めます。

#### カウンタコンペアマッチの発生

何らかの原因によってカウンタがt<sub>WDT</sub>周期以内にリセットされず、カウンタ値がWDTCMP.CMP[9:0]ビットの設定値に一致するとコンペアマッチが発生し、WDT2はWDTCTL.MOD[1:0]ビットを設定に応じてNMIまたはリセットを発行します。

NMIが発生した場合は、WDTCTL.STATNMIビットが1に設定されます。このビットはWDTCTL.WDTCNTRSTビットに1を書き込むことで0にクリアすることができます。NMIの割り込み処理ルーチン内では、必ずWDTCTL.STATNMIビットのクリア処理を実施してください。コンペアマッチが発生するとカウンタは自動的に0に戻り、カウントを継続します。

#### WDT2のSTOP

WDT2は、以下の手順により動作を停止します。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
2. WDTCTL.WDTRUN[3:0]ビットに0xaを書き込む。 (WDT2を停止)
3. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

## 8.3.2 HALT, SLEEPモード時の動作

### HALTモード時

HALTモード時であっても、WDT2は動作します。したがって、NMI/リセット発生周期以上、HALTモードを続けるとNMIまたはリセットによりHALTモードが解除され、CPUは割り込み処理を実行します。HALTモード時にWDT2を無効にするには、halt命令実行前にWDTCTL.WDTRUN[3:0]ビットに0xaを書き込んでWDT2を停止させてください。HALTモードを解除した後は、動作を再開させる前にWDT2をリセットしてください。

### SLEEPモード時

SLEEPモード時も選択されたクロックソースがONしている場合はWDT2が動作し、NMI/リセット発生周期以上SLEEPモードを続けるとNMIまたはリセットによりSLEEPモードが解除され、CPUは割り込み処理を実行します。したがって、slp命令の実行前にWDTCTL.WDTRUN[3:0]ビットによってWDT2を停止させてください。

クロックソースがOFFの場合、WDT2は停止しますが、SLEEPモード解除後に不要なNMIまたはリセットが発生することを防ぐため、slp命令の実行前にWDT2をリセットしてください。また、必要に応じてWDTCTL.WDTRUN[3:0]ビットによってWDT2を停止させてください。

## 8.4 制御レジスタ

### WDT2 Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
WDTCLK	15-9	-	0x00	-	R	-
	8	DBRUN	0	H0	R/WP	
	7-6	-	0x0	-	R	
	5-4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/WP	
	3-2	-	0x0	-	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	

#### Bits 15-9 Reserved

#### Bit 8 DBRUN

このビットは、DEBUGモード時にWDT2動作クロックを供給するか否か設定します。  
 1 (R/WP): DEBUGモード時にクロックを供給  
 0 (R/WP): DEBUGモード時はクロック供給を停止

#### Bits 7-6 Reserved

#### Bits 5-4 CLKDIV[1:0]

これらのビットは、WDT2動作クロック(カウンタクロック)の分周比を選択します。クロック周波数は256 Hz近辺に設定してください。

#### Bits 3-2 Reserved

#### Bits 1-0 CLKSRC[1:0]

これらのビットは、WDT2のクロックソースを選択します。

表8.4.1 クロックソースと分周比の設定

WDTCLK. CLKDIV[1:0]ビット	WDTCLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0 IOSC	0x1 OSC1	0x2 OSC3	0x3 EXOSC
0x3	1/16,384	1/128	1/65,536	1/1
0x2	1/8,192		1/32,768	
0x1	1/4,096	1/16,384		
0x0	1/2,048	1/8,192		

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力クロックソースとして選択することはできません。

## WDT2 Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
WDTCTL	15–11	–	0x00	–	R	–
	10–9	MOD[1:0]	0x0	H0	R/WP	
	8	STATNMI	0	H0	R	
	7–5	–	0x0	–	R	
	4	WDTCNTRST	0	H0	WP	Always read as 0.
	3–0	WDTRUN[3:0]	0xa	H0	R/WP	–

### Bits 15–11 Reserved

### Bits 10–9 MOD[1:0]

これらのビットは、WDT2の動作モードを設定します。

表8.4.2 動作モードの設定

WDTCTL. MOD[1:0]ビット	動作モード	説明
0x3	Reserved	–
0x2	RESET after NMIモード	最初のカウンタコンペアマッチによりNMIが発生し、その後WDTCTL.STATNMIビットを0クリアせずに再度カウンタコンペアマッチが発生すると、リセットが生成されます。
0x1	NMIモード	カウンタコンペアマッチによりNMIを生成します。
0x0	RESETモード	カウンタコンペアマッチによりリセットを生成します。

### Bit 8 STATNMI

このビットは、カウンタコンペアマッチによりNMIが発生したことを示します。

1 (R): NMI (カウンタコンペアマッチ)発生

0 (R): NMI未発生

WDT2のNMI発生機能を使用する場合は、NMIハンドラルーチンの中でこのビットをチェックし、NMIの発生元がWDT2であるか確認します。

1にセットされたWDTCTL.STATNMIビットは、WDTCTL.WDTCNTRSTビットに1を書き込むことで0にクリアすることができます。

### Bits 7–5 Reserved

### Bit 4 WDTCNTRST

このビットは、10ビットカウンタおよびWDTCTL.STATNMIビットをリセットします。

1 (WP): リセット

0 (WP): 無効

0 (R): 読み出し時は常時0

### Bits 3–0 WDTRUN[3:0]

これらのビットは、WDT2のRUN/STOPを制御します。

0xa (WP): STOP

0xa以外 (WP): RUN

0xa (R): 停止中

0x0 (R): 動作中

0xa以外を書き込んだ場合の読み出し値は常に0x0になります。

カウンタの値によってはRUN直後にNMI/リセットが発生する場合がありますので、WDT2をRUNさせる際にはWDT2のリセットも同時に行ってください。

## WDT2 Counter Compare Match Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
WDTCMP	15–10	–	0x00	–	R	–
	9–0	CMP[9:0]	0x3ff	H0	R/WP	

### Bits 15–10 Reserved

**Bits 9–0 CMP[9:0]**

これらのビットは、NMI/リセット発生周期を設定します。

WDT2動作中は、10ビットカウンタの値がこのレジスタの設定値と比較され、一致するとNMIまたはリセットが生成されます。

# 9 電源電圧検出回路(SVD4)

## 9.1 概要

SVD4は、V<sub>DD</sub>端子に供給される電源電圧または外部端子に供給されている電源電圧を監視する電源電圧検出回路です。主な機能と特長を以下に示します。

- 検出する電源電圧: V<sub>DD</sub>または外部電源(EXSVD0、EXSVD1)を選択可能(注: 下表参照)
- 検出電圧レベル: 最大32レベルから選択可能(注: 下表参照)
- 検出結果:
  - 電源電圧が検出電圧レベル未滿か否かを読み出し可能
  - 電源電圧低下検出により割り込みまたはリセットを発生可能
- 割り込み: 1系統(電源電圧低下検出割り込み)
- 間欠動作対応:
  - 検出周期を3種類から選択可能
  - 指定回数の連続電源電圧低下検出により割り込み/リセットを発生する電源電圧低下検出カウンタ機能
  - 連続動作も可能

図9.1.1にSVD4の構成を示します。

表9.1.1 S1C17M02/M03のSVD4構成

項目	S1C17M02	S1C17M03
検出電源電圧	V <sub>DD</sub> , 外部電源 1入力(EXSVD0)	
検出電圧レベル	V <sub>DD</sub> : 19レベル(1.7~3.6 V)/外部電圧: 19レベル(1.7~3.6 V)	

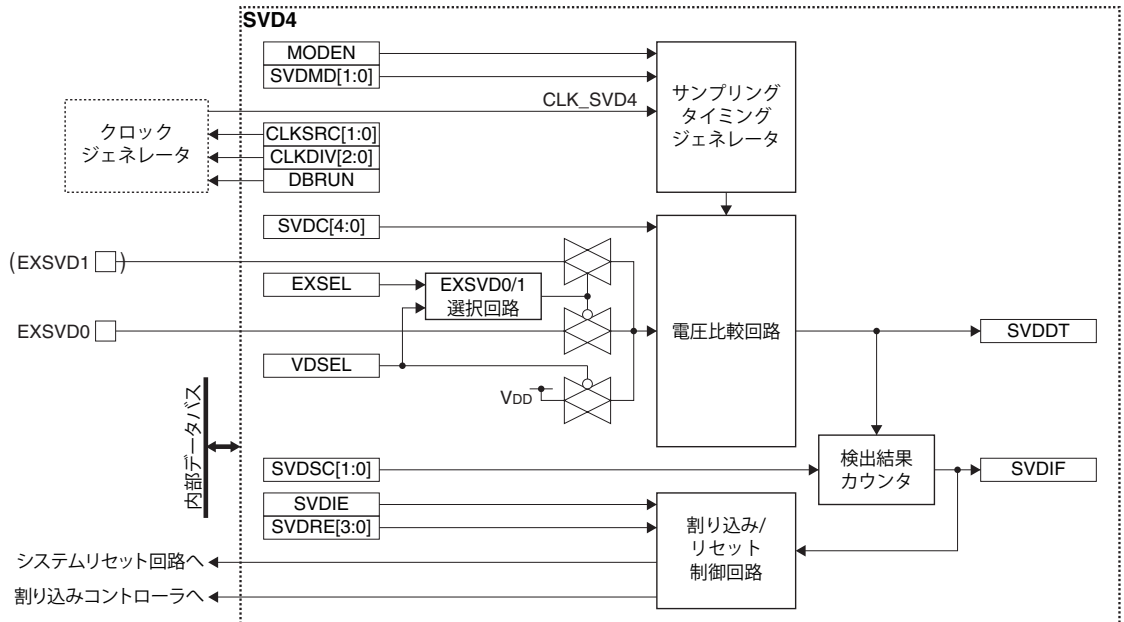


図9.1.1 SVD4の構成



## 9.2 入力端子と外部接続

### 9.2.1 入力端子

表9.2.1.1にSVD4の入力端子を示します。

表9.2.1.1 SVD4入力端子

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
EXSVD0	A	A (Hi-Z)	外部電源電圧検出用端子0
EXSVD1	A	A (Hi-Z)	外部電源電圧検出用端子1

\* 端子機能をSVD4に切り換えた時点の状態

EXSVD0/1端子と他の機能がポートを共有している場合、SVD4を動作させる前にEXSVD0/1をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

### 9.2.2 外部との接続

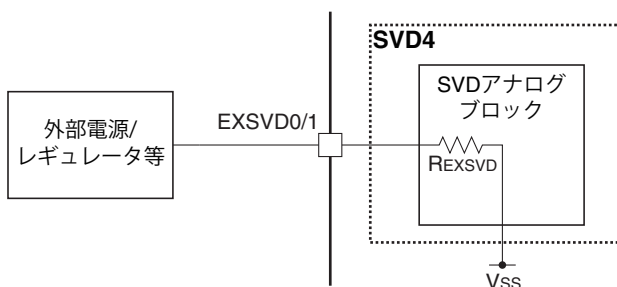


図9.2.2.1 EXSVD0/1端子と外部電源との接続

EXSVD0/1端子の入力電圧範囲およびEXSVD入力インピーダンスについては、“電気的特性”の章の“電源電圧検出回路特性”を参照してください。

## 9.3 クロック設定

### 9.3.1 SVD4の動作クロック

SVD4を使用する場合、クロックジェネレータからSVD4動作クロックCLK\_SVD4をSVD4に供給する必要があります。

CLK\_SVD4の供給は以下の手順で制御してください。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。(システムプロテクトを解除)
2. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
3. SVDCLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - SVDCLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - SVDCLK.CLKDIV[2:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)
4. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。(システムプロテクトを設定)

CLK\_SVD4周波数は32 kHz近辺に設定してください。

### 9.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にSVD4を使用する場合は、SVD4動作クロックCLK\_SVD4のクロックソースに対応したCLGOSC.xxxSLPCビットに0を書き込み、CLK\_SVD4を供給し続ける必要があります。

SLEEPモード時に、CLK\_SVD4のクロックソースに対応したCLGOSC.xxxSLPCビットが1の場合は、CLK\_SVD4のクロックソースが停止し、SLEEPモードへ移行する前の設定レジスタの内容を保持したまま、SVD4が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_SVD4が供給され、SVD4の動作が再開します。

### 9.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_SVD4の供給はSVDCLK.DBRUNビットで制御します。

SVDCLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとSVD4へのCLK\_SVD4の供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_SVD4の供給が再開します。CLK\_SVD4の供給が停止するとSVD4の動作は停止しますが、レジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

SVDCLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_SVD4の供給は停止せず、SVD4は動作を継続します。

## 9.4 動作

### 9.4.1 SVD4の制御

#### 検出開始

以下の手順により初期設定を行い、SVD4の動作を開始させます。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
2. SVDCLK.CLKSRC[1:0]ビットとSVDCLK.CLKDIV[2:0]ビットで動作クロックを設定する。
3. SVDCTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - SVDCTL.VDSELとSVDCTL.EXSELビット (検出電圧(V<sub>DD</sub>、EXSVD0、またはEXSVD1)の選択)
  - SVDCTL.SVDSC[1:0]ビット (電源電圧低下検出カウンタの設定)
  - SVDCTL.SVDC[4:0]ビット (SVD検出電圧V<sub>SVD</sub>/EXSVD検出電圧V<sub>SVD\_EXT</sub>の設定)
  - SVDCTL.SVDRE[3:0]ビット (リセット/割り込みの選択)
  - SVDCTL.SVMDM[1:0]ビット (間欠動作モードの設定)
4. 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - SVDINTF.SVDIFビットに1を書き込み (割り込みフラグをクリア)
  - SVDINTE.SVDIEビットを1に設定 (SVD4割り込みイネーブル)
5. SVDCTL.MODENビットを1に設定する。 (SVD4検出イネーブル)
6. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

#### 検出停止

SVD4の動作は以下の手順で終了させます。

1. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
2. SVDCTL.MODENビットに0を書き込む。 (SVD4検出ディスエーブル)
3. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

#### 検出結果の読み出し

検出結果は次の2種類となり、SVDINTF.SVDDTビットから読み出すことができます。

- SVDINTF.SVDDTビット = 0の場合:  
電源電圧(V<sub>DD</sub>またはEXSVD0/1) ≥ SVD検出電圧V<sub>SVD</sub>またはEXSVD検出電圧V<sub>SVD\_EXT</sub>
- SVDINTF.SVDDTビット = 1の場合:  
電源電圧(V<sub>DD</sub>またはEXSVD0/1) < SVD検出電圧V<sub>SVD</sub>またはEXSVD検出電圧V<sub>SVD\_EXT</sub>

SVDCTL.MODENビットに1を書き込んでからSVDINTF.SVDDTビットを読み出すまでに、SVD回路イネーブル時応答時間以上の待ち時間が必要です(“電気的特性”の章の“電源電圧検出回路特性、SVD回路イネーブル時応答時間 $t_{SVDEN}$ ”参照)。また、SVDCTL.MODENビット = 1の状態、SVDCTL.SVDC[4:0]ビットの設定値を変更してSVD検出電圧V<sub>SVD</sub>/EXSVD検出電圧V<sub>SVD\_EXT</sub>を変化させたときは、その時点からSVDINTF.SVDDTビットを読み出すまでに、SVD回路応答時間以上の待ち時間が必要です(“電気的特性”の章の“電源電圧検出回路特性、SVD回路応答時間 $t_{SVD}$ ”参照)。

## 9.4.2 SVD4の動作

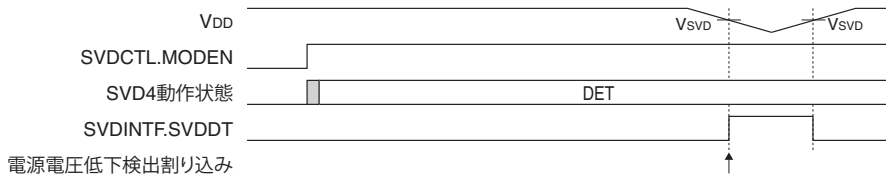
### 連続動作モード

デフォルト設定(SVDCTL.SVDMMD[1:0]ビット = 0x0)のSVD4は連続動作モードで動作します。このモードでは、SVDCTL.MODENビットが1の間、SVD4が連続的に動作し検出結果をSVDINTF.SVDDTビットにセットし続けます。この間、必要に応じてSVDINTF.SVDDTビットを読み出し、その時点の検出結果を確認することができます。また、SVDINTF.SVDDTビット = 1になった(電源電圧低下を検出した)時点で割り込み(SVDCTL.SVDRE[3:0]ビット = 0xa以外の場合)、またはリセット(SVDCTL.SVDRE[3:0]ビット = 0xaの場合)を発生させることもできます。このモードでは、電圧検出マスク時間経過後であれば、SLEEP実行や不慮のクロック停止が発生した場合でも、電源電圧低下を検出し続けることができます。

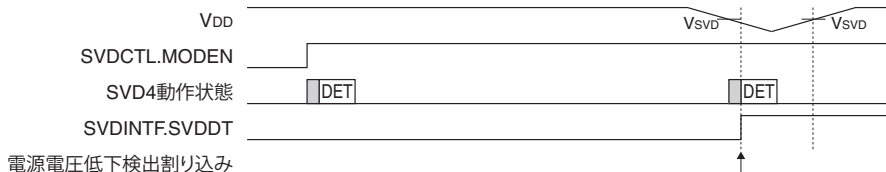
### 間欠動作モード

SVDCTL.SVDMMD[1:0]ビットを0x1~0x3に設定すると、SVD4は間欠動作モードで動作します。このモードでは、SVDCTL.MODENビットが1の間、SVDCTL.SVDMMD[1:0]ビットの値で決まる周期ごとにSVD4がONし、検出動作を実行した後にOFFします。この間、必要に応じてSVDINTF.SVDDTビットを読み出し、直前の検出結果を確認することができます。また、電源電圧低下をSVDCTL.SVDSK[1:0]ビットで指定した回数続けて検出した場合に割り込みまたはリセットを発生させることもできます。

(1) SVDCTL.SVDMMD[1:0]ビット = 0x0 (連続動作モード)時



(2) SVDCTL.SVDMMD[1:0]ビット ≠ 0x0 (間欠動作モード)時



V<sub>SVD</sub>: SVDCTL.SVDC[4:0]ビットで設定したレベル  
 [ ]: 電圧検出マスク時間  
 [DET]: 電圧検出動作

図9.4.2.1 SVD4動作

## 9.5 SVD4割り込みとリセット

### 9.5.1 SVD4割り込み

SVDCTL.SVDRE[3:0]ビットを0xa以外に設定することにより、電源電圧低下検出割り込み機能が使用できます。

表9.5.1.1 電源電圧低下検出割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
電源電圧低下検出	SVDINTF.SVDIF	連続動作モード時 SVDINTF.SVDDTビットが1のとき 間欠動作モード時 電源電圧低下を指定回数続けて検出した場合	1書き込み

割り込みフラグ(SVDINTF.SVDIFビット)には、対応する割り込みイネーブルビット(SVDINTE.SVDIEビット)があります。SVDINTE.SVDIEビットによって割り込みをイネーブルにした状態でSVDINTF.SVDIFビットがセットされた場合にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

セットされたSVDINTF.SVDIFビットは、その後電源電圧がSVD検出電圧 $V_{SVD}$ /EXSVD検出電圧 $V_{SVD\_EXT}$ 以上に戻ってもクリアされません。一時的な電源電圧低下で割り込みが発生することもありますので、割り込みハンドラルーチン内でSVDINTF.SVDDTビットを読み出して電源電圧の状態を確認してください。

## 9.5.2 SVD4リセット

SVDCTL.SVDRE[3:0]ビットを0xaに設定することにより、SVD4のリセット発行機能を使用できます。リセット発行のタイミングは、電源電圧低下の検出によってSVDINTF.SVDIFビットがセットされるタイミングと同じです。

SVD4はリセットを発行すると、間欠動作モードで動作していた場合でも連続動作モードに切り換えて動作を続けます。SVD4のリセット発行によりポート割り当てが初期化されますが、EXSVD0/1検出時は、EXSVD0/1端子となるポートの入力がSVD4に送られ、EXSVD0/1の検出動作が継続して行われます。電源電圧が復帰し、SVDINTF.SVDDTビット=0の状態になるとリセットが解除されます。リセット解除後、初期化ルーチンを経て再びSVD4は元のモードで動作を再開します。

リセット中、SVD4の制御ビットは表9.5.2.1のように設定されます。

表9.5.2.1 リセット中のSVD4制御ビット

制御レジスタ	制御ビット	設定
SVDCLK	DBRUN	初期値にリセットされる。
	CLKDIV[2:0]	
	CLKSRC[1:0]	
SVDCTL	VDSEL	設定値を保持する。
	SVDS[1:0]	0クリアされる(連続検出モードになるため、設定値無効)。
	SVDC[4:0]	設定値を保持する。
	SVDRE[3:0]	設定値(0xa)を保持する。
	EXSEL	設定値を保持する。
	SVDMD[1:0]	0クリアされ、連続検出モードになる。
	MODEN	設定値(1)を保持する。
SVDINTF	SVDIF	リセット前の状態(1)を保持する。
SVDINTE	SVDIE	0クリアされる。

## 9.6 制御レジスタ

### SVD4 Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SVDCLK	15-9	-	0x00	-	R	-
	8	DBRUN	1	H0	R/WP	
	7	-	0	-	R	
	6-4	CLKDIV[2:0]	0x0	H0	R/WP	
	3-2	-	0x0	-	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	

**Bits 15-9 Reserved**

**Bit 8 DBRUN**

このビットは、DEBUGモード時にSVD4動作クロックを供給するか否か設定します。

1 (R/WP): DEBUGモード時にクロックを供給

0 (R/WP): DEBUGモード時はクロック供給を停止

**Bit 7 Reserved**

**Bits 6-4 CLKDIV[2:0]**

これらのビットは、SVD4動作クロックの分周比を選択します。

**Bits 3-2 Reserved**

**Bits 1-0 CLKSRC[1:0]**

これらのビットは、SVD4のクロックソースを選択します。

表9.6.1 クロックソースと分周比の設定

SVDCLK. CLKDIV[2:0]ビット	SVDCLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0	0x1	0x2	0x3
	IOSC	OSC1	OSC3	EXOSC
0x7, 0x6	Reserved	1/1	Reserved	1/1
0x5	1/128		1/512	
0x4	1/64		1/256	
0x3	1/32		1/128	
0x2	1/16		1/64	
0x1	1/8		1/32	
0x0	1/4		1/16	

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力クロックソースとして選択することはできません。

注: クロック周波数は32 kHz近辺に設定してください。

## SVD4 Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SVDCTL	15	VDSEL	0	H1	R/WP	–
	14–13	SVDSC[1:0]	0x0	H0	R/WP	Writing takes effect when the SVDCTL.SVDMD[1:0] bits are not 0x0.
	12–8	SVDC[4:0]	0x1e	H1	R/WP	–
	7–4	SVDRE[3:0]	0x0	H1	R/WP	–
	3	EXSEL	0	H1	R/WP	–
	2–1	SVDMD[1:0]	0x0	H0	R/WP	–
	0	MODEN	0	H1	R/WP	–

### Bit 15 VDSEL

このビットは、SVD4で検出する電源電圧を選択します。

1 (R/WP): EXSVD0/1端子印加電圧

0 (R/WP): V<sub>DD</sub>

### Bits 14–13 SVDSC[1:0]

これらのビットは、間欠動作モード時(SVDCTL.SVDMD[1:0]ビット = 0x1~0x3)に割り込みリセットを発生させる条件(連続して電源電圧低下を検出した回数)を設定します。

表9.6.2 間欠動作モードの割り込みリセット発生条件

SVDCTL.SVDSC[1:0]ビット	割り込みリセット発生条件
0x3	電源電圧低下を連続8回検出
0x2	電源電圧低下を連続4回検出
0x1	電源電圧低下を連続2回検出
0x0	電源電圧低下を連続1回検出

この設定は、連続動作モード(SVDCTL.SVDMD[1:0]ビット = 0x0)では無効です。

### Bits 12–8 SVDC[4:0]

これらのビットは、電源電圧低下を検出するためのSVD検出電圧V<sub>SVD</sub>/EXSVD検出電圧V<sub>SVD\_EXT</sub>を選択します。

表9.6.3 SVD検出電圧V<sub>SVD</sub>/EXSVD検出電圧V<sub>SVD\_EXT</sub>の設定

SVDCTL.SVDC[4:0]ビット	SVD検出電圧V <sub>SVD</sub> /EXSVD検出電圧V <sub>SVD_EXT</sub> [V]
0x1f	High
0x1e	↑
0x1d	
:	
0x02	
0x01	↓
0x00	Low

設定可能範囲と電圧値については、“電気的特性”の章の“電源電圧検出回路特性、SVD検出電圧V<sub>SVD</sub>/EXSVD検出電圧V<sub>SVD\_EXT</sub>”を参照してください。

**Bits 7–4 SVDRE[3:0]**

これらのビットは、電源電圧低下検出時のリセット発行機能をイネーブル/ディスエーブルにします。

0xa (R/WP): イネーブル(リセットを発行)

0xa以外 (R/WP): ディスエーブル(割り込みを発生)

SVD4リセット発行機能の詳細は、“SVD4リセット”を参照してください。

**Bit 3 EXSEL**

このビットは、SVDCTL.VDSELビット = 1のときに検出する外部電圧を選択します。

1 (R/WP): EXSVD1

0 (R/WP): EXSVD0

注: 機種によってはEXSVD1端子が存在しません(表9.1.1の検出電源電圧を参照)。その場合、SVDCTL.EXSELビットを1に設定すると外部電圧検出機能は実現できません。外部電圧検出機能を使用する場合は(SVDCTL.VDSELビット = 1)、SVDCTL.EXSELビットを0に設定してください。

**Bits 2–1 SVDMD[1:0]**

これらのビットは、間欠動作モードと検出周期を選択します。

表9.6.4 間欠動作モードの検出周期選択

SVDCTL.SVDMD[1:0]ビット	動作モード(検出周期)
0x3	間欠動作モード(CLK_SVD4/512)
0x2	間欠動作モード(CLK_SVD4/256)
0x1	間欠動作モード(CLK_SVD4/128)
0x0	連続動作モード

間欠動作モードと連続動作モードについては、“SVD4の動作”を参照してください。

**Bit 0 MODEN**

このビットはSVD4回路の動作をイネーブル/ディスエーブルにします。

1 (R/WP): イネーブル(検出動作開始)

0 (R/WP): ディスエーブル(検出動作停止)

本ビットを変更した場合は、書き込んだ値が本ビットから読み出されるまで次の操作を行わずに待機してください。

- 注:
- SVDCTL.MODENビットに0を書き込むことにより、SVD4内のハードウェアがリセットされます。ただし、レジスタの設定値や割り込みフラグはクリアされません。SVDCTL.MODENビットはこの処理が終了後に、実際に0に設定されます。このとき、同ビットから0が読み出されることを確認せずに続けてSVDCTL.MODENビットに1を書き込むと、タイミングによっては0の書き込みが無視され、ハードウェアがリセットされずに再起動し、誤動作を起こすことがあります。
  - SVDCTL.MODENビットに1を書き込み後のSVD4動作中にSVDCTL.SVDSC[1:0]ビット、SVDCTL.SVDRE[3:0]ビット、またはSVDCTL.SVDMD[1:0]ビットを変更すると、SVD4内部が初期化されます。

**SVD4 Status and Interrupt Flag Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SVDINTF	15–9	–	0x00	–	R	–
	8	SVDDT	x	–	R	
	7–1	–	0x00	–	R	
	0	SVDIF	0	H1	R/W	Cleared by writing 1.

**Bits 15–9 Reserved****Bit 8 SVDDT**

このビットから電源電圧検出結果が読み出せます。

1 (R): 電源電圧( $V_{DD}$ またはEXSVD0/1) < SVD検出電圧 $V_{SVD}$ またはEXSVD検出電圧 $V_{SVD\_EXT}$

0 (R): 電源電圧( $V_{DD}$ またはEXSVD0/1)  $\geq$  SVD検出電圧 $V_{SVD}$ またはEXSVD検出電圧 $V_{SVD\_EXT}$

**Bits 7–1 Reserved**

## 9 電源電圧検出回路(SVD4)

### Bit 0 SVDIF

このビットは、電源電圧低下検出割り込み要因の発生状況を示します。

- 1 (R): 割り込み要因あり
- 0 (R): 割り込み要因なし
- 1 (W): フラグをクリア
- 0 (W): 無効

注: SVDCTL.MODENビットに1を書き込み後のSVD4動作中に割り込みフラグをクリアすると、SVD4内部が初期化されます。

## SVD4 Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SVDINTE	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-1	-	0x00	-	R	
	0	SVDIE	0	H0	R/W	

### Bits 15-1 Reserved

### Bit 0 SVDIE

このビットは、電源電圧低下検出割り込みをイネーブルにします。

- 1 (R/W): 割り込みイネーブル
- 0 (R/W): 割り込みディスエーブル

- 注:
- SVDCTL.SVDRE[3:0]ビットを0xaに設定した場合は割り込みタイミングでリセットが発行されるため、本ビットの設定にかかわらず電源電圧低下検出割り込みは発生しません。
  - 不要な割り込みの発生を防ぐため、割り込みをイネーブルにする前に対応する割り込みフラグをクリアしてください。

# 10 16ビットタイマ(T16)

## 10.1 概要

T16は16ビットタイマです。主な機能と特長を以下に示します。

- 16ビットのプリセッタブルダウンカウンタ
- プリセット値設定用のリロードデータレジスタを搭載
- カウントクロックを生成するクロックソースとクロック分周比を選択可能
- リピートモードとワンショットモードを選択可能
- カウンタのアンダーフロー割り込みを発生可能

図10.1.1にT16チャンネルの構成を示します。

表10.1.1 S1C17M02/M03のT16チャンネル構成

項目	S1C17M02	S1C17M03
チャンネル数	4チャンネル (Ch.0~Ch.3)	
イベントカウンタ機能	未対応(EXCL $m$ 端子未実装)	
周辺回路クロック出力 (カウンタアンダーフロー信号を出力)	Ch.1 → 同期式シリアルインタフェースCh.0のマスタクロック	

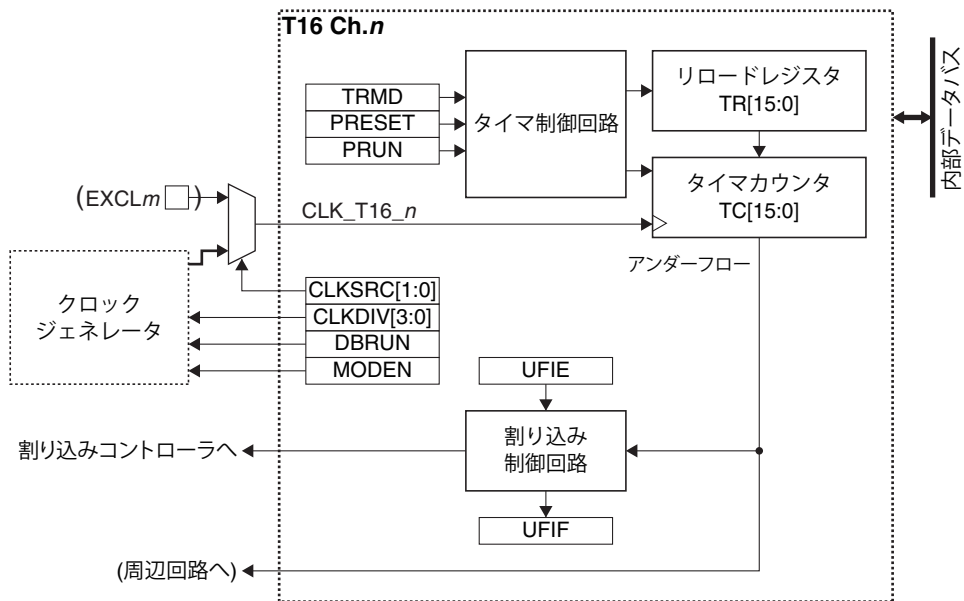


図10.1.1 T16チャンネルの構成

## 10.2 入力端子

表10.2.1にT16の入力端子を示します。

表10.2.1 T16入力端子

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
EXCL $m$	I	I (Hi-Z)	外部イベント信号入力端子

\* 端子機能をT16に切り換えた時点の状態

EXCL $m$ 端子と他の機能がポートを共有している場合、イベントカウンタ機能を使用する前にEXCL $m$ 入力機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。



## 10.3 クロック設定

### 10.3.1 T16の動作クロック

T16 Ch.*n*を使用する場合、クロックジェネレータからT16 Ch.*n*動作クロックCLK\_T16\_*n*をT16 Ch.*n*に供給する必要があります。

CLK\_T16\_*n*の供給は以下の手順で制御してください。

1. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
2. T16\_*n*CLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - T16\_*n*CLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - T16\_*n*CLK.CLKDIV[3:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)

### 10.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にT16を使用する場合は、T16動作クロックCLK\_T16\_*n*のクロックソースに対応したCLGOSC.*xxxx*SLPCビットに0を書き込み、CLK\_T16\_*n*を供給し続ける必要があります。

SLEEPモード時に、CLK\_T16\_*n*のクロックソースに対応したCLGOSC.*xxxx*SLPCビットが1の場合は、CLK\_T16\_*n*のクロックソースが停止し、SLEEPモードへ移行する前の設定レジスタやカウンタの内容を保持したまま、T16が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_T16\_*n*が供給され、T16の動作が再開します。

### 10.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_T16\_*n*の供給はT16\_*n*CLK.DBRUNビットで制御します。

T16\_*n*CLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとT16 Ch.*n*へのCLK\_T16\_*n*の供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_T16\_*n*の供給が再開します。CLK\_T16\_*n*の供給が停止するとT16 Ch.*n*の動作は停止しますが、カウンタやレジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。T16\_*n*CLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_T16\_*n*の供給は停止せず、T16 Ch.*n*は動作を継続します。

### 10.3.4 イベントカウンタクロック

イベントカウンタ機能に対応したチャンネルでは、T16\_*n*CLK.CLKSRC[1:0]ビットを0x3に設定すると、EXCL*m*端子から入力される信号の立ち上がりエッジでカウントダウンを行います。

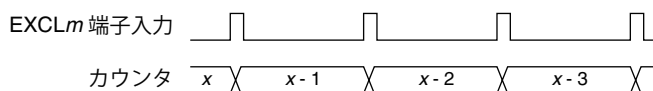


図10.3.4.1 カウントダウンタイミング

イベントカウンタ機能に非対応のチャンネルでは、EXOSCクロックが選択されます。

## 10.4 動作

### 10.4.1 初期設定

T16 Ch.*n*は、以下の手順により初期設定を行い、カウントを開始させます。

1. T16 Ch.*n*動作クロックを設定する(“T16の動作クロック”参照)。
2. T16\_*n*CTL.MODENビットを1に設定する。(カウント動作クロックイネーブル)
3. T16\_*n*MOD.TRMDビットを設定する。(動作モード(リピートモード/ワンショットモード)の設定)
4. T16\_*n*TRレジスタを設定する。(リロードデータ(カウンタプリセットデータ)の設定)

5. 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - T16\_nINTF.UFIFビットに1を書き込み (割り込みフラグをクリア)
  - T16\_nINTE.UFIEビットを1に設定 (アンダーフロー割り込みイネーブル)
6. T16\_nCTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - T16\_nCTL.PRESETビットを1に設定 (リロードデータをカウンタにプリセット)
  - T16\_nCTL.PRUNビットを1に設定 (カウントスタート)

### 10.4.2 カウンタのアンダーフロー

通常、T16のカウンタはプリセットされたリロードデータの値からカウントダウンを行い、アンダーフローが発生するとアンダーフロー信号を生成します。この信号は割り込みを発生させ、また特定の周辺回路へも出力され、クロックとして使用されます(クロックとして使用する場合は、T16 Ch.nをリピーモードに設定する必要があります)。アンダーフロー周期は、T16 Ch.nの動作クロックの設定、およびT16\_nTRレジスタに設定するリロードデータ(カウンタの初期値)によって決まり、次の式で計算できます。

$$T = \frac{TR + 1}{f_{CLK\_T16\_n}} \quad f_T = \frac{f_{CLK\_T16\_n}}{TR + 1} \quad (\text{式10.1})$$

ここで

T:	アンダーフロー周期 [s]
f <sub>T</sub> :	アンダーフロー周波数 [Hz]
TR:	T16_nTRレジスタの設定値
f <sub>CLK_T16_n</sub> :	T16 Ch.nの動作クロックの周波数 [Hz]

### 10.4.3 リピーモードの動作

T16\_nMOD.TRMDビットを0に設定すると、T16 Ch.nはリピーモードになります。リピーモードでは、T16\_nCTL.PRUNビットに1を書き込み後、0を書き込むまでカウント動作を続けます。カウンタがアンダーフローした時点でT16\_nTRレジスタの設定値がプリセットされますので、一定の周期でアンダーフローを発生させることができます。周期的なアンダーフロー割り込みを発生させる場合、あるいは周辺回路へのトリガ/クロック出力に使用するタイマにはこのモードを選択します。

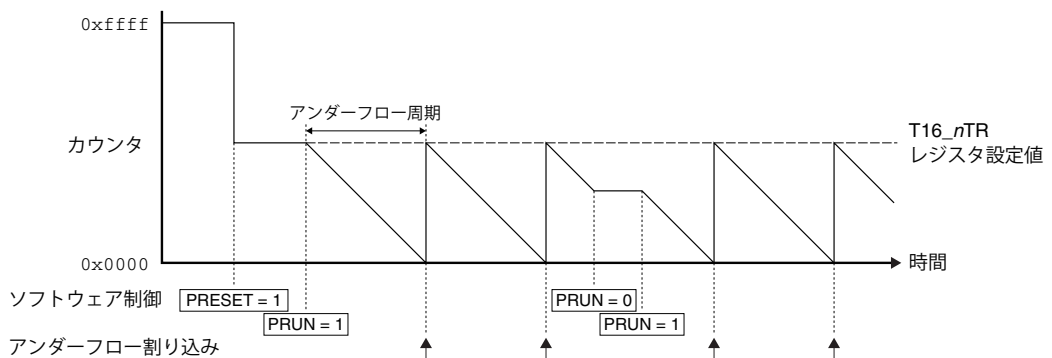


図10.4.3.1 リピーモードのカウント動作

### 10.4.4 ワンショットモードの動作

T16\_nMOD.TRMDビットを1に設定すると、タイマはワンショットモードになります。ワンショットモードでは、T16\_nCTL.PRUNビットへの1書き込みによりカウント動作を開始後、カウンタがアンダーフローした時点で、T16\_nTRレジスタの設定値をプリセットしてカウント動作を停止します。これと同時に、T16\_nCTL.PRUNビットは自動的にクリアされます。特定の時間経過を確認するときなど、1度の割り込みで停止させる場合はこのモードを選択します。

## 10 16ビットタイマ(T16)

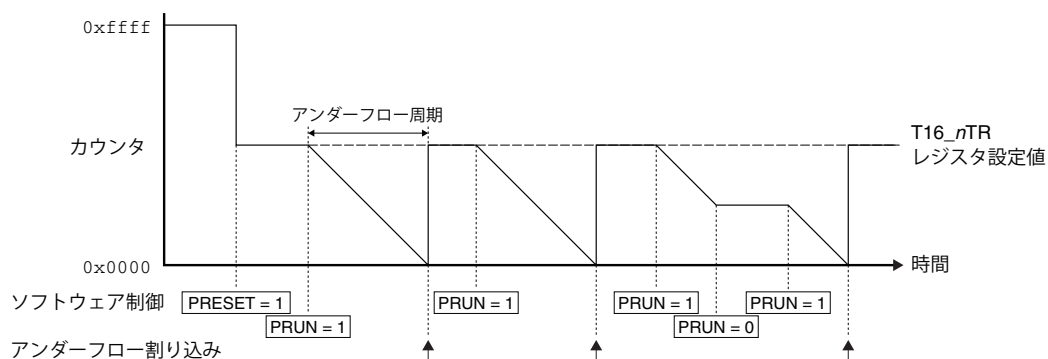


図10.4.4.1 ワンショットモードのカウンタ動作

### 10.4.5 カウンタ値のリード

カウンタ値は、T16\_nTC.TC[15:0]ビットから読み出せます。ただし、CLK\_T16\_nで動作しているため、CPUで正しく読み出すためには、下記のいずれかの操作が必要です。

- 2回以上読み出して、カウンタ値が一致していることを確認する。
- タイマを停止させてから読み出す。

## 10.5 割り込み

T16の各チャンネルには、表10.5.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表10.5.1 T16の割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
アンダーフロー	T16_nINTE.UFIF	カウンタにアンダーフローが発生したとき	1書き込み

割り込みフラグには、対応する割り込みイネーブルビットがあります。割り込みがイネーブルになっているときに割り込みフラグがセットされた場合にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## 10.6 制御レジスタ

### T16 Ch.n Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16_nCLK	15-9	-	0x00	-	R	-
	8	DBRUN	0	H0	R/W	
	7-4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
	3-2	-	0x0	-	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15-9 Reserved**

**Bit 8 DBRUN**

このビットは、DEBUGモード時にT16 Ch.n動作クロックを供給するか否か設定します。  
 1 (R/W): DEBUGモード時にクロックを供給  
 0 (R/W): DEBUGモード時はクロック供給を停止

**Bits 7-4 CLKDIV[3:0]**

これらのビットは、T16 Ch.n動作クロック(カウンタクロック)の分周比を選択します。

**Bits 3-2 Reserved**

**Bits 1-0 CLKSRC[1:0]**

これらのビットは、T16 Ch.nのクロックソースを選択します。

表10.6.1 クロックソースと分周比の設定

T16_nCLK. CLKDIV[3:0]ビット	T16_nCLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0	0x1	0x2	0x3
	IOSC	OSC1	OSC3	EXOSC/EXCLm
0xf	1/32,768	1/1	1/32,768	1/1
0xe	1/16,384		1/16,384	
0xd	1/8,192		1/8,192	
0xc	1/4,096		1/4,096	
0xb	1/2,048		1/2,048	
0xa	1/1,024		1/1,024	
0x9	1/512		1/512	
0x8	1/256		1/256	
0x7	1/128	1/128	1/128	
0x6	1/64	1/64	1/64	
0x5	1/32	1/32	1/32	
0x4	1/16	1/16	1/16	
0x3	1/8	1/8	1/8	
0x2	1/4	1/4	1/4	
0x1	1/2	1/2	1/2	
0x0	1/1	1/1	1/1	

(注1) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

(注2) T16\_nCLK.CLKSRC[1:0]ビット = 0x3の設定は、イベント機能付きのチャンネルにはEXCLmが、それ以外のチャンネルにはEXOSCが選択されます。

## T16 Ch.n Mode Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16_nMOD	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–1	–	0x00	–	R	
	0	TRMD	0	H0	R/W	

**Bits 15–1 Reserved**

**Bit 0 TRMD**

このビットは、T16の動作モードを選択します。

1 (R/W): ワンショットモード

0 (R/W): リピートモード

動作モードの詳細は、“ワンショットモードの動作”および“リピートモードの動作”を参照してください。

## T16 Ch.n Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16_nCTL	15–9	–	0x00	–	R	–
	8	PRUN	0	H0	R/W	
	7–2	–	0x00	–	R	
	1	PRESET	0	H0	R/W	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

**Bits 15–9 Reserved**

**Bit 8 PRUN**

このビットはタイマをスタート/ストップします。

1 (W): タイマをスタート

0 (W): タイマをストップ

1 (R): タイマ動作中

0 (R): タイマ停止中

## 10 16ビットタイマ(T16)

このビットに1を書き込むことにより、タイマはカウント動作を開始します。ただし、このビットと共にT16\_nCTL.MODENビットも1に設定するか、あるいはすでに設定されている必要があります。タイマが動作中はこのビットへの0書き込みにより、カウント動作を停止させることができます。ワンショットモード時にカウンタのアンダーフローによってカウントを停止したときは、このビットが自動的に0にクリアされます。

### Bits 7–2 Reserved

#### Bit 1 PRESET

このビットは、T16\_nTRレジスタに設定されているリロードデータをカウンタにプリセットします。

- 1 (W): プリセット
- 0 (W): 無効
- 1 (R): プリセットの実行中
- 0 (R): プリセットを終了または通常動作中

このビットに1を書き込むと、タイマはT16\_nTRレジスタの値をカウンタにプリセットします。ただし、このビットと共にT16\_nCTL.MODENビットも1に設定するか、あるいはすでに設定されている必要があります。プリセット動作実行中は1を保持し、プリセットが完了すると自動的に0にクリアされます。

#### Bit 0 MODEN

このビットは、T16 Ch.nの動作をイネーブルにします。

- 1 (R/W): イネーブル(動作クロックを供給)
- 0 (R/W): ディスエーブル(動作クロックの供給を停止)

## T16 Ch.n Reload Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16_nTR	15–0	TR[15:0]	0xffff	H0	R/W	–

### Bits 15–0 TR[15:0]

これらのビットには、カウンタにプリセットする初期値を設定しておきます。

T16\_nCTL.PRESETビットに1を書き込んだ場合や、カウンタがアンダーフローした時点で、このレジスタの値がカウンタにプリセットされます。

注: ・ タイマ動作中(T16\_nCTL.PRUNビット = 1)は、誤った初期値がカウンタにプリセットされる恐れがあるため、T16\_nTRレジスタを変更することはできません。

- ・ ワンショットモードのときは、T16\_nTR.TR[15:0]ビットを0x0001以上の値に設定してください。

## T16 Ch.n Counter Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16_nTC	15–0	TC[15:0]	0xffff	H0	R	–

### Bits 15–0 TC[15:0]

これらのビットから、現在のカウンタの値が読み出せます。

## T16 Ch.n Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16_nINTF	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–1	–	0x00	–	R	
	0	UFIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.

### Bits 15–1 Reserved

**Bit 0 UFIF**

このビットは、T16 Ch.*n*アンダーフロー割り込み要因の発生状況を示します。

- 1 (R): 割り込み要因あり
- 0 (R): 割り込み要因なし
- 1 (W): フラグをクリア
- 0 (W): 無効

**T16 Ch.*n* Interrupt Enable Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16_ <i>n</i> INTE	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-1	-	0x00	-	R	
	0	UFIE	0	H0	R/W	

**Bits 15-1 Reserved****Bit 0 UFIE**

このビットは、T16 Ch.*n*アンダーフロー割り込みをイネーブルにします。

- 1 (R/W): 割り込みイネーブル
- 0 (R/W): 割り込みディスエーブル

注: 不要な割り込みの発生を防ぐため、割り込みをイネーブルにする前に対応する割り込みフラグをクリアしてください。

# 11 UART(UART3)

## 11.1 概要

UART3は非同期式シリアルインタフェースです。主な機能と特長を以下に示します。

- 転送クロックを生成するためのボーレートジェネレータを内蔵
- 7ビットまたは8ビットのデータ長に対応(LSB先頭)
- 偶数パリティ、奇数パリティ、パリティなしが選択可能
- スタートビット長は1ビット固定
- 1ビットまたは2ビットのストップビット長が選択可能
- 全二重通信に対応
- 2バイトの受信データバッファと1バイトの送信データバッファを内蔵
- 内蔵RZI変調/復調回路によりIrDA1.0赤外線通信に対応
- パリティエラー、フレーミングエラー、オーバーランエラーを検出可能
- 受信バッファフル(1バイト/2バイト)、送信バッファエンpty、送信完了、パリティエラー、フレーミングエラー、オーバーランエラーにて割り込みを発生可能
- 入力端子のプルアップ制御が可能
- 出力端子のオープンドレイン制御が可能
- キャリア変調出力機能を搭載

図11.1.1にUART3の構成を示します。

表11.1.1 S1C17M02/M03のUART3チャンネル構成

項目	S1C17M02	S1C17M03
チャンネル数	1チャンネル (Ch.0)	

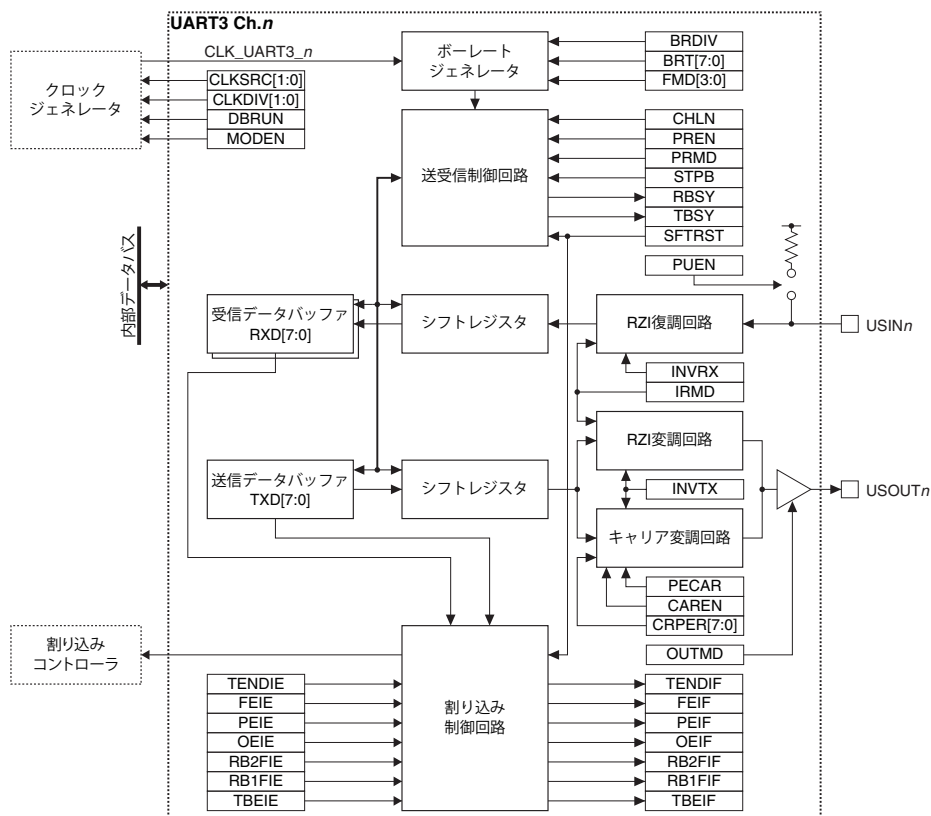


図11.1.1 UART3の構成

## 11.2 入出力端子と外部接続

### 11.2.1 入出力端子一覧

表11.2.1.1にUART3の端子一覧を示します。

表11.2.1.1 UART3端子一覧

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
USIN $n$	I	I (Hi-Z)	UART3 Ch. $n$ データ入力端子
USOUT $n$	O	O (High)	UART3 Ch. $n$ データ出力端子

\* 端子機能をUART3に切り換えた時点の状態

これらのUART3端子と他の機能がポートを共有している場合、UART3を動作させる前にUART3の入出力機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

### 11.2.2 外部との接続

本ICのUART3と外部UART機器との接続を図11.2.2.1に示します。

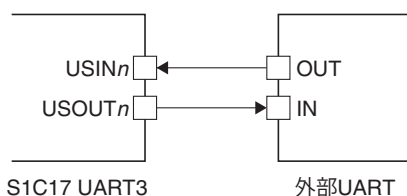


図11.2.2.1 UART3と外部UART機器との接続

### 11.2.3 入力端子のプルアップ機能

USIN $n$ 端子にはプルアップ抵抗が内蔵されています。UAnMOD.PUENビットを1に設定すると、この抵抗が有効になり、USIN $n$ 端子がプルアップされます。

### 11.2.4 出力端子のオープンドレイン出力機能

USOUT $n$ 端子にはオープンドレイン出力機能があります。デフォルト設定はプッシュプル出力ですが、UAnMOD.OUTMDビットを1に設定するとオープンドレイン出力になります。

### 11.2.5 入出力信号の反転機能

USIN $n$ 端子の入力信号およびUSOUT $n$ 端子の出力信号は、それぞれUAnMOD.INVRXビット、UAnMOD.INVTXビットを1に設定することにより、極性を反転して入出力することができます。

注: 特に指定のない場合、本章に記載の入出力信号はすべて非反転(UAnMOD.INVRXビット = 0、UAnMOD.INVTXビット = 0)の波形です。

## 11.3 クロック設定

### 11.3.1 UART3の動作クロック

UART3 Ch. $n$ を使用する場合、クロックジェネレータからUART3 Ch. $n$ 動作クロックCLK\_UART3\_ $n$ をUART3 Ch. $n$ に供給する必要があります。CLK\_UART3\_ $n$ の供給は以下の手順で制御してください。

1. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
2. UAnCLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - UAnCLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - UAnCLK.CLKDIV[1:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)

UART3の動作クロックは、ポーレートジェネレータで設定しやすいクロックを選択してください。



### 11.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にUART3を使用する場合は、UART3動作クロックCLK\_UART3\_nのクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットに0を書き込み、CLK\_UART3\_nを供給し続ける必要があります。

### 11.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_UART3\_nの供給はUANCLK.DBRUNビットで制御します。

UANCLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとUART3 Ch.nへのCLK\_UART3\_nの供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_UART3\_nの供給が再開します。CLK\_UART3\_nの供給が停止するとUART3 Ch.nの動作は停止しますが、出力端子やレジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

UANCLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_UART3\_nの供給は停止せず、UART3 Ch.nは動作を継続します。

### 11.3.4 ボーレートジェネレータ

UART3は転送(サンプリング)クロックを生成するボーレートジェネレータを内蔵しています。転送レートはUANMOD.BRDIVビット、UANBR.BRT[7:0]ビット、およびUANBR.FMD[3:0]ビットの設定により決まります。希望の転送レートを得るための設定値は次の式で計算できます。

$$\text{bps} = \frac{\text{CLK\_UART3}}{\frac{\text{BRT} + 1}{\text{BRDIV}} + \text{FMD}} \quad \text{BRT} = \text{BRDIV} \times \left( \frac{\text{CLK\_UART3}}{\text{bps}} - \text{FMD} \right) - 1 \quad (\text{式11.1})$$

ここで

bps: 転送レート [bit/s]  
 CLK\_UART3: UART3動作クロック周波数 [Hz]  
 BRDIV: ボーレート分周比(1/16または1/4) ※UANMOD.BRDIVビットで選択  
 BRT: UANBR.BRT[7:0]設定値(0~255)  
 FMD: UANBR.FMD[3:0]設定値(0~15)

UART3で設定可能な転送レートの範囲は、“電気的特性”の章の“UART特性、送受信ボーレートUBRT1、UBRT2”を参照してください。

## 11.4 データフォーマット

本UART3では、データ長、ストップビット長、パリティ機能の設定が可能です。スタートビット長は1ビットに固定です。

#### データ長

データ長は、UANMOD.CHLNビットで7ビット(UANMOD.CHLNビット = 0)、または8ビット(UANMOD.CHLNビット = 1)に設定可能です。

#### ストップビット長

ストップビット長はUANMOD.STPBビットで1ビット(UANMOD.STPBビット = 0)または2ビット(UANMOD.STPBビット = 1)に設定可能です。

#### パリティ機能

パリティ機能はUANMOD.PRENビットとUANMOD.PRMDビットで設定します。

表11.4.1 パリティ機能の設定

UANMOD.PRENビット	UANMOD.PRMDビット	パリティ機能
1	1	奇数パリティ
1	0	偶数パリティ
0	*	パリティなし

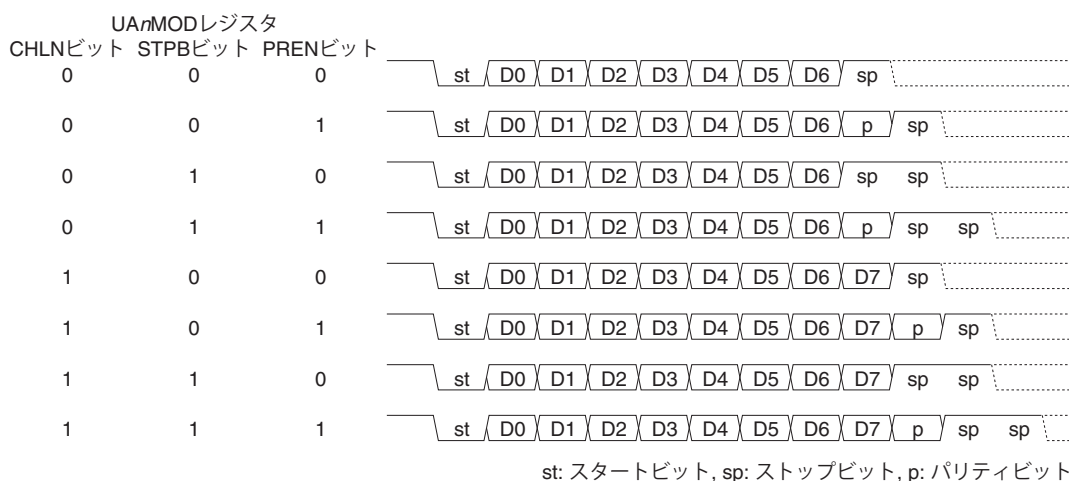


図11.4.1 データフォーマット

## 11.5 動作

### 11.5.1 初期設定

UART3 Ch.*n*は、以下の手順により初期設定を行います。

- UART3 Ch.*n*入出力機能をポートに割り当てる。(“入出力ポート”の章を参照)
- UAnCLK.CLKSRC[1:0]ビットとUAnCLK.CLKDIV[1:0]ビットを設定する。(動作クロックを設定)
- UAnMODレジスタの以下のビットを設定する。
  - UAnMOD.BRDIVビット (ボーレート分周比(1/16または1/4)の選択)
  - UAnMOD.INVRXビット (USIN*n*入力信号反転イネーブル/ディスエーブル)
  - UAnMOD.INVTXビット (USOUT*n*出力信号反転イネーブル/ディスエーブル)
  - UAnMOD.PUENビット (USIN*n*端子のプリアップイネーブル/ディスエーブル)
  - UAnMOD.OUTMDビット (USOUT*n*端子のオープンドレイン出力イネーブル/ディスエーブル)
  - UAnMOD.IRMDビット (IrDAインタフェースイネーブル/ディスエーブル)
  - UAnMOD.CHLNビット (データ長(7または8ビット)の設定)
  - UAnMOD.PRENビット (パリティイネーブル/ディスエーブル)
  - UAnMOD.PRMDビット (パリティモード(偶数または奇数)の選択)
  - UAnMOD.STPBビット (ストップビット長(1または2ビット)の設定)
  - UAnMOD.CARENビット (キャリア変調機能イネーブル/ディスエーブル)
  - UAnMOD.PECARビット (キャリア変調期間(Hデータ期間/Lデータ期間)の選択)
- UAnBR.BRT[7:0]ビットとUAnBR.FMD[3:0]ビットを設定する。(転送レートを設定)
- UAnCAWF.CRPER[7:0]ビットを設定する。(キャリア周期の設定)
- UAnCTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - UAnCTL.SFTRSTビットを1に設定 (ソフトウェアリセットを実行)
  - UAnCTL.MODENビットを1に設定 (UART3 Ch.*n*の動作をイネーブル)
- 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - UAnINTFレジスタの割り込みフラグに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - UAnINTEレジスタの割り込みイネーブルビットを1に設定\* (割り込みイネーブル)

\* UAnINTF.TBEIFビットの初期値が1のため、UAnINTE.TBEIEビットを1に設定すると、その直後に割り込みが発生します。

## 11.5.2 データ送信

UART3 Ch.*n*のデータ送信手順と動作を以下に示します。また、タイミングチャートとフローチャートをそれぞれ図11.5.2.1と図11.5.2.2に示します。

### 送信手順

1. UAnINTF.TBEIFビットが1(送信バッファエンプティ)になっていることを確認する。
2. UAnTXDレジスタに送信データを書き込む。
3. 割り込みを使用する場合はUART3割り込みを待つ。
4. 送信データ終了まで、1～3(または1と2)を繰り返す。

### UART3の送信動作

UAnTXDレジスタに送信データを書き込むことにより、UART3 Ch.*n*は送信動作を開始します。

UAnTXDレジスタの送信データは自動的にシフトレジスタへ転送され、UAnINTF.TBEIFビットが1(送信バッファエンプティ)にセットされます。

次にスタートビットがUSOUT*n*端子から出力され、UAnINTF.TBSYビットが1(送信ビジー)にセットされます。続いて、シフトレジスタのデータがLSBから順次出力されます。MSBの出力後、パリティビット(パリティ機能有効時のみ)とストップビットが出力されます。

USOUT*n*端子から送信データが出力されている最中であっても、UAnINTF.TBEIFビット = 1を確認した後に、UAnTXDレジスタへ次の送信データを書き込むことができます。

USOUT*n*端子からストップビットが出力されたときに、UAnTXDレジスタに送信データが書き込まれていなかった場合、UAnINTF.TBSYビットが0にクリアされ、UAnINTF.TENDIFビットが1(送信完了)にセットされます。

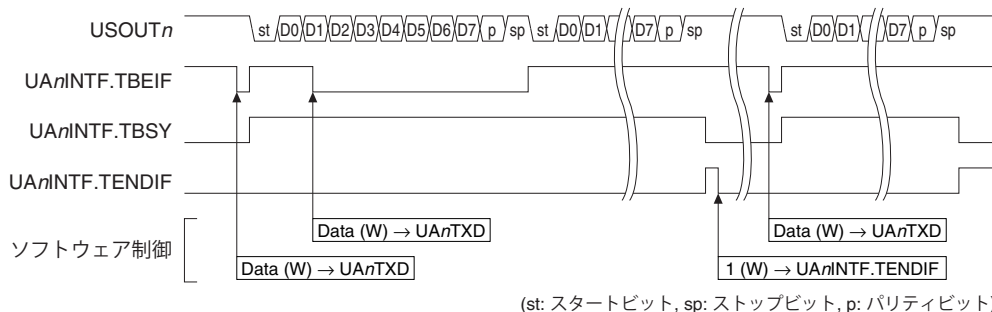


図11.5.2.1 データ送信動作例

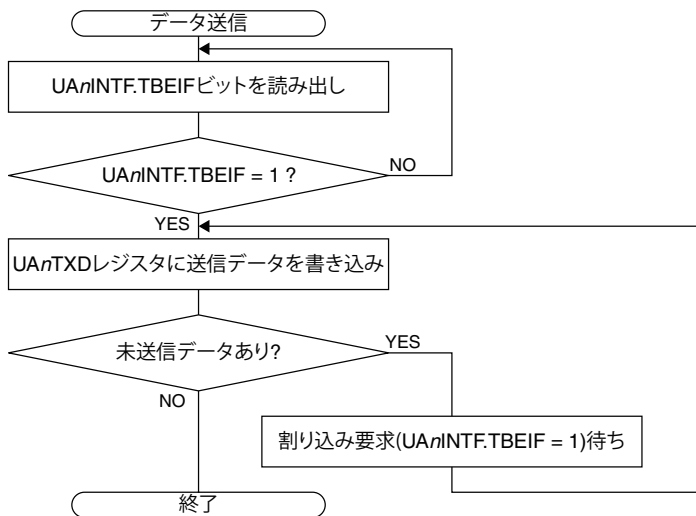


図11.5.2.2 データ送信フローチャート

### 11.5.3 データ受信

UART3 Ch.*n*のデータ受信手順と動作を以下に示します。また、タイミングチャートを図11.5.3.1に、フローチャートを図11.5.3.2に示します。

#### 受信手順(1バイトずつ読み出し)

1. 割り込みを使用する場合はUART3割り込みを待つ。
2. UAnINTF.RB1FIFビットが1(受信バッファ 1バイトフル)になっていることを確認する。
3. UAnRXDレジスタから受信データを読み出す。
4. 受信終了まで、1～3(または2と3)を繰り返す。

#### 受信手順(2バイトずつ読み出し)

1. 割り込みを使用する場合はUART3割り込みを待つ。
2. UAnINTF.RB2FIFビットが1(受信バッファ 2バイトフル)になっていることを確認する。
3. UAnRXDレジスタから受信データを2回読み出す。
4. 受信終了まで、1～3(または2と3)を繰り返す。

#### UART3の受信動作

USIN*n*端子にスタートビットが入力されると、UART3 Ch.*n*は受信動作を開始します。

受信回路はスタートビットのLOWレベルを検出して続くデータビットのサンプリングを開始し、受信用シフトレジスタに受信データを取り込みます。また、スタートビットを検出した時点でUAnINTF.RBSYビットを1にセットします。

ストップビットを受信するタイミングで、UAnINTF.RBSYビットを0にクリアし、受信用シフトレジスタのデータを受信データバッファに転送します。

受信データバッファは2バイトのFIFOで構成されており、満杯になるまで受信することが可能です。受信データバッファが1つ目のデータを受信すると、UAnINTF.RB1FIFビットが1(受信バッファ 1バイトフル)にセットされます。1つ目のデータを読み出さずに2つ目のデータを受信すると、UAnINTF.RB2FIFビットが1(受信バッファ 2バイトフル)にセットされます。

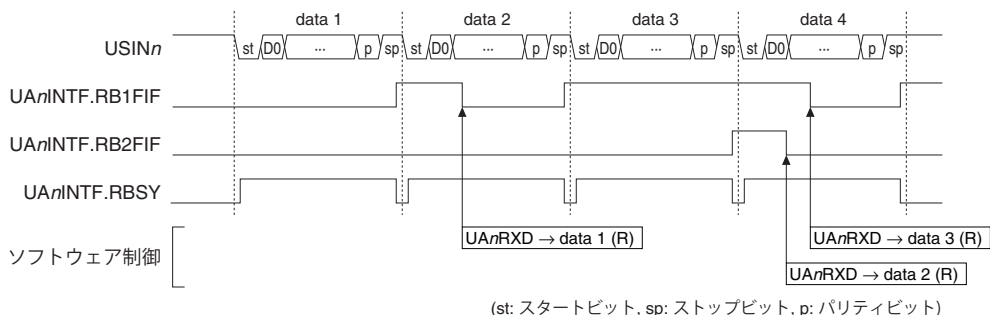


図11.5.3.1 データ受信動作例

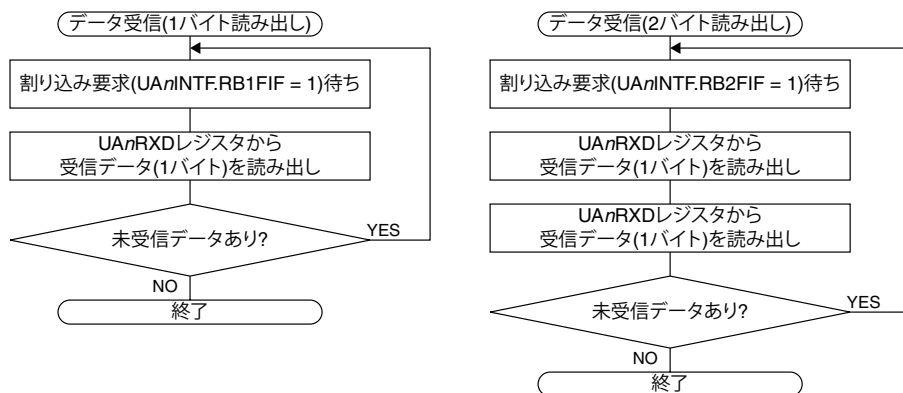


図11.5.3.2 データ受信フローチャート

## 11.5.4 IrDAインタフェース

UART3にはRZI変調/復調回路が組み込まれており、簡単な外付け回路の追加のみで、IrDA1.0に対応する赤外線通信回路を構成することができます。

IrDAインタフェース機能を使用するには、 $UA_nMOD.IRMD$ ビットを1に設定します。

IrDAインタフェース機能を有効にした場合も、データ送受信の制御方法は通常のインタフェースと同じです。

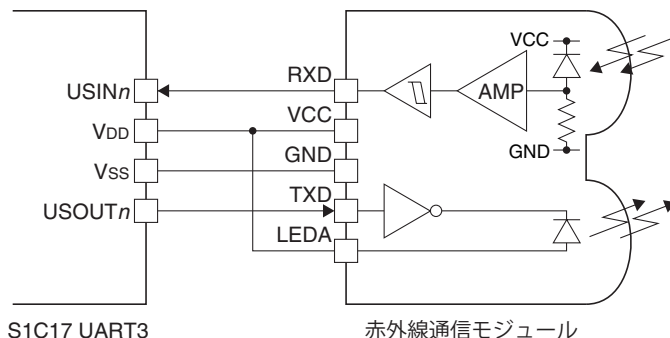


図11.5.4.1 赤外線通信モジュールとの接続例

UART3 Ch. $n$ の送信用シフトレジスタから出力された送信データは、SIR方式のRZI変調回路にてLOW出力が通常の $\frac{3}{16}$ のパルス幅に変調された後、USOUT $n$ 端子から出力されます。

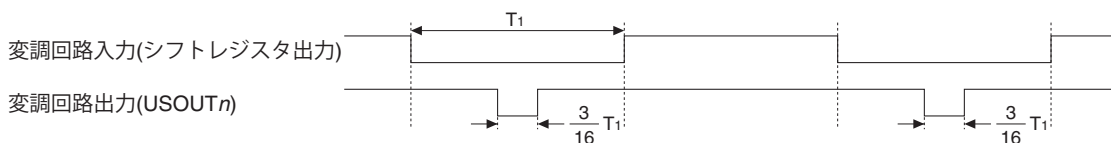


図11.5.4.2 IrDA送信信号波形

受信したIrDA信号はRZI復調回路に入力され、通常のLOWパルス幅に変換された後、受信用シフトレジスタに入力されます。



図11.5.4.3 IrDA受信信号波形

注: ・ IrDAインタフェース機能を使用する場合は、ボーレート分周比を $\frac{1}{16}$ に設定してください。

・ 入力するIrDA信号のLOWパルス $T_2$ は $CLK\_UART3 \times 3$ 周期以上の幅としてください。

## 11.5.5 キャリア変調

UART3にはキャリア変調機能が組み込まれています。

$UA_nMOD.CAREN$ ビットを1に設定するとキャリア変調機能が有効になり、 $UA_nMOD.PECAR$ ビットの設定に応じて、キャリア変調波形を出力することが可能となります。この場合も、データ送信の制御方法は通常のインタフェースと同じです。

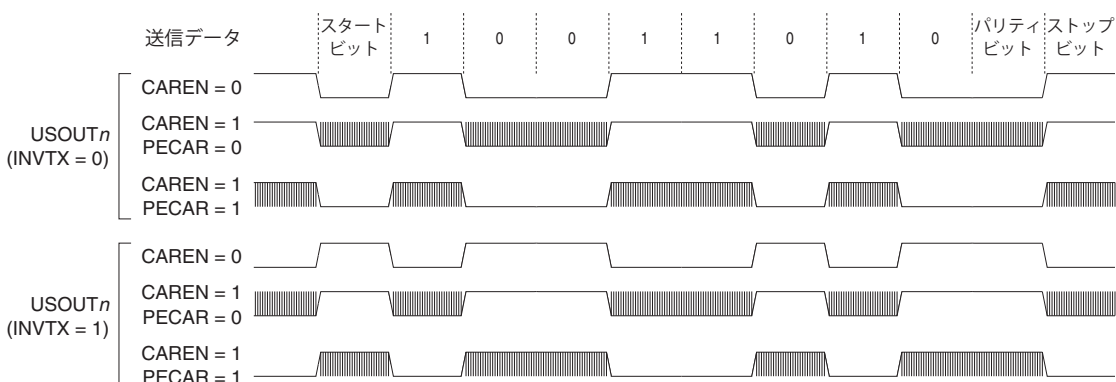


図11.5.5.1 キャリア変調波形(UA<sub>n</sub>MOD.CHLN = 1, UA<sub>n</sub>MOD.STPB = 0, UA<sub>n</sub>MOD.PREN = 1)

キャリア変調出力の周波数は、UA<sub>n</sub>CAWF.CRPER[7:0]ビットの設定により決まります。希望の周波数を得るための設定値は次の式で計算できます。

$$\text{キャリア変調出力周波数} = \frac{\text{CLK\_UART3}}{(\text{CRPER} + 1) \times 2} \text{ [Hz]} \quad (\text{式11.2})$$

ここで

CLK\_UART3: UART3動作クロック周波数 [Hz]  
CRPER: UA<sub>n</sub>CAWF.CRPER[7:0]設定値(0~255)

## 11.6 受信エラー

UART3はデータ受信時に、フレーミングエラー、パリティエラー、オーバーランエラーの3種類の受信エラーを検出可能です。受信エラーは割り込み要因のため、割り込みを発生させてエラーを処理することができます。

### 11.6.1 フレーミングエラー

ストップビットが検出できなかったとき(ストップビットを0として受信したとき)、UART3は同期ずれと判断して、フレーミングエラーが発生したものと見なします。エラーが発生したデータも受信データバッファに転送され、UA<sub>n</sub>RXDレジスタから読み出せる状態になった時点でUA<sub>n</sub>INTF.FEIFビット(フレーミングエラー割り込みフラグ)が1にセットされます。

注: フレーミングエラー/パリティエラー割り込みフラグのセットタイミング

割り込みフラグはエラーとなったデータが受信データバッファに転送後にセットされますが、その時点のバッファの状態によりセットされるタイミングが異なります。

- 受信データバッファが空の場合  
エラーが発生したデータを受信データバッファに転送した時点で割り込みフラグがセットされます。
- 受信データバッファに1バイトの空きがある場合  
エラーが発生したデータを受信データバッファの2バイト目に転送した後、ロード済みの1バイト目のデータが読み出された時点で割り込みフラグがセットされます。

### 11.6.2 パリティエラー

パリティ機能が有効に設定されている場合、受信時にパリティチェックが行われます。UART3は、シフトレジスタに受信したデータとパリティビットとの整合をチェックし、結果が不整合の場合パリティエラーと判断します。エラーが発生したデータも受信データバッファに転送され、UA<sub>n</sub>RXDレジスタから読み出せる状態になった時点でUA<sub>n</sub>INTF.PEIFビット(パリティエラー割り込みフラグ)が1にセットされます(フレーミングエラーの注を参照)。

### 11.6.3 オーバーランエラー

シフトレジスタにデータを受信し終わった時点で受信データバッファが満杯(2バイトの受信データが読み出されていない)の場合、データを受信データバッファに転送することができないため、オーバーランエラーが発生します。

オーバーランエラーが発生するとUAnINTF.OEIFビット(オーバーランエラー割り込みフラグ)が1にセットされます。

## 11.7 割り込み

UART3には、表11.7.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表11.7.1 UART3の割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
送信完了	UAnINTF.TENDIF	ストップビット送信後にUAnINTF.TBEIFビット = 1のとき	1書き込み、ソフトリセット
フレーミングエラー	UAnINTF.FEIF	“受信エラー”を参照	1書き込み、エラーが発生した受信データの読み出し、ソフトリセット
パリティエラー	UAnINTF.PEIF	“受信エラー”を参照	1書き込み、エラーが発生した受信データの読み出し、ソフトリセット
オーバーランエラー	UAnINTF.OEIF	“受信エラー”を参照	1書き込み、ソフトリセット
受信バッファ 2バイトフル	UAnINTF.RB2FIF	1バイト受信済みの受信データバッファに2バイト目の受信データがロードされたとき	受信データの読み出し、ソフトリセット
受信バッファ 1バイトフル	UAnINTF.RB1FIF	空の受信データバッファに1バイト目の受信データがロードされたとき	受信データバッファを空にする読み出し、ソフトリセット
送信バッファエンプティ	UAnINTF.TBEIF	送信データバッファに書き込まれた送信データがシフトレジスタに転送されたとき	送信データ書き込み

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## 11.8 制御レジスタ

### UART3 Ch.n Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UAnCLK	15-9	–	0x00	–	R	–
	8	DBRUN	0	H0	R/W	
	7-6	–	0x0	–	R	
	5-4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/W	
	3-2	–	0x0	–	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15-9 Reserved**

**Bit 8 DBRUN**

このビットは、DEBUGモード時にUART3動作クロックを供給するか否か設定します。

1 (R/W): DEBUGモード時にクロックを供給

0 (R/W): DEBUGモード時はクロック供給を停止

**Bits 7-6 Reserved**

**Bits 5-4 CLKDIV[1:0]**

これらのビットは、UART3動作クロックの分周比を選択します。

## 11 UART(UART3)

**Bits 3–2 Reserved**

**Bits 1–0 CLKSRC[1:0]**

これらのビットは、UART3のクロックソースを選択します。

表11.8.1 クロックソースと分周比の設定

UAnCLK. CLKDIV[1:0]ビット	UAnCLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0 IOSC	0x1 OSC1	0x2 OSC3	0x3 EXOSC
0x3	1/8	1/1	1/8	1/1
0x2	1/4		1/4	
0x1	1/2		1/2	
0x0	1/1		1/1	

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

注: UAnCLKレジスタは、UAnCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

### UART3 Ch.n Mode Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UAnMOD	15–13	–	0x0	–	R	–
	12	PECAR	0	H0	R/W	
	11	CAREN	0	H0	R/W	
	10	BRDIV	0	H0	R/W	
	9	INVRX	0	H0	R/W	
	8	INVTX	0	H0	R/W	
	7	–	0	–	R	
	6	PUEN	0	H0	R/W	
	5	OUTMD	0	H0	R/W	
	4	IRMD	0	H0	R/W	
	3	CHLN	0	H0	R/W	
	2	PREN	0	H0	R/W	
	1	PRMD	0	H0	R/W	
0	STPB	0	H0	R/W		

**Bits 15–13 Reserved**

**Bit 12 PECAR**

このビットは、キャリア変調の期間を選択します。

1 (R/W): Hデータ期間キャリア変調

0 (R/W): Lデータ期間キャリア変調

**Bit 11 CAREN**

このビットは、キャリア変調機能を有効にします。

1 (R/W): キャリア変調機能イネーブル

0 (R/W): キャリア変調機能ディスエーブル

**Bit 10 BRDIV**

このビットは、ボーレートジェネレータで転送(サンプリング)クロックを生成する際のUART3動作クロック分周比を設定します。

1 (R/W): 1/4

0 (R/W): 1/16

**Bit 9 INVRX**

このビットは、USIN<sub>n</sub>の入力反転機能を有効にします。

1 (R/W): 入力反転機能イネーブル

0 (R/W): 入力反転機能ディスエーブル

**Bit 8 INVTX**

このビットは、USOUT<sub>n</sub>の出力反転機能を有効にします。

1 (R/W): 出力反転機能イネーブル

0 (R/W): 出力反転機能ディスエーブル



- Bit 7**      **Reserved**
- Bit 6**      **PUEN**  
このビットは、USIN<sub>n</sub>端子のプルアップをイネーブルにします。  
1 (R/W): プルアップイネーブル  
0 (R/W): プルアップディスエーブル
- Bit 5**      **OUTMD**  
このビットは、USOUT<sub>n</sub>端子の出力モードを設定します。  
1 (R/W): オープンドレイン出力  
0 (R/W): プッシュプル出力
- Bit 4**      **IRMD**  
このビットは、IrDAインタフェース機能をイネーブルにします。  
1 (R/W): IrDAインタフェース機能イネーブル  
0 (R/W): IrDAインタフェース機能ディスエーブル
- Bit 3**      **CHLN**  
このビットは、データ長を設定します。  
1 (R/W): 8ビット  
0 (R/W): 7ビット
- Bit 2**      **PREN**  
このビットは、パリティ機能をイネーブルにします。  
1 (R/W): パリティ機能イネーブル  
0 (R/W): パリティ機能ディスエーブル
- Bit 1**      **PRMD**  
このビットは、パリティ機能を使用する場合に奇数パリティ/偶数パリティを選択します。  
1 (R/W): 奇数パリティ  
0 (R/W): 偶数パリティ
- Bit 0**      **STPB**  
このビットは、ストップビット長を設定します。  
1 (R/W): 2ビット  
0 (R/W): 1ビット

- 注: • UAnMODレジスタは、UAnCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。  
• UAnMOD.IRMDビットとUAnMOD.CARENビットを同時に1に設定しないでください。

## UART3 Ch.n Baud-Rate Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UAnBR	15-12	–	0x0	–	R	–
	11-8	FMD[3:0]	0x0	H0	R/W	
	7-0	BRT[7:0]	0x00	H0	R/W	

### Bits 15-12 Reserved

### Bits 11-8 FMD[3:0]

### Bits 7-0 BRT[7:0]

これらのビットは、UART3の転送レートを設定します。詳細は“ボーレートジェネレータ”を参照してください。

- 注: • UAnBRレジスタは、UAnCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。  
• UAnMOD.BRDIVビットが1の場合は、UAnBR.FMD[3:0]ビットに0~3以外の値を設定しないでください。

## UART3 Ch.n Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UAnCTL	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-2	-	0x00	-	R	
	1	SFTRST	0	H0	R/W	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

### Bits 15-2 Reserved

#### Bit 1 SFTRST

このビットは、UART3をソフトウェアリセットします。

1 (W): ソフトウェアリセットを要求

0 (W): 無効

1 (R): ソフトウェアリセットの実行中

0 (R): ソフトウェアリセット終了(通常動作中)

UART3の送受信制御回路および割り込みフラグがリセットされます。このビットは、リセット処理が終了すると、自動的にクリアされます。

#### Bit 0 MODEN

このビットは、UART3の動作をイネーブルにします。

1 (R/W): UART3動作イネーブル(動作クロックが供給されます。)

0 (R/W): UART3動作ディスエーブル(動作クロックが停止します。)

注: データの送受信中にUAnCTL.MODENビットを1から0に変更した場合は、送受信途中のデータは保証されません。この操作の後、UAnCTL.MODENビットを再度1に設定する場合は、必ずUAnCTL.SFTRSTビットにも1を書き込んでください。

## UART3 Ch.n Transmit Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UAnTXD	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	TXD[7:0]	0x00	H0	R/W	

### Bits 15-8 Reserved

#### Bits 7-0 TXD[7:0]

これらのビットを介して、送信データバッファへデータを書き込むことができます。データを書き込む前に、UAnINTF.TBEIF = 1になっていることを確認してください。

## UART3 Ch.n Receive Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UAnRXD	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	RXD[7:0]	0x00	H0	R	

### Bits 15-8 Reserved

#### Bits 7-0 RXD[7:0]

これらのビットを介して、受信データバッファが読み出せます。受信データバッファは2バイトのFIFOで構成されており、受信データは古いものから順に読み出されます。

## UART3 Ch.n Status and Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UA <sub>n</sub> INTF	15-10	-	0x00	-	R	-
	9	RBSY	0	H0/S0	R	
	8	TBSY	0	H0/S0	R	
	7	-	0	-	R	
	6	TENDIF	0	H0/S0	R/W	Cleared by writing 1.
	5	FEIF	0	H0/S0	R/W	Cleared by writing 1 or reading the UA <sub>n</sub> RXD register.
	4	PEIF	0	H0/S0	R/W	
	3	OEIF	0	H0/S0	R/W	Cleared by writing 1.
	2	RB2FIF	0	H0/S0	R	Cleared by reading the UA <sub>n</sub> RXD register.
	1	RB1FIF	0	H0/S0	R	
0	TBEIF	1	H0/S0	R	Cleared by writing to the UA <sub>n</sub> TXD register.	

### Bits 15-10 Reserved

#### Bit 9 RBSY

このビットは、受信状態を示します。(図11.5.3.1参照)

1 (R): 受信中

0 (R): 待機中

#### Bit 8 TBSY

このビットは、送信状態を示します。(図11.5.2.1参照)

1 (R): 送信中

0 (R): 待機中

#### Bit 7 Reserved

#### Bit 6 TENDIF

#### Bit 5 FEIF

#### Bit 4 PEIF

#### Bit 3 OEIF

#### Bit 2 RB2FIF

#### Bit 1 RB1FIF

#### Bit 0 TBEIF

これらのビットは、UART3割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア

0 (W): 無効

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

UA<sub>n</sub>INTF.TENDIFビット: 送信完了割り込み

UA<sub>n</sub>INTF.FEIFビット: フレーミングエラー割り込み

UA<sub>n</sub>INTF.PEIFビット: パリティエラー割り込み

UA<sub>n</sub>INTF.OEIFビット: オーバーランエラー割り込み

UA<sub>n</sub>INTF.RB2FIFビット: 受信バッファ 2バイトフル割り込み

UA<sub>n</sub>INTF.RB1FIFビット: 受信バッファ 1バイトフル割り込み

UA<sub>n</sub>INTF.TBEIFビット: 送信バッファエンプティ割り込み

## UART3 Ch.n Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UANINTE	15-8	–	0x00	–	R	–
	7	–	0	–	R	
	6	TENDIE	0	H0	R/W	
	5	FEIE	0	H0	R/W	
	4	PEIE	0	H0	R/W	
	3	OEIE	0	H0	R/W	
	2	RB2FIE	0	H0	R/W	
	1	RB1FIE	0	H0	R/W	
0	TBEIE	0	H0	R/W		

### Bits 15-7 Reserved

**Bit 6 TENDIE**

**Bit 5 FEIE**

**Bit 4 PEIE**

**Bit 3 OEIE**

**Bit 2 RB2FIE**

**Bit 1 RB1FIE**

**Bit 0 TBEIE**

これらのビットは、UART3の割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

UANINTE.TENDIEビット: 送信完了割り込み

UANINTE.FEIEビット: フレーミングエラー割り込み

UANINTE.PEIEビット: パリティエラー割り込み

UANINTE.OEIEビット: オーバーランエラー割り込み

UANINTE.RB2FIEビット: 受信バッファ 2バイトフル割り込み

UANINTE.RB1FIEビット: 受信バッファ 1バイトフル割り込み

UANINTE.TBEIEビット: 送信バッファエンプティ割り込み

## UART3 Ch.n Carrier Waveform Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
UANCAWF	15-8	–	0x00	–	R	–
	7-0	CRPER[7:0]	0x00	H0	R/W	

### Bits 15-8 Reserved

**Bits 7-0 CRPER[7:0]**

これらのビットは、キャリア変調出力の周波数を設定します。詳細は、“キャリア変調”を参照してください。

# 12 同期式シリアルインタフェース(SPIA)

## 12.1 概要

SPIAは同期式シリアルインタフェースです。主な機能と特長を以下に示します。

- マスタモード、スレーブモードに対応
- データ長: 2~16ビットに設定可能
- MSB先頭、LSB先頭のデータフォーマットを選択可能
- クロックの極性と位相を選択可能
- 全二重通信に対応
- 独立した送信バッファレジスタと受信バッファレジスタを内蔵
- 受信バッファフル、送信バッファエンpty、送信完了、オーバーラン割り込みを発生可能
- マスタモードでは、16ビットタイマを使用してボーレートを設定可能
- スレーブモードでは、外部入力クロックSPICLK<sub>n</sub>のみで動作可能
- スレーブモードはSLEEPモード時も動作し、SPIA割り込みによるウェイクアップが可能
- 内部で入力端子のプルアップまたはプルダウンが可能

図12.1.1にSPIAの構成を示します。

表12.1.1 S1C17M02/M03のSPIAチャンネル構成

項目	S1C17M02	S1C17M03
チャンネル数	1チャンネル (Ch.0)	
内部クロック入力	Ch.0 ← 16ビットタイマ Ch.1	

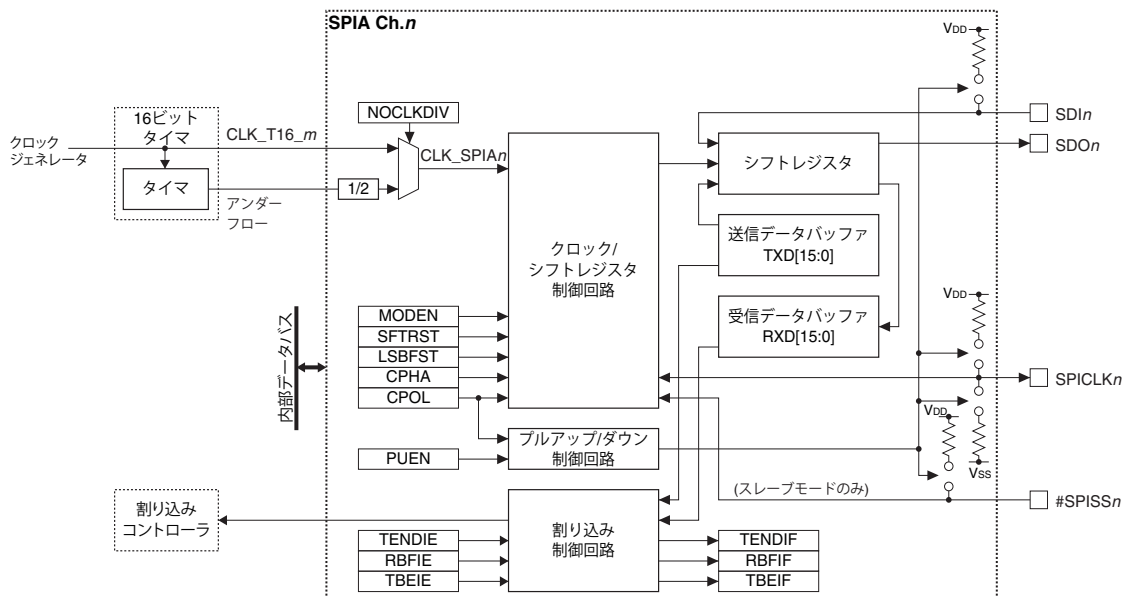


図12.1.1 SPIAの構成

## 12.2 入出力端子と外部接続

### 12.2.1 入出力端子一覧

表12.2.1.1にSPIAの端子一覧を示します。

表12.2.1.1 SPIA端子一覧

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
SDIn	I	I (Hi-Z)	SPIA Ch.nデータ入力端子
SDOn	OまたはHi-Z	Hi-Z	SPIA Ch.nデータ出力端子
SPICLK <sub>n</sub>	IまたはO	I (Hi-Z)	SPIA Ch.n外部クロック入出力端子
#SPISS <sub>n</sub>	I	I (Hi-Z)	SPIA Ch.nスレーブセレクト信号入力端子

\* 端子機能をSPIAに切り換えた時点の状態

これらのSPIA端子と他の機能がポートを共有している場合、SPIAを動作させる前にSPIAの入出力機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

### 12.2.2 外部との接続

SPIAにはマスタモードとスレーブモードがあります。それぞれのモードにおける外部SPIデバイスとの接続を、図12.2.2.1と図12.2.2.2に示します。

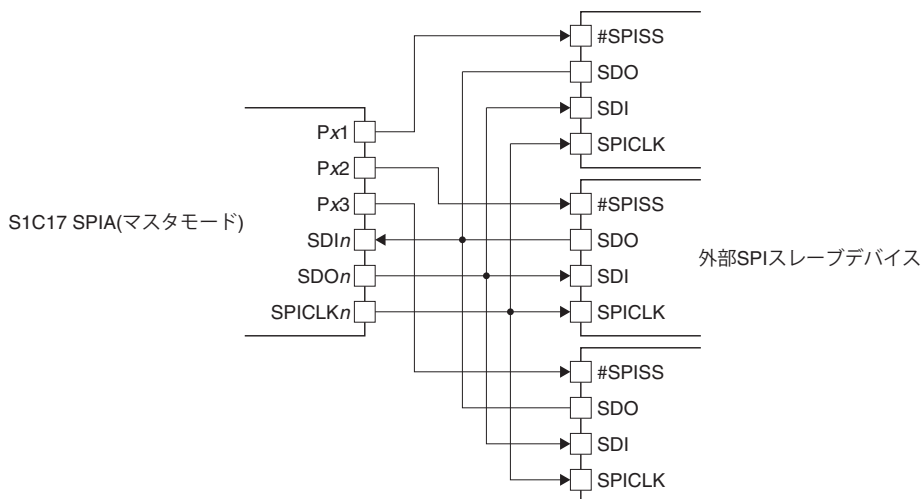


図12.2.2.1 マスタモードのSPIAと外部SPIスレーブデバイスとの接続

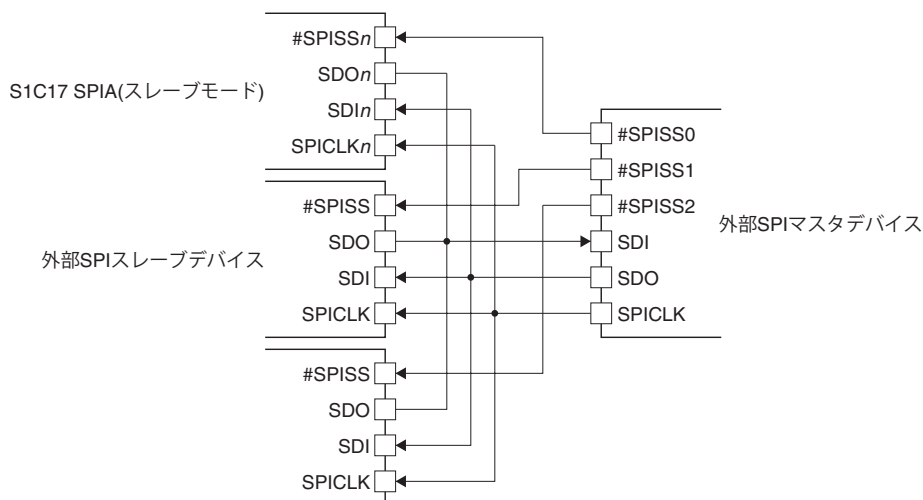


図12.2.2.2 スレーブモードのSPIAと外部SPIマスタデバイスとの接続

## 12.2.3 マスタモードとスレーブモードの端子機能

端子機能はマスタモードとスレーブモードの選択により切り換わります。モードによる端子機能の相違点を表12.2.3.1に示します。

表12.2.3.1 モードによる端子機能の相違点

端子	マスタモード時の機能	スレーブモード時の機能
SDIn	常に入力状態になります。	
SDOn	常に出力状態になります。	#SPISSn端子にLOWレベルが入力されている期間は出力状態になります。#SPISSn端子にHIGHレベルが入力されている期間はHi-Z状態になります。
SPICLK <sub>n</sub>	SPIクロックを外部に出力します。 出力するクロックの極性、および位相を任意に選択できます。	外部SPIクロックを入力します。 入力するクロックの極性、および位相を任意に選択できます。
#SPISSn	使用しません。 ポートにこの入力機能を割り当てる必要はありません。マスタモードでスレーブセレクト信号を出力するには、ポートの汎用入出力機能を使用してください。	#SPISSn端子へのLOWレベル入力により、データの送受信ができるようになります。この端子にHIGHレベルが入力されている期間はスレーブデバイスとして選択されず、SDIn端子およびSPICLK <sub>n</sub> 端子に入力されるデータとクロックはすべて無効です。また、HIGHレベルが入力された時点で送受信ビット数のカウントがクリアされ、それまで受信していたビットは、すべて破棄されます。

## 12.2.4 入力端子のプルアップ/プルダウン機能

SPIAの入力端子(マスタモードのSDIn、スレーブモードのSDIn、SPICLK<sub>n</sub>、および#SPISSn)には、表12.2.4.1に示すプルアップ機能またはプルダウン機能があります。この機能は、SPI<sub>n</sub>MOD.PUENビットを1に設定するとイネーブルになります。

表12.2.4.1 入力端子のプルアップ/プルダウン

端子	マスタモード	スレーブモード
SDIn	プルアップ	プルアップ
SPICLK <sub>n</sub>	-	SPI <sub>n</sub> MOD.CPOLビット = 1: プルアップ SPI <sub>n</sub> MOD.CPOLビット = 0: プルダウン
#SPISSn	-	プルアップ

## 12.3 クロック設定

### 12.3.1 SPIAの動作クロック

#### マスタモード時の動作クロック

マスタモード時のSPIA動作クロックは16ビットタイマから供給されます。これには以下に示す2つのオプションが用意されています。

#### 16ビットタイマの動作クロックをそのまま使用

SPI<sub>n</sub>MOD.NOCLKDIVビットを1に設定すると、クロックソースとその分周比を選択して設定された、SPIAチャンネルに対応する16ビットタイマチャンネルの動作クロックCLK\_T16<sub>m</sub>が、CLK\_SPIAnとしてSPIAにも供給されます。このクロックはそのままSPIクロックSPICLK<sub>n</sub>としても使用されますので、CLK\_SPIAn周波数がそのままボーレートになります。

SPIAにCLK\_SPIAnを供給するには、クロックジェネレータで16ビットタイマのクロックソースをイネーブルにしておく必要があります。対応する16ビットタイマチャンネルのT16<sub>m</sub>CTL.MODENビットとT16<sub>m</sub>CTL.PRUNビットは、1でも0でも構いません。

このモードでは、対応する16ビットタイマチャンネルのタイマ機能を別の目的に使用可能です。

#### 16ビットタイマをボーレートジェネレータとして使用

SPI<sub>n</sub>MOD.NOCLKDIVビットを0に設定すると、対応する16ビットタイマチャンネルで生成されたアンダーフロー信号をSPIAに入力してSPICLK<sub>n</sub>を生成します。この場合は、適切なリロードデータを設定して16ビットタイマを動作させる必要があります。この場合のSPICLK<sub>n</sub>周波数(ボーレート)、16ビットタイマのリロードデータは以下の式で求められます。

$$f_{\text{SPICLK}} = \frac{f_{\text{CLK\_SPIA}}}{2 \times (\text{RLD} + 1)} \quad \text{RLD} = \frac{f_{\text{CLK\_SPIA}}}{f_{\text{SPICLK}} \times 2} - 1 \quad (\text{式12.1})$$

ここで

$f_{\text{SPICLK}}$ : SPICLK $n$ 周波数[Hz] (=ボーレート[bps])

$f_{\text{CLK\_SPIA}}$ : SPIA動作クロック周波数[Hz]

RLD: 16ビットタイマリロードデータ値

16ビットタイマの制御方法については、“16ビットタイマ”の章を参照してください。

### スレーブモード時の動作クロック

スレーブモードのSPIAは、外部のSPIマスタからSPICLK $n$ 端子に供給されるクロックで動作します。SPIAチャンネルに対応する16ビットタイマチャンネル(クロックソースセレクトと分周器を含む)は使用しません。また、SPI $n$ MOD.NOCLKDIVビットの設定は無効になります。

SLEEPモードですべてのクロックが停止している状態でも、SPIAは外部のSPIマスタから供給されるクロックで動作するため、データを受信し、受信バッファフル割り込みを発生させることができます。

### 12.3.2 DEBUGモード時のクロック供給

マスタモードでは、DEBUGモード時の動作クロックの供給をT16 $_m$ CLK.DBRUNビットで制御します。T16 $_m$ CLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとSPIA Ch. $n$ へのCLK\_T16 $_m$ の供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_T16 $_m$ の供給が再開します。CLK\_T16 $_m$ の供給が停止するとSPIA Ch. $n$ の動作は停止しますが、出力端子やレジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。T16 $_m$ CLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_T16 $_m$ の供給は停止せず、SPIA Ch. $n$ は動作を継続します。

スレーブモード時は、DEBUGモードか通常モードかにかかわらず、外部のSPIマスタからSPICLK $n$ 端子に供給されるクロックで動作します。

### 12.3.3 SPIクロック(SPICLK $n$ )の位相と極性

SPICLK $n$ の位相と極性は、SPI $n$ MOD.CPHAビットとSPI $n$ MOD.CPOLビットで個々に設定できます。各設定におけるクロック波形とデータ入出力タイミングを図12.3.3.1に示します。

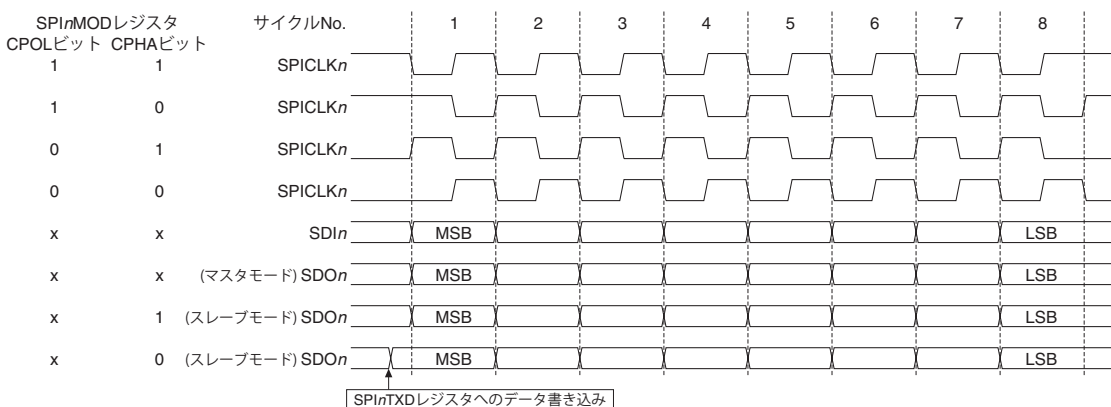


図12.3.3.1 SPIクロックの位相と極性(SPI $n$ MOD.LSBFSTビット = 0, SPI $n$ MOD.CHNLN[3:0]ビット = 0x7)



## 12.4 データフォーマット

SPIAのデータ長は、SPI $n$ MOD.CHLN[3:0]ビットの設定により、2ビット～16ビットの中から選択できます。入出力の順列は、SPI $n$ MOD.LSBFSTビットにてMSB先頭、またはLSB先頭を選択できます。SPI $n$ MOD.CHLN[3:0]ビット = 0x7、SPI $n$ MOD.CPOLビット = 0、SPI $n$ MOD.CPHAビット = 0のときのデータフォーマットの例を、図12.4.1に示します。

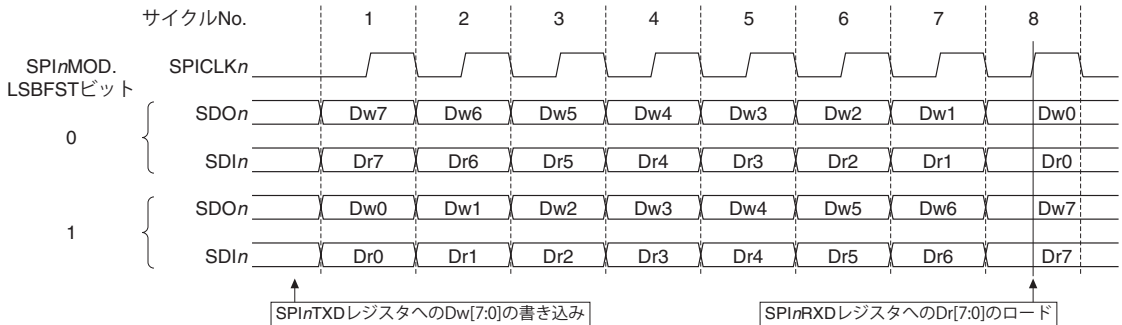


図12.4.1 SPI $n$ MOD.LSBFSTビットによるデータフォーマットの選択

(SPI $n$ MOD.CHLN[3:0]ビット = 0x7, SPI $n$ MOD.CPOLビット = 0, SPI $n$ MOD.CPHAビット = 0)

## 12.5 動作

### 12.5.1 初期設定

SPIA Ch. $n$ は、以下の手順により初期設定を行います。

1. <マスタモードで使用する場合のみ>16ビットタイマを制御してクロックを生成し、SPIA Ch. $n$ に供給する。
2. SPI $n$ MODレジスタの以下のビットを設定する。
  - SPI $n$ MOD.PUENビット (入力端子のプルアップ/ダウンイネーブル)
  - SPI $n$ MOD.NOCLKDIVビット (マスタモード動作クロック選択)
  - SPI $n$ MOD.LSBFSTビット (MSB先頭/LSB先頭選択)
  - SPI $n$ MOD.CPHAビット (クロック位相選択)
  - SPI $n$ MOD.CPOLビット (クロック極性選択)
  - SPI $n$ MOD.MSTビット (マスタ/スレーブモード選択)
3. SPIA Ch. $n$ 入出力機能をポートに割り当てる(“入出力ポート”の章を参照)。
4. SPI $n$ CTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - SPI $n$ CTL.SFTRSTビットを1に設定 (ソフトウェアリセットを実行)
  - SPI $n$ CTL.MODENビットを1に設定 (SPIA Ch. $n$ の動作をイネーブル)
5. 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - SPI $n$ INTFレジスタの割り込みフラグに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - SPI $n$ INTEレジスタの割り込みイネーブルビットを1に設定\* (割り込みイネーブル)

\* SPI $n$ INTF.TBEIFビットの初期値が1のため、SPI $n$ INTE.TBEIEビットを1に設定すると、その直後に割り込みが発生します。

### 12.5.2 マスタモードのデータ送信

マスタモード時のデータ送信手順と動作を以下に示します。また、タイミングチャートとフローチャートをそれぞれ図12.5.2.1と図12.5.2.2に示します。

#### 送信手順

1. 汎用出力ポートを制御して、スレーブセレクト信号出力をアクティブにする(必要な場合のみ)。
2. SPI $n$ INTF.TBEIFビットが1(送信バッファエンプティ)になっていることを確認する。
3. SPI $n$ TXDレジスタに送信データを書き込む。

4. 割り込みを使用する場合はSPIA割り込みを待つ。
5. 送信データ終了まで、2~4(または2と3)を繰り返す。
6. 汎用出力ポートを制御して、スレーブセレクト信号出力をインアクティブにする(必要な場合のみ)。

### 送信動作

SPI $n$ TXDレジスタに送信データを書き込むことにより、SPIA Ch. $n$ は送信動作を開始します。SPI $n$ TXDレジスタの送信データは、自動的にシフトレジスタへ転送され、SPI $n$ INTF.TBEIFビットが1にセットされます。SPI $n$ INTE.TBEIEビット = 1(送信バッファエンプティ割り込みイネーブル)の場合、これと同時に送信バッファエンプティ割り込み要求が発生します。

次に、SPICLK $n$ 端子からSPI $n$ MOD.CHLN[3:0]ビットによって定義されたビット数分のクロックが出力されます。このクロックに同期して、SDO $n$ 端子から送信データが順次出力されます。

SPICLK $n$ 端子からクロックが出力されている最中であっても、SPI $n$ INTF.TBEIFビット = 1を確認した後に、SPI $n$ TXDレジスタへ次の送信データを書き込むことができます。

SPICLK $n$ 端子から最後のクロックが出力されたときに、SPI $n$ TXDレジスタに送信データが書き込まれていなかった場合、クロックの出力が停止し、SPI $n$ INTF.TENDIFビットが1にセットされます。このとき、SPI $n$ INTE.TENDIEビット = 1であれば、送信完了割り込み要求が発生します。

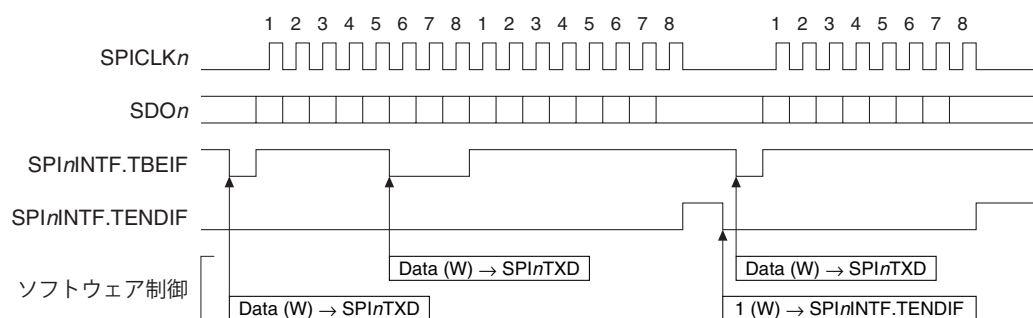


図12.5.2.1 マスタモードのデータ送信動作例(SPI $n$ MOD.CHLN[3:0]ビット = 0x7)

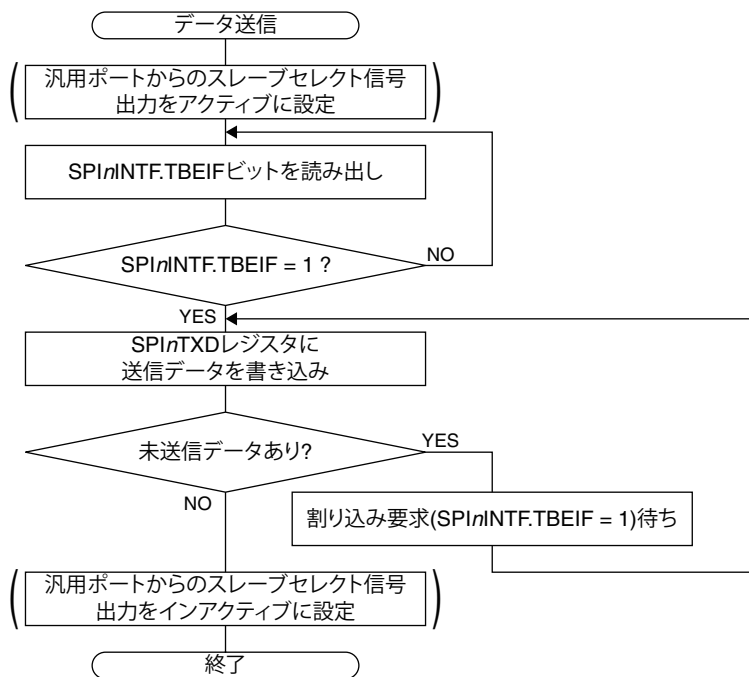


図12.5.2.2 マスタモードのデータ送信フローチャート

### 12.5.3 マスタモードのデータ受信

マスタモード時のデータ受信手順と動作を以下に示します。また、タイミングチャートとフローチャートをそれぞれ図12.5.3.1と図12.5.3.2に示します。

#### 受信手順

1. 汎用出力ポートを制御して、スレーブセレクト信号出力をアクティブにする(必要な場合のみ)。
2.  $SPI_nINTF.TBEIF$ ビットが1(送信バッファエンプティ)になっていることを確認する。
3.  $SPI_nTXD$ レジスタに任意のデータ(または送信データ)を書き込む。
4. 送信バッファエンプティ割り込み( $SPI_nINTF.TBEIF$ ビット = 1)を待つ。
5.  $SPI_nTXD$ レジスタに任意のデータ(または送信データ)を書き込む。
6. 受信バッファフル割り込み( $SPI_nINTF.RBFIF$ ビット = 1)を待つ。
7.  $SPI_nRXD$ レジスタから受信データを読み出す。
8. 受信終了まで、5~7を繰り返す。
9. 汎用出力ポートを制御して、スレーブセレクト信号出力をインアクティブにする(必要な場合のみ)。

注:  $SPICLK_n$ を停止させずに連続的にデータを受信するためには、6の後、7と5の操作を“データビット長 - 1”に相当する $SPICLK_n$ 周期以内に完了させる必要があります。

#### 受信動作

$SPI_nTXD$ レジスタに送信データ(送信が不要の場合は任意の値で可)を書き込むことにより、SPIA  $Ch.n$ は送信動作と同時に受信動作も開始します。

$SPICLK_n$ 端子から $SPI_nMOD.CHLN[3:0]$ ビットによって定義されたビット数分のクロックが出力されます。このクロックに同期して、 $SDO_n$ 端子から送信データが順次出力されると共に、 $SDI_n$ 端子から受信データがシフトレジスタへ取り込まれます。

$SPICLK_n$ 端子から最後のクロックが出力され、受信データビットがすべてシフトレジスタに取り込まれると、そのデータは受信データバッファに転送され、 $SPI_nINTF.RBFIF$ ビットが1にセットされます。このとき、 $SPI_nINTE.RBFIE$ ビット = 1であれば、受信バッファフル割り込み要求が発生します。これ以降、受信データバッファ内の受信データは $SPI_nRXD$ レジスタから読み出すことができます。

注:  $SPI_nINTF.RBFIF$ ビットが1にセットされている状態で $SPI_nMOD.CHLN[3:0]$ ビットによって定義されるビット数分のデータを受信すると、 $SPI_nRXD$ レジスタは新しく受信したデータによって上書きされ、前に受信したデータは失われます。このときは、 $SPI_nINTF.OEIF$ ビットがセットされます。

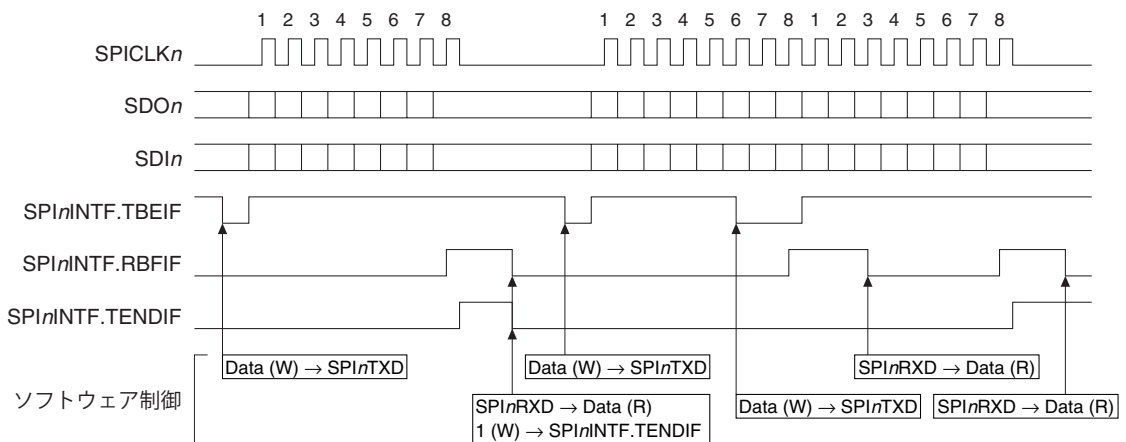
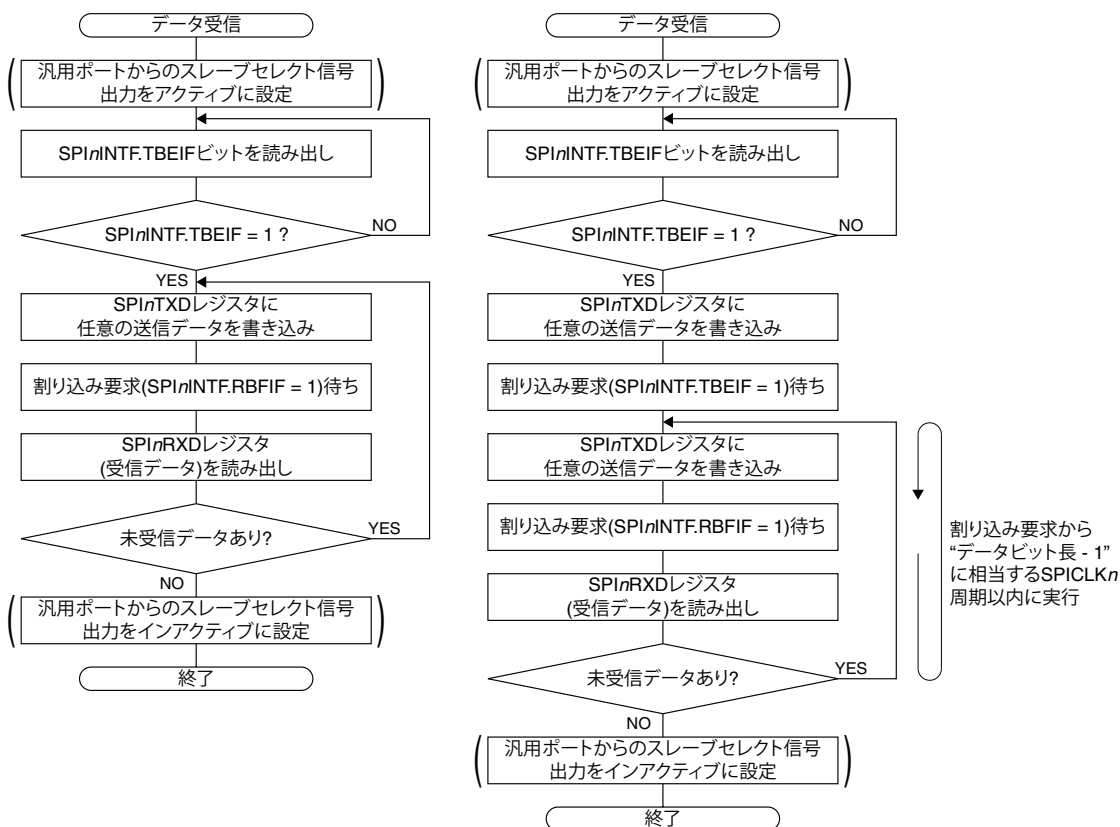


図12.5.3.1 マスタモードのデータ受信動作例( $SPI_nMOD.CHLN[3:0]$ ビット = 0x7)



(A)断続的にデータを受信する場合

(B)連続的にデータを受信する場合

図12.5.3.2 マスタモードのデータ受信フローチャート

## 12.5.4 マスタモードのデータ送受信終了

マスタモード時にデータ送受信を終了する手順を以下に示します。

1. 送信完了割り込み(SPI<sub>n</sub>INTF.TENDIFビット = 1)を待つ。
2. SPI<sub>n</sub>CTL.MODENビットを0に設定し、SPIA Ch.*n*の動作をディスエーブルにする。
3. 16ビットタイマを停止させ、SPIA Ch.*n*へのクロック供給を止める。

## 12.5.5 スレーブモードのデータ送受信

スレーブモード時のデータ送受信手順と動作を以下に示します。また、タイミングチャートとフローチャートをそれぞれ図12.5.5.1と図12.5.5.2に示します。

### 送信手順

1. SPI<sub>n</sub>INTF.TBEIFビットが1(送信バッファエンプティ)になっていることを確認する。
2. SPI<sub>n</sub>TXDレジスタに送信データを書き込む。
3. 送信バッファエンプティ割り込み(SPI<sub>n</sub>INTF.TBEIFビット = 1)を待つ。
4. 送信データ終了まで、2と3を繰り返す。

注: SPI<sub>n</sub>INTF.TBEIFビットが1にセットされてからSPI<sub>n</sub>TXDレジスタに書き込んだデータが送出完了するまでの間に、送信データをSPI<sub>n</sub>TXDレジスタへ書き込む必要があります。もし、この間に送信データが書き込まれなかった場合は、SD<sub>n</sub>端子から入力されたデータがそのままシフトアウトされます。

## 受信手順

1. 受信バッファフル割り込み(SPI $n$ INTF.RBFIFビット = 1)を待つ。
2. SPI $n$ RXDレジスタから受信データを読み出す。
3. 受信終了まで、1と2を繰り返す。

## 送受信動作

スレーブモードの動作は、マスタモードとは以下の点が異なります。

- 外部SPIマスタからSPICLK $n$ 端子に供給されるSPIクロックで動作します。  
データ転送レートはSPICLK $n$ の周波数によって決まります。16ビットタイマの制御は不要です。
- 外部SPIマスタから#SPISS $n$ 端子に入力されるスレーブセレクト信号がアクティブ(LOW)な場合にのみスレーブデバイスとして動作します。  
#SPISS $n$  = HIGHの場合、送受信操作、およびSPICLK $n$ とSDIn端子入力がすべて無効になります。また、送受信の途中で#SPISS $n$ がHIGHになった場合は、転送ビット数カウンタがクリアされ、シフトレジスタ内のデータは破棄されます。
- データの送受信は外部SPIマスタによって#SPISS $n$ がアクティブになり、SPICLK $n$ が入力されることで開始します。送信データの書き込みは、送受信開始のトリガにはなりません。したがって、受信のみを行う場合、送信データバッファへのダミーデータの書き込みは不要です。
- SLEEPモードでもデータの送受信動作が可能で、SPIAの割り込みによってCPUをウェイクアップさせることができます。

上記以外の動作はマスタモードと同様です。

- 注: • SPI $n$ INTF.RBFIFビットが1にセットされている状態で、SPI $n$ MOD.CHLN[3:0]ビットによって定義されるビット数分のデータを受信すると、SPI $n$ RXDレジスタは新しく受信したデータによって上書きされ、前に受信したデータは失われます。このときは、SPI $n$ INTF.OEIFビットがセットされます。
- SPI $n$ INTF.TBEIFビットが1にセットされている状態でも、SPICLK $n$ 端子から1ビット目のクロックが入力されると、SPIAはその時点でシフトレジスタに保存されているデータの送信を開始します。

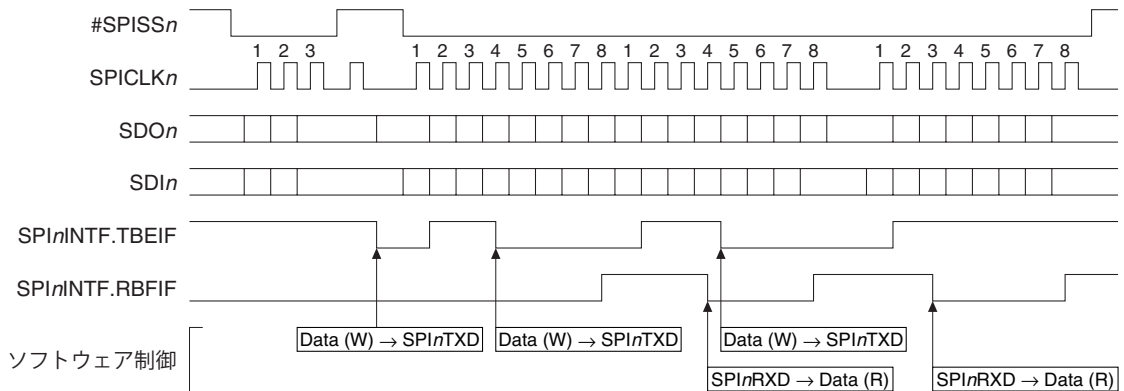


図12.5.5.1 スレーブモード時の送受信動作例(SPI $n$ MOD.CHLN[3:0]ビット = 0x7)

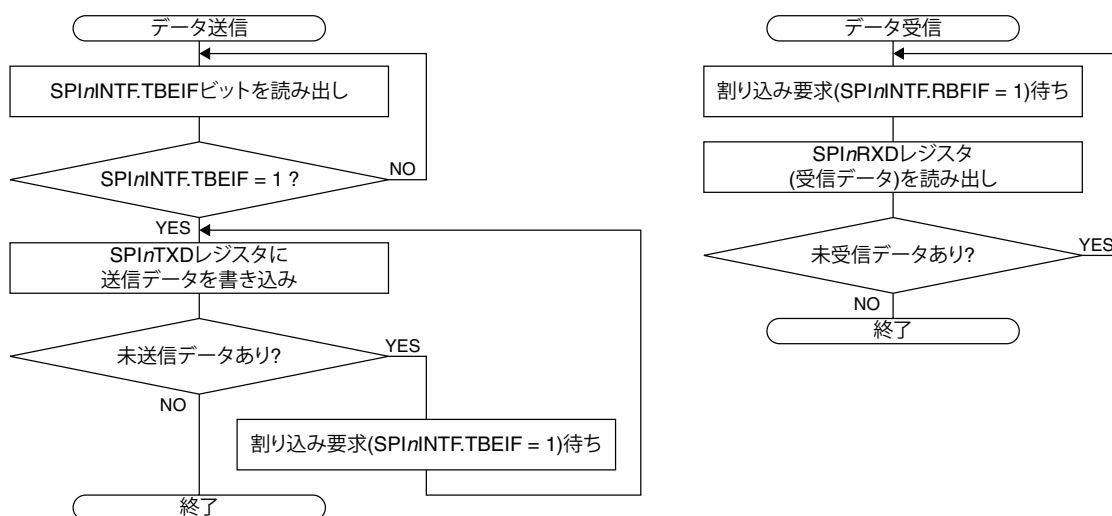


図12.5.5.2 スレーブモード時の送受信フローチャート

## 12.5.6 スレーブモードのデータ送受信終了

スレーブモード時にデータ送受信を終了する手順を以下に示します。

1. 送信完了割り込み(SPI{n}INTF.TENDIFビット = 1)を待つ。または受信データなどで終了を判断する。
2. SPI{n}CTL.MODEENビットを0に設定し、SPIA Ch.nの動作をディスエーブルにする。

## 12.6 割り込み

SPIAには、表12.6.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

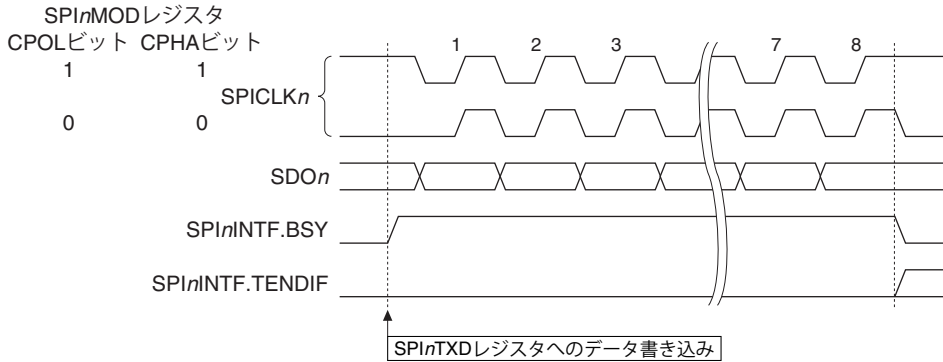
表12.6.1 SPIAの割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
送信完了	SPI{n}INTF.TENDIF	指定ビット数(SPI{n}MOD.CHLN[3:0]ビットによって定義)のデータ送信後にSPI{n}INTF.TBEIFビット = 1のとき	1書き込み
受信バッファフル	SPI{n}INTF.RBFIF	指定ビット数のデータを受信し、受信データがシフトレジスタから受信データバッファに転送されたとき	SPI{n}RXDレジスタの読み出し
送信バッファエンプティ	SPI{n}INTF.TBEIF	送信データバッファに書き込まれた送信データがシフトレジスタに転送されたとき	SPI{n}TXDレジスタへの書き込み
オーバーランエラー	SPI{n}INTF.OEIF	シフトレジスタにデータを受信し終わった時点で、受信データバッファが満杯(受信データが読み出されていない)のとき	1書き込み

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。また、SPI{n}INTFレジスタにはSPIAの動作状態を示すBSYビットも設けられています。

図12.6.1に、SPI{n}INTF.BSYビットおよびSPI{n}INTF.TENDIFビットがセットされるタイミングを示します。

マスタモード



スレーブモード

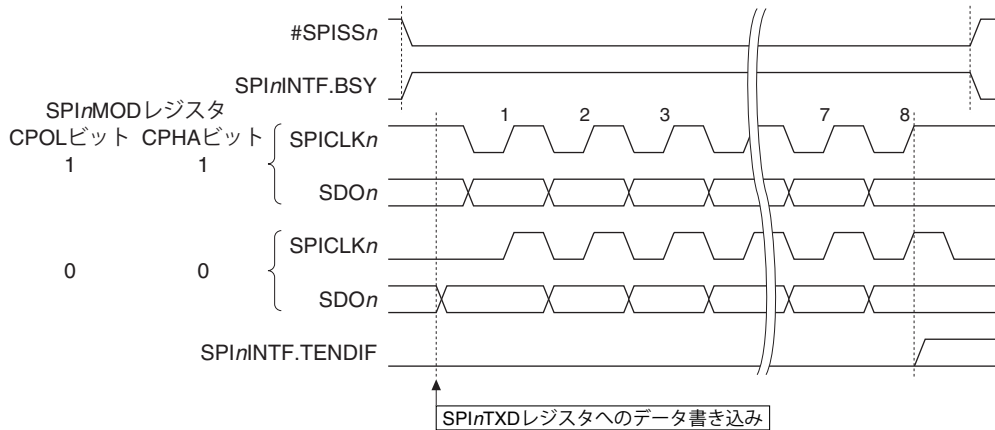


図12.6.1 SPI<sub>n</sub>INTF.BSYビットおよびSPI<sub>n</sub>INTF.TENDIFビットのセットタイミング  
(SPI<sub>n</sub>MOD.CHLN[3:0]ビット = 0x7の場合)

## 12.7 制御レジスタ

### SPIA Ch.*n* Mode Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SPI <sub>n</sub> MOD	15-12	-	0x0	-	R	-
	11-8	CHLN[3:0]	0x7	H0	R/W	
	7-6	-	0x0	-	R	
	5	PUEN	0	H0	R/W	
	4	NOCLKDIV	0	H0	R/W	
	3	LSBFST	0	H0	R/W	
	2	CPHA	0	H0	R/W	
	1	CPOL	0	H0	R/W	
0	MST	0	H0	R/W		

Bits 15-12 Reserved

Bits 11-8 CHLN[3:0]

これらのビットは、送受信データのビット長を設定します。

表12.7.1 データビット長の設定

SPI <sub>n</sub> MOD.CHNLN[3:0]ビット	データビット長
0xf	16ビット
0xe	15ビット
0xd	14ビット
0xc	13ビット
0xb	12ビット
0xa	11ビット
0x9	10ビット
0x8	9ビット
0x7	8ビット
0x6	7ビット
0x5	6ビット
0x4	5ビット
0x3	4ビット
0x2	3ビット
0x1	2ビット
0x0	設定禁止

**Bits 7–6 Reserved**

**Bit 5 PUEN**

このビットは、入力端子のプルアップ/プルダウンをイネーブルにします。

1 (R/W): プルアップ/プルダウンイネーブル

0 (R/W): プルアップ/プルダウンディスエーブル

詳細は、“入力端子のプルアップ/プルダウン機能”を参照してください。

**Bit 4 NOCLKDIV**

このビットは、マスタモード時のSPICLK<sub>n</sub>を選択します。スレーブモードでは無効です。

1 (R/W): SPICLK<sub>n</sub>周波数 = CLK\_SPIA<sub>n</sub>周波数 (= 16ビットタイマ動作クロック周波数)

0 (R/W): SPICLK<sub>n</sub>周波数 = 16ビットタイマ出力周波数 / 2

詳細は、“SPIAの動作クロック”を参照してください。

**Bit 3 LSBFST**

このビットは、データフォーマット(入出力順列)を設定します。

1 (R/W): LSB先頭

0 (R/W): MSB先頭

**Bit 2 CPHA**

**Bit 1 CPOL**

これらのビットは、SPIクロックの位相および極性を設定します。詳細は、“SPIクロック (SPICLK<sub>n</sub>)の位相と極性”を参照してください。

**Bit 0 MST**

このビットは、SPIAの動作モード(マスタモードまたはスレーブモード)を設定します。

1 (R/W): マスタモード

0 (R/W): スレーブモード

注: SPI<sub>n</sub>MODレジスタは、SPI<sub>n</sub>CTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

## SPIA Ch.<sub>n</sub> Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SPI <sub>n</sub> CTL	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–2	–	0x00	–	R	
	1	SFTRST	0	H0	R/W	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

**Bits 15–2 Reserved**



**Bit 1 SFTRST**

このビットは、SPIAをソフトウェアリセットします。

1 (W): ソフトウェアリセットを要求

0 (W): 無効

1 (R): ソフトウェアリセットの実行中

0 (R): ソフトウェアリセット終了(通常動作中)

SPIAのシフトレジスタ、および転送ビット数カウンタがリセットされます。このビットは、リセット処理が終了すると、自動的にクリアされます。

**Bit 0 MODEN**

このビットは、SPIAの動作をイネーブルにします。

1 (R/W): SPIA動作イネーブル(マスタモードでは、動作クロックが供給されます。)

0 (R/W): SPIA動作ディスエーブル(マスタモードでは、動作クロックが停止します。)

注: データの送受信中にSPInCTL.MODENビットを1から0に変更した場合は、送受信途中のデータは保証されません。この操作の後、SPInCTL.MODENビットを再度1に設定する場合は、必ずSPInCTL.SFTRSTビットにも1を書き込んでください。

**SPIA Ch.n Transmit Data Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SPInTXD	15-0	TXD[15:0]	0x0000	H0	R/W	-

**Bits 15-0 TXD[15:0]**

これらのビットを介して、送信データバッファヘータを書き込むことができます。

マスタモードでは、この書き込みにより送受信動作を開始します。

SDOn端子からデータが出力されている期間でも、SPInINTF.TBEIFビット = 1のときは送信データを書き込むことができます。

SPInMOD.CHLN[3:0]ビットで設定されているデータビット長を超える上位ビットのデータは、SDOn端子から出力されません。

注: SPInINTF.TBEIFビット = 0のときは、SPInTXDレジスタへの書き込みを禁止します。この操作を行った場合、送信データは保証されません。

**SPIA Ch.n Receive Data Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SPInRXD	15-0	RXD[15:0]	0x0000	H0	R	-

**Bits 15-0 RXD[15:0]**

これらのビットを介して、受信データバッファが読み出せます。SDIn端子からデータが入力されている期間でも、SPInINTF.RBFIFビット = 1のときには受信データを読み出すことができます。SPInMOD.CHLN[3:0]ビットで設定されているデータビット長を超える上位のビットは0になります。

注: SPInCTL.MODENビット、またはSPInCTL.SFTRSTビットに1を書き込むと、SPInRXD.RXD[15:0]ビットは0x0000にクリアされます。

**SPIA Ch.n Interrupt Flag Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SPInINTF	15-8	-	0x00	-	R	-
	7	BSY	0	H0	R	
	6-4	-	0x0	-	R	
	3	OEIF	0	H0/S0	R/W	Cleared by writing 1.
	2	TENDIF	0	H0/S0	R/W	
	1	RBFIF	0	H0/S0	R	Cleared by reading the SPInRXD register.
0	TBEIF	1	H0/S0	R	Cleared by writing to the SPInTXD register.	

## 12 同期式シリアルインタフェース(SPIA)

### Bits 15–8 Reserved

#### Bit 7 BSY

このビットは、SPIAの動作状態を示します。

1 (R): 送受信ビジー (マスターモード)、#SPISSn = LOWレベル(スレーブモード)

0 (R): 待機中

### Bits 6–4 Reserved

#### Bit 3 OEIF

#### Bit 2 TENDIF

#### Bit 1 RBFIF

#### Bit 0 TBEIF

これらのビットは、SPIA割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア(OEIF, TENDIF)

0 (W): 無効

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

SPI<sub>n</sub>INTF.OEIFビット: オーバーランエラー割り込み

SPI<sub>n</sub>INTF.TENDIFビット: 送信完了割り込み

SPI<sub>n</sub>INTF.RBFIFビット: 受信バッファフル割り込み

SPI<sub>n</sub>INTF.TBEIFビット: 送信バッファエンプティ割り込み

## SPIA Ch.n Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SPI <sub>n</sub> INTE	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–4	–	0x0	–	R	
	3	OEIE	0	H0	R/W	
	2	TENDIE	0	H0	R/W	
	1	RBFIE	0	H0	R/W	
	0	TBEIE	0	H0	R/W	

### Bits 15–4 Reserved

#### Bit 3 OEIE

#### Bit 2 TENDIE

#### Bit 1 RBFIE

#### Bit 0 TBEIE

これらのビットは、SPIAの割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

SPI<sub>n</sub>INTE.OEIEビット: オーバーランエラー割り込み

SPI<sub>n</sub>INTE.TENDIEビット: 送信完了割り込み

SPI<sub>n</sub>INTE.RBFIEビット: 受信バッファフル割り込み

SPI<sub>n</sub>INTE.TBEIEビット: 送信バッファエンプティ割り込み

# 13 I<sup>2</sup>C(I2C)

## 13.1 概要

I2Cは、I<sup>2</sup>Cバスインタフェースのサブセットです。主な機能と特長を以下に示します。

- I<sup>2</sup>Cバスのマスタ(シングルマスタ)、またはスレーブデバイスとして動作
- 標準モード(最大100 kbit/s)、およびファースト・モード(最大400 kbit/s)に対応
- 7ビット、および10ビットアドレスモードに対応
- クロックストレッチに対応
- マスタモード時にクロックを生成するためのポーレートジェネレータを内蔵
- スレーブモード時は、I<sup>2</sup>Cバス上の信号のみで動作するため、他のクロックソースが不要
- スレーブモードはSLEEPモード時も動作し、アドレス一致検出時の割り込みによるウェイクアップが可能
- 自動バスクリア送出機能(マスタモード)
- 受信バッファフル、送信バッファエンpty、その他の割り込みを発生可能
- SDAおよびSCL入力の入力フィルタは、50 ns未満のノイズスパイク除去の規格には非準拠

図13.1.1にI2Cの構成を示します。

表13.1.1 S1C17M02/M03のI2Cチャンネル構成

項目	S1C17M02	S1C17M03
チャンネル数	1チャンネル (Ch.0)	

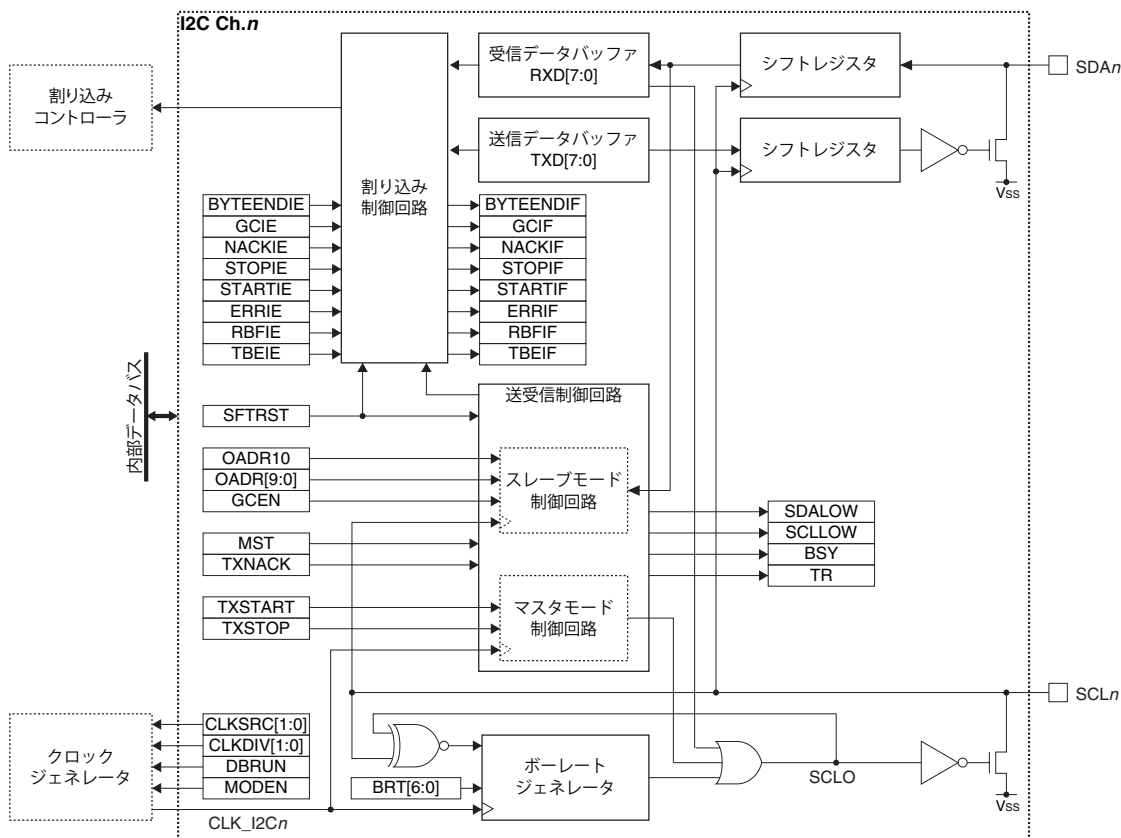


図13.1.1 I2Cの構成

## 13.2 入出力端子と外部接続

### 13.2.1 入出力端子一覧

表13.2.1.1にI<sup>2</sup>C端子の一覧を示します。

表13.2.1.1 I<sup>2</sup>C端子一覧

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
SDA <sub>n</sub>	I/O	I	I <sup>2</sup> Cバスのシリアルデータ入出力端子
SCL <sub>n</sub>	I/O	I	I <sup>2</sup> Cバスのクロック入出力端子

\* 端子機能をI<sup>2</sup>Cに切り換えた時点の状態

これらのI<sup>2</sup>C端子と他の機能がポートを共有している場合、I<sup>2</sup>Cを動作させる前にI<sup>2</sup>Cの入出力機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

### 13.2.2 外部との接続

I<sup>2</sup>Cと外部I<sup>2</sup>C機器との接続例を図13.2.2.1に示します。

I<sup>2</sup>Cバスのシリアルデータ(SDA)とシリアルクロック(SCL)は、外部抵抗によってプルアップする必要があります。

I<sup>2</sup>Cがマスターモードのとき、I<sup>2</sup>Cバス上には、ユニークなアドレスを持つ複数のスレーブデバイスを接続することができます。I<sup>2</sup>Cがスレーブモードのとき、I<sup>2</sup>Cバス上には、ユニークなアドレスを持つ複数または1つのマスターデバイスとスレーブデバイスを接続することができます。

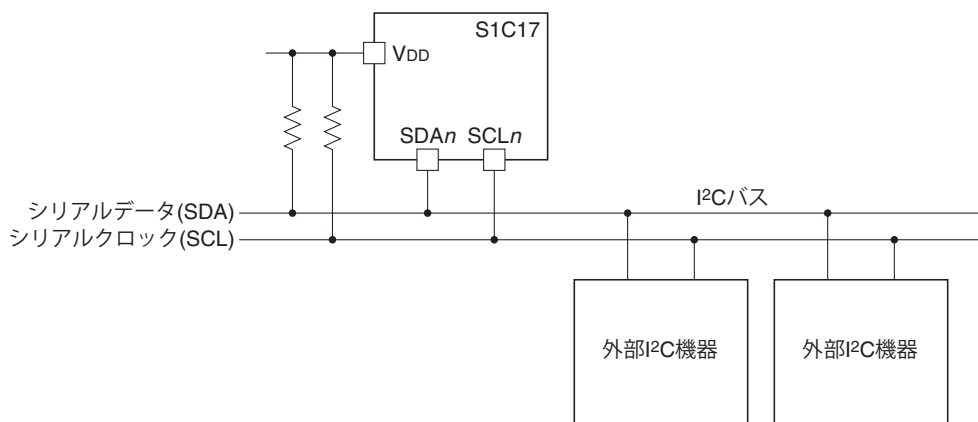


図13.2.2.1 I<sup>2</sup>Cと外部I<sup>2</sup>C機器との接続

注: • SDAとSCLは、必ず本ICのV<sub>DD</sub>以下の電圧にプルアップしてください。ただし、I<sup>2</sup>Cの入出力ポートがトレラント・フェイルセーフ対応I/Oの場合は、本ICの推奨動作電圧の範囲内で、本ICのV<sub>DD</sub>以上の電圧にプルアップすることが可能です。

- SDAとSCLのプルアップに、本ICの入出力ポートに内蔵されたプルアップ抵抗を使用することはできません。
- I<sup>2</sup>Cがマスターモードのときは、I<sup>2</sup>Cバス上に他のマスターデバイスを接続することはできません。

## 13.3 クロック設定

### 13.3.1 I2Cの動作クロック

#### マスタモードの動作クロック

I2C Ch.*n*をマスタモードで使用する場合、クロックジェネレータからI2C Ch.*n*動作クロックCLK\_I2C*n*をI2C Ch.*n*に供給する必要があります。

CLK\_I2C*n*の供給は以下の手順で制御してください。

- 1 クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
2. I2C*n*CLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - I2C*n*CLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - I2C*n*CLK.CLKDIV[1:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)

SLEEPモード時にマスタモードのI2Cを使用する場合は、I2C Ch.*n*動作クロックCLK\_I2C*n*のクロックソースに対応したCLGOSC.*xxxx*SLPCビットに0を書き込み、CLK\_I2C*n*を供給し続ける必要があります。I2Cの動作クロックは、ポーレートジェネレータで設定しやすいクロックを選択してください。

#### スレーブモードの動作クロック

スレーブモードのI2Cは、I<sup>2</sup>Cマスタから供給されるSCLを動作クロックとして使用します。

I2C*n*CLKレジスタによるクロックの設定は無効になります。

SLEEPモードですべてのクロックが停止している状態でも、I2Cは外部のI<sup>2</sup>Cマスタから供給されるクロックで動作するため、データを受信し、受信バッファフル割り込みを発生させることができます。

### 13.3.2 DEBUGモード時のクロック供給

マスタモードでは、DEBUGモード時のCLK\_I2C*n*の供給はI2C*n*CLK.DBRUNビットで制御します。

I2C*n*CLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとI2C Ch.*n*へのCLK\_I2C*n*の供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_I2C*n*の供給が再開します。CLK\_I2C*n*の供給が停止するとI2C Ch.*n*の動作は停止しますが、出力端子やレジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

I2C*n*CLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_I2C*n*の供給は停止せず、I2C Ch.*n*は動作を継続します。

スレーブモードでは、DEBUGモードか通常モードかにかかわらず、外部のI<sup>2</sup>CマスタからSCL*n*端子に供給されるクロックで動作します。

### 13.3.3 ポーレートジェネレータ

I2Cは、マスタモードでの動作時にシリアルクロックSCLを生成する、ポーレートジェネレータを内蔵しています。スレーブモード時はSCL*n*端子から入力されるシリアルクロックで動作しますので、ポーレートジェネレータは使用しません。

#### データ転送レートの設定(マスタモード時)

転送レートはI2C*n*BR.BRT[6:0]ビットの設定により決まります。

希望の転送レートを得るための設定値は次の式で計算できます。

$$\text{bps} = \frac{f_{\text{CLK\_I2C}n}}{(\text{BRT} + 3) \times 2} \qquad \text{BRT} = \frac{f_{\text{CLK\_I2C}n}}{\text{bps} \times 2} - 3 \qquad (\text{式13.1})$$

ここで

bps: データ転送レート [bit/s]

f<sub>CLK\_I2C*n*</sub>: I2Cの動作クロック周波数 [Hz]

BRT: I2C*n*BR.BRT[6:0]ビットの設定値(1~127)

※ 上記の式は、SCLの立ち上がり/立ち下がり時間やクロックストレッチによる遅延時間(図13.3.3.1参照)を含んでいません。

注: I<sup>2</sup>Cバスの転送レートは標準モードで最大100 kbit/s、ファースト・モードで最大400 kbit/sに制限されています。制限以上の転送レートは設定しないでください。

## ボーレートジェネレータのクロック出力とクロックストレッチへの対応

ボーレートジェネレータが生成するクロックとI<sup>2</sup>Cバス上のクロック波形を図13.3.3.1に示します。

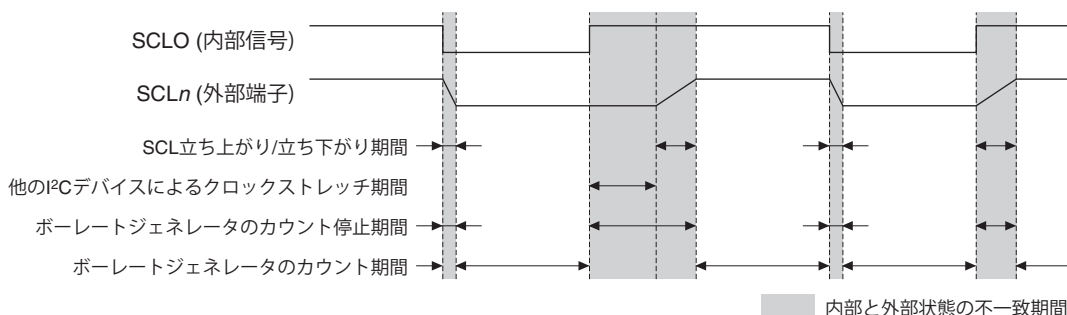


図13.3.3.1 ボーレートジェネレータ出力クロックとSCLn出力波形

ボーレートジェネレータが生成するSCLOはSCLn端子の状態と比較され、その結果がフィードバックされます。SCLOとSCLn端子の状態に不一致が発生している場合は、ボーレートジェネレータのカウント動作が停止します。これにより、SCL信号の立ち上がり/立ち下がり期間や、外部スレーブデバイスによってSCLがLOWに固定されるクロックストレッチの期間はクロックが延長され、データ送受信が制御されるようになっています。

## 13.4 動作

### 13.4.1 初期設定

I2C Ch.nは、以下の手順により初期設定を行います。

#### マスターモードで使用する場合

- I2CnCLKレジスタとI2CnBRレジスタで動作クロックとボーレートジェネレータを設定する。
- I2C Ch.n入出力機能をポートに割り当てる。(“入出力ポート”の章を参照)
- 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - I2CnINTFレジスタの割り込みフラグに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - I2CnINTEレジスタの割り込みイネーブルビットを1に設定 (割り込みイネーブル)
- I2CnCTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - I2CnCTL.MSTビットを1に設定 (マスターモードに設定)
  - I2CnCTL.SFTRSTビットを1に設定 (ソフトウェアリセットを実行)
  - I2CnCTL.MODENビットを1に設定 (I2C Ch.nの動作をイネーブル)

#### スレーブモードで使用する場合

- I2CnMODレジスタの以下のビットを設定する。
  - I2CnMOD.OADR10ビット (10/7ビットアドレスモード設定)
  - I2CnMOD.GCENビット (ジェネラルコールアドレス応答イネーブル)
- I2CnOADR.OADR[9:0][またはOADR[6:0]]ビットで自己アドレスを設定する。
- I2C Ch.n入出力機能をポートに割り当てる。(“入出力ポート”の章を参照)
- 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - I2CnINTFレジスタの割り込みフラグに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - I2CnINTEレジスタの割り込みイネーブルビットを1に設定 (割り込みイネーブル)
- I2CnCTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - I2CnCTL.MSTビットを0に設定 (スレーブモードに設定)
  - I2CnCTL.SFTRSTビットを1に設定 (ソフトウェアリセットを実行)
  - I2CnCTL.MODENビットを1に設定 (I2C Ch.nの動作をイネーブル)

## 13.4.2 マスタモードのデータ送信

マスタモード時のデータ送信手順と動作を以下に示します。また、動作例とフローチャートをそれぞれ図13.4.2.1と図13.4.2.2に示します。

### 送信手順

1. I2CnCTL.TXSTARTビットを1に設定し、スタートコンディションを生成する。
2. 送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)またはスタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.STARTIFビットは1を書き込んでクリアする。
3. I2CnTXD.TXD[7:1]ビットに7ビットのスレーブアドレス、I2CnTXD.TXD0ビットにデータ転送方向がWRITEであることを示す0を書き込む。
4. ACK受信時の送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)、またはNACK受信時のNACK受信割り込み(I2CnINTF.NACKIFビット = 1)を待つ。
  - i. 送信バッファエンプティ割り込みが発生し、送信データがある場合は5へ
  - ii. NACK受信割り込み発生時は、I2CnINTF.NACKIFビットをクリアした後、7または1へ
5. I2CnTXDレジスタに送信データを書き込む。
6. 送信データ終了まで、4と5を繰り返す。
7. I2CnCTL.TXSTOPビットを1に設定し、ストップコンディションを生成する。
8. ストップコンディション割り込み(I2CnINTF.STOPIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.STOPIFビットは1を書き込んでクリアする。

### 送信動作

#### スタートコンディションの生成

I2CnCTL.TXSTARTビットを1に設定すると、I2C Ch.nはスタートコンディションの生成を開始します。これが完了するとI2CnCTL.TXSTARTビットは0にクリアされ、I2CnINTF.STARTIFビットとI2CnINTF.TBEIFビットが1にセットされます。

#### スレーブアドレス、データの送信

I2CnINTF.TBEIFビット = 1であれば、I2CnTXDレジスタにスレーブアドレスやデータを書き込むことができます。なお、I2CnTXDレジスタへの書き込みが行われるまで、I2C Ch.nはSCLをLOWに固定して待機します。この書き込み操作をトリガとして、そのデータは自動的にシフトレジスタに転送され、8個のクロックとデータビットがPCバスに出力されます。

この応答としてスレーブデバイスからACKが返ると、I2CnINTF.TBEIFビットが1にセットされます。この割り込み要求が発生後、続くデータの送信や、送信を終了するストップコンディション/リピーテッドスタートコンディションの生成が行えます。NACKが返った場合は、I2CnINTF.TBEIFビットはセットされず、代わりにI2CnINTF.NACKIFビットが1にセットされます。

#### ストップコンディション/リピーテッドスタートコンディションの生成

I2CnINTF.TBEIFビット = 1(送信バッファエンプティ)またはI2CnINTF.NACKIFビット = 1(NACK受信)となった後にI2CnCTL.TXSTOPビットを1に設定すると、I2C Ch.nはストップコンディションを生成します。ストップコンディションの生成からバスフリー時間(I<sup>2</sup>C規格におけるt<sub>BUF</sub>)が経過した時点で、I2CnCTL.TXSTOPビットが0にクリアされ、I2CnINTF.STOPIFビットが1にセットされます。

I2CnINTF.TBEIFビット = 1(送信バッファエンプティ)、またはI2CnINTF.NACKIFビット = 1(NACK受信)の状態ではI2CnCTL.TXSTARTビットを1に設定すると、I2C Ch.nはリピーテッドスタートコンディションを生成します。リピーテッドスタートコンディションの生成が完了すると、スタートコンディション生成時と同様に、I2CnINTF.STARTIFビットとI2CnINTF.TBEIFビットが1にセットされます。

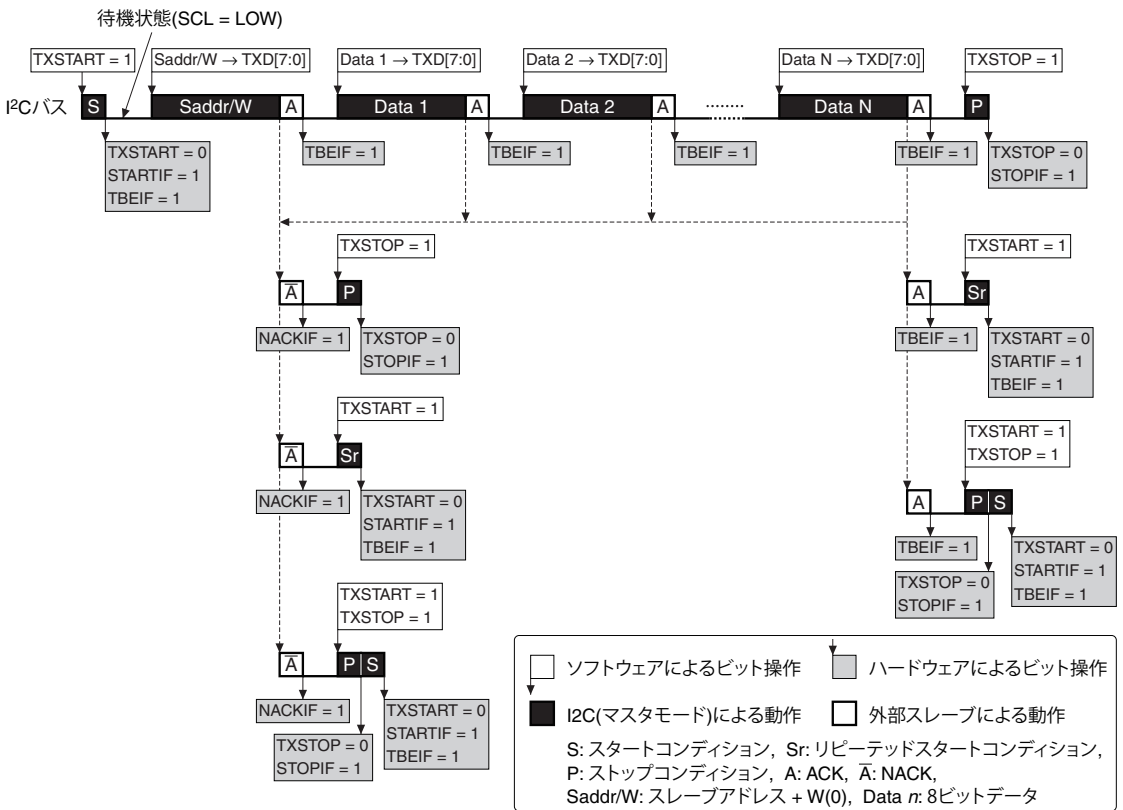


図13.4.2.1 マスターモードのデータ送信動作例

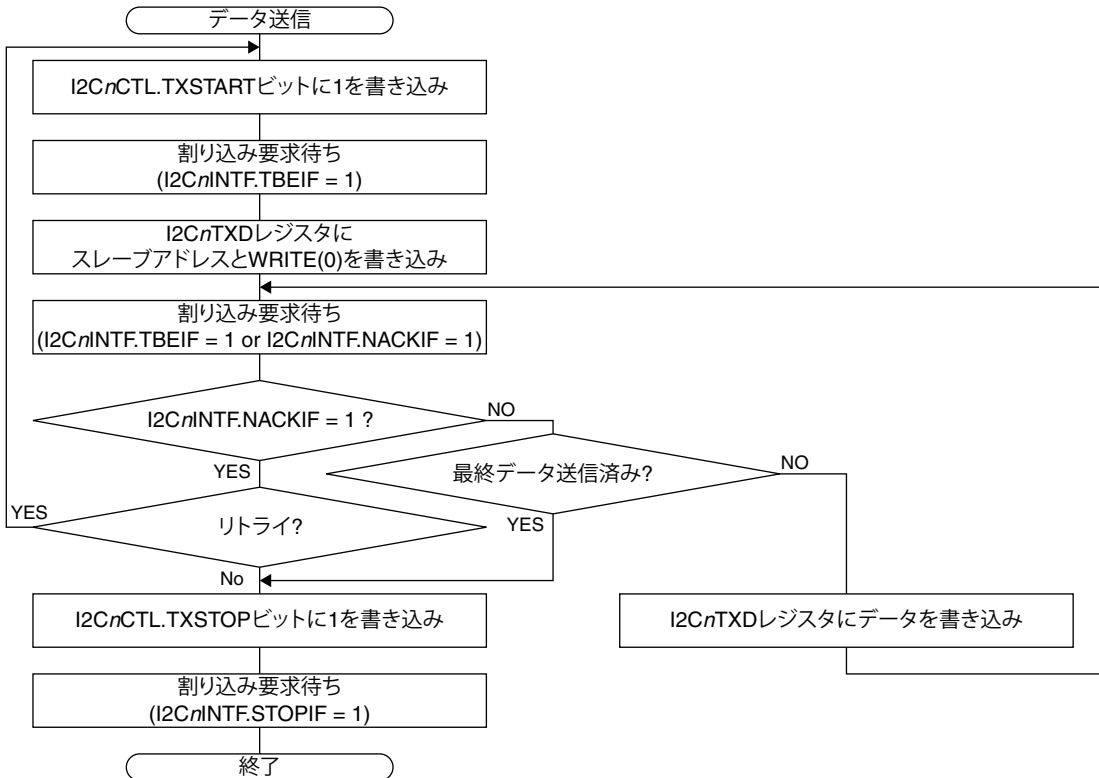


図13.4.2.2 マスターモードのデータ送信フローチャート



### 13.4.3 マスタモードのデータ受信

マスタモード時のデータ受信手順と動作を以下に示します。また、動作例とフローチャートをそれぞれ図13.4.3.1と図13.4.3.2に示します。

#### 受信手順

1. 受信するデータの長さが1バイトの場合はI2CnCTL.TXNACKビットに1を書き込む。
2. I2CnCTL.TXSTARTビットを1に設定し、スタートコンディションを生成する。
3. 送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)またはスタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.STARTIFビットは1を書き込んでクリアする。
4. I2CnTXD.TXD[7:1]ビットに7ビットのスレーブアドレス、I2CnTXD.TXD0ビットにデータ転送方向がREADであることを示す1を書き込む。
5. 1バイト受信完了時の受信バッファフル割り込み(I2CnINTF.RBFIFビット = 1)、またはNACK受信時のNACK受信割り込み(I2CnINTF.NACKIFビット = 1)を待つ。
  - i. 受信バッファフル割り込みが発生した場合は6へ
  - ii. NACK受信割り込み発生時は、I2CnINTF.NACKIFビットをクリアした後、I2CnCTL.TXSTOPビットを1に設定してストップコンディションを生成する。その後、9へ。リトライする場合は2へ
6. 今回または次の受信データが最終データとなる場合は、以下の処理を行う。
  - i. 次に受信するデータが最終データの場合は、I2CnCTL.TXNACKビットに1を書き込み、その受信後にNACKが送信されるようにする。その後、7へ。
  - ii. 今回受信したデータが最終データの場合は、I2CnRXDレジスタから受信データを読み出し後、I2CnCTL.TXSTOPビットを1に設定してストップコンディションを生成する。その後、9へ。
7. I2CnRXDレジスタから受信データを読み出す。
8. 受信データ終了まで、5~7を繰り返す。
9. ストップコンディション割り込み(I2CnINTF.STOPIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.STOPIFビットは1を書き込んでクリアする。

#### 受信動作

##### スタートコンディションの生成

マスタモードのデータ送信の場合と同様です。

##### スレーブアドレスの送信

マスタモードのデータ送信の場合と同様です。ただし、I2CnTXD.TXD0ビットはデータ転送方向がREADであることを示す1に設定してスレーブにデータの送信を要求する必要があります。

##### データの受信

スレーブアドレスの送信後、スレーブデバイスからはACKと最初のデータが送られてきます。このデータを受信し終わると、I2C Ch.nはI2CnINTF.RBFIFビットを1にセットします。また、I2C Ch.nはスレーブデバイスにACKを返します。最終データ受信後の応答など、NACKを返すときはI2CnINTF.RBFIFビットが1にセットされる前にI2CnCTL.TXNACKビットに1を書き込んでおきます。

受信バッファフル割り込み要求の発生後は、I2CnRXDレジスタから受信データを読み出すことができます。なお、I2CnRXDレジスタが読み出されるまで、I2C Ch.nはSCLをLOWに固定して待機します。

この読み出しがトリガとなり、I2C Ch.nは次のデータ受信を開始します。

##### ストップコンディション/リピーテッドスタートコンディションの生成

マスタモードのデータ送信の場合と同様です。

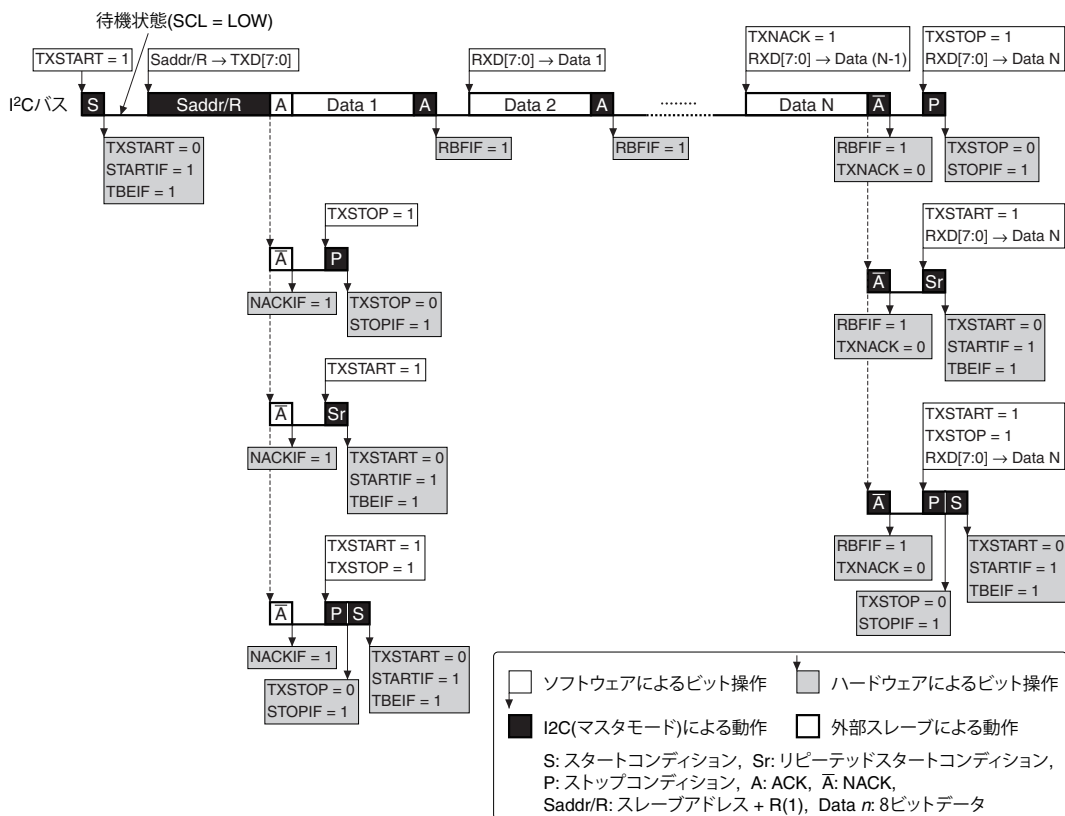


図13.4.3.1 マスタモードのデータ受信動作例

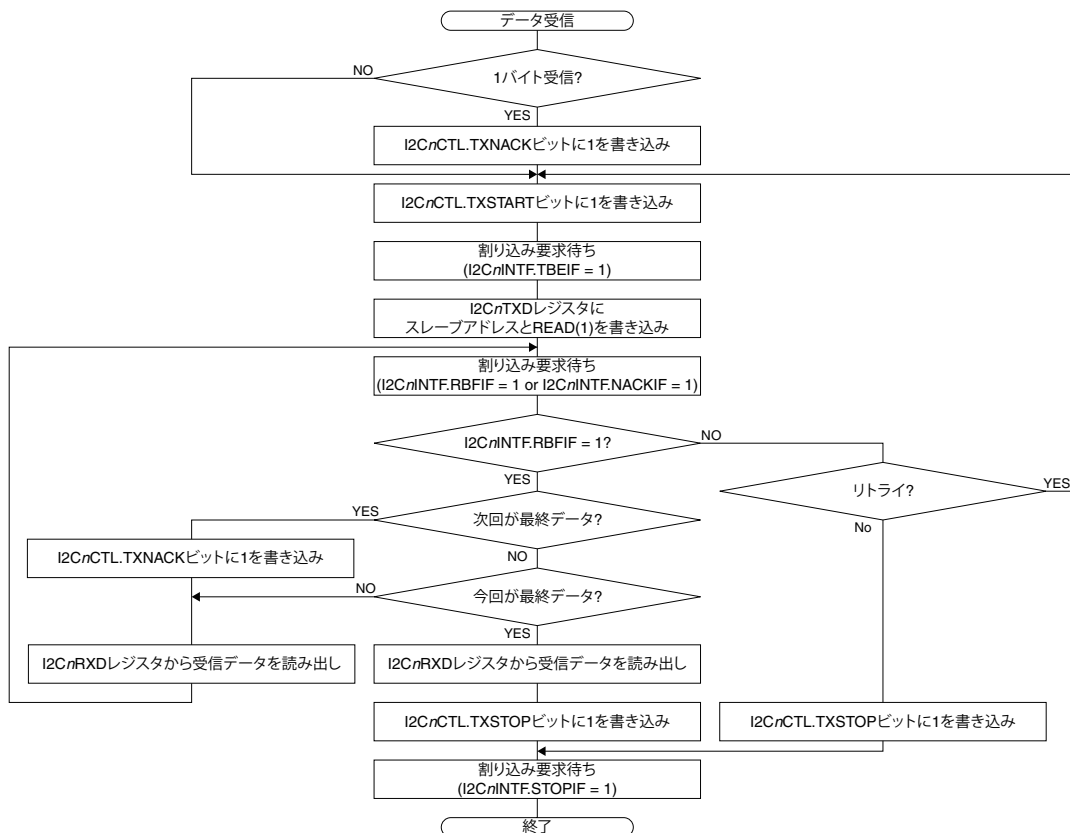
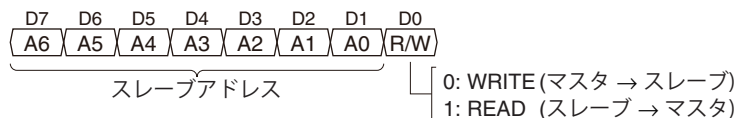


図13.4.3.2 マスタモードのデータ受信フローチャート

### 13.4.4 マスタモードでの10ビットアドレス指定

10ビットアドレスは上位2ビットと下位8ビットに分け、第1アドレスと第2アドレスを構成します。

7ビットアドレス



10ビットアドレス

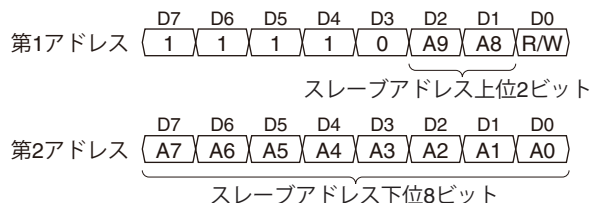


図13.4.4.1 10ビットアドレスの構成

マスタモード時に、10ビットアドレスモードで送受信を開始する手順を以下に示します(NACK受信時やデータ送受信の制御手順は、前述の7ビットモードの説明を参照してください)。また、動作例を図13.4.4.2に示します。

#### 10ビットアドレスモードの送信開始手順

1. I2CnCTL.TXSTARTビットを1に設定し、スタートコンディションを生成する。
2. 送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)またはスタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.STARTIFビットは1を書き込んでクリアする。
3. I2CnTXD.TXD[7:1]ビットに第1アドレス、I2CnTXD.TXD0ビットにデータ転送方向がWRITEであることを示す0を書き込む。
4. 送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)を待つ。
5. I2CnTXD.TXD[7:0]ビットに第2アドレスを書き込む。
6. 送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)を待つ。
7. データ送信を行う。

#### 10ビットアドレスモードの受信開始手順

- 1～6. 上記送信開始手順と同じ。
7. I2CnCTL.TXSTARTビットを1に設定し、リピーテッドスタートコンディションを生成する。
8. 送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)またはスタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.STARTIFビットは1を書き込んでクリアする。
9. I2CnTXD.TXD[7:1]ビットに第1アドレス、I2CnTXD.TXD0ビットにデータ転送方向がREADであることを示す1を書き込む。
10. データ受信を行う。

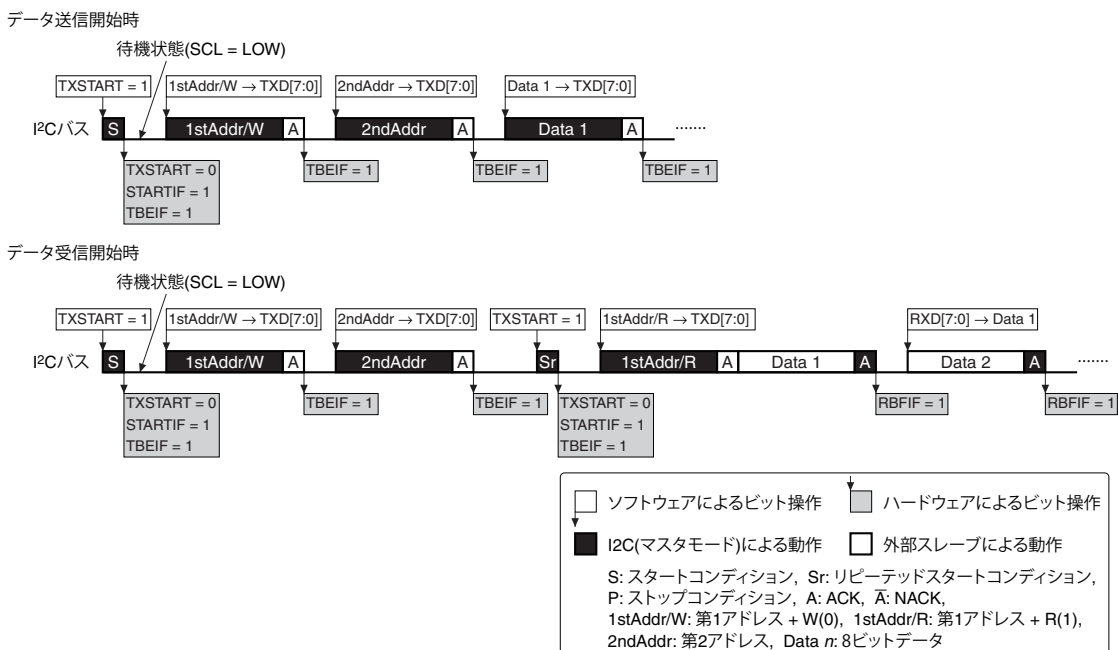


図13.4.4.2 10ビットアドレスモードのデータ送受信開始動作例(マスターモード)

### 13.4.5 スレーブモードのデータ送信

スレーブモード時のデータ送信手順と動作を以下に示します。また、動作例とフローチャートをそれぞれ図13.4.5.1と図13.4.5.2に示します。

#### 送信手順

1. スタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.STARTIFビットは1を書き込んでクリアする。
2. I2CnINTF.TRビット = 1(送信モード)を確認する。  
(I2CnINTF.TRビット = 0の場合は、受信手順を開始する。)
3. I2CnTXDレジスタに送信データを書き込む。
4. 送信バッファエンプティ割り込み(I2CnINTF.TBEIFビット = 1)、NACK受信割り込み(I2CnINTF.NACKIFビット = 1)、またはストップコンディション割り込み(I2CnINTF.STOPIFビット = 1)を待つ。
  - i. 送信バッファエンプティ割り込みが発生した場合は3へ
  - ii. NACK受信割り込み発生時は、I2CnINTF.NACKIFビットをクリアした後、5へ
  - iii. ストップコンディション割り込み発生時は、6へ
5. ストップコンディション割り込み(I2CnINTF.STOPIFビット = 1)またはスタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。
  - i. ストップコンディション割り込み発生時は、6へ
  - ii. スタートコンディション割り込み発生時は、2へ
6. I2CnINTF.STOPIFビットをクリアし、送信動作を終了する。

## 送信動作

### スタートコンディションの検出とスレーブアドレスのチェック

I2CnCTL.MODENビット = 1、I2CnCTL.MSTビット = 0(スレーブモード)の場合、I2C Ch.nはI<sup>2</sup>Cバスをモニタし、スタートコンディションを検出すると、続いてマスタから送られるスレーブアドレスの受信動作を開始します。受信したアドレスが、I2CnOADR.OADR[6:0]ビット(I2CnMOD.OADR10ビット = 0(7ビットアドレスモード)の場合)、またはI2CnOADR.OADR[9:0]ビット(I2CnMOD.OADR10ビット = 1(10ビットアドレスモード)の場合)に設定した自己アドレスに一致すると、I2CnINTF.STARTIFビット、I2CnINTF.BSYビットが1にセットされます。また、I2C Ch.nは受信したアドレス内のR/Wビットの値をI2CnINTF.TRビットにセットし、これが1だった場合はI2CnINTF.TBEIFビットも1にセットしてデータ送信動作を開始します。

### 第1バイトのデータ送信

有効なスレーブアドレスを受信後、I2C Ch.nはI2CnTXDレジスタへの書き込みが行われるまで、SCLをLOWに固定して待機します。これにより、I<sup>2</sup>Cバスがクロックストレッチ状態となり、外部マスタも待機状態になります。送信データがI2CnTXDレジスタに書き込まれると、I2C Ch.nはI2CnINTF.TBEIFビットをクリアし、マスタに対してACKを送信します。I2CnTXDレジスタに書き込んだ送信データは自動的にシフトレジスタに転送され、I2CnINTF.TBEIFビットが1にセットされます。シフトレジスタのデータビットは順次I<sup>2</sup>Cバスに出力されます。

### 2バイト目以降のデータ送信

I2CnINTF.TBEIFビット = 1であれば、送信動作中であっても続く送信データの書き込みが可能です。シフトレジスタからの送信データ出力が完了したときにI2CnINTF.TBEIF = 1であった場合は、I2CnTXDレジスタに送信データが書き込まれるまで、I2C Ch.nはSCLをLow(クロックストレッチ状態)に固定します。

I2CnTXDレジスタに次の送信データが書き込まれている場合あるいは書き込まれると、外部マスタからACKを受信した時点で、次の8ビットデータ送信を行います。このときに、I2CnINTF.BYTEENDIFビットが1にセットされます。NACKを受信したときは、I2CnINTF.NACKIFビットがセットされ、データの送信は行われません。

### ストップコンディション/リピーテッドスタートコンディションの検出

I2CnCTL.MSTビット = 0(スレーブモード)、I2CnINTF.BSYビット = 1の場合、I2C Ch.nはI<sup>2</sup>Cバスをモニタしており、ストップコンディションを検出するとデータ送信動作を終了します。この時点で、I2CnINTF.BSYビットは0にクリアされ、I2CnINTF.STOPIFビットが1にセットされます。リピーテッドスタートコンディションを検出した場合も、I2C Ch.nはI2CnINTF.BSYビットをクリアしてデータ送信動作を終了します。この場合は、I2CnINTF.STARTIFビットが1にセットされます。

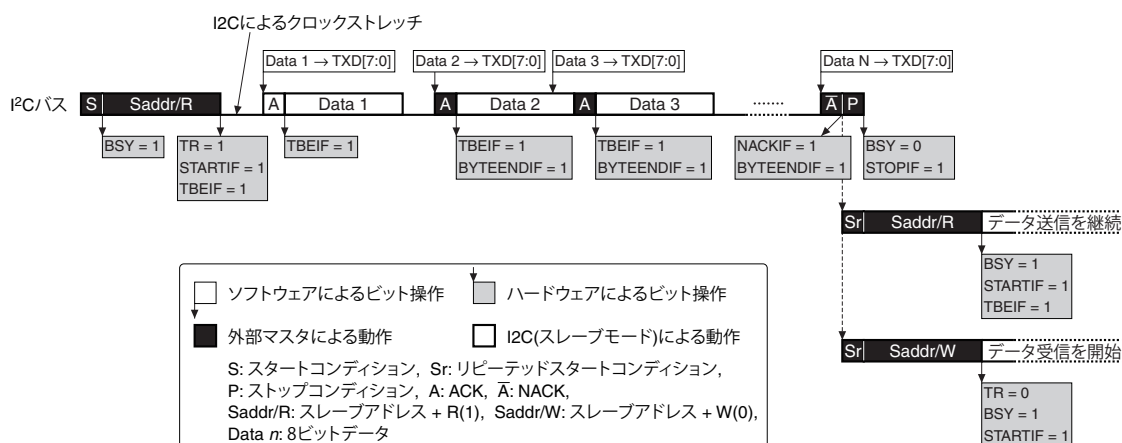


図13.4.5.1 スレーブモードのデータ送信動作例

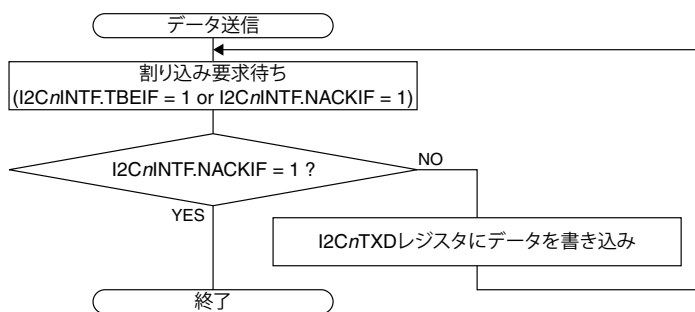


図13.4.5.2 スレーブモードのデータ送信フローチャート

### 13.4.6 スレーブモードのデータ受信

スレーブモード時のデータ受信手順と動作を以下に示します。また、動作例とフローチャートをそれぞれ図13.4.6.1と図13.4.6.2に示します。

#### 受信手順

1. 受信するデータの長さが1バイトの場合はI2CnCTL.TXNACKビットに1を書き込む。
2. スタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。
3. I2CnINTF.TRビット = 0(受信モード)を確認する。  
(I2CnINTF.TRビット = 1の場合は、送信手順を開始する。)
4. I2CnINTF.STARTIFビットに1を書き込んでクリアする。
5. 1バイト受信完了時の受信バッファフル割り込み(I2CnINTF.RBFIFビット = 1)、または送受信完了割り込み(I2CnINTF.BYTEENDIFビット = 1)を待つ。  
割り込み発生後、I2CnINTF.BYTEENDIFビットは1を書き込んでクリアする。
6. 次に受信するデータが最終データの場合は、I2CnCTL.TXNACKビットに1を書き込み、その受信後にNACKが送信されるようにする。
7. I2CnRXDレジスタから受信データを読み出す。
8. 受信データ終了まで、5~7を繰り返す。
9. ストップコンディション割り込み(I2CnINTF.STOPIFビット = 1)またはスタートコンディション割り込み(I2CnINTF.STARTIFビット = 1)を待つ。
  - i. ストップコンディション割り込み発生時は、10へ
  - ii. スタートコンディション割り込み発生時は、3へ
10. I2CnINTF.STOPIFビットをクリアし、受信動作を終了する。

#### 受信動作

##### スタートコンディションの検出とスレーブアドレスのチェック

スレーブモードのデータ送信の場合と同様です。

ただし、I2CnINTF.TRビットは0にクリアされ、I2CnINTF.TBEIFビットはセットされません。

また、I2CnMOD.GCENを1(ジェネラルコールアドレス応答イネーブル)に設定してある場合は、ジェネラルコールアドレスを受信した場合も受信動作を開始します。

SLEEPモードでもスレーブモードの動作は可能で、アドレス一致検出時の割り込みによってCPUをウェイクアップさせることができます。

##### 第1バイトのデータ受信

有効なスレーブアドレスを受信後、I2C Ch.nはACKを送信し、I2CnINTF.STARTIFビットに1が書き込まれるまで、SCLをLOWに固定します。これにより、I<sup>2</sup>Cバスがクロックストレッチ状態となり、外部マスタも待機状態になります。I2CnINTF.STARTIFビットに1が書き込まれるとSCLが解放され、外部マスタから送られるデータをシフトレジスタに受信します。8ビットのデータを受信し終わると、I2C Ch.nはACKを送信し、SCLをLOWに固定します。シフトレジスタの受信データは受信データバッファに転送され、I2CnINTF.RBFIFビットおよびI2CnINTF.BYTEENDIFビットが1にセットされます。これ以降、I2CnRXDレジスタから受信データを読み出すことができます。

## 2バイト目以降のデータ受信

I2CnINTF.RBFIFビットが1にセットされた後、I2CnRXDレジスタから受信データを読み出すと、I2CnINTF.RBFIFビットが0にクリアされるとともに、SCLが解放され、外部マスタから送られる次のデータを受信します。8ビットのデータを受信し終わると、I2C Ch.nはACKを送信し、SCLをLOWに固定します。シフトレジスタの受信データは受信データバッファに転送され、I2CnINTF.RBFIFビットおよびI2CnINTF.BYTEENDIFビットが1にセットされます。

受信を終了させるときなど、8ビットデータの受信終了時にNACKを返すには、その受信が終了する前にI2CnCTL.TXNACKビットに1を書き込んでおきます。NACKを送信すると、I2CnCTL.TXNACKビットは自動的に0にクリアされます。

## ストップコンディション/リピーテッドスタートコンディションの検出

スレーブモードのデータ送信の場合と同様です。

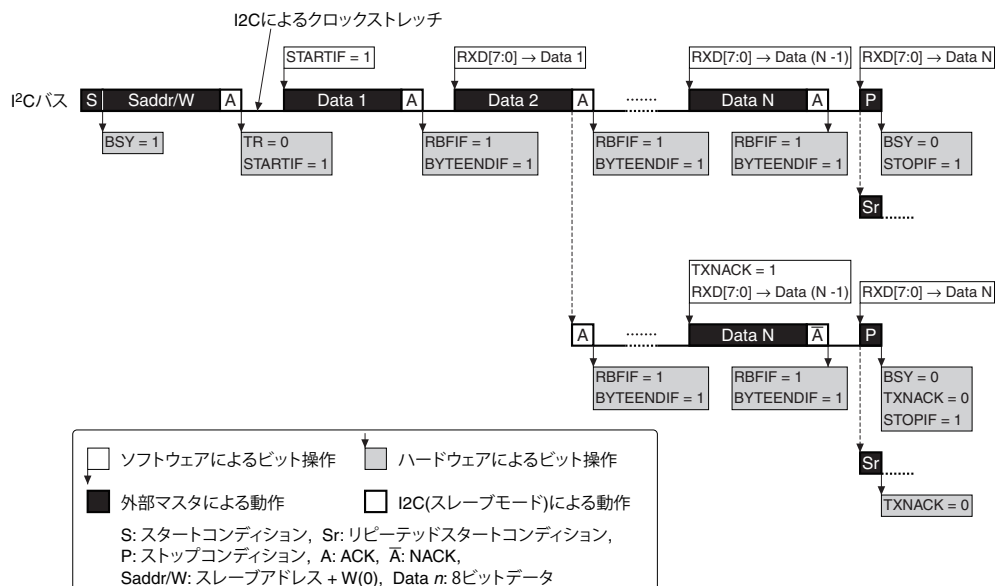


図13.4.6.1 スレーブモードのデータ受信動作例

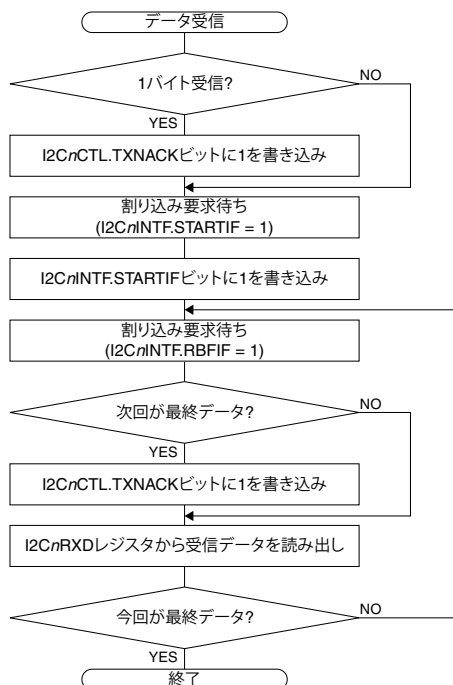


図13.4.6.2 スレーブモードのデータ受信フローチャート

### 13.4.7 10ビットアドレスモードのスレーブ動作

I2CnCTL.MSTビット = 0、かつI2CnMOD.OADR10ビット = 1のときは、I2C Ch.nは10ビットアドレスモードのスレーブとして動作します。このときのアドレス受信動作を以下に示します。また、動作例を図13.4.7.1に示します。10ビットアドレスの構成は、図13.4.4.1を参照してください。

#### 10ビットアドレスの受信動作

スタートコンディションの後、マスタからスレーブアドレスの上位2ビットとR/Wビット(= 0)を含む第1アドレスが送信されます。このアドレスの上位2ビットとI2CnOADR.OADR[9:8]ビットが一致した場合、I2C Ch.nはACKを返します。このときは、上位2ビットが一致した他のスレーブからもACKが送信されます。

次に、マスタから第2アドレスとしてスレーブアドレスの下位8ビットが送信されます。このアドレスとI2CnOADR.OADR[7:0]ビットが一致した場合、I2C Ch.nはACKを返した後、データの受信動作を開始します。

マスタがデータ受信(スレーブからのデータ送信)を要求する場合は、この後さらにマスタからリピーテッドスタートコンディションとR/Wビットを1にした第1アドレスが送信されます。すると、I2C Ch.nは動作をデータ送信に切り換えます。

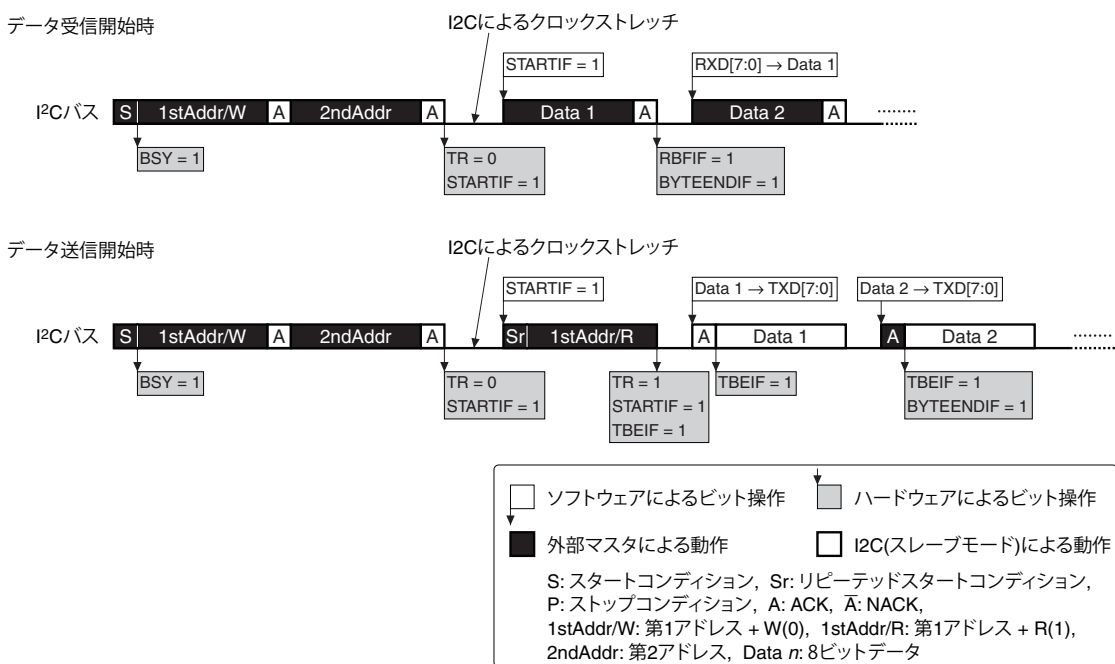


図13.4.7.1 10ビットアドレスモードのデータ送受信開始動作例(スレーブモード)

### 13.4.8 自動バスクリア動作

マスタモードで動作するI2C Ch.nは、スタートコンディションを生成する直前にSDAの状態をチェックします。このとき、SDAがLOWレベルだった場合は、SDAを解放したまま最大10発のクロックをSCLn端子から送出する、バスクリア動作を自動的に実行します。

9発以内のクロックの送信によってSDAがLOWレベルからHIGHレベルとなり、スタートコンディションを発行できたときは、通常の動作に移ります。I2C Ch.nがクロックを9発送出してもSDAがLOWのままだった場合は、自動バスクリアが失敗したものと判断して、I2C Ch.nはI2CnCTL.TXSTARTビットを0にクリアし、I2CnINTF.ERRIFビットとI2CnINTF.STARTIFビットを1にセットします。



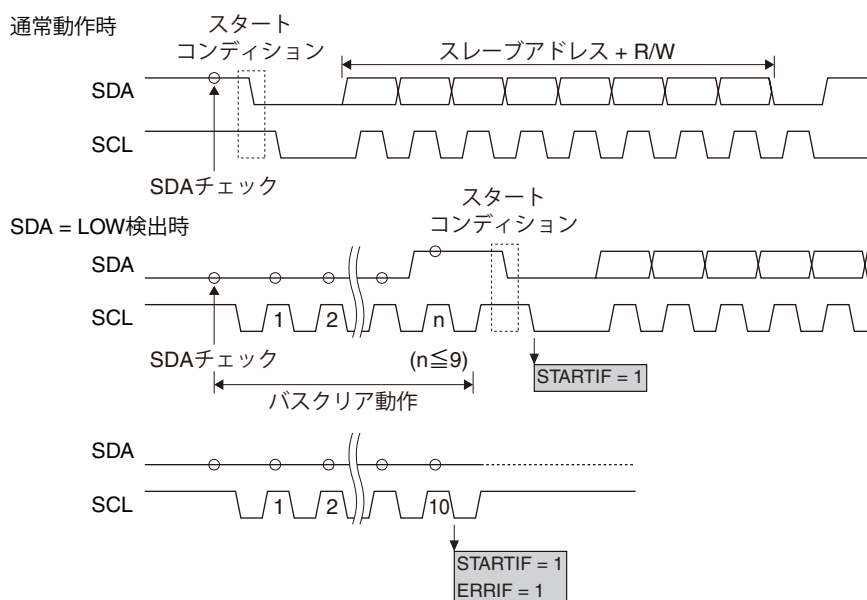


図13.4.8.1 自動バスクリア動作

### 13.4.9 エラー検出

I<sup>2</sup>Cには、ハードウェアによるエラー検出機能が搭載されています。

また、I2CnINTF.SDALOWビットとI2CnINTF.SCLLOWビットをソフトウェアで監視することにより、SDAやSCLがLOWに固定されているかどうかを調べることができます。意図しないSDAやSCLのLOWへの固定が検出された場合、I2C Ch.nをソフトウェアリセットするなどの対応を取ることができます。

ハードウェアによるエラー検出と通知方法は、以下のとおりです。

表13.4.9.1 ハードウェアによるエラー検出機能

No.	エラー検出期間/タイミング	監視するI <sup>2</sup> Cバスラインとエラー発生条件	通知方法
1	アドレス送付、データ送付、またはNACK送付で、I2C Ch.nがSDAをHIGHに制御している期間	SDA = Low	I2CnINTF.ERRIF = 1
2	【マスタモードのみ】I2CnINTF.BSYビット = 0の期間中にI2C-nCTL.TXSTARTビットに1を書き込んだとき	SCL = Low	I2CnINTF.ERRIF = 1 I2CnCTL.TXSTART = 0 I2CnINTF.STARTIF = 1
3	【マスタモードのみ】I2CnINTF.BSYビット = 0の期間中にI2C-nCTL.TXSTOPビットに1を書き込んだとき	SCL = Low	I2CnINTF.ERRIF = 1 I2CnCTL.TXSTOP = 0 I2CnINTF.STOPIF = 1
4	【マスタモードのみ】I2CnINTF.BSYビット = 0の期間中にI2C-nCTL.TXSTARTビットに1を書き込んだとき(“自動バスクリア動作”を参照)	SDA 自動バスクリアの失敗	I2CnINTF.ERRIF = 1 I2CnCTL.TXSTART = 0 I2CnINTF.STARTIF = 1

## 13.5 割り込み

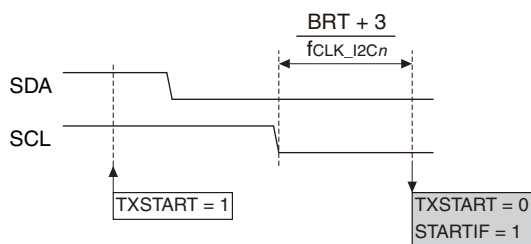
I2Cには、表13.5.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表13.5.1 I2Cの割り込み機能

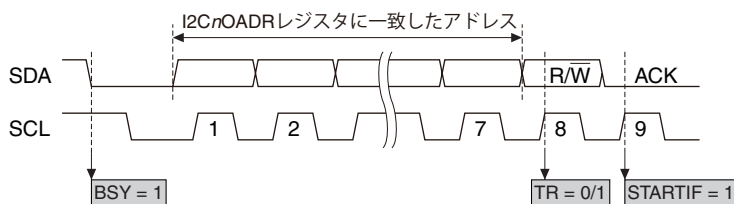
割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
送受信完了	I2CnINTF.BYTEENDIF	8ビットのデータ送受信と、それに続くACK/NACKの送受信が完了したとき	1書き込み ソフトリセット
ジェネラルコールアドレス受信	I2CnINTF.GCIF	スレーブモードのみ: ジェネラルコールアドレスを受信したとき	1書き込み ソフトリセット
NACK受信	I2CnINTF.NACKIF	NACKを受信したとき	1書き込み ソフトリセット
ストップコンディション	I2CnINTF.STOPIF	マスタモード: ストップコンディションの送出手を完了し、ストップコンディションとスタートコンディションの間のバスフリー時間 (t <sub>BUF</sub> ) が経過したとき  スレーブモード: I2C Ch.nがスレーブとして選択されている場合にストップコンディションを検出したとき	1書き込み ソフトリセット
スタートコンディション	I2CnINTF.STARTIF	マスタモード: スタートコンディションの送出手を完了したとき  スレーブモード: アドレス一致が検出されたとき (ジェネラルコールを含む)	1書き込み ソフトリセット
エラー検出	I2CnINTF.ERRIF	“エラー検出”を参照	1書き込み ソフトリセット
受信バッファフル	I2CnINTF.RBFIF	受信データバッファに受信データがロードされたとき	受信データ読み出し (受信データバッファを空にする) ソフトリセット
送信バッファエンプティ	I2CnINTF.TBEIF	マスタモード: スタートコンディションの送出手を完了したとき、またはスレーブからACKを受信したとき  スレーブモード: 送信データバッファに書き込まれた送信データがシフトレジスタに転送されたとき、またはR/Wビット = 1でアドレス一致が検出されたとき	送信データ書き込み

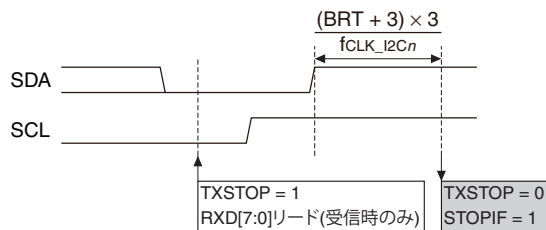
割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

### (1) スタートコンディション割り込み マスタモード

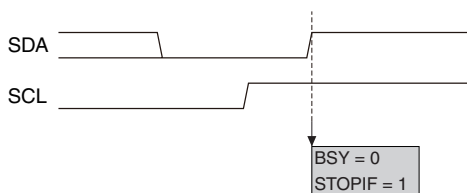


### スレーブモード



(2) ストップコンディション割り込み  
マスタモード

## スレーブモード



(fCLK\_I2Cn: I2Cの動作クロック周波数 [Hz], BRT: I2CnBR.BRT[6:0]ビットの設定値(1~127))

図13.5.1 スタート/ストップコンディション割り込みタイミング

## 13.6 制御レジスタ

## I2C Ch.n Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnCLK	15-9	-	0x00	-	R	-
	8	DBRUN	0	H0	R/W	
	7-6	-	0x0	-	R	
	5-4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/W	
	3-2	-	0	-	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

## Bits 15-9 Reserved

## Bit 8 DBRUN

このビットは、DEBUGモード時にI2C動作クロックを供給するかどうか設定します。  
 1 (R/W): DEBUGモード時にクロックを供給  
 0 (R/W): DEBUGモード時はクロック供給を停止

## Bits 7-6 Reserved

## Bits 5-4 CLKDIV[1:0]

これらのビットは、I2C動作クロックの分周比を選択します。

## Bits 3-2 Reserved

## Bits 1-0 CLKSRC[1:0]

これらのビットは、I2Cのクロックソースを選択します。

表13.6.1 クロックソースと分周比の設定

I2CnCLK. CLKDIV[1:0]ビット	I2CnCLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0 IOSC	0x1 OSC1	0x2 OSC3	0x3 EXOSC
0x3	1/8	1/1	1/8	1/1
0x2	1/4		1/4	
0x1	1/2		1/2	
0x0	1/1		1/1	

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

注: I2CnCLKレジスタは、I2CnCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

## I2C Ch.n Mode Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnMOD	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-3	-	0x00	-	R	
	2	OADR10	0	H0	R/W	
	1	GCEN	0	H0	R/W	
	0	-	0	-	R	

### Bits 15-3 Reserved

#### Bit 2 OADR10

このビットは、スレーブモード時の自己アドレスのビット数を設定します。

1 (R/W): 10ビットアドレス

0 (R/W): 7ビットアドレス

#### Bit 1 GCEN

このビットは、スレーブモード時に、マスタからのジェネラルコールに応答するか否かを設定します。

1 (R/W): ジェネラルコールに応答する

0 (R/W): ジェネラルコールに応答しない

#### Bit 0 Reserved

注: I2CnMODレジスタは、I2CnCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

## I2C Ch.n Baud-Rate Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnBR	15-8	-	0x00	-	R	-
	7	-	0	-	R	
	6-0	BRT[6:0]	0x7f	H0	R/W	

### Bits 15-7 Reserved

#### Bits 6-0 BRT[6:0]

これらのビットは、マスタモードにおけるI2C Ch.nの転送レートを設定します。詳細は“ポーレートジェネレータ”を参照してください。

注: ・ I2CnBRレジスタは、I2CnCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

- ・ I2CnBRレジスタを0に設定することを禁止します。

## I2C Ch.n Own Address Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnOADR	15-10	-	0x00	-	R	-
	9-0	OADR[9:0]	0x000	H0	R/W	

### Bits 15-10 Reserved

#### Bits 9-0 OADR[9:0]

これらのビットは、スレーブモード時の自己アドレスを設定します。

10ビットアドレスモード(I2CnMOD.OADR10ビット = 1)のときは、I2CnOADR.OADR[9:0]ビットが有効です。7ビットアドレスモード(I2CnMOD.OADR10ビット = 0)のときは、I2CnOADR.OADR[6:0]ビットが有効です。

注: I2CnOADRレジスタは、I2CnCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

## I2C Ch.n Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnCTL	15-8	-	0x00	-	R	
	7-6	-	0x0	-	R	
	5	MST	0	H0	R/W	
	4	TXNACK	0	H0/S0	R/W	
	3	TXSTOP	0	H0/S0	R/W	
	2	TXSTART	0	H0/S0	R/W	
	1	SFTRST	0	H0	R/W	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

**Bits 15-6 Reserved****Bit 5 MST**

このビットは、I2C Ch.nの動作モードを選択します。

1 (R/W): マスタモード

0 (R/W): スレーブモード

**Bit 4 TXNACK**

このビットは、次回の応答時にNACKの送出を要求します。

1 (W): NACKによる応答を要求

0 (W): 無効

1 (R): NACK送出待機中/送出中

0 (R): NACK送出完了

NACKを送出後、このビットは自動的にクリアされます。

**Bit 3 TXSTOP**

このビットは、マスタモード時にストップコンディションの生成を要求します。スレーブモードでは無効です。

1 (W): ストップコンディションの生成を要求

0 (W): 無効

1 (R): ストップコンディション送出待機中/送出中

0 (R): ストップコンディション送出完了

ストップコンディションを送出し、バスフリー時間(I2C規格におけるt<sub>BUF</sub>)時間が経過した後、このビットは自動的にクリアされます。

**Bit 2 TXSTART**

このビットは、マスタモード時にスタートコンディションの生成を要求します。スレーブモードでは無効です。

1 (W): スタートコンディションの生成を要求

0 (W): 無効

1 (R): スタートコンディション送出待機中/送出中

0 (R): スタートコンディション送出完了

スタートコンディションの送出が完了すると、このビットは自動的にクリアされます。

**Bit 1 SFTRST**

このビットは、I2Cをソフトウェアリセットします。

1 (W): ソフトウェアリセットを要求

0 (W): 無効

1 (R): ソフトウェアリセットの実行中

0 (R): ソフトウェアリセット終了(通常動作中)

I2Cの送受信制御回路および割り込みフラグがリセットされます。このビットは、リセット処理が終了すると、自動的にクリアされます。

**Bit 0 MODEN**

このビットは、I2Cの動作をイネーブルにします。

1 (R/W): I2C動作イネーブル(動作クロックが供給されます。)

0 (R/W): I2C動作ディスエーブル(動作クロックが停止します。)

注: データの送受信中にI2CnCTL.MODENビットを1から0に変更した場合は、送受信途中のデータは保証されません。この操作の後、I2CnCTL.MODENビットを再度1に設定する場合は、必ずI2CnCTL.SFTRSTビットにも1を書き込んでください。

**I2C Ch.n Transmit Data Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnTXD	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	TXD[7:0]	0x00	H0	R/W	

**Bits 15-8 Reserved****Bits 7-0 TXD[7:0]**

これらのビットを介して、送信データバッファへデータを書き込むことができます。データを書き込む前に、I2CnINTF.TBEIFビット = 1になっていることを確認してください。

注: I2CnINTF.TBEIFビット = 0 のときは、I2CnTXDレジスタへの書き込みを禁止します。この操作を行った場合、送信データは保証されません。

**I2C Ch.n Receive Data Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnRXD	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-0	RXD[7:0]	0x00	H0	R	

**Bits 15-8 Reserved****Bits 7-0 RXD[7:0]**

これらのビットを介して、受信データバッファが読み出せます。

**I2C Ch.n Status and Interrupt Flag Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2CnINTF	15-13	-	0x0	-	R	-
	12	SDALOW	0	H0	R	
	11	SCLLOW	0	H0	R	
	10	BSY	0	H0/S0	R	
	9	TR	0	H0	R	
	8	-	0	-	R	
	7	BYTEENDIF	0	H0/S0	R/W	
	6	GCIF	0	H0/S0	R/W	
	5	NACKIF	0	H0/S0	R/W	
	4	STOPIF	0	H0/S0	R/W	
	3	STARTIF	0	H0/S0	R/W	
	2	ERRIF	0	H0/S0	R/W	Cleared by reading the I2CnRXD register.
1	RBFIF	0	H0/S0	R		
0	TBEIF	0	H0/S0	R	Cleared by writing to the I2CnTXD register.	

**Bits 15-13 Reserved****Bit 12 SDALOW**

このビットは、SDAがLOWレベルであることを示します。

1 (R): SDA = LOWレベル

0 (R): SDA = HIGHレベル

**Bit 11 SCLLOW**

このビットは、SCLがLOWレベルであることを示します。

1 (R): SCL = LOWレベル

0 (R): SCL = HIGHレベル

**Bit 10 BSY**

このビットは、I<sup>2</sup>Cバスがビジー状態であることを示します。

1 (R): I<sup>2</sup>Cバスビジー

0 (R): I<sup>2</sup>Cバスフリー

**Bit 9 TR**

このビットは、I2Cが送信モードか否かを示します。

1 (R): 送信モード

0 (R): 受信モード

**Bit 8 Reserved****Bit 7 BYTEENDIF****Bit 6 GCIF****Bit 5 NACKIF****Bit 4 STOPIF****Bit 3 STARTIF****Bit 2 ERRIF****Bit 1 RBFIF****Bit 0 TBEIF**

これらのビットは、I2C割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア (BYTEENDIF, GCIF, NACKIF, STOPIF, STARTIF, ERRIF)  
無効 (RBFIF, TBEIF)

0 (W): 無効

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

I2C<sub>n</sub>INTF.BYTEENDIFビット: 送受信完了割り込み

I2C<sub>n</sub>INTF.GCIFビット: ジェネラルコールアドレス受信割り込み

I2C<sub>n</sub>INTF.NACKIFビット: NACK受信割り込み

I2C<sub>n</sub>INTF.STOPIFビット: ストップコンディション割り込み

I2C<sub>n</sub>INTF.STARTIFビット: スタートコンディション割り込み

I2C<sub>n</sub>INTF.ERRIFビット: エラー検出割り込み

I2C<sub>n</sub>INTF.RBFIFビット: 受信バッファフル割り込み

I2C<sub>n</sub>INTF.TBEIFビット: 送信バッファエンプティ割り込み

**I2C Ch.n Interrupt Enable Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
I2C <sub>n</sub> INTE	15-8	-	0x00	-	R	-
	7	BYTEENDIE	0	H0	R/W	
	6	GCIE	0	H0	R/W	
	5	NACKIE	0	H0	R/W	
	4	STOPIE	0	H0	R/W	
	3	STARTIE	0	H0	R/W	
	2	ERRIE	0	H0	R/W	
	1	RBFIE	0	H0	R/W	
	0	TBEIE	0	H0	R/W	

**Bits 15-8 Reserved**

<b>Bit 7</b>	<b>BYTEENDIE</b>
<b>Bit 6</b>	<b>GCIE</b>
<b>Bit 5</b>	<b>NACKIE</b>
<b>Bit 4</b>	<b>STOPIE</b>
<b>Bit 3</b>	<b>STARTIE</b>
<b>Bit 2</b>	<b>ERRIE</b>
<b>Bit 1</b>	<b>RBFIE</b>
<b>Bit 0</b>	<b>TBEIE</b>

これらのビットは、I2Cの割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

I2CnINTE.BYTEENDIEビット: 送受信完了割り込み

I2CnINTE.GCIEビット: ジェネラルコールアドレス受信割り込み

I2CnINTE.NACKIEビット: NACK受信割り込み

I2CnINTE.STOPIEビット: ストップコンディション割り込み

I2CnINTE.STARTIEビット: スタートコンディション割り込み

I2CnINTE.ERRIEビット: エラー検出割り込み

I2CnINTE.RBFIEビット: 受信バッファフル割り込み

I2CnINTE.TBEIEビット: 送信バッファエンプティ割り込み



# 14 DMMコントローラ(DSADC16)

## 14.1 概要

DSADC16は、デジタルマルチメーター (DMM)を構築するための計測回路です。アナログネットワーク部からの測定電圧を $\Delta\Sigma$  A/D変換器およびデジタルフィルタによりサンプリングし、デジタル値に変換します。主な機能と特長を以下に示します。

- 対応DMM測定モード
  - 直流電圧測定(600 mV/6 V/60 V/600 V/1,000 V)
  - 交流電圧(+周波数)測定(600 mV/6 V/60 V/600 V/1,000 V)
  - 抵抗測定(600  $\Omega$ /6 k $\Omega$ /60 k $\Omega$ /600 k $\Omega$ /6 M $\Omega$ /60 M $\Omega$ )
  - 導通チェック
  - ダイオード $V_F$ 測定
  - 内部温度測定
  - 直流電流測定(600  $\mu$ A/6 mA/60 mA/600 mA/6 A/10 A)
  - 交流電流(+周波数)測定(600  $\mu$ A/6 mA/60 mA/600 mA/6 A/10 A)
  - 容量測定(10 nF/100 nF/1  $\mu$ F/10  $\mu$ F/100  $\mu$ F/1,000  $\mu$ F)
- 16ビット $\Delta\Sigma$  A/D変換器を搭載
- デジタルフィルタ(間引きフィルタ、ローパスフィルタ、ハイパスフィルタ)を内蔵
- サンプリング周波数: 25 kHz $\sim$ 24.41 Hz ( $\Delta\Sigma$ モジュレータ周波数: 400 kHz)
- 連続変換のみ可能
- OSR(オーバーサンプリング比)の設定が可能
- ピークホールド機能を搭載(DC/AC)
- 真の実効値を求めるための平方根演算回路を搭載
- 平均化回路を搭載
  - 2乗平均と絶対値平均の選択が可能
  - 2乗値と絶対値の平均サンプル数を可変可能
- 割り込み機能
  - 変換完了割り込み
  - 変換結果オーバーライトエラー割り込み
  - 導通状態変化検出割り込み

図14.1.1 $\sim$ 図14.1.4にDMM機能の全体ブロック図、A/D変換部、DMM電源部、アナログネットワーク部の構成を示します。

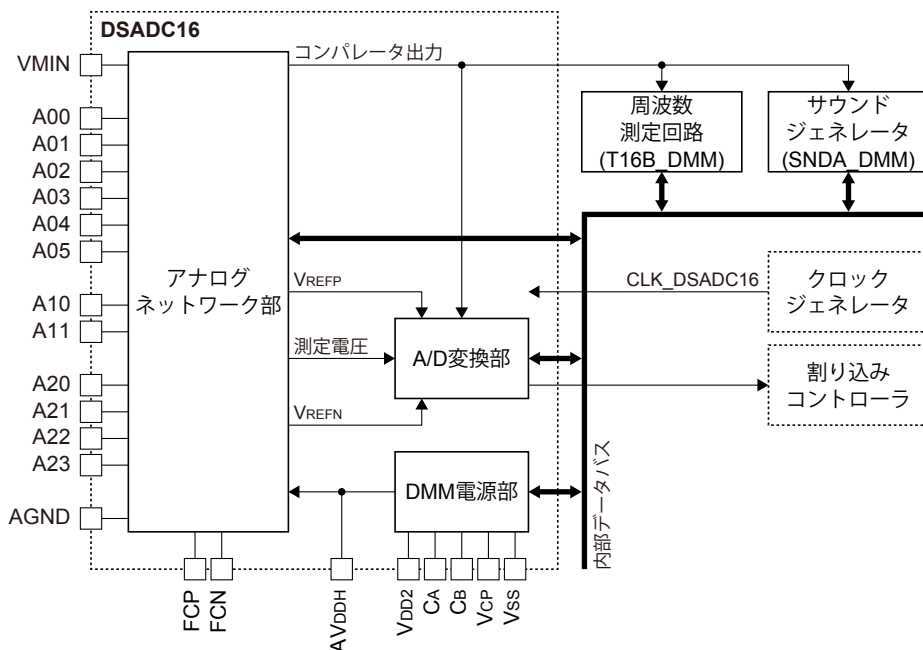


図14.1.1 全体ブロック図

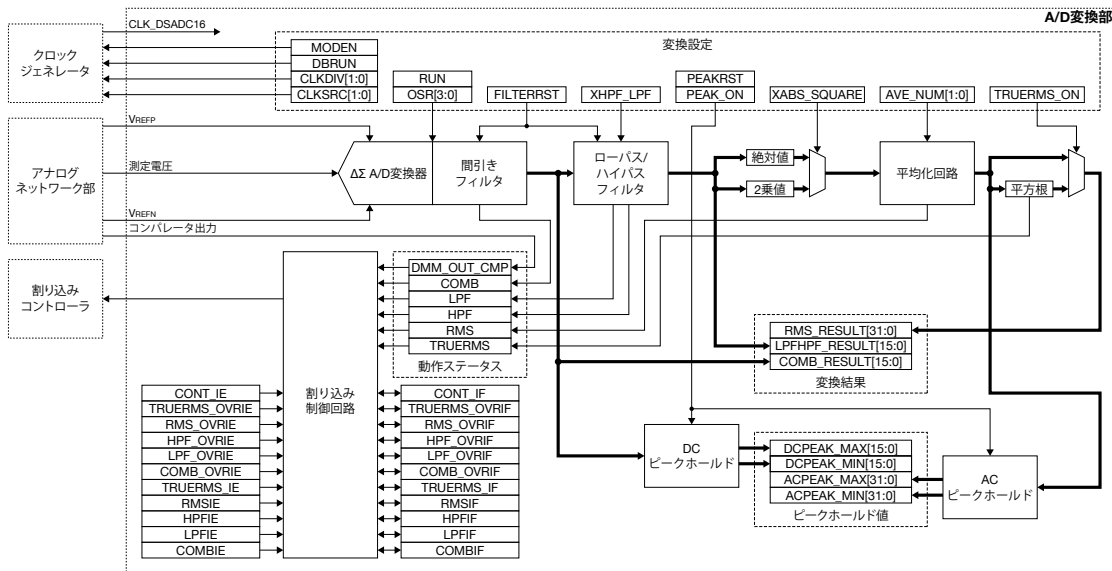


図14.1.2 A/D変換部の構成

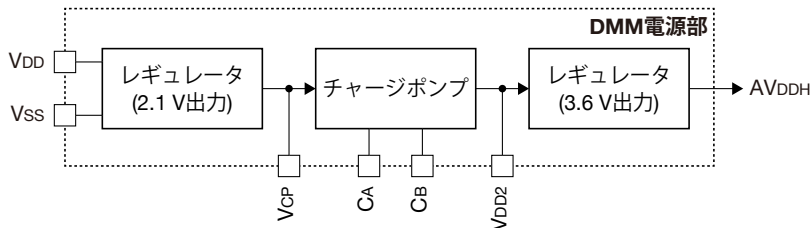


図14.1.3 DMM電源部の構成

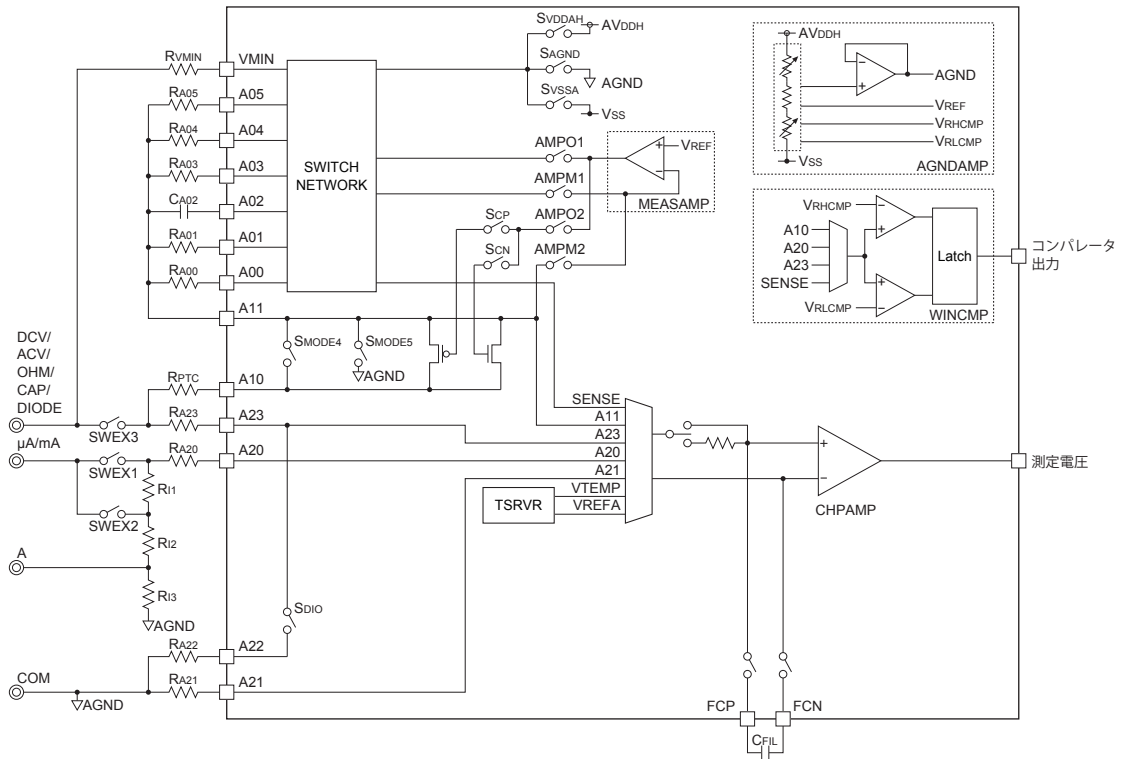


図14.1.4 アナログネットワーク部の構成

表14.1.1 アナログネットワーク部の役割

アナログ回路	役割
AGNDAMP	アナログGND電圧(AGND)、WINCAMP用閾値電圧(VRHCOMP、VRLCOMP)、MEASAMP用基準電圧(VREF)の生成
MEASAMP	測定対象へ印可する基準電圧、電流を生成
WINCAMP	入力電圧レベルの判定、入力交流波形を矩形波に変換
CHPAMP	入力信号の増幅
TSRVR	内部温度センサ
SWITCH NETWORK	測定モードに応じた信号経路の変更

## 14.2 入出力端子と外部接続

### 14.2.1 入出力端子一覧

図14.2.1.1にDSADC16端子の一覧を示します。

表14.2.1.1 DSADC16端子一覧

端子名	I/O	初期状態	機能
A00	A	-	DMM用測定端子
A01	A	-	DMM用測定端子
A02	A	-	DMM用測定端子
A03	A	-	DMM用測定端子
A04	A	-	DMM用測定端子
A05	A	-	DMM用測定端子
A10	A	-	DMM用測定端子
A11	A	-	DMM用測定端子
A20	A	-	DMM用測定端子
A21	A	-	DMM用測定端子
A22	A	-	DMM用測定端子
A23	A	-	DMM用測定端子
VMIN	A	-	DMM用測定端子
FCP	A	-	フィルタキャパシタ接続端子
FCN	A	-	フィルタキャパシタ接続端子
AVDDH	A	-	レギュレータ出力端子(3.6 V出力、アナログネットワーク部用電源)
AGND	A	-	アナログGND
VDD2	A	-	3.6 Vレギュレータ電源端子
CA	A	-	チャージポンプ用フライングキャパシタ接続端子
CB	A	-	チャージポンプ用フライングキャパシタ接続端子
VCP	A	-	レギュレータ出力端子(2.1 V出力、チャージポンプ用電源)

### 14.2.2 外部との接続

DSADC16とDMM構成用外部素子との接続例を図14.2.2.1に、測定モードごとの外部スイッチの設定を表14.2.2.1に示します。

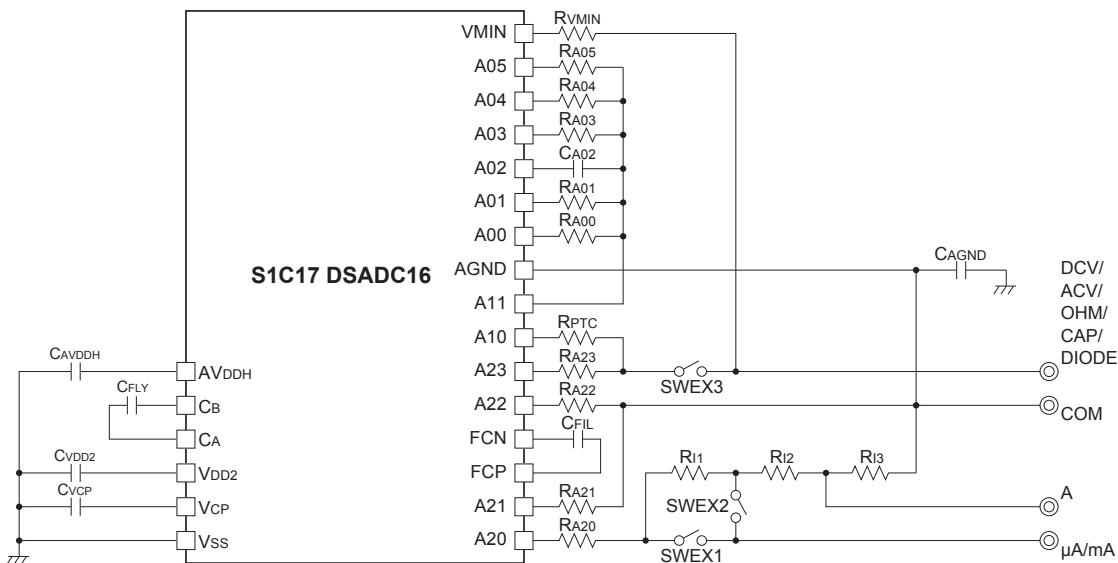


図14.2.2.1 測定端子の外部接続図

表14.2.2.1 測定端子と外部スイッチ設定

測定モード	測定レンジ	測定端子	SWEX1	SWEX2	SWEX3
直流電圧測定(DCV)	600 mV	DCV COM	OFF	OFF	ON
	6 V		OFF	OFF	OFF
	60 V				
	600 V				
	1,000 V				
交流電圧測定 (ACV)	600 mV	ACV COM	OFF	OFF	ON
	6 V		OFF	OFF	OFF
	60 V				
	600 V				
	1,000 V				
交流電圧+周波数測定(Freq_ACV)	600 mV	ACV COM	OFF	OFF	ON
	6 V		OFF	OFF	OFF
	60 V				
	600 V				
	1,000 V				
抵抗測定(OHM_CV, OHM_CC)	600 Ω	OHM COM	OFF	OFF	ON
	6 kΩ				
	60 kΩ				
	600 kΩ				
	6 MΩ				
	60 MΩ				
導通チェック(CONT)	-	OHM COM	OFF	OFF	ON
ダイオードV <sub>F</sub> 測定(Diode)	-	DIODE COM	OFF	OFF	ON
内部温度測定(Temp)	-	-	OFF	OFF	OFF
直流電流測定(DCI)	600 μA	μA/mA COM	ON	OFF	OFF
	6 mA		OFF	ON	OFF
	60 mA				
	600 mA				
	6 A	A COM	OFF	OFF	OFF
	10 A				
交流電流測定(ACI)	600 μA	μA/mA COM	ON	OFF	OFF
	6 mA		OFF	ON	OFF
	60 mA				
	600 mA				
	6 A	A COM	OFF	OFF	OFF
	10 A				
交流電流+周波数測定(Freq_ACI)	600 μA	μA/mA COM	ON	OFF	OFF
	6 mA		OFF	ON	OFF
	60 mA				
	600 mA				
	6 A	A COM	OFF	OFF	OFF
	10 A				
容量測定(CAP_CV, CAP_CC)	10 nF	CAP COM	OFF	OFF	ON
	100 nF				
	1 μF				
	10 μF				
	100 μF				
	1,000 μF				

## 14.3 クロック設定

---

### 14.3.1 DSADC16の動作クロック

DSADC16を使用する場合、クロックジェネレータからDSADC16動作クロックCLK\_DSADC16をDSADC16に供給する必要があります。CLK\_DSADC16の供給は以下の手順で制御してください。

1. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源, リセット, クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
2. DSADC16CLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - DSADC16CLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - DSADC16CLK.CLKDIV[1:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)

CLK\_DSADC16周波数は800 kHzに設定してください。

### 14.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にDSADC16を使用する場合は、DSADC16動作クロックCLK\_DSADC16のクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットに0を書き込み、CLK\_DSADC16を供給し続ける必要があります。SLEEPモード時に、CLK\_DSADC16のクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットが1の場合は、CLK\_DSADC16のクロックソースが停止し、SLEEPモードへ移行する前の設定レジスタの内容を保持したまま、DSADC16が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_DSADC16が供給され、DSADC16の動作が再開します。

### 14.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_DSADC16の供給はDSADC16CLK.DBRUNビットで制御します。

DSADC16CLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとDSADC16へのCLK\_DSADC16の供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_DSADC16の供給が再開します。CLK\_DSADC16の供給が停止するとDSADC16の動作は停止しますが、レジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

DSADC16CLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_DSADC16の供給は停止せず、DSADC16は動作を継続します。

## 14.4 動作

本節では、DSADC16の動作を説明します。測定モードにより、DSADC16の他、動作に必要な周辺回路が異なります。

### • 導通チェックの場合

DSADC16の他、導通検出時のブザー出力用にサウンドジェネレータ(SNDA\_DMM)を動作させます。詳細は、“導通チェック機能”の節を参照してください。

### • 周波数測定および容量測定の場合

DSADC16の他、周波数測定回路としてDMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)の設定が必要になります。詳細は“周波数・容量測定機能”の節を参照してください。

### 14.4.1 初期設定

DSADC16は、以下の手順で初期設定を行います。

1. DSADC16の動作クロックを設定する(“クロック設定”の節を参照)。
2. DSADC16CTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - DSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビット (測定レンジの設定)
  - DSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビット (測定モードの設定)
3. DSADC16CONF.MODENビットを1に設定する。 (DSADC16動作イネーブル)
4. 4  $\mu$ s以上の待ち時間を取る。
5. DSADC16IFレジスタに0x7ffを書き込む。 (割り込みフラグをクリア)
6. 使用する割り込みに応じてDSADC16IEレジスタの割り込みイネーブルビットを1に設定する。 (割り込みをイネーブル)
7. DSADC16CONFレジスタの以下のビットを設定する。 (デジタルフィルタの設定)
  - DSADC16CONF.AVE\_NUM[1:0]ビット (平均サンプル数の設定)
  - DSADC16CONF.OSR[3:0]ビット (オーバーサンプリング比の設定)
  - DSADC16CONF.TRUERMS\_ONビット (平方根演算回路イネーブル/ディスエーブル)
  - DSADC16CONF.XHPF\_LPFビット (ローパス/ハイパスフィルタの選択)
  - DSADC16CONF.PEAK\_ONビット (ピークホールド機能イネーブル/ディスエーブル)
  - DSADC16CONF.XABS\_SQUAREビット (2乗平均/絶対値平均の選択)
8. CHPCTLレジスタの以下のビットを設定する。 (チョッパアンプの設定)
  - CHPCTL.CHP\_SET\_CHP[2:0]ビット (チョッパ周期の設定)
  - CHPCTL.CHP\_SET\_GAIN[2:0]ビット (アンプゲインの設定)
  - CHPCTL.CHP\_SET\_BIAS[2:0]ビット (全差動アンプバイアス電流の設定)
  - CHPCTL.CHP\_SET\_ENビット (CHPAMP回路イネーブル)
9. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
10. AFESUBレジスタの以下のビットを設定する。
  - AFESUB.OHMCTL[3:0]ビット (高抵抗測定用設定)
  - AFESUB.CHP\_SET\_BIAS2[2:0]ビット (バッファアンプバイアス電流の設定)
11. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

表14.4.4.1 CHPAMPの推奨設定

測定モード	測定レンジ	CHPCTLレジスタ				AFESUBレジスタ		
		CHP_SET_CHP[2:0]	CHP_SET_GAIN[2:0]	CHP_SET_BIAS[2:0]	CHP_SET_EN	CHP_SET_BIAS2[2:0]	OHMCTL[3:0]	
直流電圧測定(DCV)	600 mV	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	6 V	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	60 V	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	600 V	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	1,000 V	0x0 (2周期)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
交流電圧測定 (ACV)	600 mV	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	6 V	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	60 V	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	600 V	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	1,000 V	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
直流電流測定(DCI)	600 $\mu$ A	0x0 (2周期)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	6 mA	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	60 mA	0x0 (2周期)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	600 mA	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	6 A	0x0 (2周期)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	10 A	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	10 A	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
交流電流測定(ACI)	600 $\mu$ A	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	6 mA	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	60 mA	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	600 mA	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	6 A	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	10 A	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	10 A	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
抵抗測定 (OHM_CV, OHM_CC)	CV	600 $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
		6k $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
		60 k $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
	CC	600 $\Omega$	0x0 (2周期)	0x2 (1倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
		6k $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
		60 k $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
		600 k $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
		6 M $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	0x8
60 M $\Omega$	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	0x8		
導通チェック(CONT)	CV	-	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
	CC	-	0x0 (2周期)	0x2 (1倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-
容量測定 (CAP_CV, CAP_CC)	10 nF	-	-	-	-	-	-	
	100 nF	-	-	-	-	-	-	
	1 $\mu$ F	-	-	-	-	-	-	
	10 $\mu$ F	-	-	-	-	-	-	
	100 $\mu$ F	-	-	-	-	-	-	
	1,000 $\mu$ F	-	-	-	-	-	-	
ダイオードV <sub>F</sub> 測定(Diode)	-	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
交流電圧+周波数測定 (Freq_ACV)	600 mV	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	6 V	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	60 V	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	600 V	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	1,000 V	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
交流電流+周波数測定 (Freq_ACI)	600 $\mu$ A	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	6 mA	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	60 mA	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	600 mA	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
	6 A	0x4 (なし)	0x4 (6.5倍)	0x4 (1倍)	0x1	0x4 (1倍)	-	
	10 A	0x4 (なし)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	
内部温度測定(Temp)	-	0x0 (2周期)	0x0 (0.6倍)	0x3 (0.25倍)	0x1	0x3 (0.25倍)	-	



## 14.4.2 測定開始

DSADC16による測定手順を以下に示します。

1. 外部スイッチを設定する(図14.2.2.1、表14.2.2.1参照)。
2. 測定端子に被測定対象を接続する(図14.2.2.1、表14.2.2.1参照)。
3. DSADC16INIT.RUNビットに1を書き込む。 (計測を開始)
4. 変換完了割り込みを待つ。
5. 変換結果を読み出す。
6. DSADC16IFレジスタに0x7ffを書き込む。 (割り込みフラグをクリア)
7. 手順4～6を繰り返す。

DSADC16INIT.RUNビットに1を書き込むと変換を開始します。変換は連続して行われ、一回の変換ごとに割り込みフラグがセットされます。次の割り込みが発生する前に結果を読み出すと共に割り込みフラグをクリアします。読み出し前に次の割り込みが発生すると、前のデータは上書きされます。DSADC16INT.RUNビットに0を書き込むと変換動作が停止します。動作停止後はDSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込み、デジタルフィルタ内部をリセットしてください。書き込みから4  $\mu$ s後にリセットされます。デジタルフィルタ処理では平均化を行っているため、結果が安定するまで数回計測してください。

## 14.4.3 測定モード/レンジ切り替え

測定モードと測定レンジは、それぞれDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビット、DSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットによって設定できます。これらのビットを設定することで、アナログネットワーク部が動作を開始します。測定モードと測定レンジの詳細については“アナログネットワーク部の動作”の節を参照してください。

測定モードにより、結果が保存されるレジスタや割り込みフラグなどが異なります。表14.4.3.2に測定モード間の相違点、およびOSRと平均サンプル数の推奨設定を示します。

### 測定モード切り替え

計測中に測定モードを切り替える手順を以下に示します。

1. DSADC16INIT.RUNビットに0を書き込む。 (計測を停止)
2. DSADC16CONF.MODENビットを0に設定する。 (DSADC16動作ディスエーブル)
3. DSADC16CTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - DSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビット (測定レンジの設定)
  - DSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビット (測定モードの設定)
4. DSADC16CONF.MODENビットを1に設定する。 (DSADC16動作イネーブル)
5. DSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込む。 (デジタルフィルタ内部レジスタをクリア)  
デジタルフィルタ内部レジスタは4  $\mu$ s後にクリアされます。
6. 4  $\mu$ s以上の待ち時間を取る(手順4～7の間に必要な待ち時間)。
7. DSADC16IFレジスタに0x7ffを書き込む。 (割り込みフラグをクリア)
8. 使用する割り込みに応じてDSADC16IEレジスタの割り込みイネーブルビットを1に設定する。 (割り込みをイネーブル)
9. DSADC16CONFレジスタの以下のビットを設定する。(デジタルフィルタの設定)
  - DSADC16CONF.AVE\_NUM[1:0]ビット (平均サンプル数の設定)
  - DSADC16CONF.OSR[3:0]ビット (オーバーサンプリング比の設定)
  - DSADC16CONF.TRUERMS\_ONビット (平方根演算回路イネーブル/ディスエーブル)
  - DSADC16CONF.XHPF\_LPFビット (ローパス/ハイパスフィルタの選択)
  - DSADC16CONF.PEAK\_ONビット (ピークホールド機能イネーブル/ディスエーブル)
  - DSADC16CONF.XABS\_SQUAREビット (2乗平均/絶対値平均の選択)

## 14 DMMコントローラ(DSADC16)

10. CHPCTLレジスタの以下のビットを設定する。  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_CHP[2:0]ビット (チョッパアンプの設定)  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_GAIN[2:0]ビット (チョッパ周期の設定)  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_BIAS[2:0]ビット (アンプゲインの設定)  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_ENビット (全差動アンプバイアス電流の設定)  
 (CHPAMP回路イネーブル)
11. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
12. AFESUBレジスタの以下のビットを設定する。  
 - AFESUB.OHMCTL[3:0]ビット (高抵抗測定用設定)  
 - AFESUB.CHP\_SET\_BIAS2[2:0]ビット (バッファアンプバイアス電流の設定)
13. MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

### 測定レンジ切り替え

計測中に測定レンジを切り替える手順を以下に示します。

- DSADC16INIT.FILTERERRSTビットに1を書き込む。 (デジタルフィルタ内部レジスタをクリア)
- DSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットを設定する。 (測定レンジの設定)
- CHPCTLレジスタの以下のビットを設定する。  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_CHP[2:0]ビット (チョッパアンプの設定)  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_GAIN[2:0]ビット (チョッパ周期の設定)  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_BIAS[2:0]ビット (アンプゲインの設定)  
 - CHPCTL.CHP\_SET\_ENビット (全差動アンプバイアス電流の設定)  
 (CHPAMP回路イネーブル)
- MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096を書き込む。 (システムプロテクトを解除)
- AFESUBレジスタの以下のビットを設定する。  
 - AFESUB.OHMCTL[3:0]ビット (高抵抗測定用設定)  
 - AFESUB.CHP\_SET\_BIAS2[2:0]ビット (バッファアンプバイアス電流の設定)
- MSCPROT.PROT[15:0]ビットに0x0096以外の値を書き込む。 (システムプロテクトを設定)

表14.4.3.1 測定モード/レンジ設定

測定モード/ レンジ設定		DSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビット													
		0x0	0x1	0x2	0x3	0x4	0x5	0x6	0x7	0x8	0x9	0xa	0xb	0xc	0xd
		DCV	ACV	DCI	ACI	OHM _CC	OHM _CV	CONT	CAP _CC	CAP _CV	Diode	Freq _ACV	Freq _ACI	Temp	OFF
DSADC16CTL. RANGESEL[2:0]ビット	0x0	600 mV	600 mV	600 μA	600 μA	600 Ω	600 Ω	CV	×	10 nF	Diode	600 mV	600 μA	Temp	OFF
	0x1	6 V	6 V	6 mA	6 mA	6 kΩ	6 kΩ	CC	×	100 nF	×	6 V	6 mA	×	×
	0x2	60 V	60 V	60 mA	60 mA	60 kΩ	60 kΩ	×	1 μF	×	×	60 V	60 mA	×	×
	0x3	600 V	600 V	600 mA	600 mA	600 kΩ	×	×	10 μF	×	×	600 V	600 mA	×	×
	0x4	1,000 V	1,000 V	6 A	6 A	6 MΩ	×	×	100 μF	×	×	1,000 V	6 A	×	×
	0x5	×	×	10 A	10 A	60 MΩ	×	×	1,000 μF	×	×	×	10 A	×	×
	0x6	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
	0x7	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×

x: 設定禁止(これらの値を設定した場合、正常な動作は保証できません。)

表14.4.3.2 モードごとの相違点および推奨設定

測定モード	使用フィルタ	結果レジスタ	割り込みフラグ <sup>*1</sup> / イネーブルビット <sup>*2</sup>	DSADC16CONFレジスタビット設定
直流電圧測定(DCV)	Combフィルタ	DSADC16COMB	COMBIF/ COMBIE	OSR[3:0] = 0xa (OSR: 16,384)
交流電圧測定 (ACV)	Combフィルタ, LPFまたはHPF, 平均化回路, 平方根演算回路	DSADC16RMS1, DSADC16RMS2	TRUERMSIF/ TRUERMSIE	AVE_NUM[1:0] = 0x3 (2,048サンプル) OSR[3:0] = 0x0 (OSR: 16) TRUERMS_ON = 1 (真の実効値) XHPF_LPF = 0 (HPF) XABS_SQUARE = 1 (2乗平均)
直流電流測定(DCI)	Combフィルタ	DSADC16COMB	COMBIF/ COMBIE	OSR[3:0] = 0xa (OSR: 16,384)
交流電流測定(ACI)	Combフィルタ, LPFまたはHPF, 平均化回路, 平方根演算回路	DSADC16RMS1, DSADC16RMS2	TRUERMSIF/ TRUERMSIE	AVE_NUM[1:0] = 0x3 (2,048サンプル) OSR[3:0] = 0x0 (OSR: 16) TRUERMS_ON = 1 (真の実効値) XHPF_LPF = 0 (HPF) XABS_SQUARE = 1 (2乗平均)
抵抗測定 (OHM_CV, OHM_CC)	Combフィルタ	DSADC16COMB	COMBIF/ COMBIE	OSR[3:0] = 0xa (OSR: 16,384)
導通チェック(CONT)	Combフィルタ	DSADC16COMB	CONTIF/ CONTIE	OSR[3:0] = 0xa (OSR: 16,384)
容量測定 (CAP_CV, CAP_CC) <sup>*3</sup>	-	-	-	-
ダイオードV <sub>F</sub> 測定 (Diode)	Combフィルタ	DSADC16COMB	COMBIF/ COMBIE	OSR[3:0] = 0xa (OSR: 16,384)
交流電圧+周波数測定 (Freq_ACV) <sup>*3</sup>	Combフィルタ, LPFまたはHPF, 平均化回路, 平方根演算回路	DSADC16RMS1, DSADC16RMS2	TRUERMSIF/ TRUERMSIE	AVE_NUM[1:0] = 0x3 (2,048サンプル) OSR[3:0] = 0x0 (OSR: 16) TRUERMS_ON = 1 (真の実効値) XHPF_LPF = 0 (HPF) XABS_SQUARE = 1 (2乗平均)
交流電流+周波数測定 (Freq_ACI) <sup>*3</sup>	Combフィルタ, LPFまたはHPF, 平均化回路, 平方根演算回路	DSADC16RMS1, DSADC16RMS2	TRUERMSIF/ TRUERMSIE	AVE_NUM[1:0] = 0x3 (2,048サンプル) OSR[3:0] = 0x0 (OSR: 16) TRUERMS_ON = 1 (真の実効値) XHPF_LPF = 0 (HPF) XABS_SQUARE = 1 (2乗平均)
内部温度測定(Temp)	Combフィルタ	DSADC16COMB	COMBIF/ COMBIE	OSR[3:0] = 0xa (OSR: 16,384)

\*1 DSADC16IFレジスタ

\*2 DSADC16IEレジスタ

\*3 容量測定、周波数測定については、“アナログネットワーク部の詳細”の節を参照してください。

## 14.4.4 直流測定機能

測定対象が直流の場合は、Combフィルタのみを使用します。

### 間引きフィルタ(Combフィルタ)

Combフィルタは、オーバーサンプリングされた測定電圧を、16ビットの値に変換するフィルタです。Combフィルタを使用する場合、OSRをDSADC16CONF.OSR[3:0]ビットで設定してください。OSRを変更する際は、DSADC16INT.RUNビットを0に設定して計測を停止してから行ってください。OSR変更後は、DSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込み、フィルタレジスタをリセットしてください。なお、ICの動作保証ができませんので、DSADC16CONF.OSR[3:0]ビットにはReservedの値を書き込まないでください。

OSRによってサンプリング周波数が変化します(たとえば、OSRを16に設定すると、サンプリング周波数は25 kHz[= 400 kHz/16]になります)。

表14.4.4.1 OSRの設定

DSADC16CONF. OSR[3:0]ビット	OSR設定	サンプリング周波数
0xb~0xf	Reserved	
0xa	16,384	24.41 Hz
0x9	8,192	48.83 Hz
0x8	4,096	97.66 Hz
0x7	2,048	195.31 Hz
0x6	1,024	390.63 Hz
0x5	512	781.25 Hz
0x4	256	1.56 kHz
0x3	128	3.12 kHz
0x2	64	6.25 kHz
0x1	32	12.5 kHz
0x0	16	25 kHz

## 14.4.5 交流測定機能

測定対象が交流の場合は、被測定信号がCombフィルタ、およびローパスフィルタ(LPF)またはハイパスフィルタ(HPF)を通して平均化回路に送られます。ここで、実効値演算用に絶対値もしくは2乗値に変換して平均値を計算します。更に平方根演算回路により真の実効値を計算します。Combフィルタについては“直流測定機能”の節を参照してください。

### LPF (ローパスフィルタ)/HPF (ハイパスフィルタ)

LPFは高周波ノイズをカットするデジタルフィルタで、カットオフ周波数は1,250 Hzです。

HPFは直流成分(低周波数)をカットするデジタルフィルタで、カットオフ周波数は1 Hzです。

#### LPF/HPFの選択

DSADC16CONF.XHPF\_LPFビットを設定することで、平均化に使用するフィルタを選択できます。選択されたフィルタの処理結果がDSADC16LPFHPF.LPFHPFRESULT[15:0]ビットにロードされます。

DSADC16CONF.XHPF\_LPFビット = 1: LPFのみ

DSADC16CONF.XHPF\_LPFビット = 0: LPF + HPF

### 平均化回路

平均化回路はデジタルフィルタで処理した結果を絶対値もしくは2乗値に変換し、平均値を計算します。

#### 2乗平均/絶対値平均の選択

DSADC16CONF.XABS\_SUQUAREビットを設定することで、2乗平均もしくは絶対値平均を選択できます。真の実効値を求める場合は2乗平均を選択してください。

DSADC16CONF.XABS\_SUQUAREビット = 1: 2乗平均

DSADC16CONF.XABS\_SUQUAREビット = 0: 絶対値平均

#### 平均サンプル数の設定

2乗値もしくは絶対値を平均化するための平均サンプル数をDSADC16CONF.AVE\_NUM[1:0]ビットで設定できます。DSADC16CONF.AVE\_NUM[1:0]ビットを変更する場合は、DSADC16INT.RUNビットを0に設定し、計測を停止してください。DSADC16CONF.AVE\_NUM[1:0]ビットを変更後はDSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込んでデジタルフィルタレジスタをリセットしてください。

表14.4.5.1 平均サンプル数の設定

DSADC16CONF.AVE_NUM[1:0]ビット	平均サンプル数
0x3	2,048
0x2	1,024
0x1	512
0x0	256

## 平方根演算回路

平方根演算回路は、平均化回路から出力された平均値から真の実効値を計算します。平方根演算回路は、DSADC16CONF.TRUERMS\_ONビットに1を書きこむことでイネーブルになります。平方根演算回路の仕様を以下に示します。

- 入力値(A): Nビット幅の符号なし整数
- 演算結果(X):  $N \div 2$ ビット幅の符号なし整数 ( $X = \sqrt{|A|}$ )
- 小数点以下の扱い: 四捨五入
- 処理クロック数: 2クロック

## 交流測定結果

交流測定の場合、結果レジスタ(DSADC16RMS1とDSADC16RMS2レジスタ)にロードされる値をDSADC16CONF.XABS\_SUQUAREビットおよびDSADC16CONF.TRUERMS\_ONビットの設定により以下の3種類から選択可能です。

表14.4.5.2 交流測定結果

DSADC16CONF. XABS_SUQUAREビット	DSADC16CONF. TRUERMS_ONビット	測定結果
1	1	真の実効値(16ビット)
1	0	2乗平均(32ビット)
0	1	Reserved
0	0	絶対値平均(16ビット)(デフォルト)

## 14.4.6 周波数・容量測定機能

周波数は、周波数測定回路であるT16B\_DMMを使用して測定します。T16B\_DMMは、タイマデータのコンペア/キャプチャ機能を持つDMM用16ビットPWMタイマです。DSADC16のコンパレータ出力(T16B\_DMM入力パルス)を、T16B\_DMMの3チャンネルを使用して周波数に相当する値に変換します。また、容量測定では、T16B\_DMMで得られた周波数値から容量値を算出します。16ビットPWMタイマとしての動作は、“DMM用16ビットPWMタイマ”の章を参照してください。

T16B\_DMMの各チャンネルは以下のように使用します。

- T16B\_DMM Ch.0  
コンパレータモードに設定し、高精度の水晶発振器(32.768 kHz)出力クロックをカウントすることで、基準となる計測期間を生成します。
- T16B\_DMM Ch.1  
IC内部でDSADC16のコンパレータ出力がT16B\_DMM Ch.1のEXCL10入力に、T16B\_DMM Ch.0のTOUT00出力がCAP10入力にそれぞれ接続されています。T16B\_DMM Ch.1はキャプチャモードに設定してコンパレータ出力(入力パルス)をカウントさせます。CAP10入力をトリガとしてカウンタ値をキャプチャすることで、T16B\_DMM Ch.0で生成した計測期間の入力パルス数が得られます。このカウンタ値からコンパレータ出力信号の周波数を計算することができます(ケース1)。
- T16B\_DMM Ch.2  
T16B\_DMM Ch.1から得られるケース1の結果は、カウンタ値が小さい(周波数が低い)場合には精度が低下します。そこで、T16B\_DMM Ch.2を同時に動作させ、精度が確保できる結果が得られるようにしています。  
IC内部でDSADC16のコンパレータ出力がT16B\_DMM Ch.2のCAP20入力に接続されています。T16B\_DMM Ch.2はキャプチャモードに設定して高精度の水晶発振器(32.768 kHz)出力クロックをカウントさせます。CAP20入力をトリガとしてカウンタ値をキャプチャすることで、コンパレータ出力クロック周期に相当する32.768 kHzクロック数が得られます。このカウンタ値からコンパレータ出力信号の周波数を計算することができます(ケース2)。

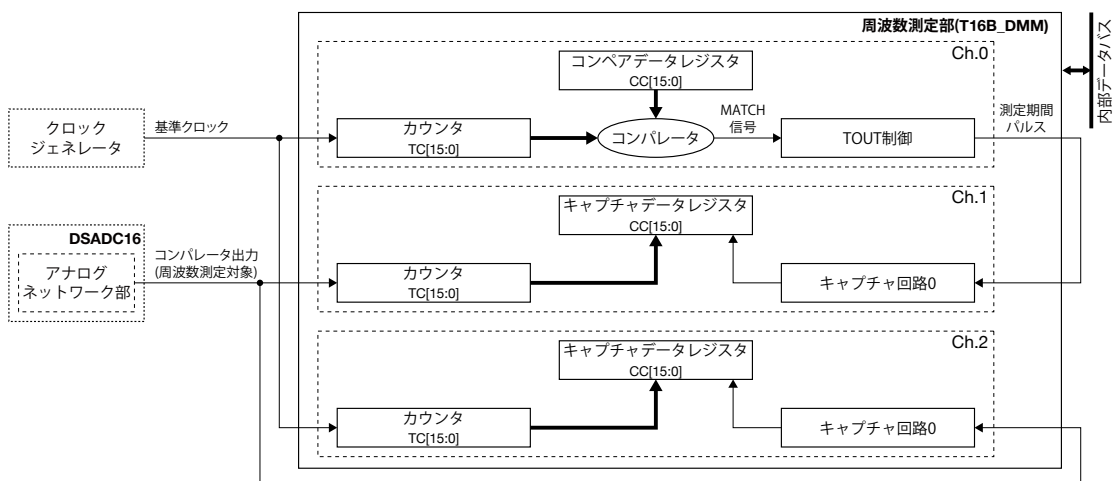


図14.4.6.1 周波数測定回路ブロック図

### 周波数測定設定

- T16B\_DMM Ch.0 (コンパレータモード)
- 1. T16B\_DMM Ch.0動作クロックを設定する。
  - OSC1発振回路を起動 (OSC1をクロックソースに設定)
  - T16B0CLK.CLKSRC[2:0]ビットを0x1に設定 (クロック分周比を1/1に設定)
  - T16B0CLK.CLKDIV[3:0]ビットを0x0に設定
- 2. T16B0CTL.MODENを1に設定する。 (T16B\_DMM Ch.0動作イネーブル)
- 3. 以下のビットによりコンパレータ機能を設定する。
  - T16B0CCCTL0.CCMDを0に設定 (コンパレータモードに設定)
  - T16B0CCCTL0.CBUFMD[2:0]ビットを0x4に設定 (コンペアバッファの設定)
- 4. 以下のビットによりTOUT00出力を設定する。
  - T16B0CCCTL0.TOUTMTビットを0に設定 (TOUT生成信号の選択: MATCH/MAX信号)
  - T16B0CCCTL0.TOUTMD[2:0]ビットを0x4に設定 (TOUT生成モードの選択: トグルモード)
  - T16B0CCCTL0.TOUTINVビットを0に設定 (TOUT出力極性の選択: 通常(アクティブH))
- 5. T16B0CCR0レジスタを設定する。 (カウンタ比較値を設定)

表14.4.6.1 計測期間の推奨設定

測定モード	測定レンジ	計測期間 (T16B0CCR0設定値)
交流電圧+周波数測定 (Freq_ACV)	600 mV	0.5秒 (0x1fff)
	6 V	
	60 V	
	600 V	
	1,000 V	
交流電流+周波数測定 (Freq_ACI)	600 μA	0.5秒 (0x1fff)
	6 mA	
	60 mA	
	600 mA	
	6 A	
容量測定 (CAP_CV)	10 nF	0.5秒 (0x1fff)
	100 nF	
容量測定 (CAP_CC)	1 μF	0.5秒 (0x1fff)
	10 μF	
	100 μF	
	1,000 μF	2秒 (0x7fff)

6. 以下のビットによりコンペア割り込みを許可する。
- T16B0INTF.CMPCAP0IFビットに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - 16B0INTE.CMPCAP0IEビットを1に設定 (割り込みイネーブル)
7. T16B0CTLレジスタの以下のビットを設定する。
- T16B0CTL.CNTMD[1:0]ビットを0x0に設定 (アップカウントモードに設定)
  - T16B0CTL.ONESTビットを0に設定 (リピートモードに設定)
  - T16B0CTL.PRESETビットを1に設定 (カウンタリセット)
- T16B\_DMM Ch.1 (キャプチャモード)
1. T16B\_DMM Ch.1動作クロックを設定する。
- T16B1CLK.CLKSRC[2:0]ビットを0x4に設定 (EXCL10をクロックソースに設定)
  - T16B0CLK.CLKDIV[3:0]ビットを0x0に設定 (クロック分周比を1/1に設定)
2. T16B1CTL.MODENビットを1に設定する。 (T16B\_DMM Ch.1動作イネーブル)
3. T16B1CCCTL0レジスタの以下のビットを設定する。
- T16B1CCCTL0.CCMDビットを1に設定 (キャプチャモードに設定)
  - T16B1CCCTL0.SCSビットを1に設定 (同期モードに設定)
  - T16B1CCCTL0.CAPIS[1:0]ビットを0x0に設定 (トリガ信号を選択: 外部トリガ)
  - T16B1CCCTL0.CAPTRG[1:0]ビットを0x1に設定 (トリガエッジを選択: 立ち上がりエッジ)
4. T16B1MCレジスタを0xffffに設定する。 (MAXカウンタデータを設定)
5. 以下のビットによりキャプチャ割り込みを許可する。
- T16B1INTF.CMPCAP0IFビットに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - T16B1INTE.CMPCAP0IEビットを1に設定 (割り込みイネーブル)
6. T16B1CTLレジスタの以下のビットを設定する。
- T16B1CTL.CNTMD[1:0]ビットを0x0に設定 (アップカウントモードに設定)
  - T16B1CTL.ONESTビットを0に設定 (リピートモードに設定)
  - T16B1CTL.PRESETビットを1に設定 (カウンタリセット)
- T16B\_DMM Ch.2 (キャプチャモード)
1. T16B\_DMM Ch.2動作クロックを設定する。
- T16B2CLK.CLKSRC[2:0]ビットを0x1に設定 (OSC1をクロックソースに設定)
  - T16B0CLK.CLKDIV[3:0]ビットを0x0に設定 (クロック分周比を1/1に設定)
2. T16B2CTL.MODENビットを1に設定する。 (T16B\_DMM Ch.2動作イネーブル)
3. T16B2CCCTL0レジスタの以下のビットを設定する。
- T16B2CCCTL0.CCMDビットを1に設定 (キャプチャモードに設定)
  - T16B2CCCTL0.SCSビットを1に設定 (同期モードに設定)
  - T16B2CCCTL0.CAPIS[1:0]ビットを0x0に設定 (トリガ信号を選択: 外部トリガ)
  - T16B2CCCTL0.CAPTRG[1:0]ビットを0x1に設定 (トリガエッジを選択: 立ち上がりエッジ)
4. T16B2MCレジスタを0xffffに設定する。 (MAXカウンタデータを設定)
5. 以下のビットによりキャプチャ割り込みを許可する。
- T16B2INTF.CMPCAP0IFビットに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - 16B2INTE.CMPCAP0IEビットを1に設定 (割り込みイネーブル)
6. T16B2CTLレジスタの以下のビットを設定する。
- T16B2CTL.CNTMD[1:0]ビットを0x0に設定 (アップカウントモードに設定)
  - T16B2CTL.ONESTビットを0に設定 (リピートモードに設定)
  - T16B2CTL.PRESETビットを1に設定 (カウンタリセット)

## 周波数測定開始

周波数測定を始めるには、T16B\_DMMの各チャンネルを以下の順にスタートさせます。

1. T16B1CTL.RUNビットを1に設定してT16B\_DMM Ch.1をスタートさせる。
2. T16B2CTL.RUNビットを1に設定してT16B\_DMM Ch.2をスタートさせる。
3. T16B0CTL.RUNビットを1に設定してT16B\_DMM Ch.0をスタートさせる。
4. DSADC16による測定を開始する(“測定開始”の節を参照)。

## 周波数計算

1. T16B\_DMM Ch.1のキャプチャ割り込み発生時にT16B1CCR0レジスタ値(T16B\_DMM Ch.1キャプチャ値:  $n_{IN1}$ )を、T16B\_DMM Ch.2のキャプチャ割り込み発生時にT16B2CCR0レジスタ値(T16B\_DMM Ch.2キャプチャ値:  $n_{E1}$ )を読み出し、それぞれを初期値としてメモリに保持しておく。
2. T16B\_DMM Ch.1に次のキャプチャ割り込みが発生した時点でT16B1CCR0レジスタ値(T16B\_DMM Ch.1キャプチャ値:  $n_{IN2}$ )を、T16B\_DMM Ch.2に次のキャプチャ割り込みが発生した時点でT16B2CCR0レジスタ値(T16B\_DMM Ch.2キャプチャ値:  $n_{E2}$ )を読み出し、それぞれを更新値として1とは別に保持しておく。
3. T16B\_DMM Ch.1の更新値と初期値の差分( $n_{IN2} - n_{IN1}$ )が4,000以上の場合はケース1、4,000未満の場合はケース2の式で周波数を計算する。この値(4,000)はケースを選択するための閾値で、精度0.1%を満たすために設定されています。

$$\text{ケース1: } F [\text{Hz}] = \frac{f_r \times (n_{IN2} - n_{IN1})}{n_R} \quad (\text{式14.1})$$

$$\text{ケース2: } F [\text{Hz}] = \frac{f_r \times (n_{IN2} - n_{IN1})}{n_{E2} - n_{E1}} \quad (\text{式14.2})$$

ここで

$f_r$  (基準クロック周波数) = 32,768 Hz

$n_R$  (計測期間) = 2 × T16B0CCR0レジスタ設定値

## 容量計算

容量値は周波数から以下の計算式によって算出します。容量測定モードには選択しているレンジにより決まるCV(Constant Voltage)方式とCC(Constant Current)方式の2つの測定方式があり、それぞれで計算式が異なります。

- 10 nF/100 nFレンジ測定(CV方式)

$$C_{in} [F] = \frac{1}{f \times R_{A0x} \times \left\{ \ln\left(1 - \frac{V_{RLCMP}}{AV_{DDH}}\right) + \ln\left(\frac{V_{RHCOMP}}{AV_{DDH}}\right) - \ln\left(1 - \frac{V_{RHCOMP}}{AV_{DDH}}\right) - \ln\left(\frac{V_{RLCMP}}{AV_{DDH}}\right) \right\}} \quad (\text{式14.3})$$

単位:  $R_{A0x}$  ( $\Omega$ ),  $f$  (Hz),  $V_{RHCOMP}$  (V),  $V_{RLCMP}$  (V),  $AV_{DDH}$  (V)

- 1  $\mu$ F/10  $\mu$ F/100  $\mu$ F/1,000  $\mu$ Fレンジ測定(CC方式)

$$C_{in} [F] = \frac{1}{\frac{f \times R_{A0x} \times (V_{RHCOMP} - V_{RLCMP})}{AV_{DDH} - V_{REF}(\text{充電時})} + \frac{f \times R_{A0x} \times (V_{RHCOMP} - V_{RLCMP})}{V_{REF}(\text{放電時})}} \quad (\text{式14.4})$$

単位:  $R_{A0x}$  ( $\Omega$ ),  $f$  (Hz),  $AV_{DDH}$  (V),  $V_{RHCOMP}$  (V),  $V_{RLCMP}$  (V),  $V_{REF}$  (V)



### 14.4.7 ピークホールド機能

ピークホールド機能は、測定結果の最大値および最小値を保持する機能です。ピークホールドレジスタは最大値格納用と最小値格納用が、直流測定結果と交流測定結果で個別に用意されています。直流測定時はCombフィルタの測定結果が格納され、交流測定時は2乗平均または絶対値平均の結果が格納されます。DSADC16CONF.PEAK\_ONビットに1を書きこむことで、直流測定と交流測定両方のピークホールド機能が有効になります。これ以降、測定結果が現在の最大値/最小値を更新すると、ピークホールドレジスタが書き換えられます。DSADC16CONF.PEAK\_ONビットを書き換えてもピークホールドレジスタはクリアされず、その時点の値を保持します。ピークホールド機能はDSADC16INIT.PEAKRSTビットに1を書き込むことで書き込みから4 μs後にリセットされ、ピークホールドレジスタは初期値に戻ります。

表14.4.7.1 交流測定ピークホールド結果

DSADC16CONF. PEAK_ONビット	DSADC16CONF. XABS_SUQUAREビット	DSADC16CONF. TRUERMS_ONビット	ピークホールド結果
1	1	1	Reserved
	1	0	2乗平均(32ビット)
	0	1	Reserved
	0	0	絶対値平均(16ビット)(デフォルト)

結果が安定するまで数回計測してから、ピークホールド機能を有効にしてください。

### 14.4.8 導通チェック機能

導通チェック機能では、導通状態を検出している間、サウンドジェネレータからブザー信号を出力させることができます。この機能を使用するにはサウンドジェネレータ側の制御も必要です。ブザー出力制御とDMMコントローラとの連携の詳細は、“サウンドジェネレータ”の章を参照してください。

なお、導通状態検出中はCMPOUT.DMM\_OUT\_CMPビットが1になり、非導通状態では0になります。

### 14.4.9 内部温度測定機能

アナログネットワーク部は温度センサ(TSRVR)を内蔵しており、IC内部の温度を測定可能です。内部温度値は、A/D変換値から次の計算式によって求められます。

$$\text{測定温度 [}^{\circ}\text{C]} = \frac{\text{COMB\_RESULT} - \text{TSRVR\_TEMP}}{65.54} + 25 \quad (\text{式14.5})$$

ここで

COMB\_RESULT: DSADC16COMB.COMB\_RESULT[15:0]ビット値(符号付き16ビット測定値)

TSRVR\_TEMP: TSRVRTEMP.TSRVR\_TEMP[15:0]ビット値(温度補正用データ)

## 14.5 アナログネットワーク部の詳細

アナログネットワーク部のアナログスイッチの切り替えや各アナログ回路の設定により、DMMの各種測定を行えるようになっています。

測定モードに応じて、アナログネットワーク部から測定電圧またはコンパレータ出力信号が出力されます。出力された信号は測定モードに応じてデジタルフィルタやT16B\_DMM、SNDA\_DMMで処理されます。

### 14.5.1 直流電圧測定

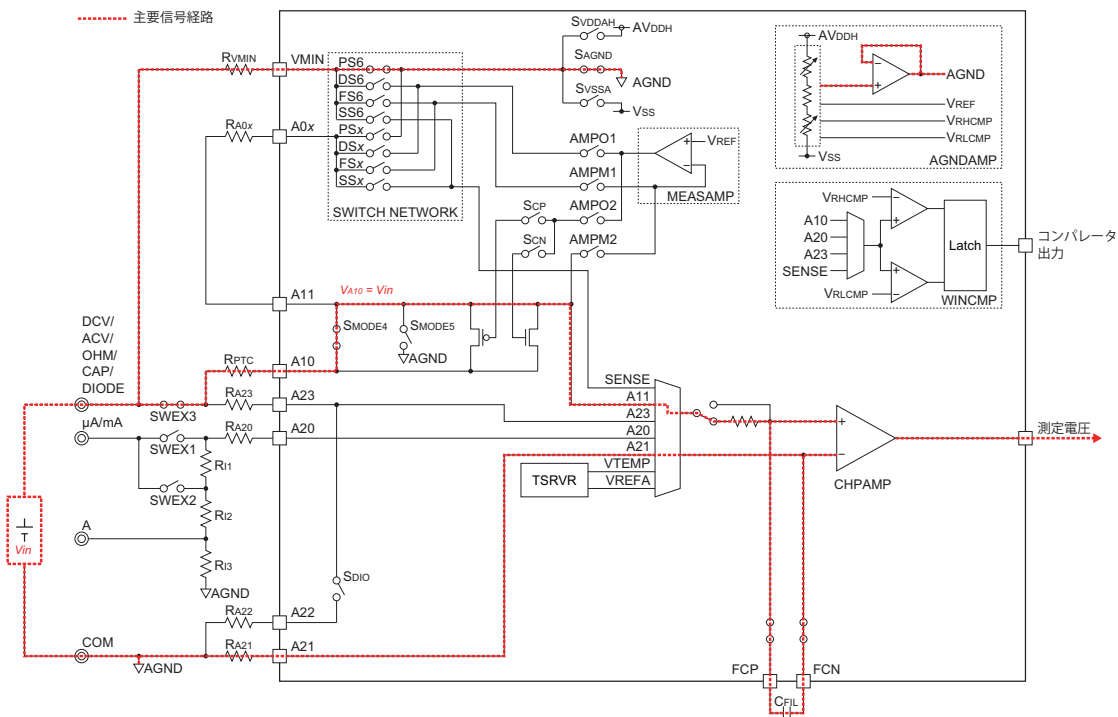
直流電圧測定モードではDCV測定端子(+)とCOM測定端子(GND)間の直流電圧を測定します。測定レンジは600 mV/6 V/60 V/600 V/1,000 Vの5種類から選択可能です。表14.5.1.1に外部スイッチの設定を示します。図14.5.1.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。図14.5.1.1中のA0x端子とRA0x抵抗は、A00、A01、A03、A05のいずれかの端子と、その端子に接続されている抵抗を示しています。直流電圧測定の動作を以下に示します。表14.5.1.2に入力、表14.5.1.3に外付け抵抗の参考値、表14.5.1.4に内部設定を示します。

#### 600 mVレンジの動作

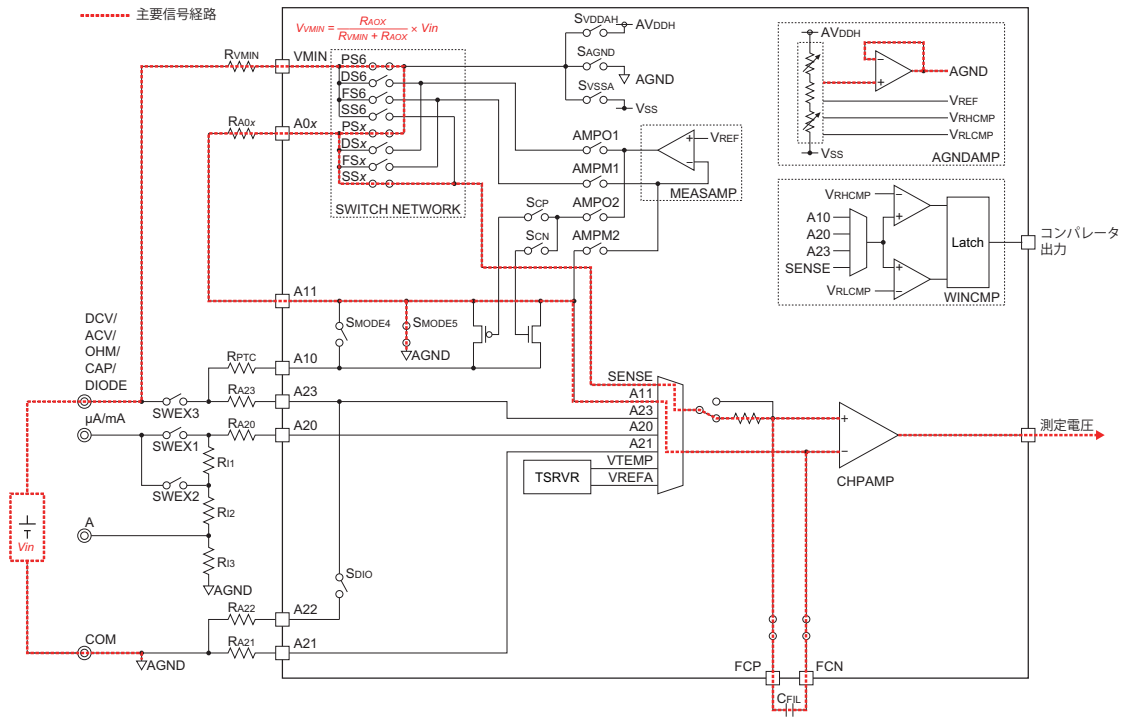
1. 被測定電圧がA10端子に入力される。
2. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
3. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。

#### 6 V/60 V/600 V/1,000 Vレンジの動作

1. 被測定電圧がRVMIN抵抗とRA0x抵抗で分割され、VMIN端子に入力される。
2. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
3. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。



(1) 600 mVレンジの測定時



(2) 600 mVレンジ以外の測定時

\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。

図14.5.1.1 直流電圧測定モードの主要信号経路

表14.5.1.1 測定端子と外部スイッチ設定

レンジ	測定端子	SWEX1	SWEX2	SWEX3
600 mV	DCV	OFF	OFF	ON
6 V	COM	OFF	OFF	OFF
60 V				
600 V				
1,000 V				

表14.5.1.2 直流電圧測定の入力

レンジ	A0x端子	RA0x抵抗	入力端子	入力電圧
600 mV	-	-	A10	Vinを直接入力
6 V	A05	RA05	VMIN	$Vin \times RA05 / (RVMIN + RA05)$
60 V	A03	RA03	VMIN	$Vin \times RA03 / (RVMIN + RA03)$
600 V	A01	RA01	VMIN	$Vin \times RA01 / (RVMIN + RA01)$
1,000 V	A00	RA00	VMIN	$Vin \times RA00 / (RVMIN + RA00)$

\* 入力電圧とVinは、COM測定端子電圧がGNDレベルになります。

表14.5.1.3 外付け抵抗の参考値

RVMIN	RA00	RA01	RA03	RA05
10 MΩ	1 kΩ	10 kΩ	101 kΩ	1.11 MΩ

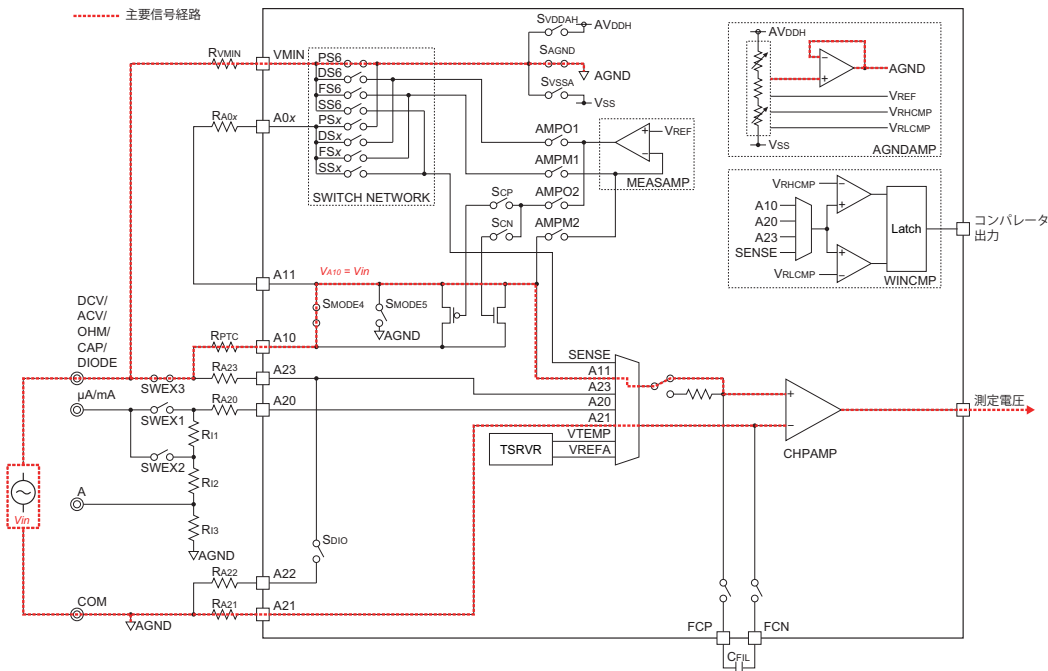
表14.5.1.4 直流電圧測定の内部設定

レンジ	CHPAMPゲイン	AGND (V)	VREFP (V)	VREFN (V)
600 mV	0.6倍	1.8	2.7	0.9
6 V				
60 V				
600 V				
1,000 V	6.5倍			

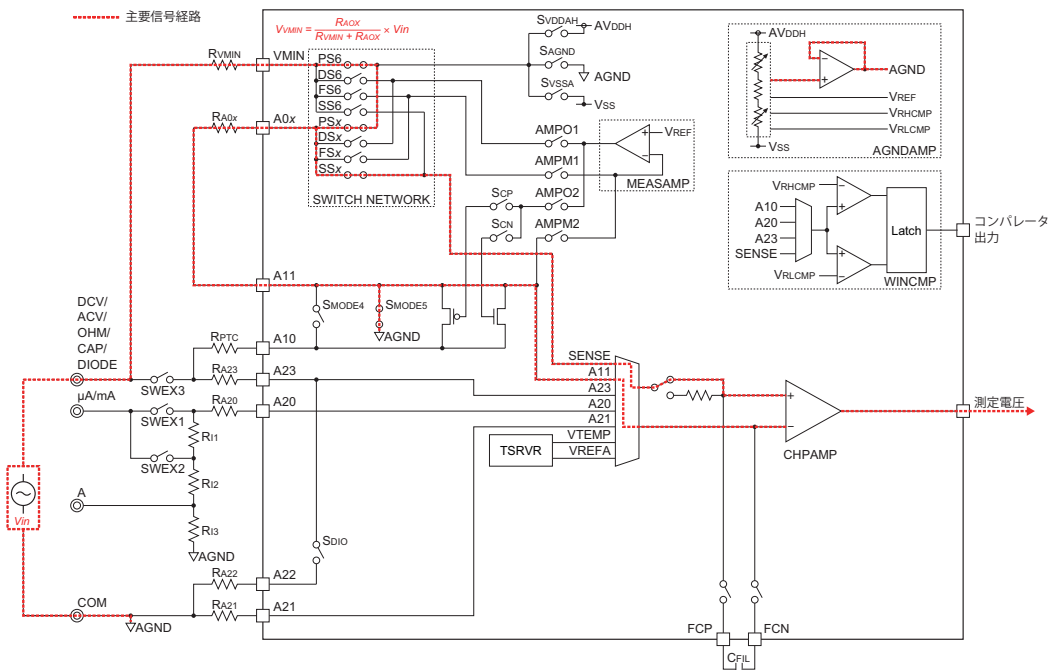
\* Vss端子電圧がGNDレベルになります。

### 14.5.2 交流電圧測定

交流電圧測定モードではACV測定端子とCOM測定端子間の交流電圧を測定します。測定レンジは600 mV/6 V/60 V/600 V/1,000 Vの5種類から選択可能です。図14.5.2.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。図14.5.2.1中のA0x端子とR<sub>A0x</sub>抵抗は、A00、A01、A03、A05のいずれかの端子と、その端子に接続されている抵抗を示しています。交流電圧測定モードの動作は、入力された電圧がフィルタを介さずにCHPAMPに送られることを除き、直流電圧測定モードと同一です(“直流電圧測定”の節を参照)。



(1) 600 mVレンジの測定時



(2) 600 mVレンジ以外の測定時

\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。

図14.5.2.1 交流電圧測定モードの主要信号経路

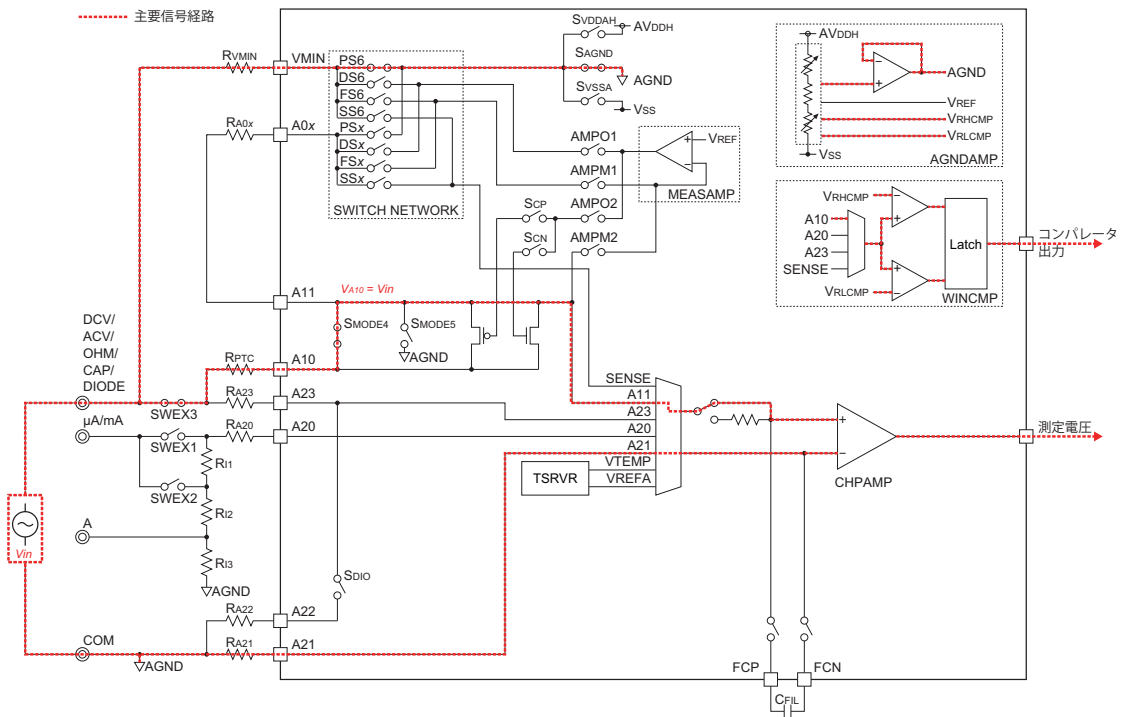
### 14.5.3 交流電圧+周波数測定

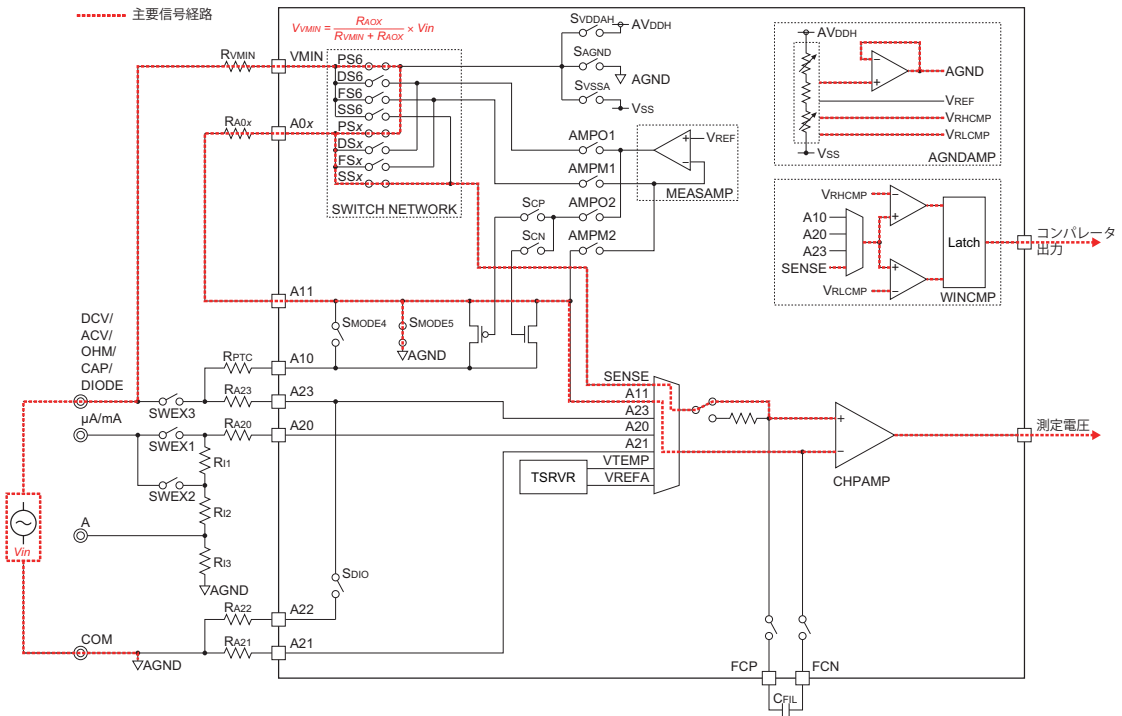
交流電圧+周波数測定モードではACV測定端子とCOM測定端子間の交流電圧と周波数を測定します。測定レンジは600 mV/6 V/60 V/600 V/1,000 Vの5種類から選択可能です。交流電圧測定については“交流電圧測定”の節の内容と同一です。図14.5.3.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。図14.5.3.1中のA0x端子とRA0x抵抗は、A00、A01、A03、A05のいずれかの端子と、その端子に接続されている抵抗を示しています。

周波数測定モードの動作を以下に示します。図14.5.3.2にWINCMPの入出力波形を示します。表14.5.3.1に内部設定を示します。

#### 周波数測定動作

1. 被測定電圧がRVMIN抵抗とRA0x抵抗で抵分割され、VMIN端子に入力される(RA0x抵抗値については表14.5.1.2を参照)。
2. VRHCMPとVRLCMP電圧を閾値として、入力された電圧がWINCMPによりH/Lレベルに変換され、矩形波として出力される(図14.5.3.2参照)。
3. 出力された矩形波がT16B\_DMMでカウントされ、周波数に変換される(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。





(2) 600 mVレンジ以外の測定時

\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。  
 図14.5.3.1 交流電圧+周波数測定モードの主要信号経路

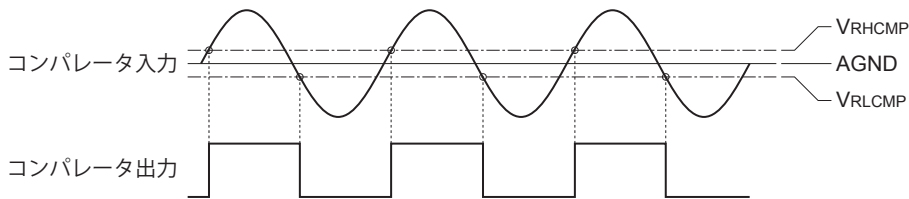


図14.5.3.2 交流電圧+周波数測定モード時のWINCMP動作

表14.5.3.1 交流電圧+周波数測定の内部設定

レンジ	CHPAMPゲイン	AGND (V)	VREFP (V)	VREFN (V)	VRHCMP (V)	VRLCMP (V)
600 mV	0.6倍	1.8	2.7	0.9	1.80625	1.79375
6 V						
60 V						
600 V						
1,000 V	6.5倍					

\* Vss端子電圧がGNDレベルになります。

## 14.5.4 抵抗測定

抵抗測定モードではOHM測定端子とCOM測定端子間の抵抗値を測定します。抵抗測定モードにはCV(Constant Voltage)方式とCC(Constant Current)方式の2つの測定方式があります。測定レンジは、CV方式では600 Ω/6 kΩ/60 kΩの3種類から、CC方式では600 Ω/6 kΩ/60 kΩ/600 kΩ/6 MΩ/60 MΩの6種類から選択可能です。表14.5.4.1に外部スイッチの設定を示します。図14.5.4.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。図14.5.4.1中のA0x端子とRA0x抵抗は、A00、A01、A03、A04、A05のいずれかの端子と、その端子に接続されている抵抗を示しています。

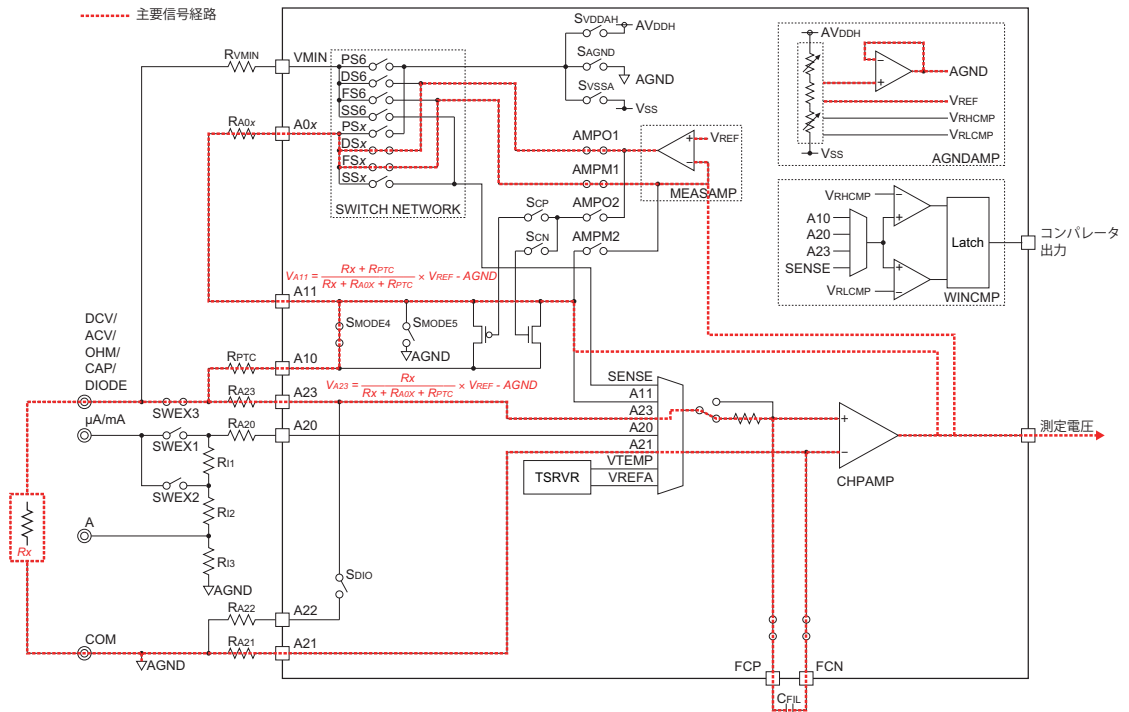
抵抗測定モードの動作を以下に示します。また、表14.5.4.2に入力、表14.5.4.3に外付け抵抗の参考値、表14.5.4.4に内部設定を示します。

### 600 Ω/6 kΩ/60 kΩレンジの動作(CV方式)

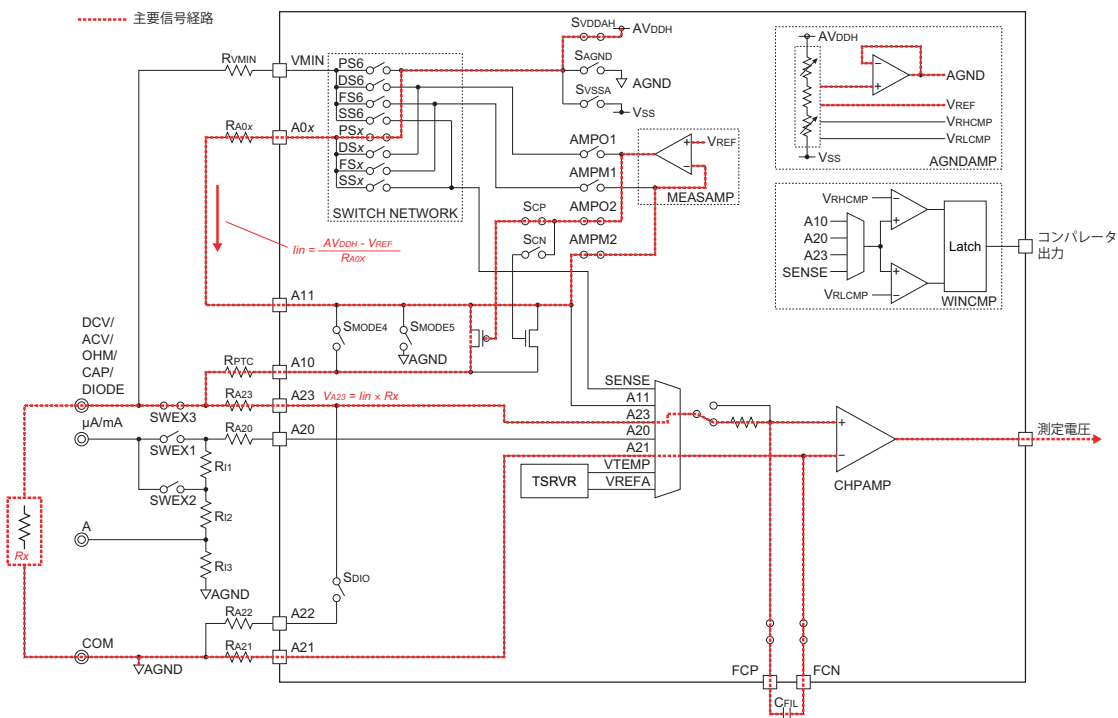
1. MEASAMPで生成された基準電圧がRA0x抵抗、RPTC抵抗、被測定抵抗(Rx)で分割され、被測定抵抗に印可される電圧がA23端子に入力される。
2. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
3. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。

### 600 Ω/6 kΩ/60 kΩ/600 kΩ/6 MΩ/60 MΩレンジの動作(CC方式)

1. AVDDH電圧とMEASAMPで生成された基準電圧の電位差がRA0x抵抗に印可され、定電流が生成される。
2. 被測定抵抗(Rx)に生成された定電流が印可され、発生した電圧がA23端子に入力される。
3. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
4. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。



# 14 DMMコントローラ(DSADC16)



## (2) CC方式

\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。

図14.5.4.1 抵抗測定モードの主要信号経路

表14.5.4.1 測定端子と外部スイッチ設定

レンジ	測定端子	SWEX1	SWEX2	SWEX3
600 Ω	OHM	OFF	OFF	ON
6 kΩ	COM			
60 kΩ				
600 kΩ				
6 MΩ				
60 MΩ				

表14.5.4.2 抵抗測定の入力

測定方式	レンジ	A0x端子	RA0x抵抗	入力端子	入力電圧
CV	600 Ω	A00	RA00	A23	$R_x / (R_x + R_{A00} + R_{PTC}) \times V_{REF}$
	6 kΩ	A01	RA01		$R_x / (R_x + R_{A01} + R_{PTC}) \times V_{REF}$
	60 kΩ	A03	RA03		$R_x / (R_x + R_{A03} + R_{PTC}) \times V_{REF}$
CC	600 Ω	A00	RA00		$(AV_{DDH} - V_{REF}) / R_{A00} \times R_x$
	6 kΩ	A00	RA00		$(AV_{DDH} - V_{REF}) / R_{A00} \times R_x$
	60 kΩ	A01	RA01		$(AV_{DDH} - V_{REF}) / R_{A01} \times R_x$
	600 kΩ	A03	RA03 *2		$(AV_{DDH} - V_{REF}) / \{(R_{A03} \times R_{A04}) / (R_{A03} + R_{A04})\} \times R_x$
		A04	RA04		
	6 MΩ	A04	RA04 *2		$(AV_{DDH} - V_{REF}) / \{(R_{A04} \times R_{A05}) / (R_{A04} + R_{A05})\} \times R_x$
		A05	RA05		
60 MΩ	A04	RA04		$(AV_{DDH} - V_{REF}) / R_{A04} \times R_x$	

\*1 入力電圧は、COM測定端子電圧がGNDレベルになります。VREF、AGND、およびAVDDHは、VSS端子電圧がGNDレベルになります。

\*2 RA0x抵抗は、600 kΩレンジではRA03抵抗とRA04抵抗の並列接続抵抗、6 MΩレンジではRA04抵抗とRA05抵抗の並列接続抵抗になります。

表14.5.4.3 外付け抵抗の参考値

RPTC	RA00	RA01	RA03	RA04	RA05
200 Ω	1 kΩ	10 kΩ	101 kΩ	10 MΩ	1.11 MΩ



表14.5.4.4 抵抗測定の内蔵設定

測定方式	レンジ	CHPAMPゲイン	AV <sub>DDH</sub> (V)	AGND (V)	V <sub>REF</sub> (V)	V <sub>REFP</sub> (V)	V <sub>REFN</sub> (V)
CV	600 Ω	0.6倍	3.6	1.2	2.4	2.4	$(R_x + R_{PTC}) / (R_x + R_{A0x} + R_{PTC}) \times V_{REF}$
	6 kΩ						
	60 kΩ						
CC	600 Ω	1倍	3.6	0.6	2.6	2.7	0.9
	6 kΩ	0.6倍			3.4		
	60 kΩ						
	600 kΩ						
	6 MΩ						
	60 MΩ						

\* V<sub>SS</sub>端子電圧がGNDレベルになります。

### 14.5.5 導通チェック

導通チェックモードではOHM測定端子とCOM測定端子間の抵抗値測定を実施し、測定抵抗値が規定値以下であるか否かを判定します。抵抗測定については“抵抗測定”の節の内容と同一です。このモードでは600 Ωレンジを使用します。図14.5.5.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。導通チェックの動作を以下に示します。また、図14.5.5.2にWINCMPの入出力レベル、表14.5.5.1に導通の検出/解除抵抗の参考値を示します。

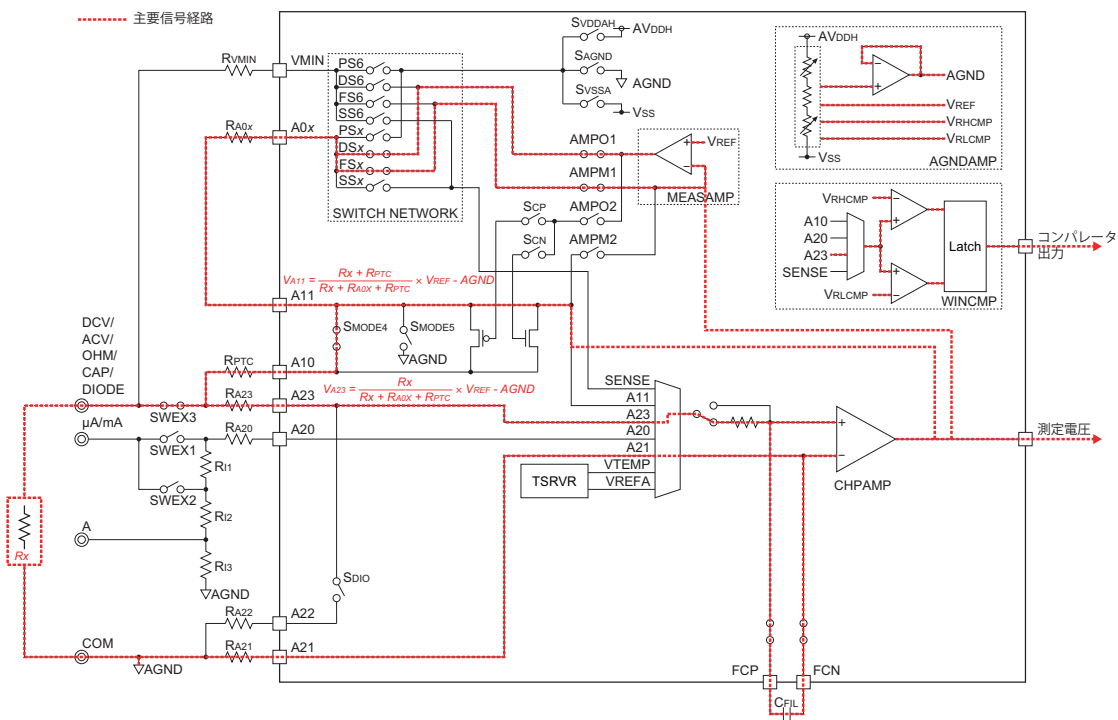
#### 導通チェック動作(測定抵抗値の規定値に対する判定動作)(CV方式)

1. MEASAMPで生成された基準電圧がR<sub>A00</sub>抵抗、R<sub>PTC</sub>抵抗、被測定抵抗(R<sub>x</sub>)で分割され、被測定抵抗に印可される電圧がA23端子に入力される。
2. 入力された電圧がWINCMPによって閾値(V<sub>RHCMP</sub>、V<sub>RLCMP</sub>)と比較され、H/L判定結果が出力される(図14.5.5.2参照)。
3. 導通状態検出中にブザーを鳴動させる場合の制御方法は、“サウンドジェネレータ”の章を参照してください。

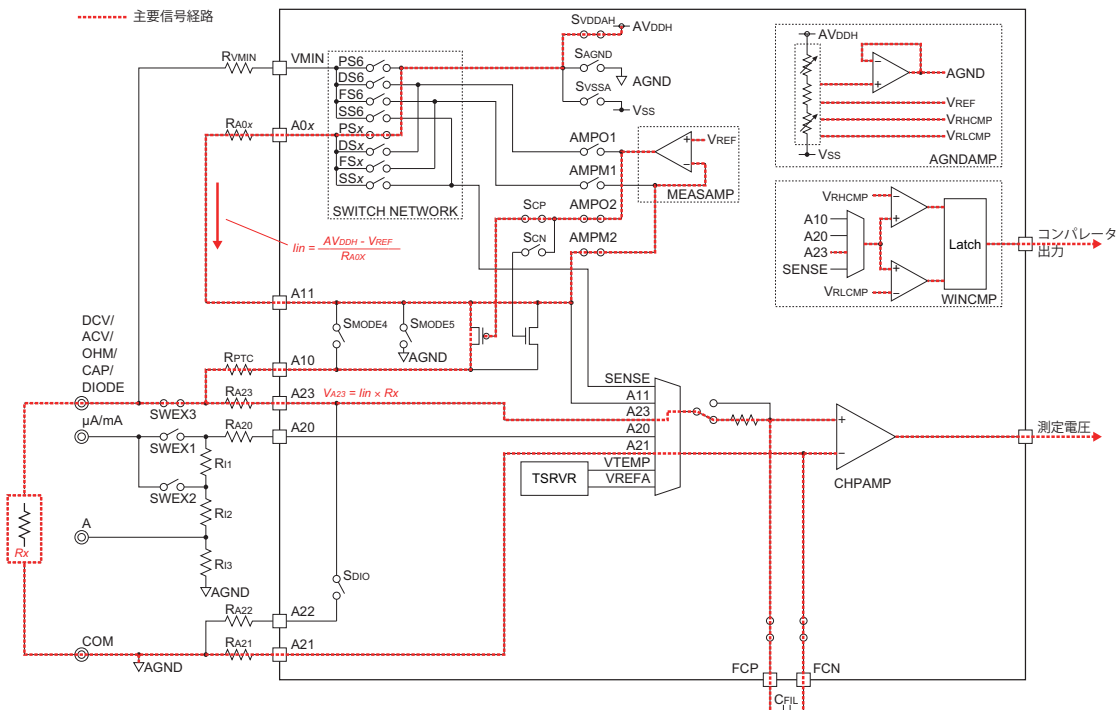
#### 導通チェック動作(測定抵抗値の規定値に対する判定動作)(CC方式)

1. AV<sub>DDH</sub>電圧とMEASAMPで生成された基準電圧の電位差がR<sub>A0x</sub>抵抗に印可され、定電流が生成される。
2. 被測定抵抗(R<sub>x</sub>)に生成された定電流が印可され、発生した電圧がA23端子に入力される。
3. 入力された電圧がWINCMPによって閾値(V<sub>RHCMP</sub>、V<sub>RLCMP</sub>)と比較され、H/L判定結果が出力される(図14.5.5.2参照)。
4. 導通状態検出中にブザーを鳴動させる場合の制御方法は、“サウンドジェネレータ”の章を参照してください。

# 14 DMMコントローラ(DSADC16)



(1) CV方式



(2) CC方式

\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。

図14.5.5.1 導通チェックモードの主要信号経路

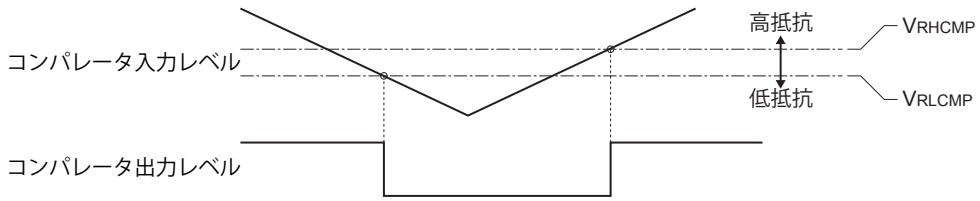


図14.5.5.2 導通チェックモード時のWINCMP動作

表14.5.5.1 導通検出/解除抵抗(参考値)

検出抵抗	解除抵抗	検出電圧	解除電圧
12.6 Ω	250 Ω	1.2125 V	14 V

\* 検出電圧と解除電圧は、Vss端子電圧がGNDレベルになります。

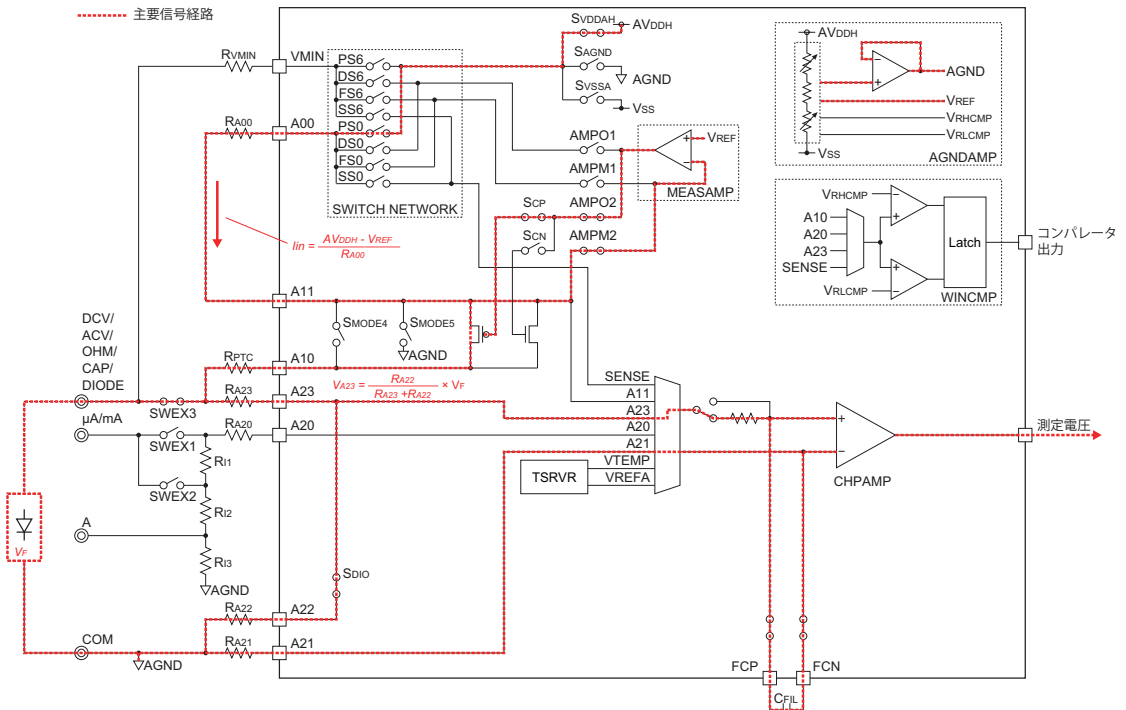
### 14.5.6 ダイオードV<sub>F</sub>測定

ダイオードV<sub>F</sub>測定モードではDIODE測定端子(アノード)とCOM測定端子(カソード)間のダイオードのV<sub>F</sub>電圧を測定します。表14.5.6.1に外部スイッチの設定を示します。図14.5.6.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。

ダイオードV<sub>F</sub>測定の動作を以下に示します。表14.5.6.2に入力、表14.5.6.3に外付け抵抗の参考値、表14.5.6.4に内部設定を示します。

#### ダイオードV<sub>F</sub>測定動作

1. AV<sub>DDH</sub>電圧とMEASAMPで生成された基準電圧の電位差がR<sub>A00</sub>抵抗に印可され、定電流が生成される。
2. 生成された定電流が被測定ダイオードに印可され、V<sub>F</sub>電圧が発生する。
3. 発生したV<sub>F</sub>電圧がR<sub>A23</sub>抵抗とR<sub>A22</sub>抵抗で分割され、A23端子に入力される。
4. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
5. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。



\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。

図14.5.6.1 ダイオードV<sub>F</sub>測定モードの主要信号経路

表14.5.6.1 測定端子と外部スイッチ設定

測定端子	SWEX1	SWEX2	SWEX3
DIODE COM	OFF	OFF	ON

表14.5.6.2 ダイオードV<sub>F</sub>測定の入力

入力端子	入力電圧
A23	$RA_{22} / (RA_{22} + RA_{23}) \times V_F$

\* 入力電圧とV<sub>F</sub>は、COM測定端子電圧がGNDレベルになります。

表14.5.6.3 外付け抵抗の参考値

RA00	R <sub>PTC</sub>	RA22	RA23
1 kΩ	200 Ω	200 kΩ	300 kΩ

表14.5.6.4 ダイオードV<sub>F</sub>測定の内部設定

CHPAMPゲイン	AVDDH (V)	AGND (V)	VREF (V)	VREFP (V)	VREFN (V)
0.6倍	3.6	0.2	3.2	2.7	0.9

\* V<sub>SS</sub>端子電圧がGNDレベルになります。

### 14.5.7 内部温度測定

内部温度測定モードではアナログネットワーク部の温度を測定します。表14.5.7.1に外部スイッチの設定を示します。図14.5.7.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。内部温度測定の動作を以下に示します。また、表14.5.7.2に内部設定を示します。

#### 内部温度測定動作

1. アナログネットワーク部のTSRVR内温度センサから出力された温度に依存した電圧が、フィルタのみを介して測定電圧として出力される。
2. A/D変換値から温度値を算出する(“内部温度測定機能”の節を参照)。

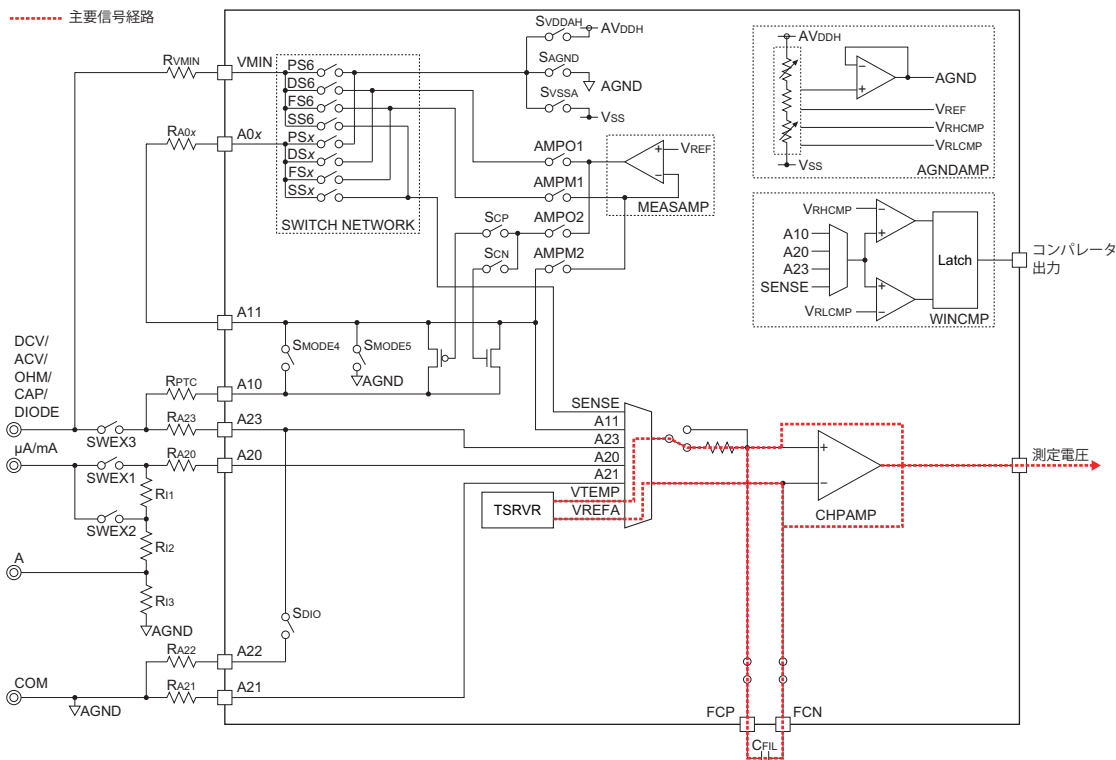


図14.5.7.1 内部温度測定モードの主要信号経路

表14.5.7.1 外部スイッチ設定

測定端子	SWEX1	SWEX2	SWEX3
-	OFF	OFF	OFF

表14.5.7.2 内部温度測定の内蔵設定

V <sub>REFP</sub> (V)	V <sub>REFN</sub> (V)
2.7	0.9

\* V<sub>SS</sub>端子電圧がGNDレベルになります。

## 14.5.8 直流電流測定

直流電流測定モードでは $\mu\text{A}/\text{mA}$ 測定端子とCOM測定端子間あるいはA(アンペア)測定端子とCOM測定端子間の直流電流を測定します。測定レンジは600  $\mu\text{A}/6\text{ mA}/600\text{ mA}/6\text{ A}/10\text{ A}$ の6種類から選択可能です。表14.5.8.1に測定端子と外部スイッチの設定を示します。図14.5.8.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。

直流電流測定の動作を以下に示します。また、表14.5.8.2に入力、表14.5.8.3に外付け抵抗の参考値、表14.5.8.4に内部設定を示します。

### 600 $\mu\text{A}/6\text{ mA}$ レンジ動作

1. 被測定電流( $I_{in}$ )が直列接続された $R_{11}$ 抵抗、 $R_{12}$ 抵抗、 $R_{13}$ 抵抗に印可され、発生した電圧がA20端子に入力される。
2. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
3. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。

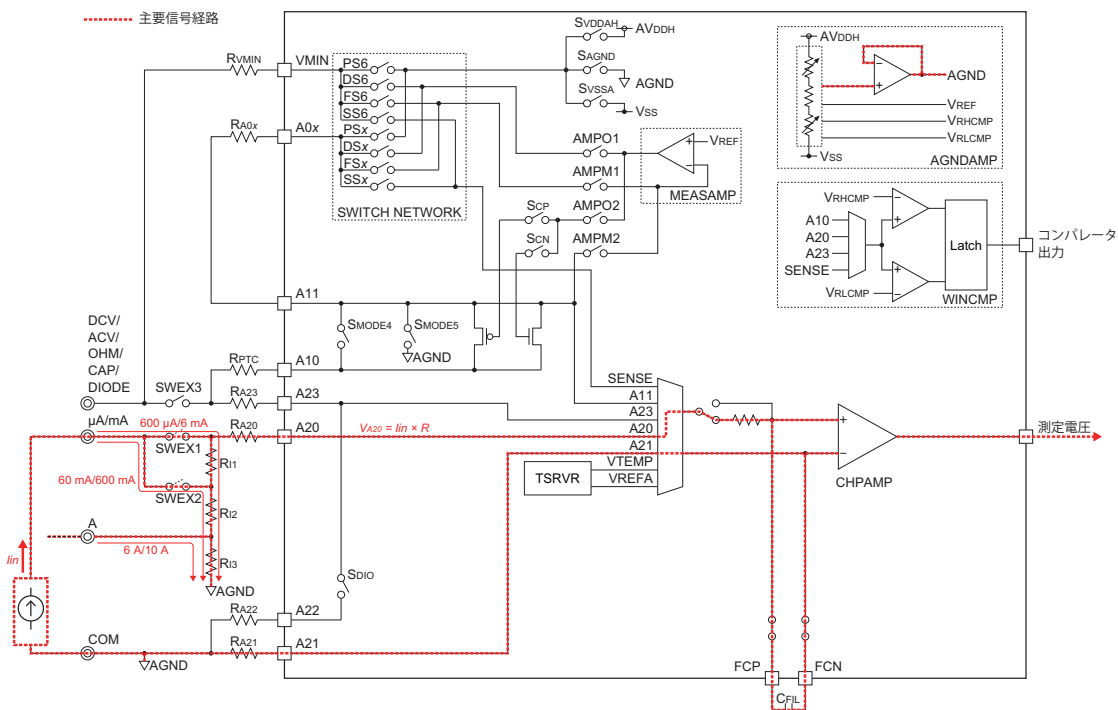
### 60 mA/600 mAレンジ動作

1. 被測定電流( $I_{in}$ )が直列接続された $R_{12}$ 抵抗、 $R_{13}$ 抵抗に印可され、発生した電圧がA20端子に入力される。
2. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
3. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。

### 6 A/60 Aレンジ動作

1. 被測定電流( $I_{in}$ )が $R_{13}$ 抵抗に印可され、発生した電圧がA20端子に入力される。
2. 入力された電圧がフィルタを介してCHPAMPに送られ、設定されたゲインで増幅される。
3. CHPAMPで増幅された電圧が、測定電圧として出力される。

## 14 DMMコントローラ(DSADC16)



\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。

図14.5.8.1 直流電流測定モードの主要信号経路

表14.5.8.1 測定端子と外部スイッチ設定

レンジ	測定端子	SWEX1	SWEX2	SWEX3
600 $\mu$ A	$\mu$ A/mA COM	ON	OFF	OFF
6 mA		OFF	ON	OFF
60 mA	A COM	OFF	OFF	OFF
600 mA		OFF	OFF	OFF
6 A		OFF	OFF	OFF
10 A				

表14.5.8.2 直流電流測定の入力

レンジ	入力端子	入力電圧
600 $\mu$ A	A20	$(R_{11} + R_{12} + R_{13}) \times \text{lin}$
6 mA		$(R_{12} + R_{13}) \times \text{lin}$
60 mA		$R_{13} \times \text{lin}$
600 mA		
6 A		
10 A		

\* 入力電圧は、COM測定端子電圧がGNDレベルになります。

表14.5.8.3 外付け抵抗の参考値

R11	R12	R13
100 $\Omega$	1 $\Omega$	0.01 $\Omega$

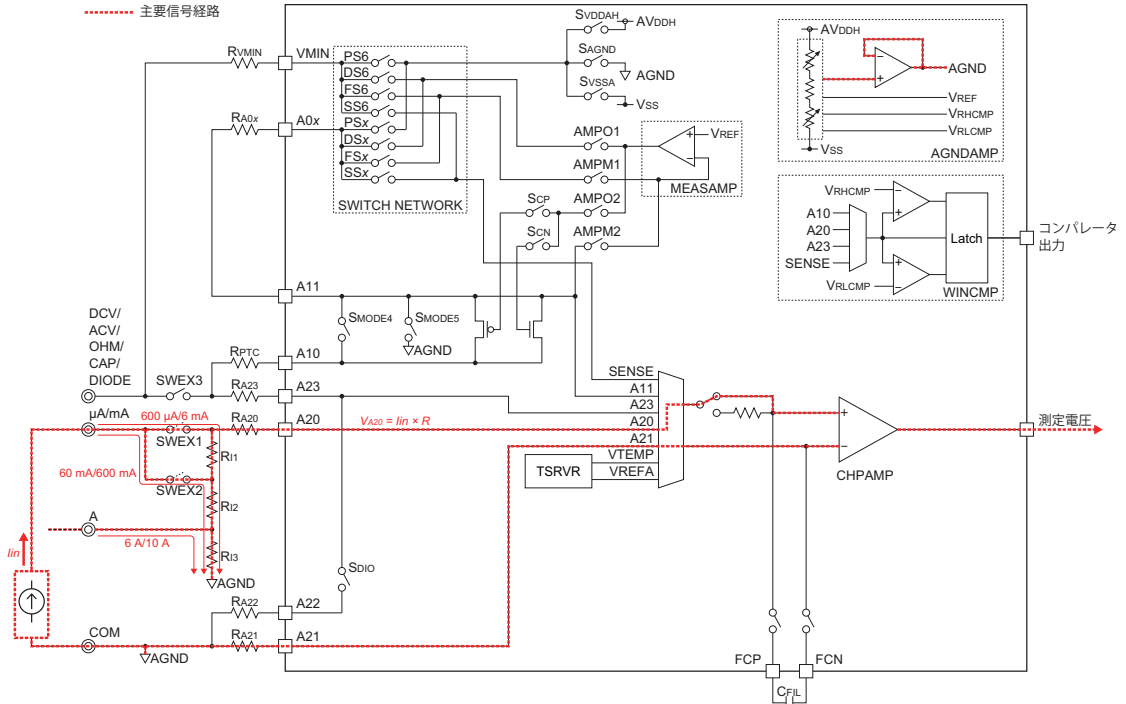
表14.5.8.4 直流電流測定の内部設定

レンジ	CHPAMPゲイン	AGND (V)	VREFP (V)	VREFN (V)
600 $\mu$ A	6.5倍	1.8	2.7	0.9
6 mA	0.6倍			
60 mA	6.5倍			
600 mA	0.6倍			
6 A	6.5倍			
10 A	0.6倍			

\* Vss端子電圧がGNDレベルになります。

## 14.5.9 交流電流測定

交流電流測定モードでは $\mu\text{A}/\text{mA}$ 測定端子とCOM測定端子間あるいはA(アンペア)測定端子とCOM測定端子間の交流電流を測定します。図14.5.9.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。交流電流測定モードの測定レンジと動作は、入力された電圧がフィルタを介さずにCHPAMPに送られることを除き、直流電流測定モードと同一です(“直流電流測定”の節を参照)。



\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。

図14.5.9.1 交流電流測定モードの主要信号経路

## 14.5.10 交流電流+周波数測定

交流電流+周波数測定モードでは $\mu\text{A}/\text{mA}$ 測定端子とCOM測定端子間あるいはA(アンペア)測定端子とCOM測定端子間の交流電流と周波数を測定します。測定レンジは600  $\mu\text{A}/6\text{ mA}/60\text{ mA}/600\text{ mA}/6\text{ A}/10\text{ A}$ の6種類から選択可能です。交流電流測定については“交流電流測定”の節の内容と同一です。図14.5.10.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。

周波数測定の動作を以下に示します。図14.5.10.2にWINCMPの入出力波形を示します。表14.5.10.1に内部設定を示します。

### 600 $\mu\text{A}/6\text{ mA}$ レンジ動作(周波数測定動作)

1. 被測定電流( $I_{in}$ )が直列接続された $R_{11}$ 抵抗、 $R_{12}$ 抵抗、 $R_{13}$ 抵抗に印可され、発生した電圧がA20端子に入力される。
2.  $V_{RHCOMP}$ と $V_{RLCOMP}$ 電圧を閾値として、入力された電圧がWINCMPによりH/Lレベルに変換され、矩形波として出力される(図14.5.10.2参照)。
3. 出力された矩形波がT16B\_DMMでカウントされ、周波数に変換される(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。

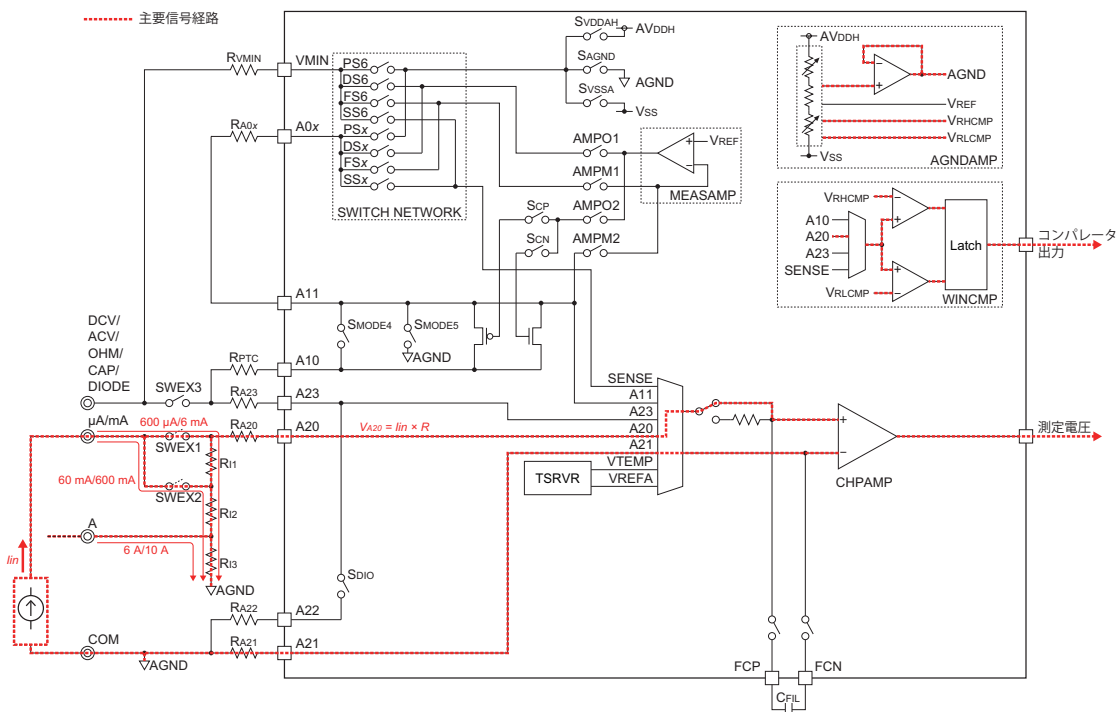
### 60 mA/600 mAレンジ動作(周波数測定動作)

1. 被測定電流( $I_{in}$ )が直列接続された $R_{12}$ 抵抗、 $R_{13}$ 抵抗に印可され、発生した電圧がA20端子に入力される。
2.  $V_{RHCOMP}$ と $V_{RLCOMP}$ 電圧を閾値として、入力された電圧がWINCMPによりH/Lレベルに変換され、矩形波として出力される(図14.5.10.2参照)。

- 出力された矩形波がT16B\_DMMでカウントされ、周波数に変換される(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。

### 6 A/10 Aレンジ動作(周波数測定動作)

- 被測定電流( $I_{in}$ )が $R_{i3}$ 抵抗に印可され、発生した電圧がA20端子に入力される。
- $V_{RHCOMP}$ と $V_{RLCOMP}$ 電圧を閾値として、入力された電圧がWINCMPによりH/Lレベルに変換され、矩形波として出力される(図14.5.10.2参照)。
- 出力された矩形波がT16B\_DMMでカウントされ、周波数に変換される(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。



\* 図中の数式はCOM測定端子電圧をGNDレベルとしています。  
 図14.5.10.1 交流電流+周波数測定モードの主要信号経路

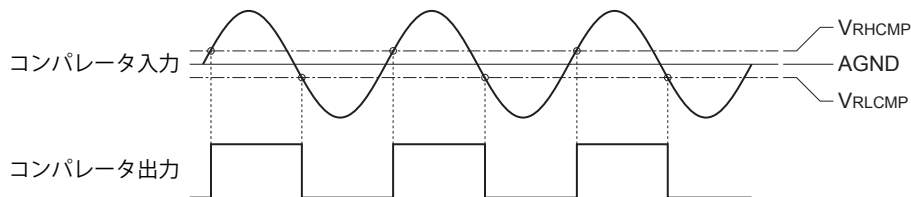


図14.5.10.2 交流電流+周波数測定のWINCMP動作

表14.5.10.1 交流電流+周波数測定の内部設定

レンジ	CHPAMPゲイン	AGND (V)	VREFP (V)	VREFN (V)	VRHCMP (V)	VRLCMP (V)
600 $\mu$ A	6.5倍	1.8	2.7	0.9	1.80625	1.79375
6 mA	0.6倍					
60 mA	6.5倍					
600 mA	0.6倍					
6 A	6.5倍					
10 A	0.6倍					

\*  $V_{SS}$ 端子電圧がGNDレベルになります。



## 14.5.11 容量測定

容量測定モードではCAP測定端子とCOM測定端子間の容量値を測定します。測定レンジは10 nF/100 nF/1  $\mu$ F/10  $\mu$ F/100  $\mu$ F/1,000  $\mu$ Fの6種類から選択可能です。容量測定モードにはCV(Constant Voltage)方式とCC(Constant Current)方式の2つの測定方式があります。10 nF/100 nFレンジはCV方式、1  $\mu$ F/10  $\mu$ F/100  $\mu$ F/1,000  $\mu$ FレンジはCC方式になります。表14.5.11.1に外部スイッチの設定を示します。図14.5.11.1にアナログネットワーク部の主要信号経路を示します。図14.5.11.1中のA0x端子とR<sub>A0x</sub>抵抗は、A00、A01、A03、A04、A05のいずれかの端子と、その端子に接続されている抵抗を示しています。容量測定の動作を以下に示します。また、表14.5.11.2に入力、表14.5.11.3に外付け抵抗の参考値、表14.5.11.4に内部設定、図14.5.11.2にWINCMPの入出力波形を示します。

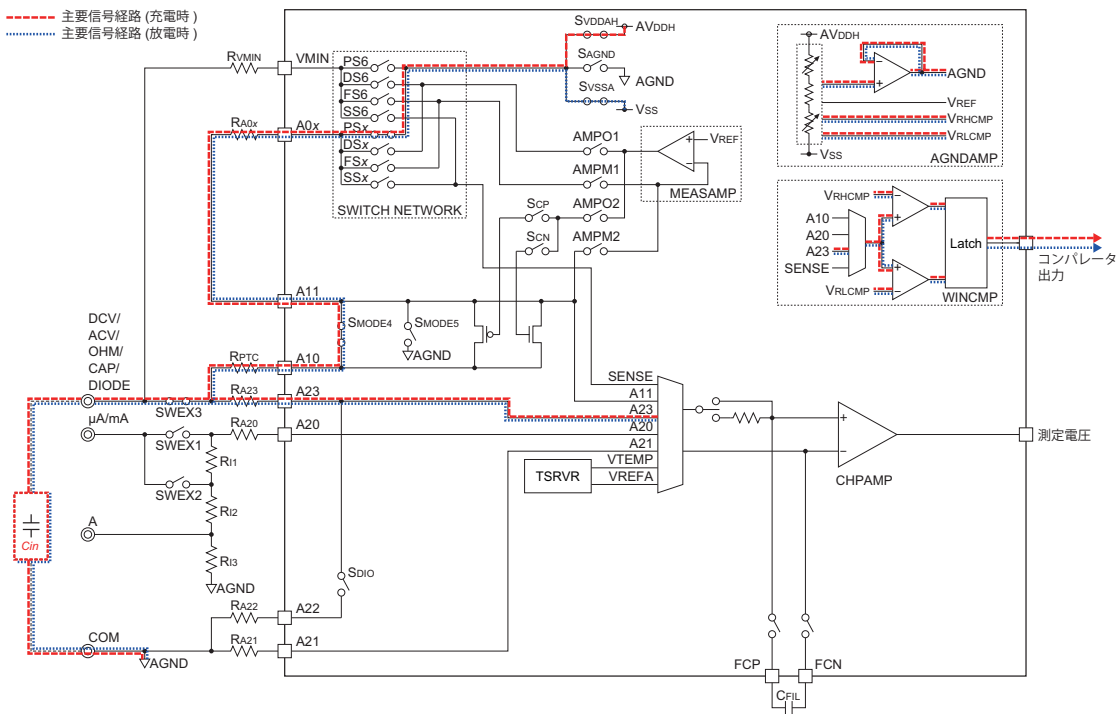
### 10 nF/100 nFレンジ動作(CV方式)

1. 直列接続されたR<sub>A0x</sub>抵抗、R<sub>PTC</sub>抵抗、被測定容量(C<sub>in</sub>)にAV<sub>DDH</sub>電圧が印可される。
2. 被測定容量に電荷が充電されていき、その電圧がA23端子に入力される。
3. 入力電圧とV<sub>RHCMP</sub>電圧がWINCMPにより比較され、入力電圧がV<sub>RHCMP</sub>電圧を上回ると出力レベルがLからHとなり、放電動作(動作4~6)に切り替わる(図14.5.11.2参照)。
4. 直列接続されたR<sub>A0x</sub>抵抗、R<sub>PTC</sub>抵抗、被測定容量(C<sub>in</sub>)にV<sub>SS</sub>電圧が印可される。
5. 被測定容量から電荷が放電されていき、その電圧がA23端子に入力される。
6. 入力電圧とV<sub>RLCMP</sub>電圧がWINCMPにより比較され、入力電圧がV<sub>RLCMP</sub>電圧を下回ると出力レベルがHからLとなり、充電動作(動作1~3)に切り替わる(図14.5.11.2参照)。
7. 充電動作(動作1~3)と放電動作(4~6)を繰り返し、WINCMPより矩形波が出力される。
8. 出力された矩形波がT16B\_DMMでカウントされ、周波数に変換される(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。
9. 周波数から容量値を算出する(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。

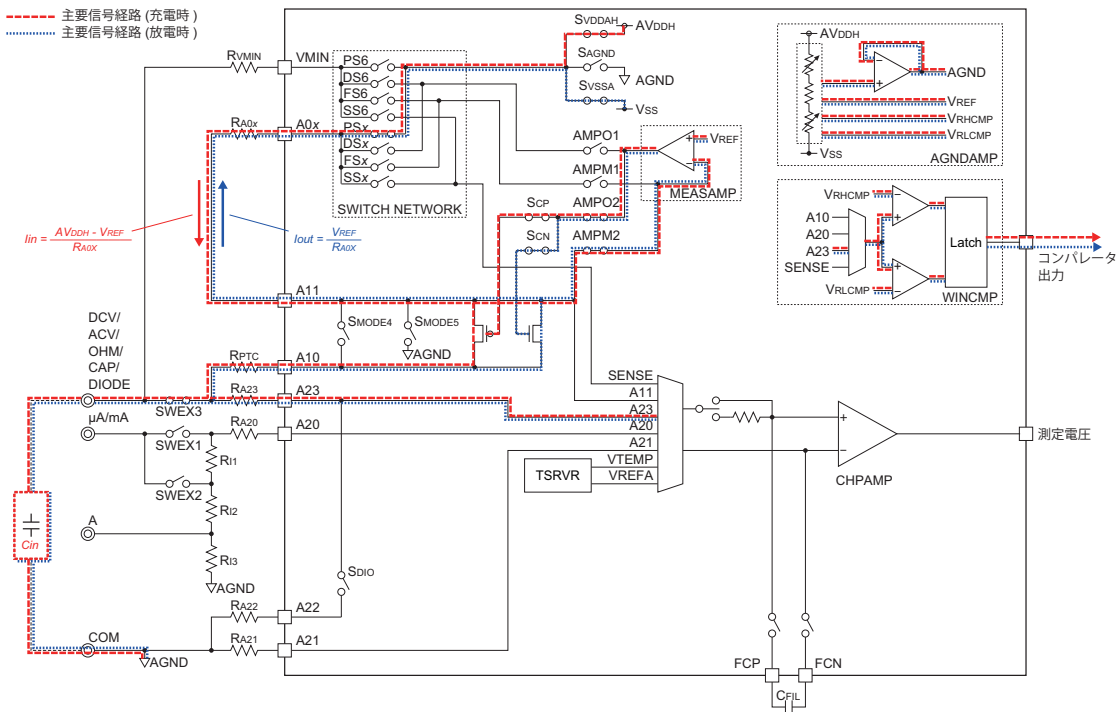
### 1 $\mu$ F/10 $\mu$ F/100 $\mu$ F/1,000 $\mu$ Fレンジ動作(CC方式)

1. AV<sub>DDH</sub>電圧とMEASAMPで生成された基準電圧の電位差がR<sub>A0x</sub>抵抗に印可され、定電流が生成される。
2. 生成された定電流で被測定容量(C<sub>in</sub>)に電荷が充電されていき、その電圧がA23端子に入力される。
3. 入力電圧とV<sub>RHCMP</sub>電圧がWINCMPにより比較され、入力電圧がV<sub>RHCMP</sub>電圧を上回ると出力レベルがLからHとなり、放電動作(動作4~6)に切り替わる(図14.5.11.2参照)。
4. V<sub>SS</sub>電圧とMEASAMPで生成された基準電圧の電位差がR<sub>A0x</sub>抵抗に印可され、定電流が生成される。
5. 生成された定電流で被測定容量(C<sub>in</sub>)から電荷が放電されていき、その電圧がA23端子に入力される。
6. 入力電圧とV<sub>RLCMP</sub>電圧がWINCMPにより比較され、入力電圧がV<sub>RLCMP</sub>電圧を下回ると出力レベルがHからLとなり、充電動作(動作1~3)に切り替わる(図14.5.11.2参照)。
7. 充電動作(動作1~3)と放電動作(4~6)を繰り返し、WINCMPより矩形波が出力される。
8. 出力された矩形波がT16B\_DMMでカウントされ、周波数に変換される(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。
9. 周波数から容量値を算出する(“周波数・容量測定機能”の節を参照)。

# 14 DMMコントローラ(DSADC16)



(1) CV方式



(2) CC方式

図14.5.11.1 容量測定モードの主要信号経路

表14.5.11.1 測定端子と外部スイッチ設定

レンジ	測定端子	SWEX1	SWEX2	SWEX3
10 nF	CAP COM	OFF	OFF	ON
100 nF				
1 $\mu$ F				
10 $\mu$ F				
100 $\mu$ F				
1,000 $\mu$ F				

表14.5.11.2 容量測定の入力

レンジ	A0x端子	RA0x抵抗	入力端子	入力電圧
10 nF	A05	RA05	A23	-
100 nF	A03	RA03		
1 $\mu$ F	A03, A04	RA03, RA04 *		
10 $\mu$ F	A01	RA01		
100 $\mu$ F	A00	RA00		
1,000 $\mu$ F				

\* 1  $\mu$ FレンジのRA0x抵抗は、RA03抵抗とRA04抵抗の並列接続抵抗になります。

表14.5.11.3 外付け抵抗の参考値

RA00	RA01	RA03	RA04	RA05	RPTC
1 k $\Omega$	10 k $\Omega$	101 k $\Omega$	10 M $\Omega$	1.11 M $\Omega$	200 $\Omega$

表14.5.11.4 容量測定の内部設定

レンジ	AVDDH (V)	VSS (V)	AGND (V)	VREF (V)	VRHCMP (V)	VRLCMP (V)
10 nF	3.6	0	1.8	-	2.2	1
100 nF						
1 $\mu$ F				2.8 (充電) 0.8 (放電)	1.8	1.4
10 $\mu$ F						
100 $\mu$ F						
1,000 $\mu$ F						

\* VSS端子電圧がGNDレベルになります。

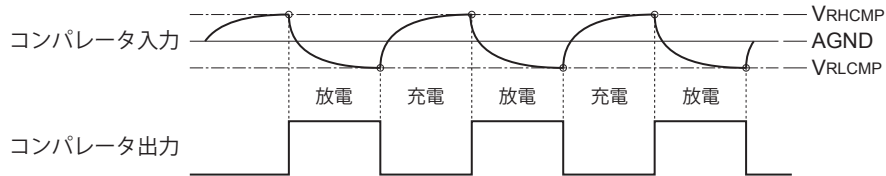


図14.5.11.2 容量測定のWINCMP動作

## 14.6 割り込み

DSADC16には、表14.6.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表14.6.1 DSADC16の割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
Combフィルタ変換完了	DSADC16IF.COMBIF	Combフィルタの変換が完了したとき	1書き込み
LPF変換完了	DSADC16IF.LPFIF	LPF(ローパスフィルタ)の変換が完了したとき	1書き込み
HPF変換完了	DSADC16IF.HPFIF	HPF(ハイパスフィルタ)の変換が完了したとき	1書き込み
平均化回路変換完了	DSADC16IF.RMSIF	移動平均回路の変換が完了したとき	1書き込み
平方根演算回路変換完了	DSADC16IF.TRUERMSIF	平方根演算回路の変換が完了したとき	1書き込み
Combフィルタ変換結果オーバーライトエラー	DSADC16IF.COMB_OVRIF	DSADC16IF.COMBIF bit = 1の状態で、新たな変換結果がDSADC16COMBレジスタにロードされたとき	1書き込み
LPF変換結果オーバーライトエラー	DSADC16IF.LPF_OVRIF	DSADC16IF.LPFIF bit = 1の状態で、新たな変換結果がDSADC16LPFHFPFレジスタにロードされたとき	1書き込み
HPF変換結果オーバーライトエラー	DSADC16IF.HPF_OVRIF	DSADC16IF.HPFIF bit = 1の状態で、新たな変換結果がDSADC16LPFHFPFレジスタにロードされたとき	1書き込み
平均化回路変換結果オーバーライトエラー	DSADC16IF.RMS_OVRIF	DSADC16IF.RMSIF bit = 1の状態で、新たな変換結果がSADC16RMS1/2レジスタにロードされたとき	1書き込み
平方根演算回路変換結果オーバーライトエラー	DSADC16IF.TRUERMS_OVRIF	DSADC16IF.TRUERMSIF bit = 1の状態で、新たな変換結果がSADC16RMS1/2レジスタにロードされたとき	1書き込み
導通状態変化検出	DSADC16IF.CONTIF	導通チェックモード時に導通状態の変化(導通状態↔非導通状態)を検出したとき	1書き込み

変換結果オーバーライトエラー割り込みが発生した場合でも、変換動作は継続して実行されます。変換結果オーバーライトエラーの判定に、変換結果レジスタが読み出されているか否かは関係ありません。

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## 14.7 制御レジスタ

### DSADC16 Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16CLK	15-9	–	0x00	–	R	–
	8	DBRUN	0	H0	R/W	
	7-6	–	0x0	–	R	
	5-4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/W	
	3-2	–	0x0	–	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15–9 Reserved**

**Bit 8 DBRUN**

このビットは、DEBUGモード時にDSADC16動作クロックを供給するか否か設定します。

1 (R/W): DEBUGモード時にクロックを供給

0 (R/W): DEBUGモード時はクロック供給を停止

**Bits 7–6 Reserved**

**Bits 5–4 CLKDIV[3:0]**

これらのビットは、DSADC16動作クロックの分周比を選択します。

**Bits 3–2 Reserved**

**Bits 1–0 CLKSRC[1:0]**

これらのビットは、DSADC16のクロックソースを選択します。

表14.7.1 クロックソースと分周比の設定

DSADC16CLK. CLKDIV[1:0]ビット	DSADC16CLK.CLKSRC[1:0]ビット			
	0x0	0x1	0x2	0x3
	IOSC	OSC1	OSC3	EXOSC
0x3	1/8	1/16	1/16	1/16
0x2	1/4	1/8	1/8	1/8
0x1	1/2	1/4	1/4	1/4
0x0	1/1	1/1	1/1	1/1

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

注: DSADC16CLKレジスタは、DSADC16CONF.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

### DSADC16 Configuration Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16CONF	15-14	–	0x0	–	R	–
	13-12	AVE_NUM[1:0]	0x0	H0	R/W	
	11-8	OSR[3:0]	0x0	H0	R/W	
	7	TRUERMS_ON	0	H0	R/W	
	6	XHPF_LPF	0	H0	R/W	
	5	PEAK_ON	0	H0	R/W	
	4	XABS_SQUARE	0	H0	R/W	
	3-1	–	0	–	R	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

**Bits 15–14 Reserved**

**Bits 13–12 AVE\_NUM[1:0]**

これらのビットは、2乗/絶対値を平均化する際のサンプル数を設定します。

表14.7.2 平均サンプル数の設定

DSADC16CONF.AVE_NUM[1:0]ビット	平均サンプル数
0x3	2,048
0x2	1,024
0x1	512
0x0	256

注: DSADC16CONF.AVE\_NUM[1:0]ビットは、DSADC16INIT.RUNビット = 0(計測停止)の状態に変更してください。また、設定変更後は、DSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込み、フィルタ内部をリセットしてください。

**Bits 11–8 OSR[3:0]**

これらのビットは、OSR(オーバーサンプリング比)を設定します

表14.7.3 OSRの設定

DSADC16CONF.OSR[3:0]ビット	OSR設定	サンプリング周波数
0xb–0xf	Reserved	
0xa	16,384	24.41 Hz
0x9	8,192	48.83 Hz
0x8	4,096	97.66 Hz
0x7	2,048	195.31 Hz
0x6	1,024	390.63 Hz
0x5	512	781.25 Hz
0x4	256	1.56 kHz
0x3	128	3.12 kHz
0x2	64	6.25 kHz
0x1	32	12.5 kHz
0x0	16	25 kHz

注: DSADC16CONF.OSR[3:0]ビットは、DSADC16INIT.RUNビット = 0(計測停止)の状態に変更してください。また、設定変更後は、DSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込み、フィルタ内部をリセットしてください。

**Bit 7 TRUERMS\_ON**

このビットは、平方根演算回路をイネーブルにします。

1 (R/W): 平方根演算回路イネーブル(真の実効値を取得)

0 (R/W): 平方根演算回路ディスエーブル(2乗平均値または絶対平均値を取得)

本ビットが1の場合、DSADC16RMS1/2レジスタには、交流測定結果として真の実効値(平方根演算回路出力)が格納されます。

本ビットが0の場合、DSADC16RMS1/2レジスタには、DSADC16CONF.XABS\_SQUAREビットの選択に従い、2乗平均または絶対値平均の交流測定結果(平均化回路出力)が格納されず。

**Bit 6 XHPF\_LPF**

このビットは、ハイパスフィルタ(HPF)の機能をイネーブルにします。

1 (R/W): LPFイネーブル/HPFディスエーブル

0 (R/W): LPFイネーブル/HPFイネーブル

本ビットが1の場合、交流測定データ(アナログネットワーク部出力をCombフィルタで処理したデータ)がLPFを通り、平均化回路に送られます。DSADC16LPFHPFレジスタにはLPFの処理結果が格納されます。

本ビットが0の場合、交流測定データがHPFを通り、平均化回路に送られます。DSADC16LPFHPFレジスタにはHPFの処理結果が格納されます。

**Bit 5 PEAK\_ON**

このビットは、ピークホールド機能をイネーブルにします。

1 (R/W): ピークホールド機能イネーブル

0 (R/W): ピークホールド機能ディスエーブル

本ビットを1に設定している間、測定結果が最大値/最小値を更新すると、その値を記録します。直流測定時の最大値はDSADC16DCPEAKMAXレジスタに、最小値はDSADC16DCPEAKMINレジスタに格納されます。交流測定時の最大値はDSADC16ACPEAKMAX1/2レジスタに、最小値はDSADC16AACPEAKMIN1/2レジスタに格納されます。

本ビットが0の場合、ピークホールド機能が無効となり、上記のピークホールドレジスタは更新されません。ただし、本ビットを0に設定してもピークホールドレジスタはクリアされず、その時点の値を保持します。ピークホールドレジスタをクリアするにはDSADC16INIT.PEAKRSTビットに1を書き込みます。書き込みから4  $\mu$ s後にクリアされます。

**Bit 4 XABS\_SQUARE**

このビットは、2乗平均または絶対値平均を選択します。真の実効値を求める場合は、2乗平均を選択してください。

1 (R/W): 2乗平均(LPF/HPFの結果が2乗され、平均されます。)

0 (R/W): 絶対値平均(LPF/HPFの結果が絶対値化され、平均されます。)

**Bits 3–1 Reserved****Bit 0 MODEN**

このビットは、DSADC16の動作をイネーブルにします。

1 (R/W): イネーブル(動作クロックを供給)

0 (R/W): ディスエーブル(動作クロックの供給を停止)

**DSADC16 Control Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16CTL	15–8	–	0x00	–	R	–
	7	–	0	–	R	
	6–4	RANGESEL[2:0]	0x0	H0	R/W	
	3–0	FUNCSEL[3:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15–7 Reserved****Bits 6–4 RANGESEL[2:0]**

これらのビットは、測定レンジを設定します。設定内容は表14.7.4を参照してください。

A/D変換中にDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットを変更するには、その前にDSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込み、デジタルフィルタ内部のレジスタを初期化してください。

**Bits 3–0 FUNCSEL[3:0]**

これらのビットは、測定モードを設定します。設定内容は表14.7.4を参照してください。

A/D変換中にDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットを変更するには、その前にDSADC16\_INIT.RUNビットを0に設定して計測を停止し、DSADC16INIT.FILTERRSTビットに1を書き込んでデジタルフィルタ内部のレジスタを初期化してください。

表14.7.4 測定モード/レンジ設定

測定モード/ レンジ設定	DSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビット														
	0x0	0x1	0x2	0x3	0x4	0x5	0x6	0x7	0x8	0x9	0xa	0xb	0xc	0xd	
	DCV	ACV	DCI	ACI	OHM CC	OHM CV	CONT	CAP CC	CAP CV	Diode	Freq ACV	Freq ACI	Temp	OFF	
DSADC16CTL. RANGESEL[2:0]ビット	0x0	600 mV	600 mV	600 $\mu$ A	600 $\mu$ A	600 $\Omega$	600 $\Omega$	CV	×	10 nF	Diode	600 mV	600 $\mu$ A	Temp	OFF
	0x1	6 V	6 V	6 mA	6 mA	6 k $\Omega$	6 k $\Omega$	CC	×	100 nF	×	6 V	6 mA	×	×
	0x2	60 V	60 V	60 mA	60 mA	60 k $\Omega$	60 k $\Omega$	×	1 $\mu$ F	×	×	60 V	60 mA	×	×
	0x3	600 V	600 V	600 mA	600 mA	600 k $\Omega$	×	×	10 $\mu$ F	×	×	600 V	600 mA	×	×
	0x4	1,000 V	1,000 V	6 A	6 A	6 M $\Omega$	×	×	100 $\mu$ F	×	×	1,000 V	6 A	×	×
	0x5	×	×	10 A	10 A	60 M $\Omega$	×	×	1,000 $\mu$ F	×	×	×	10 A	×	×
	0x6	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
	0x7	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×

×: 設定禁止(これらの値を設定した場合、正常な動作は保証できません。)

## DSADC16 Initialize Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16INIT	15–10	–	0x00	–	R	–
	9	PEAKRST	0	H0	R/W	
	8	FILTERRST	0	H0	R/W	
	7–2	–	0x00	–	R	
	1	RUN	0	H0	R/W	
	0	–	0	–	R	

### Bits 15–10 Reserved

#### Bit 9 PEAKRST

このビットは、ピークホールド結果(DSADC16DCPEAKMAX、DSADC16DCPEAKMIN、DSADC16ACPEAKMAX1/2、DSADC16ACPEAKMIN1/2レジスタ)をクリアします。

1 (W): ピークホールド結果をクリア

0 (W): 無効

1 (R): クリア中

0 (R): 通常動作

#### Bit 8 FILTERRST

このビットは、デジタルフィルタの内部レジスタ、結果レジスタをクリアします。測定モード/レンジを設定する前に、このビットに1を書き込んでください。

1 (W): デジタルフィルタ内部レジスタをクリア

0 (W): 無効

1 (R): クリア中

0 (R): 通常動作

#### Bit 1 RUN

このビットは、A/D変換を開始/停止します。

1 (R/W): A/D変換を開始

0 (R/W): A/D変換を停止

#### Bit 0 Reserved

## DSADC16 Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16IE	15–11	–	0x00	–	R	–
	10	CONTIE	0	H0	R/W	
	9	TRUERMS_OVRIE	0	H0	R/W	
	8	TRUERMSIE	0	H0	R/W	
	7	RMS_OVRIE	0	H0	R/W	
	6	HPF_OVRIE	0	H0	R/W	
	5	LPF_OVRIE	0	H0	R/W	
	4	COMB_OVRIE	0	H0	R/W	
	3	RMSIE	0	H0	R/W	
	2	HPFIE	0	H0	R/W	
	1	LPFIE	0	H0	R/W	
0	COMBIE	0	H0	R/W		

### Bits 15–11 Reserved



Bit 10	CONTIE
Bit 9	TRUERMS_OVRIE
Bit 8	TRUERMSIE
Bit 7	RMS_OVRIE
Bit 6	HPF_OVRIE
Bit 5	LPF_OVRIE
Bit 4	COMB_OVRIE
Bit 3	RMSIE
Bit 2	HPFIE
Bit 1	LPFIE
Bit 0	COMBIE

これらのビットは、DSADC16割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

DSADC16IE.CONTIEビット:	導通状態変化検出割り込み
DSADC16IE.TRUERMS_OVRIEビット:	平方根演算回路変換結果オーバーライトエラー 割り込み
DSADC16IE.TRUERMSIEビット:	平方根演算回路変換完了割り込み
DSADC16IE.RMS_OVRIEビット:	平均化回路変換結果オーバーライトエラー割り込み
DSADC16IE.HPF_OVRIEビット:	HPF(ハイパスフィルタ)変換結果オーバーライト エラー割り込み
DSADC16IE.LPF_OVRIEビット:	LPF(ローパスフィルタ)変換結果オーバーライト エラー割り込み
DSADC16IE.COMB_OVRIEビット:	Combフィルタ変換結果オーバーライトエラー 割り込み
DSADC16IE.RMSIEビット:	平均化回路変換完了割り込み
DSADC16IE.HPFIEビット:	HPF(ハイパスフィルタ)変換完了割り込み
DSADC16IE.LPFIEビット:	LPF(ローパスフィルタ)変換完了割り込み
DSADC16IE.COMBIEビット:	Combフィルタ変換完了割り込み

## DSADC16 Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16IF	15	TRUERMS	0	H0	R	-
	14	RMS	0	H0	R	
	13	HPF	0	H0	R	
	12	LPF	0	H0	R	
	11	COMB	0	H0	R	
	10	CONTIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.
	9	TRUERMS_OVRIF	0	H0	R/W	
	8	TRUERMSIF	0	H0	R/W	
	7	RMS_OVRIF	0	H0	R/W	
	6	HPF_OVRIF	0	H0	R/W	
	5	LPF_OVRIF	0	H0	R/W	
	4	COMB_OVRIF	0	H0	R/W	
	3	RMSIF	0	H0	R/W	
	2	HPFIF	0	H0	R/W	
	1	LPFIF	0	H0	R/W	
	0	COMBIF	0	H0	R/W	

**Bit 15**    **TRUERMS**  
**Bit 14**    **RMS**  
**Bit 13**    **HPF**  
**Bit 12**    **LPF**  
**Bit 11**    **COMB**

これらのビットは、変換を実行中か否かを示します。

1 (R): 変換中

0 (R): 停止中

各ビットとフィルタ/回路の対応は以下のとおりです。

DSADC16IF.TRUERMSビット: 平方根演算回路

DSADC16IF.RMSビット: 平均化回路

DSADC16IF.HPFビット: HPF(ハイパスフィルタ)

DSADC16IF.LPFビット: LPF(ローパスフィルタ)

DSADC16IF.COMBビット: Combフィルタ

**Bit 10**    **CONTIF**  
**Bit 9**    **TRUERMS\_OVRIF**  
**Bit 8**    **TRUERMSIF**  
**Bit 7**    **RMS\_OVRIF**  
**Bit 6**    **HPF\_OVRIF**  
**Bit 5**    **LPF\_OVRIF**  
**Bit 4**    **COMB\_OVRIF**  
**Bit 3**    **RMSIF**  
**Bit 2**    **HPFIF**  
**Bit 1**    **LPFIF**  
**Bit 0**    **COMBIF**

これらのビットは、DSADC16割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア

0 (W): 無効

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

DSADC16IF.CONTIFビット: 導通状態変化検出割り込み

DSADC16IF.TRUERMS\_OVRIFビット: 平方根演算回路変換結果オーバーライトエラー  
割り込み

DSADC16IF.TRUERMSIFビット: 平方根演算回路変換完了割り込み

DSADC16IF.RMS\_OVRIFビット: 平均化回路変換結果オーバーライトエラー  
割り込み

DSADC16IF.HPF\_OVRIFビット: HPF(ハイパスフィルタ)変換結果オーバーライト  
エラー割り込み

DSADC16IF.LPF\_OVRIFビット: LPF(ローパスフィルタ)変換結果オーバーライト  
エラー割り込み

DSADC16IF.COMB\_OVRIFビット: Combフィルタ変換結果オーバーライトエラー  
割り込み

DSADC16IF.RMSIFビット: 平均化回路変換完了割り込み

DSADC16IF.HPFIFビット: HPF(ハイパスフィルタ)変換完了割り込み

DSADC16IF.LPFIFビット: LPF(ローパスフィルタ)変換完了割り込み

DSADC16IF.COMBIFビット: Combフィルタ変換完了割り込み

## DSADC16 Comb Filter Result Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16COMB	15-0	COMB_RESULT[15:0]	0x0000	H0	R	-

### Bits 15-0 COMB\_RESULT[15:0]

これらのビットは、Combフィルタの変換結果(符号付き16ビット値)です。

## DSADC16 Low Pass/High Pass Filter Result Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16LPFHPF	15-0	LPFHPF_RESULT[15:0]	0x0000	H0	R	-

### Bits 15-0 LPFHPF\_RESULT[15:0]

これらのビットは、LPF(ローパスフィルタ)またはHPF(ハイパスフィルタ)の変換結果(符号付き16ビット値)です。DSADC16CONF.XHPF\_LPFビット = 1の場合はLPFの結果、0の場合はHPFの結果が格納されます。

## DSADC16 RMS Result Register 1

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16RMS1	15-0	RMS_RESULT[15:0]	0x0000	H0	R	-

### Bits 15-0 RMS\_RESULT[15:0]

これらのビットは、交流測定結果です。このレジスタからは16ビットの真の実効値または絶対平均値、もしくは32ビットの2乗平均値の下位16ビットが読み出せます。

## DSADC16 RMS Result Register 2

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16RMS2	15-0	RMS_RESULT[31:16]	0x0000	H0	R	-

### Bits 15-0 RMS\_RESULT[31:16]

これらのビットは、交流測定結果です。このレジスタからは32ビットの2乗平均値の上位16ビットが読み出せます。

## DSADC16 DC Peak Hold MAX Result Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16 DCPEAKMAX	15-0	DCPEAKMAX[15:0]	0x8000	H0	R	-

### Bits 15-0 DCPEAKMAX[15:0]

これらのビットから、直流測定用ピークホールド回路が保持している最大値(符号付き16ビット値)が読み出せます。

## DSADC16 DC Peak Hold MIN Result Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16 DCPEAKMIN	15-0	DCPEAKMIN[15:0]	0x7fff	H0	R	-

### Bits 15-0 DCPEAKMIN[15:0]

これらのビットから、直流測定用ピークホールド回路が保持している最小値(符号付き16ビット値)が読み出せます。

## DSADC16 AC Peak Hold MAX Result Register 1

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16 ACPEAKMAX1	15-0	ACPEAKMAX[15:0]	0x0000	H0	R	-

## 14 DMMコントローラ(DSADC16)

### Bits 15–0 ACPEAKMAX[15:0]

これらのビットから、交流測定用ピークホールド回路が保持している最大値の下位16ビットが読み出せます。

## DSADC16 AC Peak Hold MAX Result Register 2

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16 ACPEAKMAX2	15–0	ACPEAKMAX[31:16]	0x0000	H0	R	–

### Bits 15–0 ACPEAKMAX[31:16]

これらのビットから、交流測定用ピークホールド回路が保持している最大値の上位16ビットが読み出せます。

## DSADC16 AC Peak Hold MIN Result Register 1

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16 ACPEAKMIN1	15–0	ACPEAKMIN[15:0]	0x0000	H0	R	–

### Bits 15–0 ACPEAKMIN[15:0]

これらのビットから、交流測定用ピークホールド回路が保持している最小値の下位16ビットが読み出せます。

## DSADC16 AC Peak Hold MIN Result Register 2

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSADC16 ACPEAKMIN2	15–0	ACPEAKMIN[31:16]	0x0000	H0	R	–

### Bits 15–0 ACPEAKMIN[31:16]

これらのビットから、交流測定用ピークホールド回路が保持している最小値の上位16ビットが読み出せます。

## VIR Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
VIRCTL	15–12	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
	11	–	0	–	R	–
	10–9	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
	8	DMM_XRESET	0	H0	R/W	–
	7–6	(reserved)	0x3	H0	R/WP	Always set to 0x3.
	5–3	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
	2	(reserved)	1	H0	R/WP	Always set to 1.
	1	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
	0	VIR_EN	0	H0	R/W	–

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

### Bits 15–9 Reserved

#### Bit 8 DMM\_XRESET

このビットは、アナログ部へのクロック同期入力をイネーブルにします。

1 (R/W): クロック入力イネーブル

0 (R/W): クロック入力ディスエーブル

### Bits 7–1 Reserved

**Bit 0 VIR\_EN**

このビットは、DMMVIREF回路の動作をイネーブルにします。

1 (R/W): DMMVIREFイネーブル

0 (R/W): DMMVIREFディスエーブル

**DMM Setting Register 1**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DMMSET1	15	–	0	–	R	–
	14–8	DMM_SET_IODS[6:0]	0x00	H0	R/W	
	7	–	0	–	R	
	6–0	DMM_SET_IOPS[6:0]	0x00	H0	R/W	

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

**Bit 15 Reserved****Bits 14–8 DMM\_SET\_IODS[6:0]**

これらのビットは、PORTSW回路のMAMP出力スイッチを制御します。

表14.7.5 PORTSW MAMP出力スイッチの制御

DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット							選択スイッチ
Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
1	0	0	0	0	0	0	VMIN
0	1	0	0	0	0	0	A05
0	0	1	0	0	0	0	A04
0	0	0	1	0	0	0	A03
0	0	0	0	1	0	0	A02
0	0	0	0	0	1	0	A01
0	0	0	0	0	0	1	A00

**Bit 7 Reserved****Bits 6–0 DMM\_SET\_IOPS[6:0]**

これらのビットは、PORTSW回路の電源スイッチを制御します。

表14.7.6 PORTSW電源スイッチの制御

DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット							選択スイッチ
Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
1	0	0	0	0	0	0	VMIN
0	1	0	0	0	0	0	A05
0	0	1	0	0	0	0	A04
0	0	0	1	0	0	0	A03
0	0	0	0	1	0	0	A02
0	0	0	0	0	1	0	A01
0	0	0	0	0	0	1	A00

**DMM Setting Register 2**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DMMSET2	15	–	0	–	R	–
	14–8	DMM_SET_IOSS[6:0]	0x00	H0	R/W	
	7	–	0	–	R	
	6–0	DMM_SET_IOPS[6:0]	0x00	H0	R/W	

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

**Bit 15** Reserved

**Bits 14–8** DMM\_SET\_IOSS[6:0]

これらのビットは、PORTSW回路のセンサスイッチを制御します。

表14.7.7 PORTSWセンサスイッチの制御

DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット							選択スイッチ
Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
1	0	0	0	0	0	0	VMIN
0	1	0	0	0	0	0	A05
0	0	1	0	0	0	0	A04
0	0	0	1	0	0	0	A03
0	0	0	0	1	0	0	A02
0	0	0	0	0	1	0	A01
0	0	0	0	0	0	1	A00

**Bit 7** Reserved

**Bits 6–0** DMM\_SET\_IOFS[6:0]

これらのビットは、PORTSW回路のフィードバックスイッチを制御します。

表14.7.8 PORTSWフィードバックスイッチの制御

DMMSET2.DMM_SET_IOFS[6:0]ビット							選択スイッチ
Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
1	0	0	0	0	0	0	VMIN
0	1	0	0	0	0	0	A05
0	0	1	0	0	0	0	A04
0	0	0	1	0	0	0	A03
0	0	0	0	1	0	0	A02
0	0	0	0	0	1	0	A01
0	0	0	0	0	0	1	A00

## DMM SMODE Setting Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SMODESET	15	–	0	–	R	–
	14–12	DMM_SET_CMPIN[2:0]	0x0	H0	R/W	
	11–8	DMM_SET_MAMPVR[3:0]	0x0	H0	R/W	
	7	–	0	–	R	
	6–0	DMM_SET_SMODE[6:0]	0x00	H0	R/W	

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

**Bit 15** Reserved

**Bits 14–12** DMM\_SET\_CMPIN[2:0]

これらのビットは、WINCMP回路のコンパレータの入力電圧を選択します。

表14.7.9 WINCMPコンパレータ入力電圧の選択

SMODESET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	選択信号
0x7	PB4
0x6	A21
0x5	A10
0x4	A20
0x3	A23
0x2	A22
0x1	–
0x0	SENSE

**Bits 11–8 DMM\_SET\_MAMPVR[3:0]**

これらのビットは、DMMAFE回路のMAMP基準電圧を選択します。SMODESET.DMM\_SET\_SMODE3ビットとAFENET2.DMM\_SET\_AGNDV[2:0]ビットの設定によって選択信号の電圧値が変わります。

表14.7.10 DMMAFE MAMP基準電圧の選択

SMODESET. DMM_SET_SMODE3ビット	SMODESET. DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	選択信号	AFENET2. DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット			
			0x3	0x2	0x1	0x0
1	0xf	PB5	–	–	–	–
1	0xe	VDSC12	2.4 V	2.4 V	2.4 V	2.4 V
1	0xd	AGND_N6	0 V	0.2 V	0.8 V	1.4 V
1	0xc	AGND_P6	0.6 V	1.0 V	1.6 V	2.2 V
1	0xb	AGND_N7	0 V	0 V	0.6 V	1.2 V
1	0xa	AGND_P7	0.8 V	1.2 V	1.8 V	2.4 V
1	0x9	AGND_N8	0 V	0 V	0.4 V	1.0 V
1	0x8	AGND_P8	1.0 V	1.4 V	2.0 V	2.6 V
1	0x7	AGND_N9	0 V	0 V	0.2 V	0.8 V
1	0x6	AGND_P9	1.2 V	1.6 V	2.2 V	2.8 V
1	0x5	VDSC03	0.4 V	0.4 V	0.4 V	0.4 V
1	0x4	VDSC15	3.2 V	3.2 V	3.2 V	3.2 V
1	0x3	VDSC02	0.2 V	0.2 V	0.2 V	0.2 V
1	0x2	VDSC16	3.4 V	3.4 V	3.4 V	3.4 V
1	0x1	VDSC13	2.6 V	2.6 V	2.6 V	2.6 V
1	0x0	VDSC17	3.5 V	3.5 V	3.5 V	3.5 V
0	0xf	PB5	–	–	–	–
0	0xe	AGND_N6	0 V	0.2 V	0.8 V	1.4 V
0	0xd	AGND_N7	0 V	0 V	0.6 V	1.2 V
0	0xc	AGND_N8	0 V	0 V	0.4 V	1.0 V
0	0xb	AGND_N9	0 V	0 V	0.2 V	0.8 V
0	0xa	VDSC03	0.4 V	0.4 V	0.4 V	0.4 V
0	0x9	VDSC02	0.2 V	0.2 V	0.2 V	0.2 V
0	0x8	VDSC13	2.6 V	2.6 V	2.6 V	2.6 V
0	0x7	VDSC12	2.4 V	2.4 V	2.4 V	2.4 V
0	0x6	AGND_P6	0.6 V	1.0 V	1.6 V	2.2 V
0	0x5	AGND_P7	0.8 V	1.2 V	1.8 V	2.4 V
0	0x4	AGND_P8	1.0 V	1.4 V	2.0 V	2.6 V
0	0x3	AGND_P9	1.2 V	1.6 V	2.2 V	2.8 V
0	0x2	VDSC15	3.2 V	3.2 V	3.2 V	3.2 V
0	0x1	VDSC16	3.4 V	3.4 V	3.4 V	3.4 V
0	0x0	VDSC17	3.5 V	3.5 V	3.5 V	3.5 V

**Bit 7 Reserved****Bits 6–0 DMM\_SET\_SMODE[6:0]**

これらのビットは、MEASAMP回路のスイッチを制御します。SMODESET.DMM\_SET\_SMODE[6:4]ビットの設定(1 = On, 0 = Off)は、それぞれSMODE6、5、4スイッチを制御します。また、SMODESET.DMM\_SET\_SMODE[2:0]ビットは、表14.7.11に示すスイッチを制御します。

表14.7.11 スイッチ選択デコード表

SMODESET. DMM_SET_SMODE[2:0]ビット	SAGND	SVDDAH	SvSSA	AMPO1, AMPM1	AMPO2, AMPM2	ScP	ScN
0x7	0	0	1	0	1	0	1
0x6	0	1	0	0	1	1	0
0x5	1	0	0	1	0	0	0
0x4	0	0	0	1	0	0	0
0x3	0	0	1	0	0	0	0
0x2	0	1	0	0	0	0	0
0x1	1	0	0	0	0	0	0
0x0	0	0	0	0	0	0	0

## AFE Network Setting Register 1

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
AFENET1	15	–	0	–	R	–
	14–12	DMM_SET_FLTINN[2:0]	0x0	H0	R/W	
	11–8	DMM_SET_FLTINP[3:0]	0x0	H0	R/W	
	7–4	DMM_SET_CMPRL[3:0]	0x0	H0	R/W	
	3–0	DMM_SET_CMPRH[3:0]	0x0	H0	R/W	

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

### Bit 15 Reserved

### Bits 14–12 DMM\_SET\_FLTINN[2:0]

これらのビットは、PFILTER回路のプリフィルタのL側入力電圧を選択します。

表14.7.12 PFILTER回路プリフィルタL側入力電圧の選択

AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	選択信号
0x7	PB5
0x6	PB4
0x5	A21
0x4	A22
0x3	AGND_FB
0x2	V <sub>REFA</sub>
0x1	A11
0x0	SENSE

### Bits 11–8 DMM\_SET\_FLTINP[3:0]

これらのビットは、PFILTER回路のプリフィルタのH側入力電圧を選択します。

表14.7.13 PFILTER回路プリフィルタH側入力電圧の選択

AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	選択信号
0xf	–
0xe	–
0xd	PB5
0xc	PB4
0xb	A21
0xa	A22
0x9	A20
0x8	A23
0x7	V <sub>REF</sub>
0x6	–
0x5	V <sub>TEMP</sub>
0x4	–
0x3	–
0x2	A11
0x1	FB
0x0	SENSE

### Bits 7–4 DMM\_SET\_CMPRL[3:0]

これらのビットは、WINCMP回路のコンパレータのL側基準電圧を選択します。



表14.7.14 AFENET1.DMM\_SET\_CMPRL[3:0]ビットの測定モード別設定値

AFENET1. DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	容量測定 (CAP_CV, CAP_CC)	交流電圧+周波数測定 (Freq_ACV)	交流電流+周波数測定 (Freq_ACI)	導通チェック (CONT)
0xf	x	x	x	1.25 V
0xe	x	x	x	1.225 V
0xd	x	x	x	1.2125 V
0xc	x	x	x	1.20625 V
0xb	x	1.8 V	1.8 V	x
0xa	x	1.79375 V	1.79375 V	x
0x9	x	1.7875 V	1.7875 V	x
0x8	x	1.775 V	1.775 V	x
0x7	x	x	x	x
0x6	1.8 V	x	x	x
0x5	1.6 V	x	x	x
0x4	1.4 V	x	x	x
0x3	1.2 V	x	x	x
0x2	1 V	x	x	x
0x1	0.8 V	x	x	x
0x0	0.4 V	x	x	x

x: 無効

**Bits 3–0 DMM\_SET\_CMPRH[3:0]**

これらのビットは、WINCMP回路のコンパレータのH側基準電圧を選択します。

表14.7.15 AFENET1.DMM\_SET\_CMPRH[3:0]ビットの測定モード別設定値

AFENET1. DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	容量測定 (CAP_CV, CAP_CC)	交流電圧+周波数測定 (Freq_ACV)	交流電流+周波数測定 (Freq_ACI)	導通チェック (CONT)
0xf	x	x	x	1.8 V
0xe	x	x	x	1.6 V
0xd	x	x	x	1.4 V
0xc	x	x	x	1.25 V
0xb	x	1.825 V	1.825 V	x
0xa	x	1.8125 V	1.8125 V	x
0x9	x	1.80625 V	1.80625 V	x
0x8	x	1.8 V	1.8 V	x
0x7	x	x	x	x
0x6	2.6 V	x	x	x
0x5	2.4 V	x	x	x
0x4	2.2 V	x	x	x
0x3	2 V	x	x	x
0x2	1.8 V	x	x	x
0x1	1.6 V	x	x	x
0x0	1.4 V	x	x	x

x: 無効

## AFE Network Setting Register 2

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
AFENET2	15	–	0	–	R	–
	14–12	DMM_SET_ADVRL[2:0]	0x0	H0	R/W	
	11	–	0	–	R	
	10–8	DMM_SET_ADVRH[2:0]	0x0	H0	R/W	
	7–3	–	0x00	–	R	
	2–0	DMM_SET_AGNDV[2:0]	0x0	H0	R/W	

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

**Bit 15 Reserved****Bits 14–12 DMM\_SET\_ADVRL[2:0]**

これらのビットは、DMMAFE回路のA/D変換時L側基準電圧を選択します。

表14.7.16 DMMAFE回路のA/D変換時L側基準電圧の選択

AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	選択信号
0x7	–
0x6	VREF
0x5	–
0x4	FB
0x3	PB5
0x2	A21
0x1	AGND_FB
0x0	A11

**Bit 11 Reserved****Bits 10–8 DMM\_SET\_ADVRH[2:0]**

これらのビットは、DMMAFE回路のA/D変換時H側基準電圧を選択します。

表14.7.17 DMMAFE回路のA/D変換時H側基準電圧の選択

AFENET2.DMM_SET_ADVRH[2:0]ビット	選択信号
0x7	–
0x6	AGND_FB
0x5	–
0x4	A11
0x3	PB4
0x2	VREF
0x1	–
0x0	FB

**Bits 7–3 Reserved****Bits 2–0 DMM\_SET\_AGNDV[2:0]**

これらのビットは、AGNDAMP回路の基準電圧を選択します。

表14.7.18 AGNDAMP基準電圧の選択

AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	電圧(V)
0x7	0
0x6	0.2
0x5	0.4
0x4	0.6
0x3	0.8
0x2	1.0
0x1	1.2
0x0	1.8

## AFE Network Setting Register 3

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
AFENET3	15-14	-	0x0	-	R		
	13-12	DMM_SET_FLTMODE[1:0]	0x0	H0	R/W		
	11	DMM_SET_DIOSW	0	H0	R/W		
	10	DMM_EN_CMP	0	H0	R/W		
	9	DMM_EN_AGND	0	H0	R/W		
	8	DMM_EN_MAMP	0	H0	R/W		
	7-6	-	0x0	-	R		
	5-4	(reserved)	0x0	H0	R/WP		Always set to 0x0.
	3-2	-	0x0	-	R		-
1-0	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.		

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

### Bits 15-14 Reserved

### Bits 13-12 DMM\_SET\_FLTMODE[1:0]

これらのビットは、PFILTER回路のフィルタ抵抗を選択します。

表14.7.19 PFILTERフィルタ抵抗の選択

AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	フィルタ抵抗
0x3	None
0x2	0 Ω
0x1	10 kΩ
0x0	100 kΩ

### Bit 11 DMM\_SET\_DIOSW

このビットは、DMMAFE回路のDIOSWを設定します。

1 (R/W): ダイオード $V_F$ 測定

0 (R/W): その他の測定

### Bit 10 DMM\_EN\_CMP

このビットは、WINCMP回路をイネーブルにします。

1 (R/W): WINCMPイネーブル

0 (R/W): WINCMPディスエーブル

### Bit 9 DMM\_EN\_AGND

このビットは、AGNDAMP回路をイネーブルにします。

1 (R/W): AGNDAMPイネーブル

0 (R/W): AGNDAMPディスエーブル

### Bit 8 DMM\_EN\_MAMP

このビットは、DMMAFE回路のMAMPをイネーブルにします。

1 (R/W): MAMPイネーブル

0 (R/W): MAMPディスエーブル

### Bits 7-0 Reserved

## Chopper Amp Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CHPCTL	15–13	CHP_SET_CHP[2:0]	0x0	H0	R/W	–
	12	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
	11	–	0	–	R	–
	10–8	CHP_SET_GAIN[2:0]	0x0	H0	R/W	–
	7–5	CHP_SET_BIAS[2:0]	0x0	H0	R/W	
	4–1	(reserved)	0x0	H0	R/WP	
	0	CHP_EN	0	H0	R/W	–

本レジスタの推奨設定値は、“初期設定”の節内の表14.4.4.1を参照してください。

### Bits 15–13 CHP\_SET\_CHP[2:0]

これらのビットは、CHPAMP回路のチョッパ周期を設定します。

表14.7.20 CHPAMP回路チョッパ周期の設定

CHPCTL.CHP_SET_CHP[2:0]ビット	チョッパ周期
0x7~0x4	なし
0x3	16周期
0x2	8周期
0x1	4周期
0x0	2周期

### Bits 12–11 Reserved

### Bits 10–8 CHP\_SET\_GAIN[2:0]

これらのビットは、CHPAMP回路のアンプゲインを設定します。

表14.7.21 CHPAMP回路アンプゲインの設定

CHPCTL.CHP_SET_GAIN[2:0]ビット	アンプゲイン
0x7	–
0x6	9.5倍
0x5	–
0x4	6.5倍
0x3	5倍
0x2	1倍
0x1	0.8倍
0x0	0.6倍

### Bits 7–5 CHP\_SET\_BIAS[2:0]

これらのビットは、CHPAMP回路の全差動アンプバイアス電流を設定します。

表14.7.22 CHPAMP回路全差動アンプバイアス電流の設定

CHPCTL.CHP_SET_BIAS[2:0]ビット	アンプバイアス電流
0x7~0x4	1倍
0x3	0.25倍
0x2	0.375倍
0x1	0.5倍
0x0	0.625倍

### Bits 4–1 Reserved

### Bit 0 CHP\_EN

このビットは、CHPAMP回路をイネーブルにします。

1 (R/W): CHPAMPイネーブル

0 (R/W): CHPAMPディスエーブル

## Delta Sigma Modulator & ADCVCM Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DSMVCMCTL	15	–	0	–	R	–
	14–12	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
	11	–	0	–	R	–
	10	VCM_SET_VRMD	0	H0	R/W	
	9	VCM_EN_REF	0	H0	R/W	
	8	VCM_EN_ACM	0	H0	R/W	
	7–6	–	0x0	–	R	–
	5–1	(reserved)	0x00	H0	R/WP	Always set to 0x00.
	0	DSM_EN	0	H0	R/W	–

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

### Bits 15–11 Reserved

#### Bit 10 VCM\_SET\_VRMD

このビットは、ADCVCM回路の出力電圧を設定します。

1 (R/W): 外部入力電圧

0 (R/W): 内部生成電圧

#### Bit 9 VCM\_EN\_REF

このビットは、ADCVCM回路のVREFP/VREFN出力をイネーブルにします。

1 (R/W): 出力イネーブル

0 (R/W): 出力ディスエーブル

#### Bit 8 VCM\_EN\_ACM

このビットは、ADCVCM回路のVACM出力をイネーブルにします。

1 (R/W): 出力イネーブル

0 (R/W): 出力ディスエーブル

### Bits 7–1 Reserved

#### Bit 0 DSM\_EN

このビットは、DSADCMOD回路をイネーブルにします。

1 (R/W): DSADCMODイネーブル

0 (R/W): DSADCMODディスエーブル

## TSRVR Temperature Correction Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
TSRVRTEMP	15–0	TSRVR_TEMP[15:0]	0x0000	H0	R	–

### Bits 15–0 TSRVR\_TEMP[15:0]

これらのビットは、TSRVR回路の温度補正用データ(符号付き16ビット値)です。25°Cにおける参考A/D変換値です。

## TSRVR Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
TSRVR	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–2	–	0x00	–	R	–
	1	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
	0	TSR_EN	0	H0	R/W	–

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

**Bits 15–1 Reserved****Bit 0 TSR\_EN**

このビットは、TSRVR回路をイネーブルにします。

1 (R/W): TSRVRイネーブル

0 (R/W): TSRVRディスエーブル

**Comparator Output Status Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
CMPOUT	15–9	–	0	H0	R	–
	8	DMM_OUT_CMP	0	H0	R	–
	7–1	–	0	H0	R	–
	0	(reserved)	1	H0	R/WP	Always set to 1.

**Bits 15–9 Reserved****Bit 8 DMM\_OUT\_CMP**

このビットは、WINCMP回路の出力状態を示します。コンパレータ出力の反転値が読み出されます。

1 (R): コンパレータ出力 = 0

0 (R): コンパレータ出力 = 1

**Bits 7–0 Reserved****DCDC Control Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
DCDCCTL	15–11	(reserved)	0x00	H0	R/WP	Always set to 0x00.
	10	–	0	–	R	–
	9	(reserved)	1	H0	R/WP	Always set to 1.
	8	LDO_CP_ON	1	H0	R/W	–
	7–6	–	0x0	–	R	–
	5–1	(reserved)	0x00	H0	R/WP	Always set to 0x00.
	0	CHG_EN	0	H0	R/W	–

本レジスタはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットにより測定モードと測定レンジが設定されると、自動的に設定されます。特に必要な場合を除き、アプリケーションプログラム内で変更する必要はありません。各測定モードの設定値は、“参考資料” - “各設定モードのビット設定”の節を参照してください。

**Bits 15–9 Reserved****Bit 8 LDO\_CP\_ON**

このビットは、LDO2P0V回路をイネーブルにします。

1 (R/W): LDO2P0Vイネーブル

0 (R/W): LDO2P0Vディスエーブル

**Bits 7–1 Reserved****Bit 0 CHG\_EN**

このビットは、CHREG回路をイネーブルにします。

1 (R/W): CHREGイネーブル

0 (R/W): CHREGディスエーブル

## AFE Sub-control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
AFESUB	15-9	-	0x00	H0	R	-
	8-5	OHMCTL[3:0]	0x0	H0	R/WP	
	4-2	CHP_SET_BIAS2[2:0]	0x0	H0	R/WP	
	1-0	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.

本レジスタの推奨設定値は、“初期設定”の節内の表14.4.4.1を参照してください。

### Bits 15-9 Reserved

### Bits 8-5 OHMCTL[3:0]

これらのビットは、高抵抗測定を設定します。

表14.7.23 高抵抗測定の設定

AFESUB.OHMCTL[3:0]ビット	設定
0xf~0x9	Reserved
0x8	高抵抗測定
0x7~0x1	Reserved
0x0	Reserved (デフォルト)

### Bits 4-2 CHP\_SET\_BIAS2[2:0]

これらのビットは、CHPAMP回路のバッファアンプバイアス電流を設定します。

表14.7.24 CHPAMP回路バッファアンプバイアス電流の設定

AFESUB.CHP_SET_BIAS2[2:0]ビット	アンプバイアス電流
0x7~0x4	1倍
0x3	0.25倍
0x2	0.375倍
0x1	0.5倍
0x0	0.625倍

### Bits 1-0 Reserved

## 14.8 参考資料

### 14.8.1 I/O端子等価回路

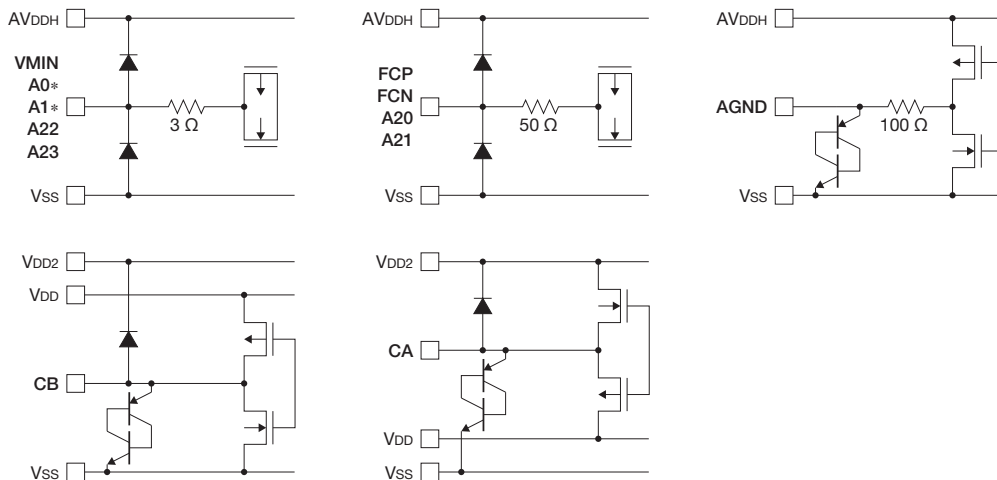


図14.8.1.1 I/O端子等価回路

### 14.8.2 DMM仕様例

S1C17M02/M03で実現可能なDMMの仕様例を示します。(特性を保証するものではありません。)

#### 電気的仕様

温度: 0~50°C  
動作電圧:  $V_{DD} = 3\text{ V}$

#### 直流電圧測定

表14.8.2.1 直流電圧測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度
600 mV	0.1 mV	±0.05% rdg. ±2 dgt.
6 V	0.001 V	
60 V	0.01 V	
600 V	0.1 V	
1,000 V	1 V	

#### 交流電圧測定

表14.8.2.2 交流電圧測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度	周波数
600 mV	0.1 mV	±0.2% rdg. ±2 dgt.	40~500 Hz
6 V	0.001 V		
60 V	0.01 V		
600 V	0.1 V		
1,000 V	1 V		

#### 直流電流測定

表14.8.2.3 直流電流測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度
600 μA	0.1 μA	±0.2% rdg. ±2 dgt.
6 mA	0.001 mA	
60 mA	0.01 mA	
600 mA	0.1 mA	
6 A	0.001 A	
10 A	0.01 A	

抵抗制度: 1.0%



## 交流電流測定

表14.8.2.4 交流電流測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度	周波数
600 $\mu$ A	0.1 $\mu$ A	$\pm 0.6\%$ rdg. $\pm 5$ dgt.	40~500 Hz
6 mA	0.001 mA		
60 mA	0.01 mA		
600 mA	0.1 mA		
6 A	0.001 A		
10 A	0.01 A		

抵抗制度: 1.0%

## 抵抗CV測定

表14.8.2.5 抵抗CV測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度
600 $\Omega$	0.1 $\Omega$	$\pm 0.5\%$ rdg. $\pm 1$ dgt.
6 k $\Omega$	0.001 k $\Omega$	
60 k $\Omega$	0.01 k $\Omega$	

抵抗制度: 1.0%

## 抵抗CC測定

表14.8.2.6 抵抗CC測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度
600 $\Omega$	0.1 $\Omega$	$\pm 0.5\%$ rdg. $\pm 1$ dgt.
6 k $\Omega$	0.001 k $\Omega$	
60 k $\Omega$	0.01 k $\Omega$	
600 k $\Omega$	0.1 k $\Omega$	
6 M $\Omega$	0.001 M $\Omega$	
60 M $\Omega$	0.01 M $\Omega$	

抵抗制度: 1.0%

## 容量測定

表14.8.2.7 容量測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度
10 nF	0.01 nF	$\pm 0.9\%$ rdg. $\pm 1$ dgt.
100 nF	0.1 nF	
1 $\mu$ F	0.001 $\mu$ F	
10 $\mu$ F	0.01 $\mu$ F	
100 $\mu$ F	0.1 $\mu$ F	
1,000 $\mu$ F	1 $\mu$ F	

## 周波数測定

表14.8.2.8 周波数測定仕様例

示度(最大示度)	分解能	精度
99.99 Hz	0.01 Hz	$\pm 0.1\%$ rdg. $\pm 1$ dgt.
999.9 Hz	0.1 Hz	
9.999 kHz	0.001 kHz	
99.99 kHz	0.01 kHz	

## 導通チェック

表14.8.2.9 導通チェック仕様例

検出抵抗	解除抵抗
12.6 $\Omega$	250 $\Omega$

## 内部温度測定

表14.8.2.10 内部温度測定仕様例

条件	精度
Ta = 0~50°C	$\pm 4^\circ\text{C}$
Ta = -40~85°C	$\pm 6^\circ\text{C}$

### 14.8.3 各測定モードのビット設定

アナログネットワーク部用制御ビットの設定値一覧を以下に示します。これらのビットはDSADC16CTL.FUNCSEL[3:0]ビットとDSADC16CTL.RANGESEL[2:0]ビットの設定値(測定モードと測定レンジの設定)に従い、自動的に設定されます。各ビットの詳細は“制御レジスタ”の節を参照してください。

表14.8.3.1 ビット設定(直流電圧測定、交流電圧測定)

ビット名	各モード/レンジのビット設定									
	DCV					ACV				
	600 mV	6 V	60 V	600 V	1,000 V	600 mV	6 V	60 V	600 V	1,000 V
VIRCTL.DMM_XRESETビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
VIRCTL.VIR_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x40	0x60	0x48	0x42	0x41	0x40	0x60	0x48	0x42	0x41
DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット	0x00	0x20	0x08	0x02	0x01	0x00	0x20	0x08	0x02	0x01
DMMSET2.DMM_SET_IOFS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
SMODSET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODSET.DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODSET.DMM_SET_SMODE[6:0]ビット	0x11	0x20	0x20	0x20	0x20	0x11	0x20	0x20	0x20	0x20
AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	0x5	0x1	0x1	0x1	0x1	0x5	0x1	0x1	0x1	0x1
AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	0x2	0x0	0x0	0x0	0x0	0x2	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET1.DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET1.DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_ADVRRH[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3
AFENET3.DMM_SET_DIOSWビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_CMPビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_AGNDビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
AFENET3.DMM_EN_MAMPビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
DSMVMCTL.VCM_SET_VRMDビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
DSMVMCTL.VCM_EN_REFビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DSMVMCTL.VCM_EN_ACMビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DSMVMCTL.DSM_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
TSRVR.TSR_ENビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
DCDCCTL.LDP_CP_ONビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DCDCCTL.CHG_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

表14.8.3.2 ビット設定 (抵抗測定、導通チェック)

ビット名	各モード/レンジのビット設定										
	OHM									CONT	
	CV			CC						CV	CC
	600 Ω	6 kΩ	60 kΩ	600 Ω	6 kΩ	60 kΩ	600 kΩ	6 MΩ	60 MΩ	-	-
VIRCTL.DMM_XRESETビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
VIRCTL.VIR_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット	0x01	0x02	0x08	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x01	0x00
DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x01	0x01	0x02	0x18	0x30	0x10	0x00	0x01
DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOFS[6:0]ビット	0x01	0x02	0x08	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x01	0x00
SMODSET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x3	0x3
SMODSET.DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x8	0x1	0x1	0x1	0x1	0x1	0x7	0x8
SMODSET.DMM_SET_SMODE[6:0]ビット	0x14	0x14	0x14	0x06	0x06	0x06	0x06	0x06	0x06	0x14	0x14
AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5
AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	0x8	0x8	0x8	0x8	0x8	0x8	0x8	0x8	0x8	0x8	0x8
AFENET1.DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0xD	0xD
AFENET1.DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0xD	0xD
AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x0	0x7
AFENET2.DMM_SET_ADVRLH[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x0	0x7
AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	0x1	0x1	0x1	0x4	0x4	0x4	0x4	0x4	0x4	0x1	0x4
AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET3.DMM_SET_DIOSWビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_CMPビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1
AFENET3.DMM_EN_AGNDビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
AFENET3.DMM_EN_MAMPビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DSMVMCCTL.VCM_SET_VRMDビット	1	1	1	0	0	0	0	0	0	1	0
DSMVMCCTL.VCM_EN_REFビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DSMVMCCTL.VCM_EN_ACMビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DSMVMCCTL.DSM_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
TSRVR.TSR_ENビット	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
DCDCCTL.LDP_CP_ONビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DCDCCTL.CHG_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

表14.8.3.3 ビット設定(容量測定、ダイオードV<sub>F</sub>測定)

ビット名	各モード/レンジのビット設定							Diode
	CAP						-	
	CV		CC					
	10 nF	100 nF	1 μF	10 μF	100 μF	1,000 μF		
VIRCTL.DMM_XRESETビット	1	1	1	1	1	1	1	
VIRCTL.VIR_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	
DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	
DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x08	0x08	0x18	0x02	0x01	0x01	0x01	
DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	
DMMSET2.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	
SMODSET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3	0x0	
SMODSET.DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	0x0	0x0	0x3	0x3	0x3	0x3	0x2	
SMODSET.DMM_SET_SMODE[6:0]ビット	0x1a	0x1a	0x0e	0x0e	0x0e	0x0e	0x06	
AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x5	
AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	0xF	0xF	0xF	0xF	0xF	0xF	0x8	
AFENET1.DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	0x2	0x2	0x4	0x4	0x4	0x5	0x0	
AFENET1.DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	0x4	0x4	0x2	0x2	0x2	0x2	0x0	
AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	
AFENET2.DMM_SET_ADVRH[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	
AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x6	
AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	0	0	0	0	0	0	0	
AFENET3.DMM_SET_DIOSWビット	0	0	0	0	0	0	1	
AFENET3.DMM_EN_CMPビット	1	1	1	1	1	1	0	
AFENET3.DMM_EN_AGNDビット	1	1	1	1	1	1	1	
AFENET3.DMM_EN_MAMPビット	0	0	1	1	1	1	1	
DSMVMCTL.VCM_SET_VRMDビット	0	0	0	0	0	0	0	
DSMVMCTL.VCM_EN_REFビット	0	0	0	0	0	0	1	
DSMVMCTL.VCM_EN_ACMビット	0	0	0	0	0	0	1	
DSMVMCTL.DSM_ENビット	0	0	0	0	0	0	1	
TSRVR.TSR_ENビット	0	0	0	0	0	0	0	
DCDCCTL.LDP_CP_ONビット	1	1	1	1	1	1	1	
DCDCCTL.CHG_ENビット	1	1	1	1	1	1	1	

表14.8.3.4 ビット設定(直流電流測定)

ビット名	各モード/レンジのビット設定					
	DCI					
	600 $\mu$ A	6 mA	60 mA	600 mA	6 A	10 A
VIRCTL.DMM_XRESETビット	1	1	1	1	1	1
VIRCTL.VIR_ENビット	1	1	1	1	1	1
DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOFS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
SMODESET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODESET.DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODESET.DMM_SET_SMODE[6:0]ビット	0x20	0x20	0x20	0x20	0x20	0x20
AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5
AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	0x9	0x9	0x9	0x9	0x9	0x9
AFENET1.DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET1.DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_ADVRLH[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET3.DMM_SET_DIOSWビット	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_CMPビット	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_AGNDビット	1	1	1	1	1	1
AFENET3.DMM_EN_MAMPビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCCTL.VCM_SET_VRMDビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCCTL.VCM_EN_REFビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCCTL.VCM_EN_ACMビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCCTL.DSM_ENビット	1	1	1	1	1	1
TSRVR.TSR_ENビット	0	0	0	0	0	0
DCDCCTL.LDP_CP_ONビット	1	1	1	1	1	1
DCDCCTL.CHG_ENビット	1	1	1	1	1	1

表14.8.3.5 ビット設定(交流電流測定)

ビット名	各モード/レンジのビット設定					
	ACI					
	600 $\mu$ A	6 mA	60 mA	600 mA	6 A	10 A
VIRCTL.DMM_XRESETビット	1	1	1	1	1	1
VIRCTL.VIR_ENビット	1	1	1	1	1	1
DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
SMODSET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODSET.DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODSET.DMM_SET_SMODE[6:0]ビット	0x20	0x20	0x20	0x20	0x20	0x20
AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5
AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	0x9	0x9	0x9	0x9	0x9	0x9
AFENET1.DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET1.DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_ADVRRH[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3
AFENET3.DMM_SET_DIOSWビット	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_CMPビット	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_AGNDビット	1	1	1	1	1	1
AFENET3.DMM_EN_MAMPビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCTL.VCM_SET_VRMDビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCTL.VCM_EN_REFビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCTL.VCM_EN_ACMビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCTL.DSM_ENビット	1	1	1	1	1	1
TSRVR.TSR_ENビット	0	0	0	0	0	0
DCDCCTL.LDP_CP_ONビット	1	1	1	1	1	1
DCDCCTL.CHG_ENビット	1	1	1	1	1	1

表14.8.3.6 ビット設定(交流電流+周波数測定)

ビット名	各モード/レンジのビット設定					
	Freq_ACI					
	600 $\mu$ A	6 mA	60 mA	600 mA	6 A	10 A
VIRCTL.DMM_XRESETビット	1	1	1	1	1	1
VIRCTL.VIR_ENビット	1	1	1	1	1	1
DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
SMODESET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	0x6	0x6	0x6	0x6	0x6	0x6
SMODESET.DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODESET.DMM_SET_SMODE[6:0]ビット	0x20	0x20	0x20	0x20	0x20	0x20
AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5	0x5
AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	0x9	0x9	0x9	0x9	0x9	0x9
AFENET1.DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	0x0	0xa	0xa	0xa	0xa	0xa
AFENET1.DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	0x0	0x9	0x9	0x9	0x9	0x9
AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_ADVRLH[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3
AFENET3.DMM_SET_DIOSWビット	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_CMPビット	1	1	1	1	1	1
AFENET3.DMM_EN_AGNDビット	1	1	1	1	1	1
AFENET3.DMM_EN_MAMPビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCCTL.VCM_SET_VRMDビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCCTL.VCM_EN_REFビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCCTL.VCM_EN_ACMビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCCTL.DSM_ENビット	1	1	1	1	1	1
TSRVR.TSR_ENビット	0	0	0	0	0	0
DCDCCTL.LDP_CP_ONビット	1	1	1	1	1	1
DCDCCTL.CHG_ENビット	1	1	1	1	1	1

表14.8.3.7 ビット設定(交流電圧+周波数測定、内部温度測定)

ビット名	各モード/レンジのビット設定					
	Freq_ACV					Temp
	600 mV	6 V	60 V	600 V	1,000 V	
VIRCTL.DMM_XRESETビット	1	1	1	1	1	1
VIRCTL.VIR_ENビット	1	1	1	1	1	1
DMMSET1.DMM_SET_IODS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
DMMSET1.DMM_SET_IOPS[6:0]ビット	0x40	0x60	0x48	0x42	0x41	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOSS[6:0]ビット	0x00	0x20	0x08	0x02	0x01	0x00
DMMSET2.DMM_SET_IOFS[6:0]ビット	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
SMODSET.DMM_SET_CMPIN[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODSET.DMM_SET_MAMPVR[3:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
SMODSET.DMM_SET_SMODE[6:0]ビット	0x11	0x20	0x20	0x20	0x20	0x20
AFENET1.DMM_SET_FLTINN[2:0]ビット	0x5	0x1	0x1	0x1	0x1	0x2
AFENET1.DMM_SET_FLTINP[3:0]ビット	0x2	0x0	0x0	0x0	0x0	0x5
AFENET1.DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット	0x0	0xa	0xa	0xa	0xa	0x0
AFENET1.DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット	0x0	0x9	0x9	0x9	0x9	0x0
AFENET2.DMM_SET_ADVRL[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_ADVRRH[2:0]ビット	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7	0x7
AFENET2.DMM_SET_AGNDV[2:0]ビット	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0	0x0
AFENET3.DMM_SET_FLTMODE[1:0]ビット	0x3	0x3	0x3	0x3	0x3	0x0
AFENET3.DMM_SET_DIOSWビット	0	0	0	0	0	0
AFENET3.DMM_EN_CMPビット	0	1	1	1	1	0
AFENET3.DMM_EN_AGNDビット	1	1	1	1	1	0
AFENET3.DMM_EN_MAMPビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCTL.VCM_SET_VRMDビット	0	0	0	0	0	0
DSMVMCTL.VCM_EN_REFビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCTL.VCM_EN_ACMビット	1	1	1	1	1	1
DSMVMCTL.DSM_ENビット	1	1	1	1	1	1
TSRVR.TSR_ENビット	0	0	0	0	0	1
DCDCCTL.LDP_CP_ONビット	1	1	1	1	1	1
DCDCCTL.CHG_ENビット	1	1	1	1	1	1



# 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

注: T16B\_DMMは、DMMコントローラ専用の周波数測定回路です。汎用タイマとして使用することはできません。本章では、16ビットPWMタイマの動作について説明します。周波数測定の動作および設定方法については、“DMMコントローラ”の章を参照してください。

## 15.1 概要

T16B\_DMMは、コンパレータ/キャプチャ機能を持つ16ビットPWMタイマです。主な機能と特長を以下に示します。

- カウンタブロック
  - 16ビットアップ/ダウンカウンタ
  - クロックソースと分周比の選択により、チャンネル別にカウントクロックを設定可能
  - アップカウント、ダウンカウント、またはアップ/ダウンカウント動作と、ワンショット動作(設定した1周期でカウント停止)またはリピート動作(ソフトウェアで停止するまで連続カウント)を組み合わせてカウント動作モードを設定可能
  - 外部クロックを使用するイベントカウンタ機能に対応
- コンパレータ/キャプチャブロック
  - 1チャンネルあたり最大6系統のコンパレータ/キャプチャ回路を内蔵可能
  - コンパレータはカウンタ値とソフトウェアで指定した値を比較し、割り込み信号やPWM波形を生成(インターバルタイマ、PWM波形ジェネレータ、外部イベントカウンタとして使用可能)
  - キャプチャ回路は外部/ソフトウェアトリガ信号によってカウンタ値をキャプチャし、割り込みを発生(外部イベント期間/周期測定に使用可能)

図15.1.1にT16B\_DMMの構成を示します。

表15.1.1 S1C17M02/M03のT16B\_DMMチャンネル構成

項目	S1C17M02	S1C17M03
チャンネル数	3チャンネル (Ch.0~Ch.2)	
イベントカウンタ機能	Ch.0: 未使用 Ch.1: EXCL10入力 Ch.2: 未使用	
チャンネル内コンパレータ/ キャプチャ回路数	2系統(0と1)	
タイマ生成信号出力	Ch.0: TOUT00出力 Ch.1: 未使用 Ch.2: 未使用	
キャプチャ信号入力	Ch.0: 未使用 Ch.1: CAP10入力 Ch.2: CAP20入力	

注: 本章では、チャンネル番号を $n$ 、入出力端子番号およびチャンネル内のコンパレータ/キャプチャ回路番号を $m$ と記述します。

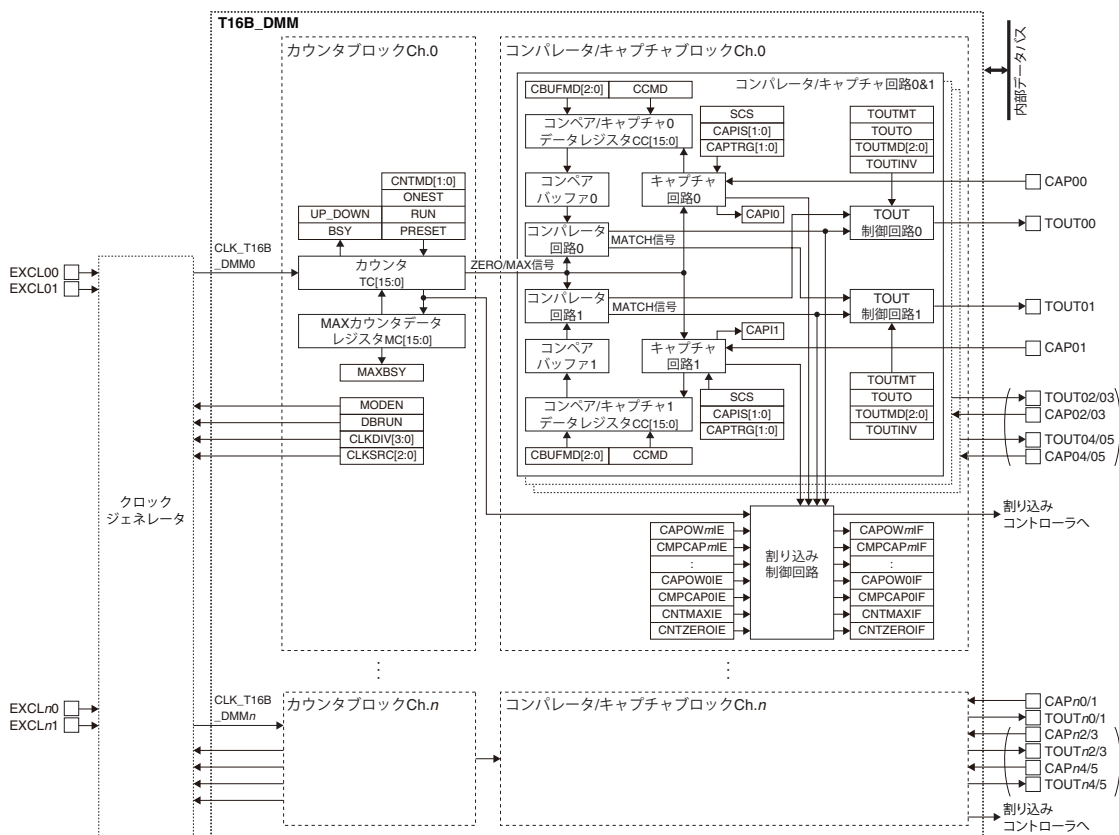


図15.1.1 T16B\_DMMの構成

## 15.2 入出力端子

表15.2.1にT16B\_DMMの端子一覧を示します。

表15.2.1 T16B\_DMM端子一覧

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
EXCLn <i>m</i>	I	I (Hi-Z)	外部クロック入力
TOUTn <i>m</i> /CAPn <i>m</i>	O or I	O (L)	TOUT信号出力(コンパレータモード時)または キャプチャトリガ信号入力(キャプチャモード時)

\* 端子機能をT16B\_DMMに切り換えた時点の状態

これらのT16B\_DMM端子と他の機能がポートを共有している場合、T16B\_DMMを使用する前にT16B\_DMMの入出力機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

注: T16B\_DMMは外部入出力端子を持たず、各チャネルの入出力がDMMコントローラの周波数測定用にMCU内部で接続されています(“DMMコントローラ”の章の“周波数・容量測定機能”の節を参照)。

## 15.3 クロック設定

### 15.3.1 T16B\_DMMの動作クロック

T16B\_DMM Ch.*n*を使用する場合、クロックジェネレータからT16B\_DMM Ch.*n*動作クロックCLK\_T16B\_DMM*n*をT16B\_DMM Ch.*n*に供給する必要があります。

CLK\_T16B\_DMM*n*の供給は以下の手順で制御してください。

1. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
  - 外部クロックを使用する場合は、EXCL*nm*端子機能を選択する(“入出力ポート”の章を参照)。
2. T16B*n*CLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - T16B*n*CLK.CLKSRC[2:0]ビット (クロックソースの選択)
  - T16B*n*CLK.CLKDIV[3:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)

### 15.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にT16B\_DMMを使用する場合は、T16B\_DMM動作クロックCLK\_T16B\_DMM*n*のクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットに0を書き込み、CLK\_T16B\_DMM*n*を供給し続ける必要があります。

SLEEPモード時に、CLK\_T16B\_DMM*n*のクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットが1の場合は、CLK\_T16B\_DMM*n*のクロックソースが停止し、SLEEPモードへ移行する前の設定レジスタやカウンタの内容を保持したまま、T16B\_DMMが停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_T16B\_DMM*n*が供給され、T16B\_DMMの動作が再開します。

### 15.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_T16B\_DMM*n*の供給はT16B*n*CLK.DBRUNビットで制御します。

T16B*n*CLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとT16B\_DMM Ch.*n*へのCLK\_T16B\_DMM*n*の供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_T16B\_DMM*n*の供給が再開します。CLK\_T16B\_DMM*n*の供給が停止するとT16B\_DMM Ch.*n*の動作は停止しますが、カウンタやレジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

T16B*n*CLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_T16B\_DMM*n*の供給は停止せず、T16B\_DMM Ch.*n*は動作を継続します。

### 15.3.4 イベントカウンタクロック

T16B*n*CLK.CLKSRC[2:0]ビットでクロックソースにEXCL*nm*を選択すると、そのチャンネルはEXCL*nm*端子の入力クロックをカウントするタイマまたはイベントカウンタとして機能します。

カウンタは入力信号の立ち上がりエッジでカウントを行います。クロックソースにEXCL*nm*反転入力を選択することで、オリジナル信号の立ち下がりエッジでカウントさせることもできます。

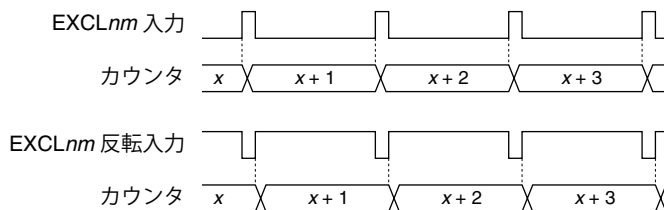


図15.3.4.1 カウントタイミング(カウントアップ動作時)

注: イベントカウンタクロックで動作させる場合、初回のカウントアップ/ダウンまでにダミーのクロックが2クロック必要になります。

## 15.4 動作

### 15.4.1 カウンタブロックの動作

各カウンタブロックチャネルのカウンタは、選択した動作クロック(カウントクロック)をカウントする16ビットアップ/ダウンカウンタです。

#### カウントモード

T16B $n$ CTL.CNTMD[1:0]ビットでアップ、ダウン、アップ/ダウンモードを、T16B $n$ CTL.ONESTビットでリピート、ワンショットモードを選択可能です。カウンタは、この組み合わせにより6種類のカウントモードで動作します。

リピートモードは、ソフトウェアで停止するまでカウントを継続します。任意の間隔で周期的な割り込みを発生させる場合や、タイマ出力波形を生成する場合などに選択します。

ワンショットモードは、カウンタが自動的に停止します。パルス幅など、外部イベント間隔を測定する場合や、特定の時間経過を確認するときなど、1度の割り込みで停止させる場合はこのモードを選択します。

アップ、ダウン、アップ/ダウンモードは、カウンタをそれぞれアップカウンタ、ダウンカウンタ、アップ/ダウンカウンタとして動作させます。

#### MAXカウンタデータレジスタ

MAXカウンタデータレジスタ(T16B $n$ MC.MC[15:0]ビット)は、カウンタの最大値(以降、MAX値)を設定するために使用します。この設定により、カウント範囲が0x0000~MAX値に制限され、カウントや割り込みの周期が決定します。なお、カウンタがリピートモードに設定されている場合は、動作中でも次の手順でMAX値の書き換えが可能です。

1. T16B $n$ CTL.MAXBSYビットが0になっていることを確認する。
2. T16B $n$ MC.MC[15:0]ビットにMAX値を書き込む。

注: MAX値を書き換える場合は、以前設定されたMAX値にカウンタがリセットされてから新たなMAX値を書き込んでください。

#### カウンタのリセット

カウンタは、T16B $n$ CTL.PRESETビットを1に設定することによりリセットされます。アップまたはアップ/ダウンモード時は、カウンタが0x0000にクリアされます。ダウンモード時はカウンタがMAX値に設定されます。

また、カウントアップ動作中は、カウンタ値がMAX値を超えた時点で0x0000にクリアされます。

#### カウント開始

カウントを開始するには、T16B $n$ CTL.RUNビットを1に設定します。カウントの停止制御は、設定されているカウントモードによって変わります。

#### カウンタ値のリード

カウンタ値は、T16B $n$ TC.TC[15:0]ビットから読み出せます。ただし、CLK\_T16B\_DMM $n$ で動作しているため、CPUで正しく読み出すためには、下記のいずれかの操作が必要です。

- 2回以上読み出して、カウンタ値が一致していることを確認する。
- タイマを停止させてから読み出す。

#### カウンタステータスの確認

カウンタの動作状態は、T16B $n$ CS.BSYビットで確認可能です。カウンタが動作中はT16B $n$ CS.BSYビットが1、停止中は0になります。

また、現在のカウント方向がT16B $n$ CS.UP\_DOWNビットで確認可能です。カウントアップ動作中はT16B $n$ CS.UP\_DOWNビットが1、カウントダウン動作中は0になります。

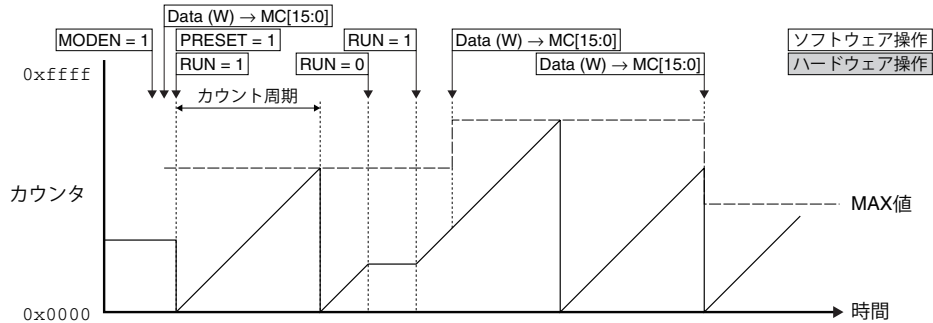
#### リピートアップカウントモード、ワンショットアップカウントモードの動作

これらのモードでは、カウンタがアップカウンタとして動作し、0x0000(または現在値)からMAX値までカウントを行います。

リピートアップカウントモード時は、カウンタがMAX値を超えると0x0000に戻り、その後もT16BnCTL.RUNビットを0に設定するまで、カウントを続けます。カウンタが動作中にMAX値を現在のカウンタ値よりも大きな値に変更した場合は、新たなMAX値までカウントアップを続けます。現在のカウンタ値よりも小さな値に変更した場合は、一旦カウンタ値を0x0000に戻してから新たなMAX値までカウントアップを続けます。

ワンショットアップカウントモード時は、カウンタがMAX値を超えると0x0000に戻り、その時点で自動的に停止します。

#### (1) リピートアップカウントモード



#### (2) ワンショットアップカウントモード

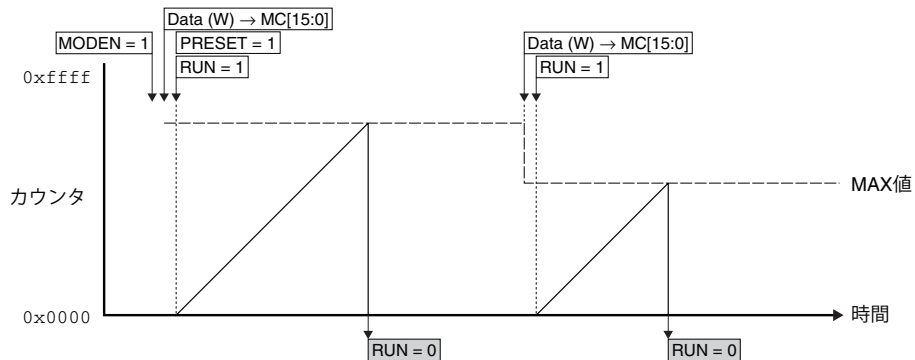


図15.4.1.1 リピートアップカウントモード、ワンショットアップカウントモードの動作

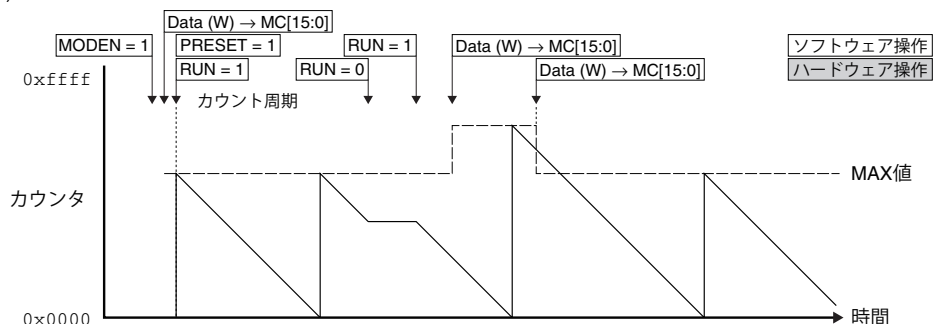
### リピートダウンカウントモード、ワンショットダウンカウントモードの動作

これらのモードでは、カウンタがダウンカウンタとして動作し、MAX値(または現在値)から0x0000までカウントを行います。

リピートダウンカウントモード時は、カウンタがアンダーフローするとMAX値に戻り、その後もT16BnCTL.RUNビットを0に設定するまで、カウントを続けます。カウンタが動作中にMAX値を変更した場合もそのまま0x0000までカウントし、アンダーフロー後に新たなMAX値からカウントダウンを続けます。

ワンショットダウンカウントモード時は、カウンタがアンダーフローするとMAX値に戻り、その時点で自動的に停止します。

#### (1) リピートダウンカウントモード



## (2) ワンショットダウンカウントモード

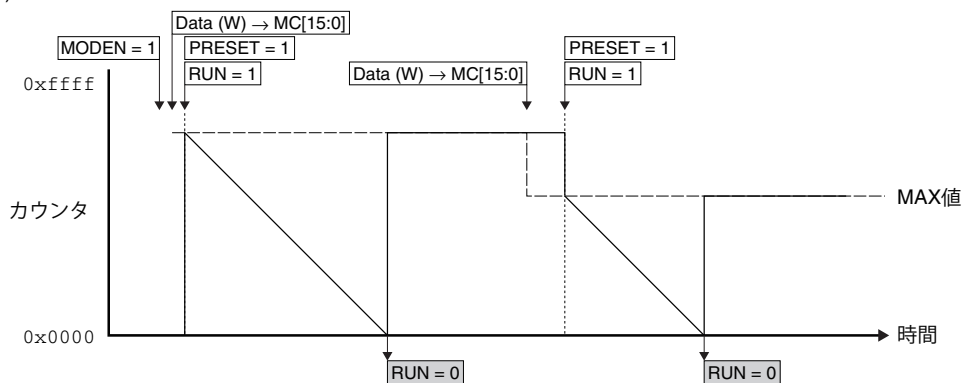


図15.4.1.2 リピートダウンカウントモード、ワンショットダウンカウントモードの動作

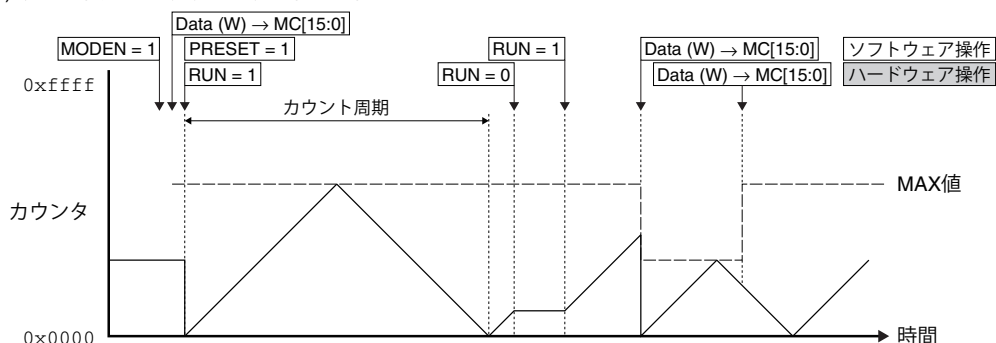
## リピートアップ/ダウンカウントモード、ワンショットアップ/ダウンカウントモードの動作

これらのモードでは、カウンタがアップ/ダウンカウンタとして動作し、0x0000(または現在値)→MAX値→0x0000のカウントを行います。

リピートアップ/ダウンカウントモード時は、T16BnCTL.RUNビットを0に設定するまで、0x0000からMAX値までのカウントアップと、MAX値から0x0000までのカウントダウンを繰り返します。カウンタがカウントアップ動作中にMAX値を現在のカウンタ値よりも大きな値に変更した場合は、新たなMAX値までカウントアップを続けます。現在のカウンタ値よりも小さな値に変更した場合は、一旦カウンタ値を0x0000に戻してから新たなMAX値までカウントアップを続けます。カウントダウン動作中にMAX値を変更した場合はそのまま0x0000までカウント後、新たなMAX値までカウントアップを続けます。

ワンショットアップ/ダウンカウントモード時は、カウンタがカウントダウンによって0x0000になると自動的に停止します。

## (1) リピートアップ/ダウンカウントモード



## (2) ワンショットアップ/ダウンカウントモード

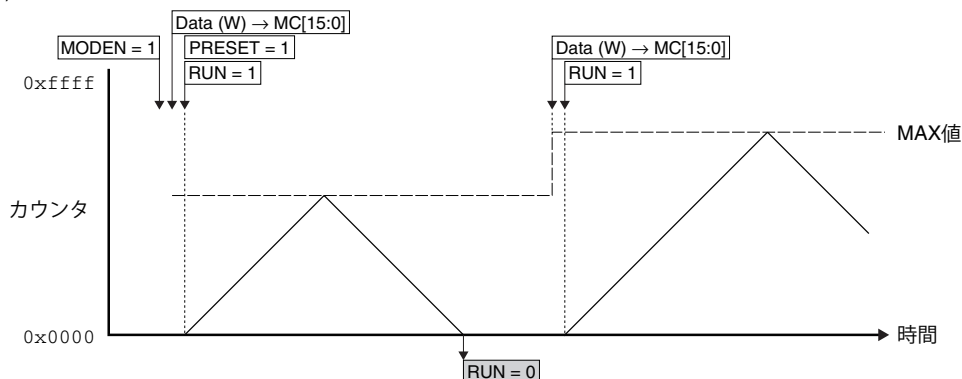


図15.4.1.3 リピートアップ/ダウンカウントモード、ワンショットアップ/ダウンカウントモードの動作

## 15.4.2 コンパレータ/キャプチャブロックの動作

コンパレータ/キャプチャブロックは、ソフトウェアにより選択した動作モードに従ってカウンタ値とレジスタ設定値を比較するコンパレータ、または外部ソフトウェアトリガ信号によってカウンタ値を取得するキャプチャ回路として機能します。

### コンパレータ/キャプチャブロックの動作モード

コンパレータ/キャプチャブロックには2系統(4系統、または6系統)のコンパレータ/キャプチャ回路が組み込まれており、それぞれをコンパレータモードまたはキャプチャモードに設定することができます。

コンパレータモードに設定するには、T16BnCCCTLm.CCMDビットを0に、キャプチャモードに設定するには1に設定します。

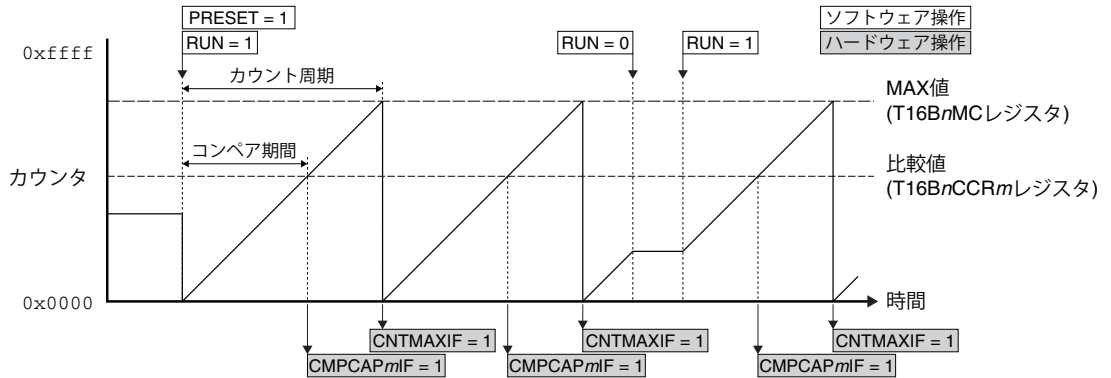
### コンパレータモードの動作

コンパレータモードは、カウンタ値とソフトウェアで設定した値を比較し、一致した時点で割り込みを発生させたり、タイマ出力信号を変化させたりするためのモードです。このモードでは、T16BnCCRMレジスタは比較値を設定しておくコンパレータレジスタとして機能します。また、TOUTnm/CAPnm端子はTOUTnm端子となります。

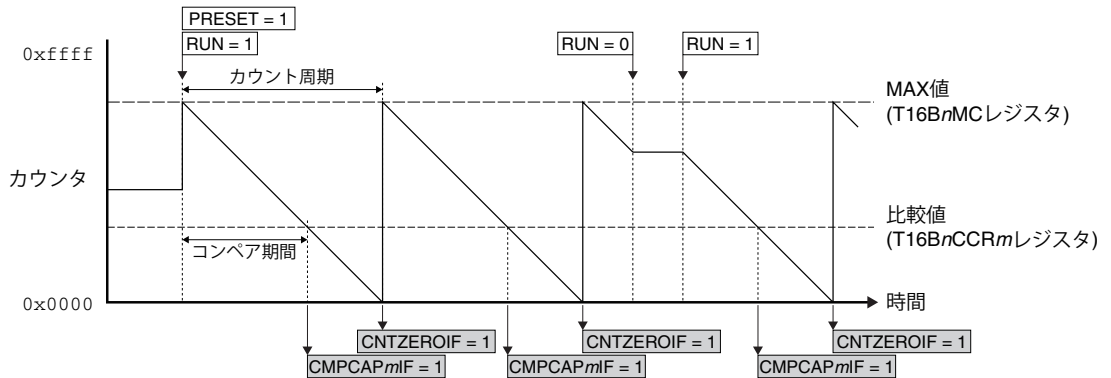
カウント中にカウンタ値がT16BnCCRMレジスタの設定値になると、コンパレータからMATCH信号が出力され、T16BnINTF.COMPCAPmIFビット(コンパレータ割り込みフラグ)が1にセットされます。

また、コンパレータモードでカウンタ値がMAX値に達した場合はT16BnINTF.CNTMAXIFビット(カウンタMAX割り込みフラグ)が、カウンタ値が0x0000になった場合はT16BnINTF.CNTZEROIFビット(カウンタゼロ割り込みフラグ)がそれぞれ1にセットされます。

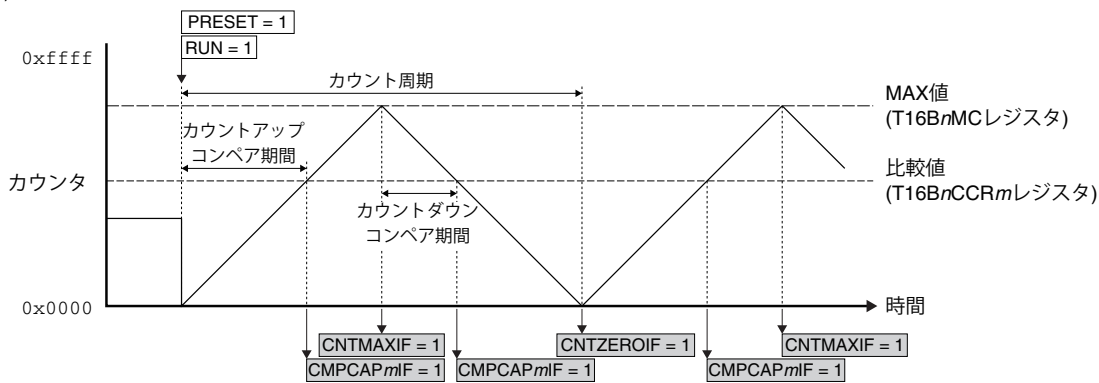
#### (1) リピートアップカウントモード



#### (2) リピートダウンカウントモード



(3) リピートアップ/ダウンカウントモード



(ソフトウェアによるT16BnINTF.CMPCAPmIF/CNTMAXIF/CNTZEROIFビットのクリア操作は省略しています。)

図15.4.2.1 コンパレータモード時の動作例

カウンタ = 0x0000またはMAX値からコンペア割り込みが発生するまでの期間(コンペア期間)、およびカウンタMAXまたはカウンタゼロ割り込みが発生するまでの期間(カウント周期)は次のように計算できます。

カウントアップ時

$$\text{コンペア期間} = \frac{(CC + 1)}{f_{CLK\_T16B\_DMM}} \text{ [秒]} \quad \text{カウント周期} = \frac{(MAX + 1)}{f_{CLK\_T16B\_DMM}} \text{ [秒]} \quad \text{(式15.1)}$$

カウントダウン時

$$\text{コンペア期間} = \frac{(MAX - CC + 1)}{f_{CLK\_T16B\_DMM}} \text{ [秒]} \quad \text{カウント周期} = \frac{(MAX + 1)}{f_{CLK\_T16B\_DMM}} \text{ [秒]} \quad \text{(式15.2)}$$

ここで

CC: T16BnCCRmレジスタ設定値(0~65,535)

MAX: T16BnMCレジスタ設定値(0~65,535)

fCLK\_T16B\_DMM: カウントクロック周波数 [Hz]

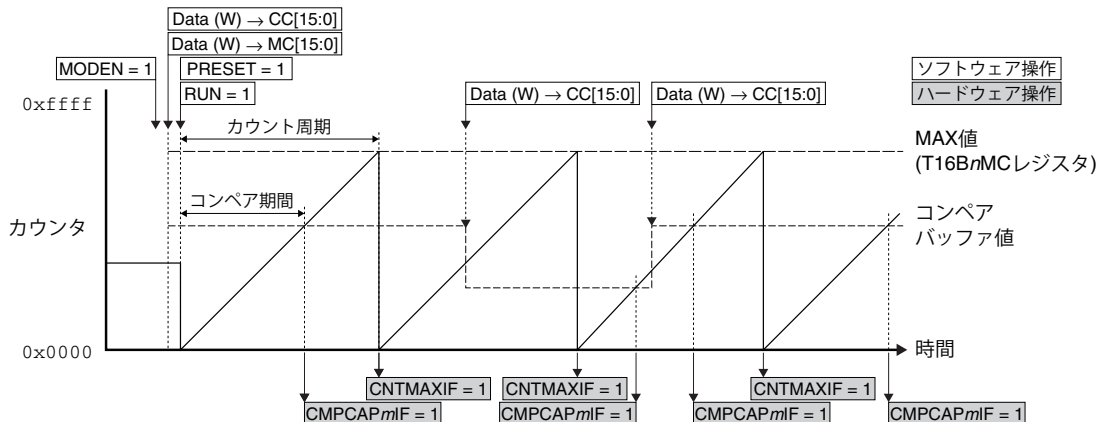
コンパレータのMATCH信号とカウンタMAX/ZERO信号は、タイマ出力波形(TOUT)の生成にも使用されます。詳細については、“TOUT出力の制御”を参照してください。

コンペアバッファ

コンパレータは、T16BnCCRmレジスタに書き込まれた比較値をコンペアバッファにロードしてカウンタ値と比較します。たとえば、PWM波形を生成する場合、カウント動作と非同期に比較値を変更すると期待したデューティの波形が生成できません。このため、コンペアバッファにはカウンタの動作に同期して比較値がロードされるように、そのタイミングをT16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビットで設定することができます。

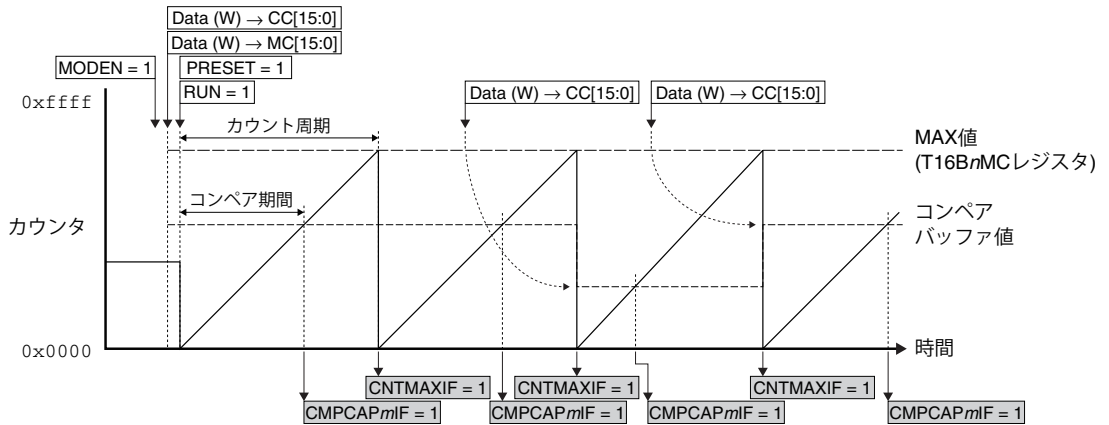
(1) リピートアップカウントモード

(1.1) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x0

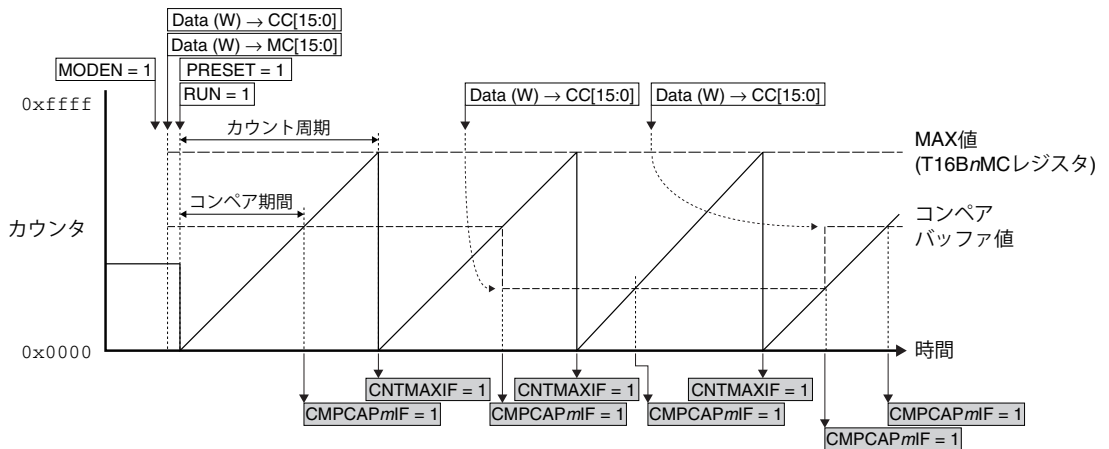




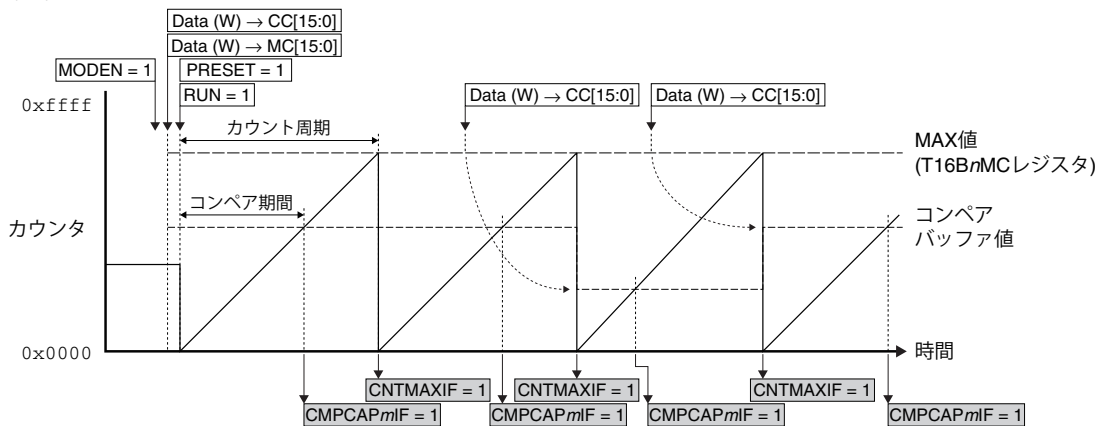
(1.2) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x1



(1.3) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x2

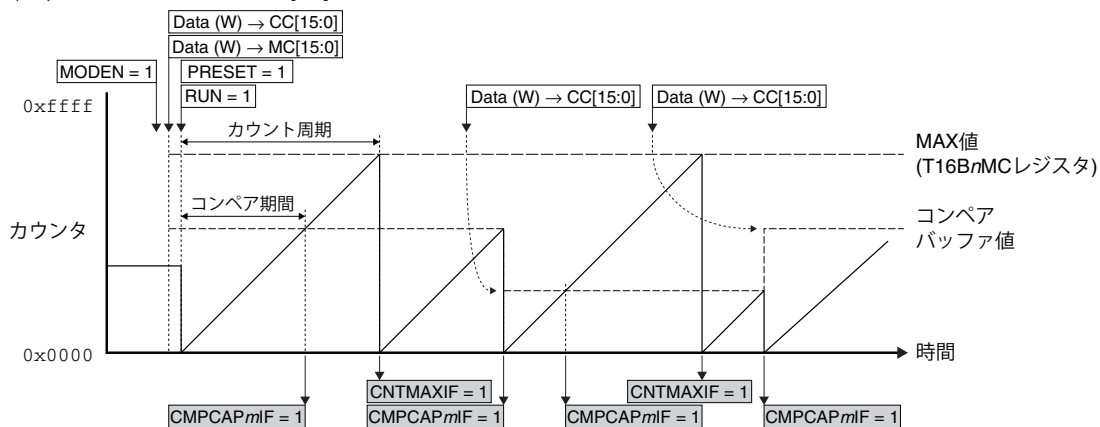


(1.4) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x3



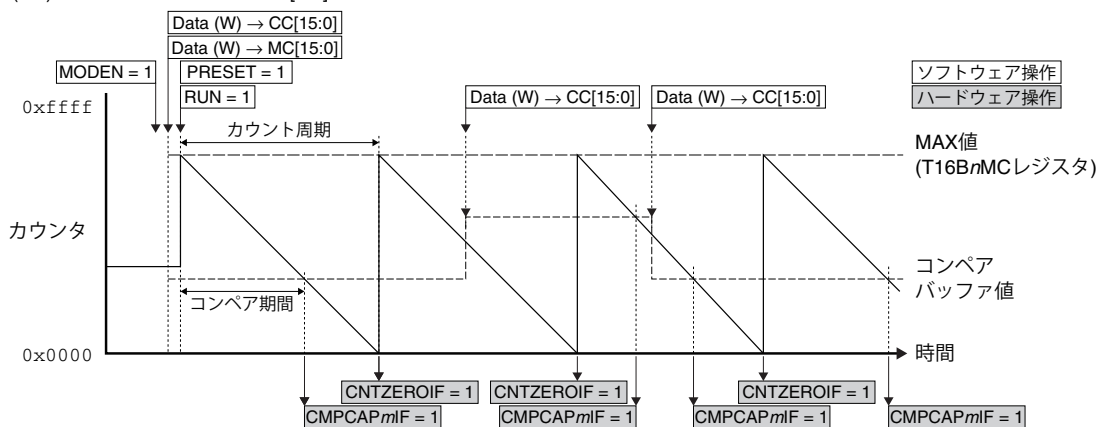
## 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

(1.5) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x4

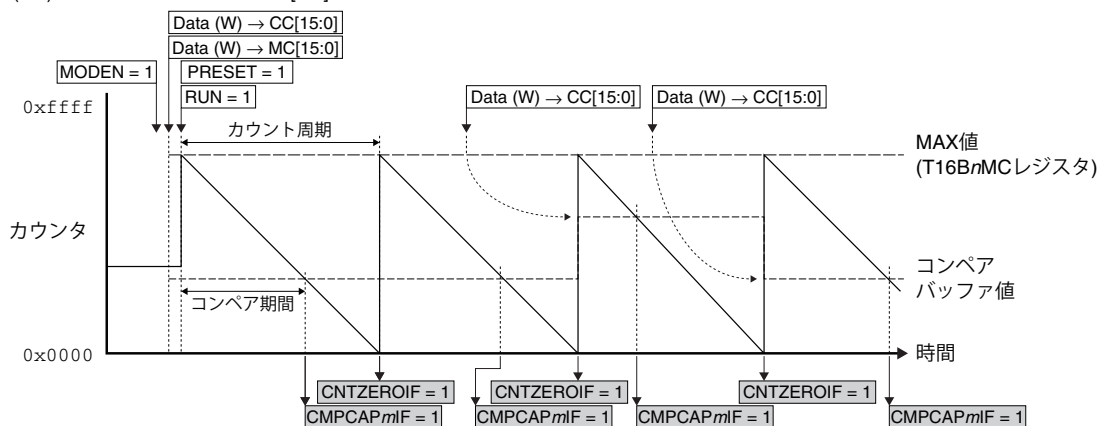


(2) リピートダウンカウントモード

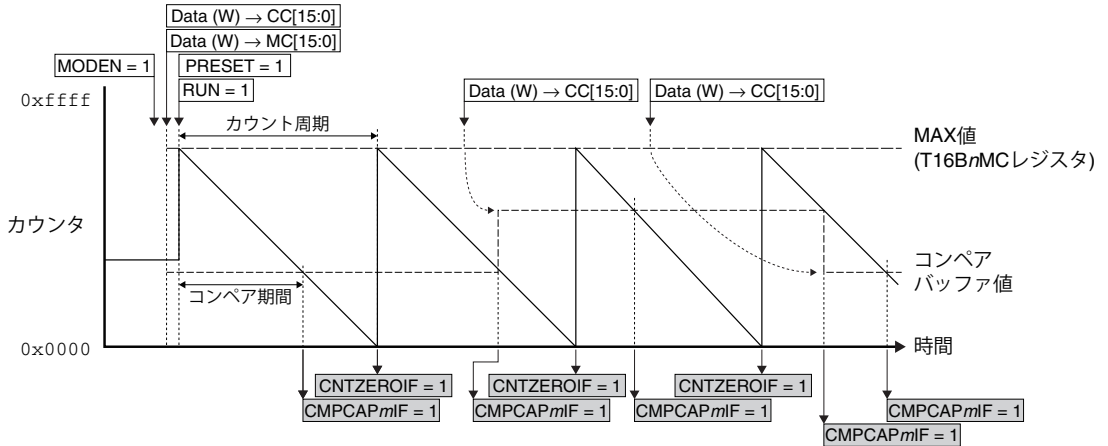
(2.1) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x0



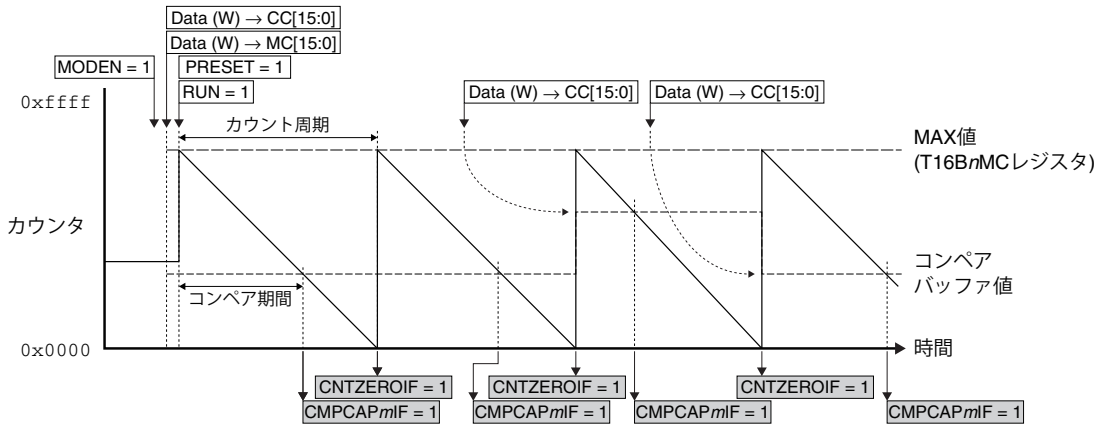
(2.2) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x1



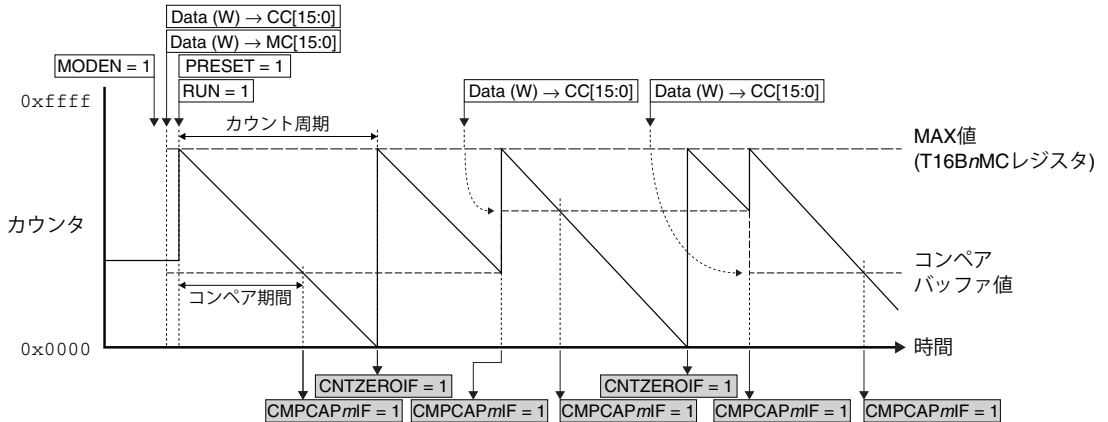
(2.3) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x2



(2.4) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x3



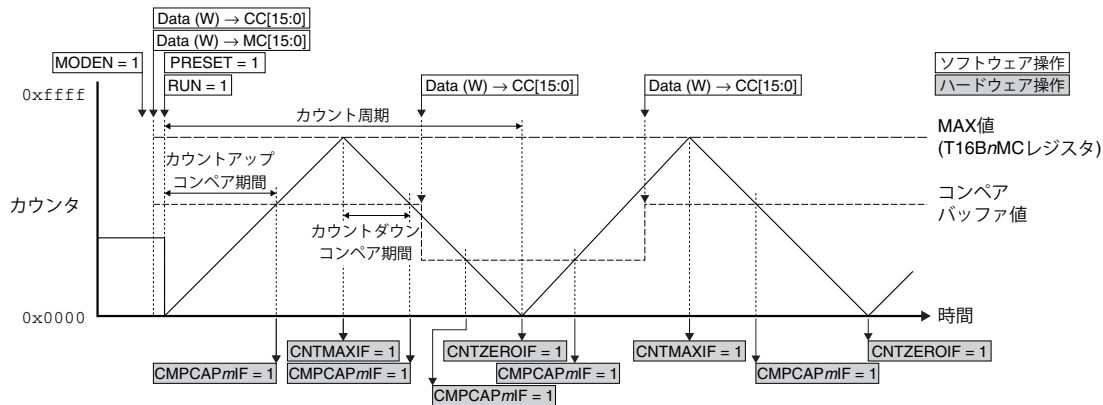
(2.5) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x4



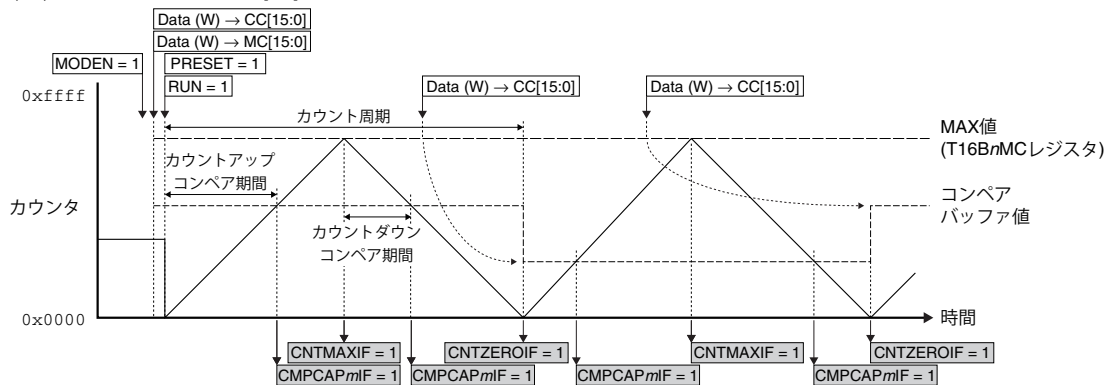
## 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

### (3) リピートアップ/ダウンカウントモード

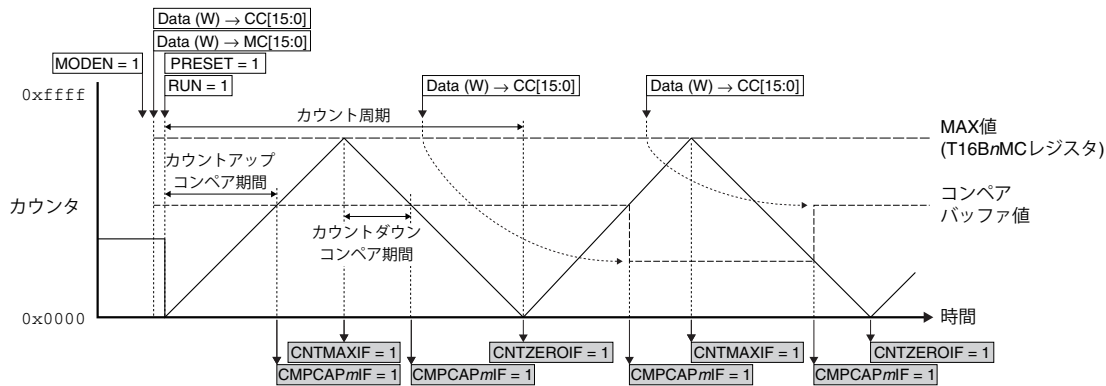
(3.1) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x0



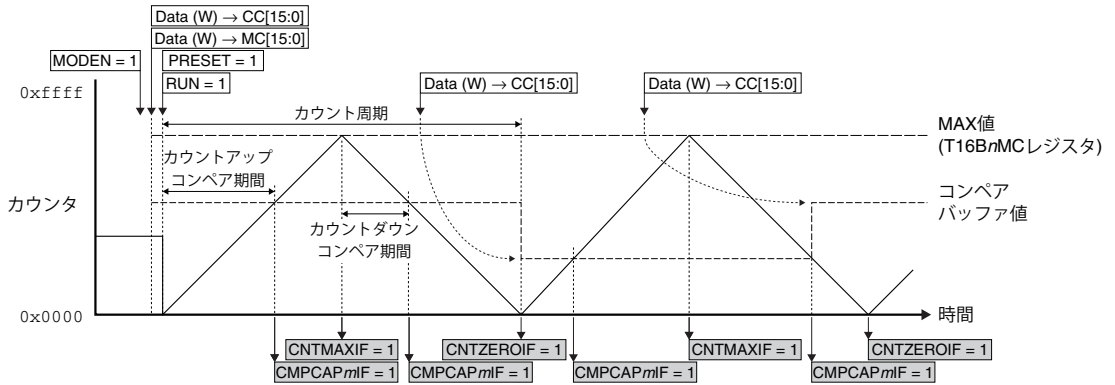
(3.2) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x1



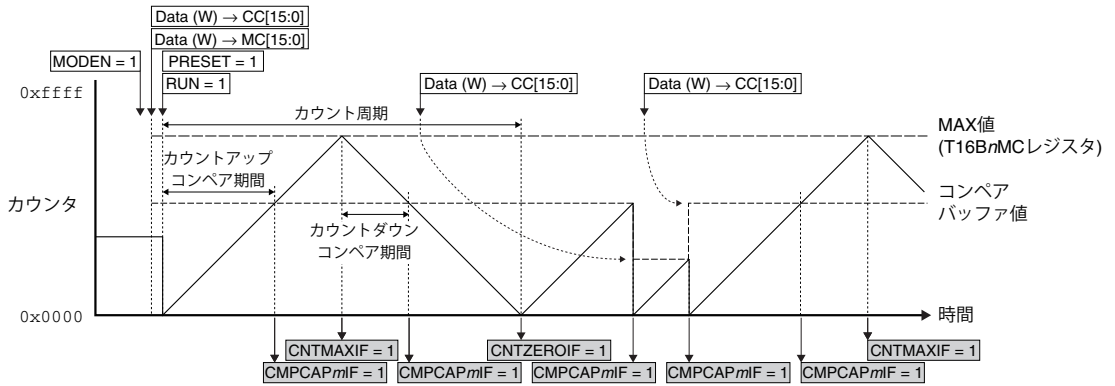
(3.3) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x2



(3.4) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x3



(3.5) T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット = 0x4



(ソフトウェアによるT16BnINTF.CMPCAPmIF/CNTMAXIF/CNTZEROIFビットのクリア操作は省略しています。)

図15.4.2.2 コンペアバッファの動作

## キャプチャモードの動作

キャプチャモードは、キー入力など外部イベントの発生時点の(外部入力/ソフトウェアトリガ信号の指定エッジで)カウンタ値を取得するためのモードです。このモードでは、T16BnCCRmレジスタがキャプチャデータを読み出すためのキャプチャレジスタとして機能します。また、TOUTnm/CAPnm端子はCAPnm端子となります。

カウンタ値をキャプチャするためのトリガ信号とトリガエッジは、それぞれT16BnCCCTLm.CAPIS[1:0]ビットとT16BnCCCTLm.CAPTRG[1:0]ビットにより選択します。

カウント中に指定のトリガエッジが入力されると、その時点のカウンタ値がT16BnCCRmレジスタにロードされます。同時にT16BnINTF.CMPCAPmIFビットがセットされます。これによる割り込みを利用して、キャプチャデータをT16BnCCRmレジスタから読み出すことができます。2点の読み出しデータの差を算出することで、外部イベントの周期やパルス幅を測定可能です。

T16BnINTF.CMPCAPmIFビットがセットされた状態で、次のトリガによりT16BnCCRmレジスタのキャプチャデータが上書きされた場合は、オーバーライトエラーとなります(T16BnINTF.CAPOWmIFビットがセットされます)。

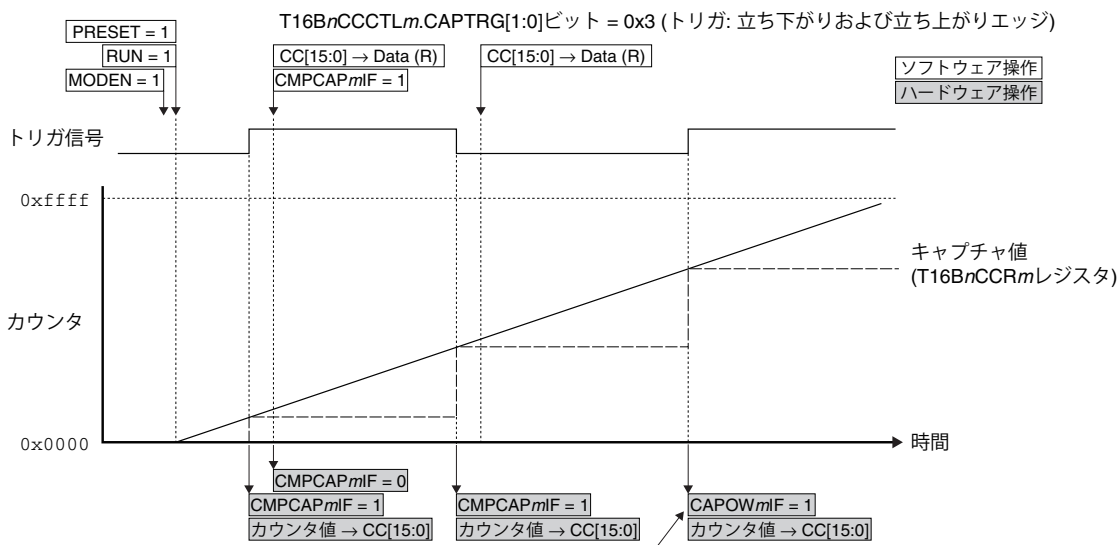


図15.4.2.3 キャプチャモードの動作(ワンショットアップカウントモードの例)

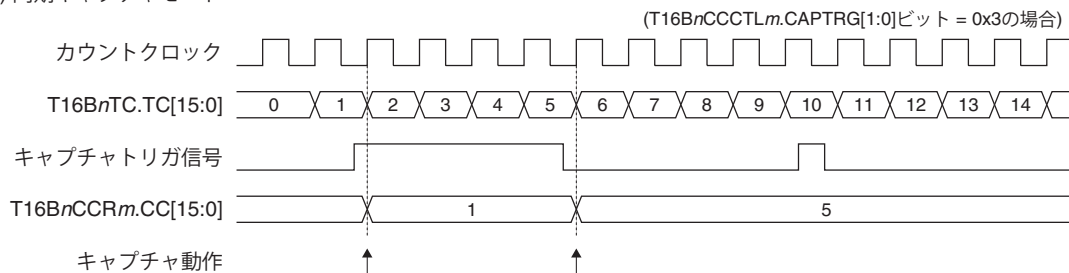
### 同期キャプチャモード/非同期キャプチャモード

キャプチャ回路は、同期キャプチャモードと非同期キャプチャモードの2つのモードで動作可能です。

同期キャプチャモードは、カウンタデータが変化する瞬間のキャプチャ動作により、誤ったデータを読み出す可能性を回避するための動作モードです。同期キャプチャモードにするには、T16BnCCCTLm.SCSビットを1に設定します。このモードでは、キャプチャ信号をカウンタのクロックと同期させて、カウントデータをキャプチャします。

一方、非同期キャプチャモードは、同期キャプチャモードでは不可能な、カウントクロック周期よりも短いトリガパルスを検出してカウントデータをキャプチャすることができます。非同期キャプチャモードにするには、T16BnCCCTLm.SCSビットを0に設定します。

#### (1) 同期キャプチャモード



#### (2) 非同期キャプチャモード

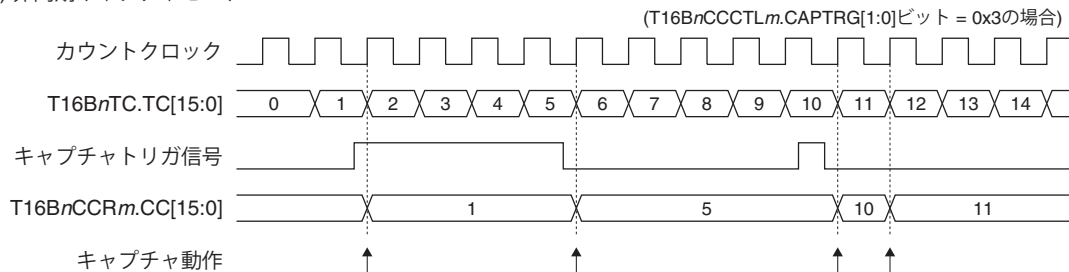


図15.4.2.4 同期キャプチャモード/非同期キャプチャモード

### 15.4.3 TOUT出力の制御

コンパレータモードでは、コンパレータのMATCH信号およびカウンタのMAX/ZERO信号によってTOUT信号を生成し、IC外部に出力することができます。図15.4.3.1にTOUT出力回路(回路0&1)を示します。

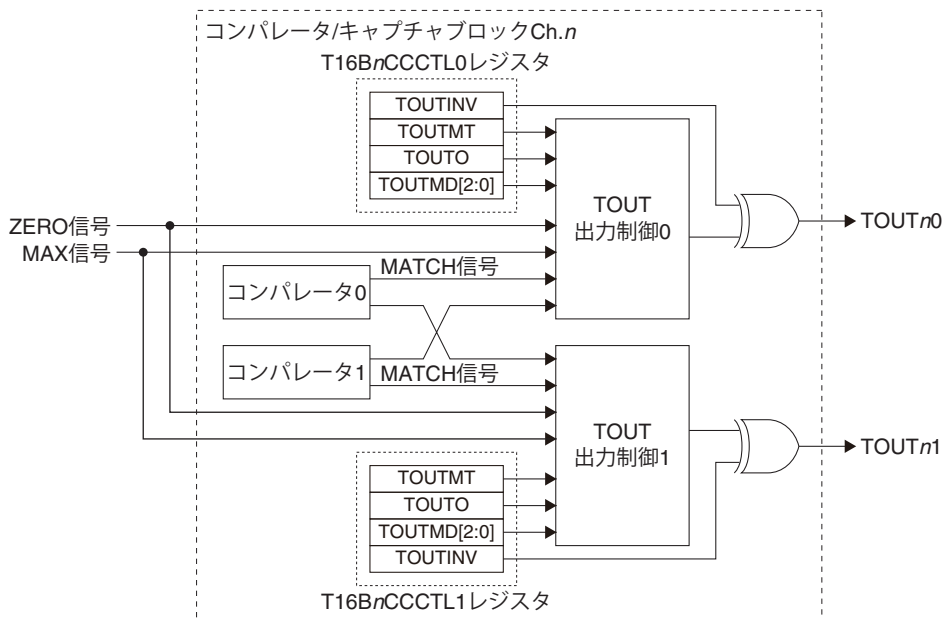


図15.4.3.1 TOUT出力回路(回路0&1)

各チャンネルには2系統(4系統、または6系統)のTOUT出力回路が組み込まれており、個別に信号生成と出力の制御が行えます。

#### TOUT生成モード

TOUT信号を、MATCHおよびMAX/ZERO信号によってどのように変化させるか、T16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0]ビットで設定します。

さらに、T16BnCCCTLm.TOUTMTビットを1に設定すると、回路ペア(0&1、2&3、4&5)のもう一方のMATCH信号も使用して、カウンタ周期内に2箇所の変化点を作ることができます。

#### TOUT信号の極性

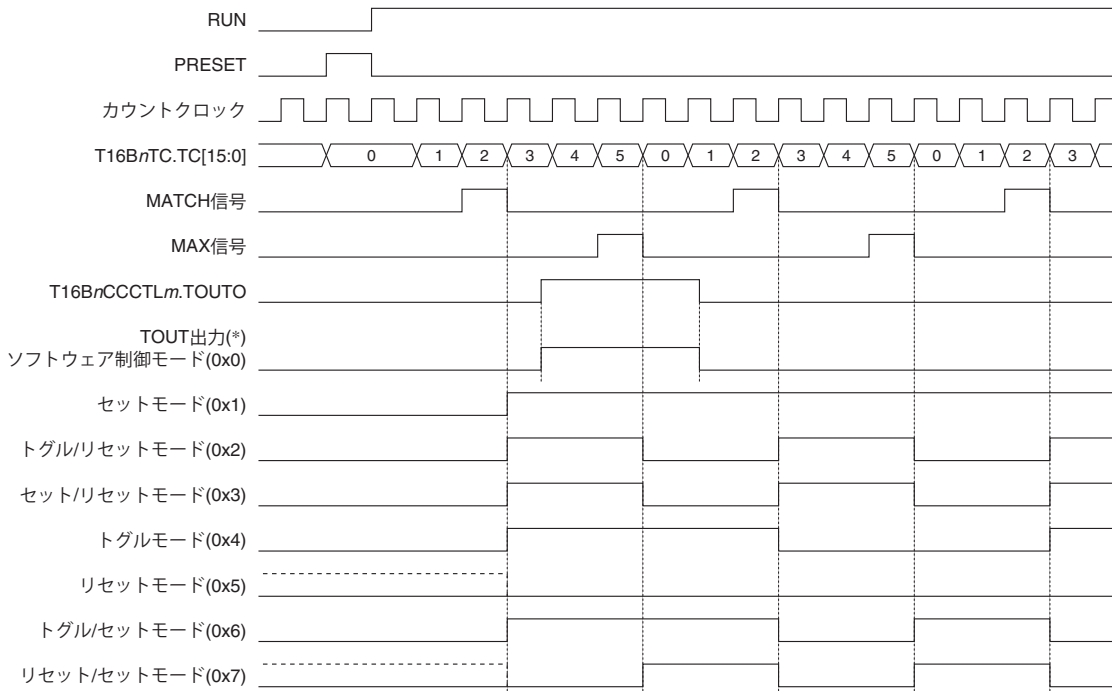
TOUT信号の極性(アクティブレベル)をT16BnCCCTLm.TOUTINVビットで設定可能です。T16BnCCCTLm.TOUTINVビットを0に設定するとアクティブHIGH、1に設定するとアクティブLOWになります。

図15.4.3.2と図15.4.3.3にTOUT出力波形を示します。

## 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

### (1) リピートアップカウントモード

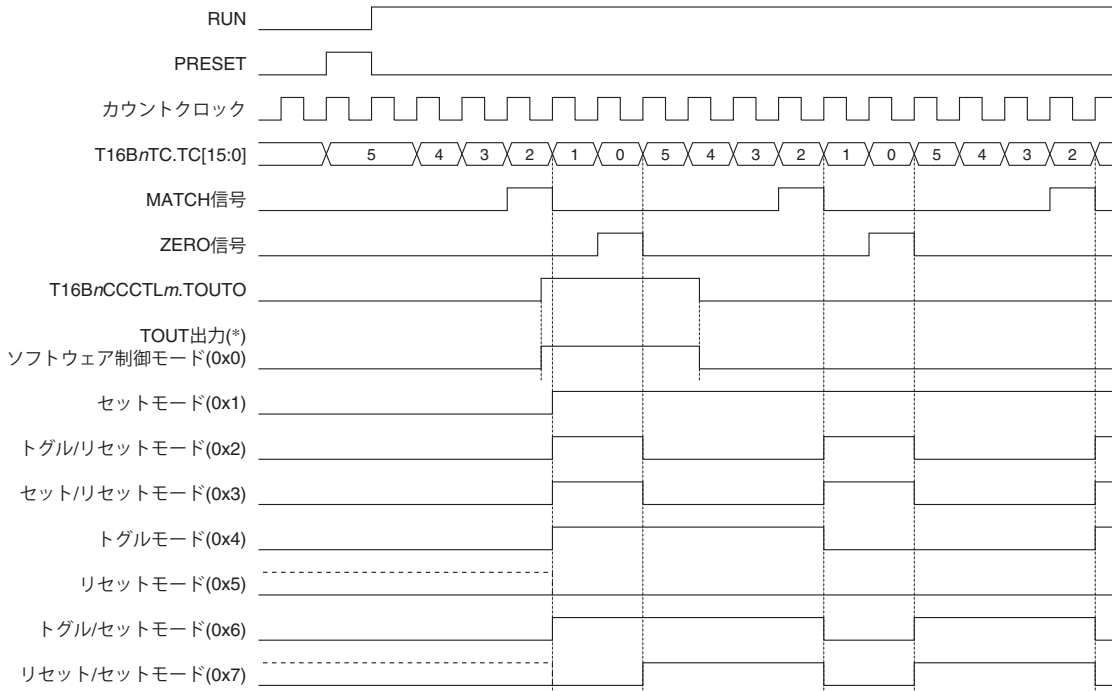
(MAX値 = 5, コンペアバフファ値 = 2, T16BnCCCTLm.TOUTINVビット = 0の場合)



\* ( )内はT16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0]ビット設定値

### (2) リピートダウンカウントモード

(MAX値 = 5, コンペアバフファ値 = 2, T16BnCCCTLm.TOUTINVビット = 0の場合)

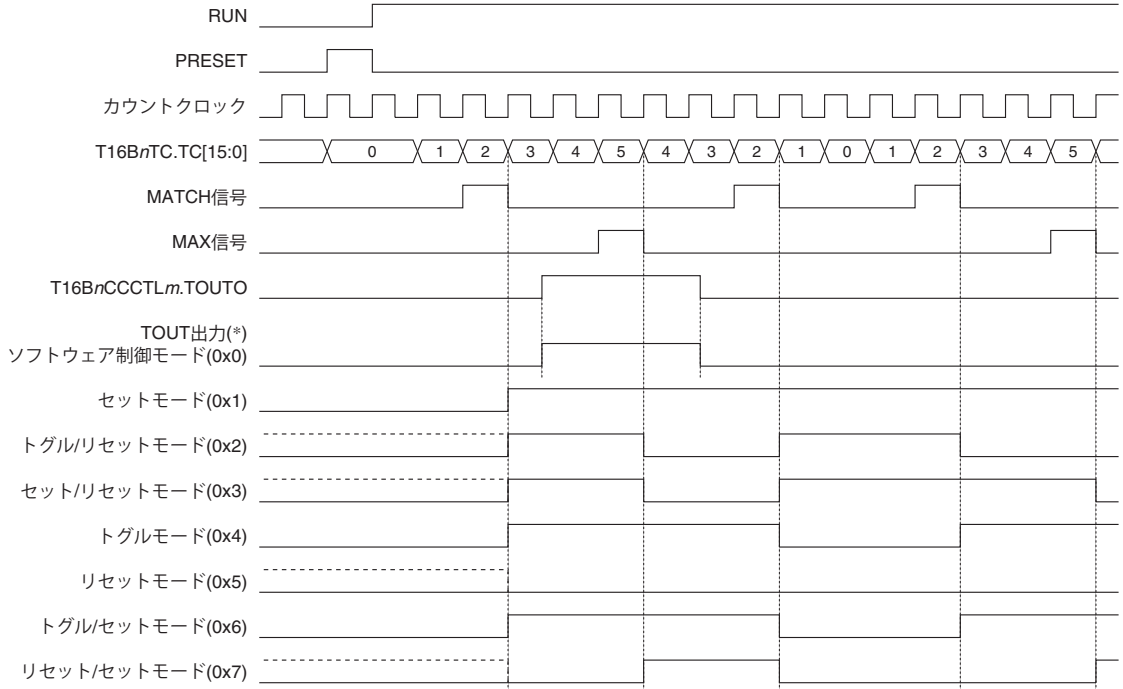


\* ( )内はT16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0]ビット設定値



(3) リピートアップ/ダウンカウントモード

(MAX値 = 5, コンペアバッファ値 = 2, T16BnCCCTLm.TOUTINVビット = 0の場合)

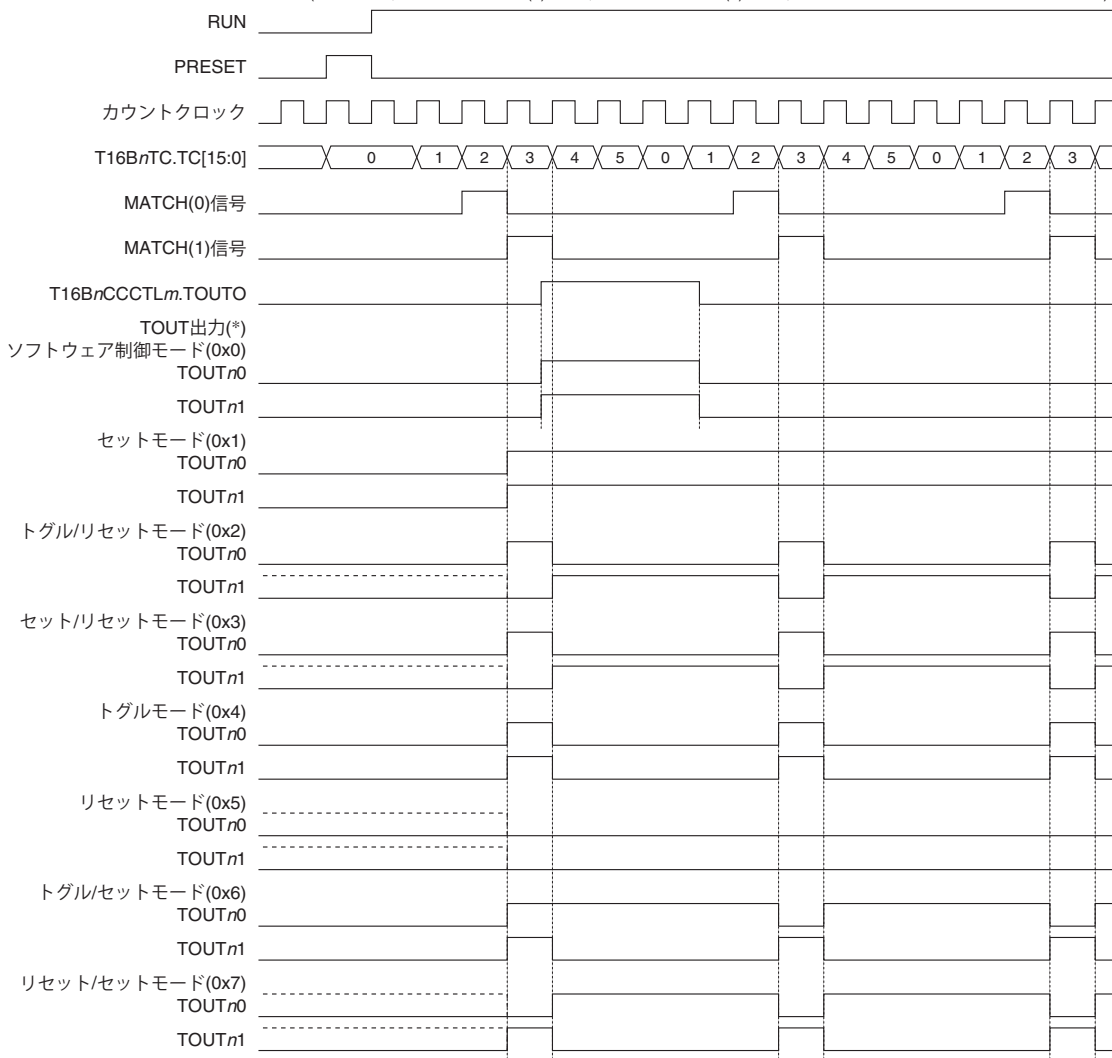


\* ( )内はT16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0]ビット設定値

図15.4.3.2 TOUT出力波形(T16BnCCCTLm.TOUTMTビット = 0)

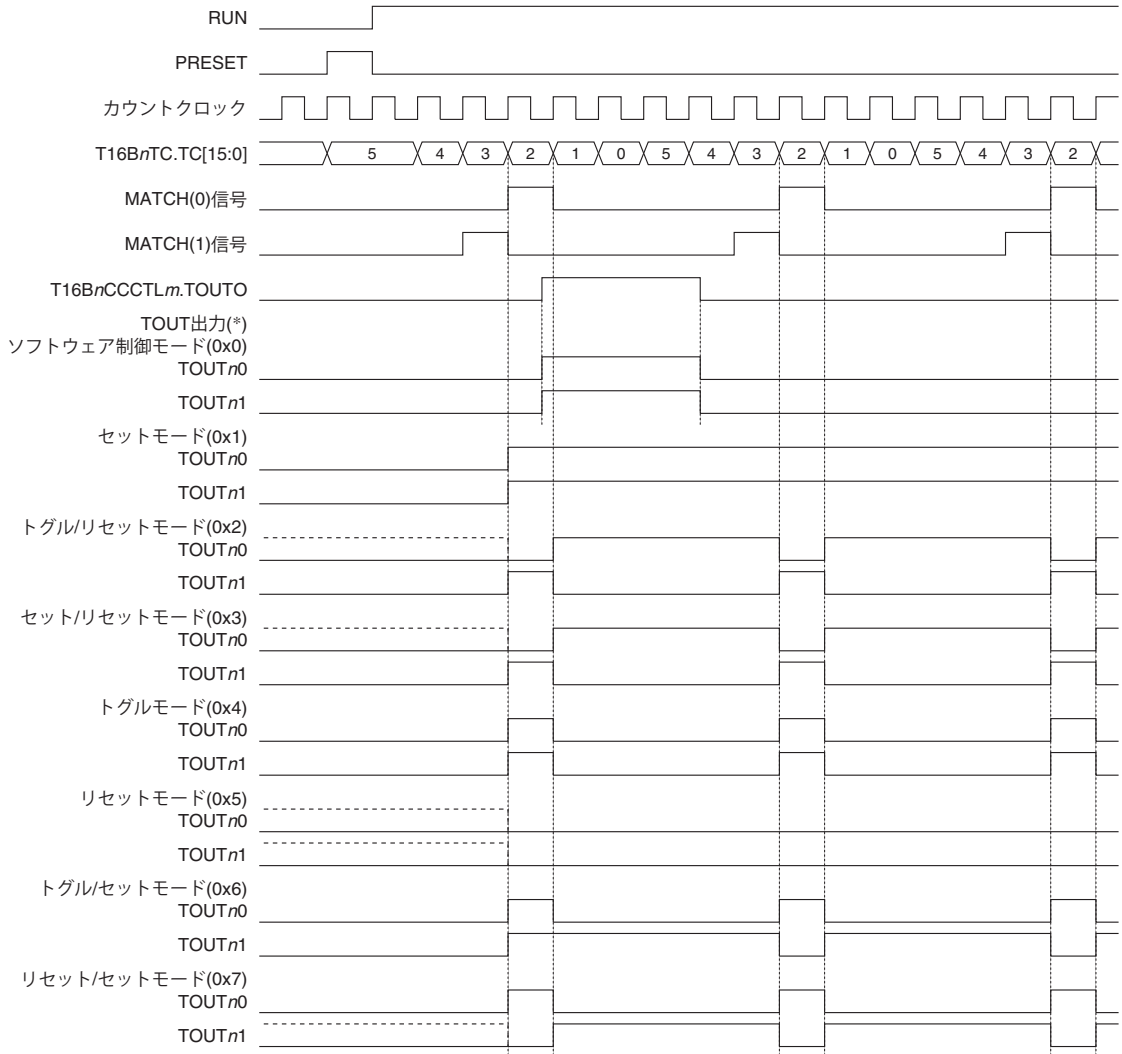
## 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

(1) リピートアップカウントモード (MAX値 = 5, コンペアバッファ(0)値 = 2, コンペアバッファ(1)値 = 3, T16BnCCCTLm.TOUTINVビット = 0の場合)



\* ( )内はT16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0]ビット設定値

(2) リピートダウンカウントモード (MAX値 = 5, コンペアバッファ(0)値 = 2, コンペアバッファ(1)値 = 3, T16BnCCCTLm.TOUTINVビット = 0の場合)

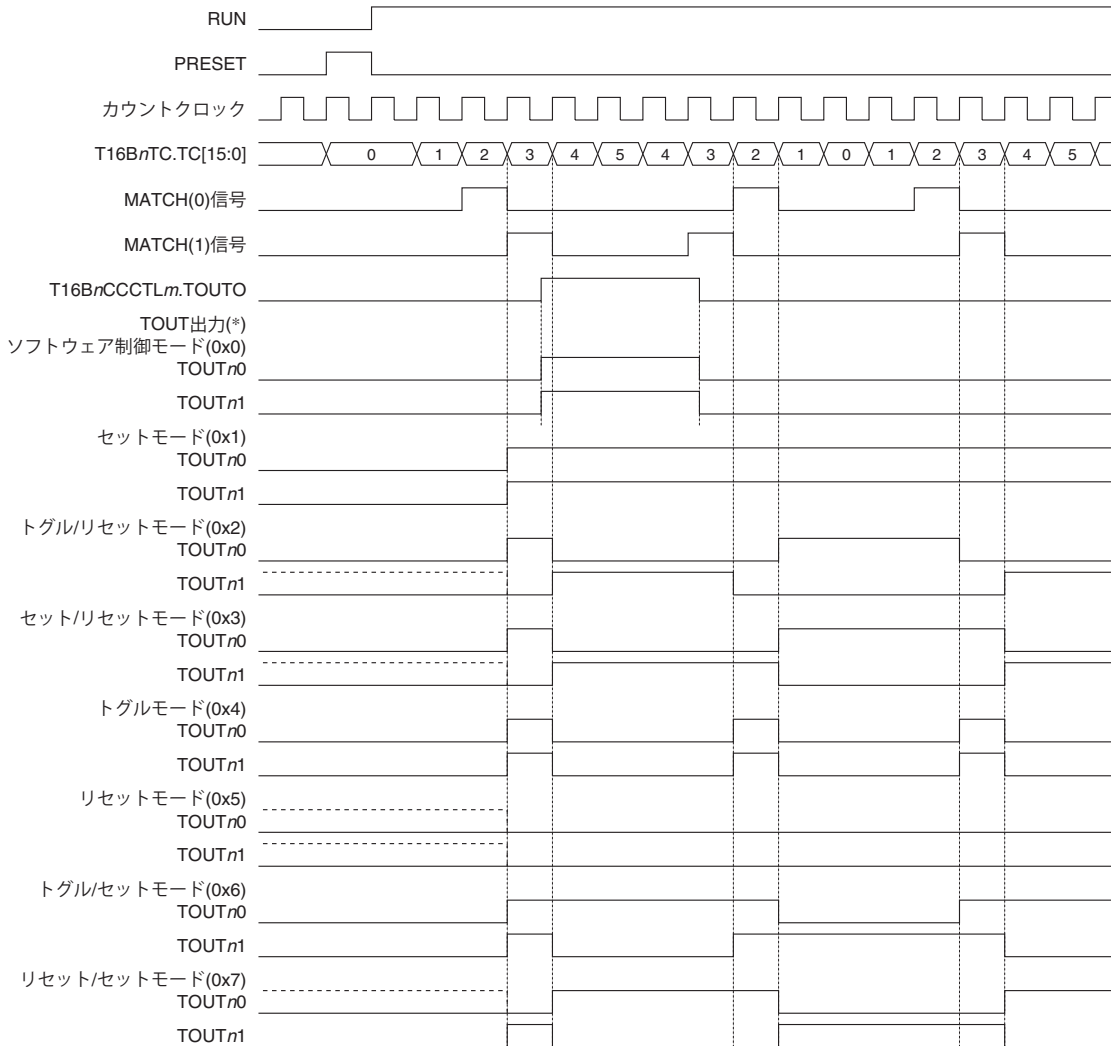


\* ( )内はT16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0]ビット設定値

## 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

### (3) リピートアップ/ダウンカウントモード

(MAX値 = 5, コンペアバッファ(0)値 = 2, コンペアバッファ(1)値 = 3, T16BnCCCTLm.TOUTINVビット = 0の場合)



\* ( )内はT16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0]ビット設定値

図15.4.3.3 TOUT出力波形(T16BnCCCTL0.TOUTMTビット = 1, T16BnCCCTL1.TOUTMTビット = 0)

## 15.5 割り込み

T16B\_DMMの各チャネルには、表15.5.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表15.5.1 T16B\_DMMの割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
キャプチャオーバーライト	T16BnINTF.CAPOWmIF	キャプチャモード時、T16BnINTF.CMPCAPmIFビット = 1の状態、T16BnCCRmレジスタが新たなキャプチャデータにより上書きされたとき	1書き込み
コンペア/キャプチャ	T16BnINTF.CMPCAPmIF	コンパレータモード時、カウンタ値がコンペアバッファの値に一致したとき キャプチャモード時、キャプチャトリガ入力により、カウンタ値がT16BnCCRmレジスタに取り込まれたとき	1書き込み
カウンタMAX	T16BnINTF.CNTMAXIF	カウンタがMAX値に達したとき	1書き込み
カウンタゼロ	T16BnINTF.CNTZEROIF	カウンタが0x0000になったとき	1書き込み

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## 15.6 制御レジスタ

### T16B\_DMM Ch.n Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16BnCLK	15-9	–	0x00	–	R	–
	8	DBRUN	0	H0	R/W	
	7-4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
	3	–	0	–	R	
	2-0	CLKSRC[2:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15-9 Reserved**

**Bit 8 DBRUN**

このビットは、DEBUGモード時にT16B\_DMM Ch.n動作クロックを供給するか否か設定します。

1 (R/W): DEBUGモード時にクロックを供給

0 (R/W): DEBUGモード時はクロック供給を停止

**Bits 7-4 CLKDIV[3:0]**

これらのビットは、T16B\_DMM Ch.n動作クロック(カウンタクロック)の分周比を選択します。

**Bit 3 Reserved**

**Bits 2-0 CLKSRC[2:0]**

これらのビットは、T16B\_DMM Ch.nのクロックソースを選択します。

表15.6.1 クロックソースと分周比の設定

T16BnCLK. CLKDIV[3:0]ビット	T16BnCLK.CLKSRC[2:0]ビット							
	0x0	0x1	0x2	0x3	0x4	0x5	0x6	0x7
	IOSC	OSC1	OSC3	EXOSC	EXCLn0	EXCLn1	EXCLn0 反転入力	EXCLn1 反転入力
0xf	1/32,768	1/1	1/32,768	1/1	1/1	1/1	1/1	1/1
0xe	1/16,384		1/16,384					
0xd	1/8,192		1/8,192					
0xc	1/4,096		1/4,096					
0xb	1/2,048		1/2,048					
0xa	1/1,024		1/1,024					
0x9	1/512		1/512					
0x8	1/256	1/256	1/256					
0x7	1/128	1/128	1/128					
0x6	1/64	1/64	1/64					
0x5	1/32	1/32	1/32					
0x4	1/16	1/16	1/16					
0x3	1/8	1/8	1/8					
0x2	1/4	1/4	1/4					
0x1	1/2	1/2	1/2					
0x0	1/1	1/1	1/1					

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

### T16B\_DMM Ch.n Counter Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16BnCTL	15-9	–	0x00	–	R	–
	8	MAXBSY	0	H0	R	
	7-6	–	0x0	–	R	
	5-4	CNTMD[1:0]	0x0	H0	R/W	
	3	ONEST	0	H0	R/W	
	2	RUN	0	H0	R/W	
	1	PRESET	0	H0	R/W	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

**Bits 15–9 Reserved****Bit 8 MAXBSY**

このビットは、T16B $n$ MCレジスタが書き込み可能か否かを示します。

1 (R): ビジー状態(書き込み不可)

0 (R): 待機中(書き込み可)

このビットが1の場合は、T16B $n$ MCレジスタはMAX値の書き込み動作中です。この間は、新たなデータの書き込みを禁止します。

**Bits 7–6 Reserved****Bits 5–4 CNTMD[1:0]**

これらのビットでカウンタのアップ/ダウンモードを選択し、T16B $n$ CTL.ONESTビットと共にカウントモードを設定します。(表15.6.2参照)

**Bit 3 ONEST**

このビットでカウンタのリピート/ワンショットモードを選択し、T16B $n$ CTL.CNTMD[1:0]ビットと共にカウントモードを設定します。(表15.6.2参照)

表15.6.2 カウントモード

T16B $n$ CTL.CNTMD[1:0]ビット	カウントモード	
	T16B $n$ CTL.ONESTビット = 1	T16B $n$ CTL.ONESTビット = 0
0x3	Reserved	
0x2	ワンショットアップ/ダウンカウントモード	リピートアップ/ダウンカウントモード
0x1	ワンショットダウンカウントモード	リピートダウンカウントモード
0x0	ワンショットアップカウントモード	リピートアップカウントモード

**Bit 2 RUN**

このビットは、カウントを開始/停止します。

1 (W): カウント開始

0 (W): カウント停止

1 (R): カウント動作中

0 (R): 停止中

このビットに1を書き込むことにより、カウンタブロックはカウント動作を開始します。ただし、このビットと共にT16B $n$ CTL.MODENビットも1に設定するか、あるいはすでに設定されている必要があります。タイマが動作中はT16B $n$ CTL.RUNビットへの0書き込みにより、カウント動作を停止させることができます。ワンショットモード時にカウンタMAX/ZERO信号によってカウントを停止したときは、このビットが自動的に0にクリアされます。

**Bit 1 PRESET**

このビットは、カウンタをリセットします。

1 (W): リセット

0 (W): 無効

1 (R): リセットの実行中

0 (R): リセットを終了または通常動作中

アップモードまたはアップ/ダウンモード時は、このビットに1を書き込むことによって、カウンタが0x0000にクリアされます。ダウンモード時は、T16B $n$ MCレジスタに設定されているMAX値がカウンタにプリセットされます。ただし、このビットと共にT16B $n$ CTL.MODENビットも1に設定するか、あるいはすでに設定されている必要があります。

**Bit 0 MODEN**

このビットは、T16B\_DMM Ch. $n$ の動作をイネーブルにします。

1 (R/W): イネーブル(動作クロックを供給)

0 (R/W): ディスエーブル(動作クロックの供給を停止)

注: T16B $n$ CTL.PRESETビットによるカウンタのリセットと、T16B $n$ CTL.RUNビットによるカウント開始操作は、T16B $n$ CTL.MODENビット = 1の場合にのみ有効です。

## T16B\_DMM Ch.n Max Counter Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16BnMC	15-0	MC[15:0]	0xffff	H0	R/W	-

### Bits 15-0 MC[15:0]

これらのビットには、カウンタにプリセットするMAX値を設定しておきます。詳細は、“カウンタブロックの動作 - MAXカウンタデータレジスタ”を参照してください。

注: ・ ワンショットモード選択時は、カウント中にT16BnMC.MC[15:0]ビット(MAX値)を変更しないでください。

- ・ T16BnMC.MC[15:0]ビットへの書き込みは、T16BnCTL.MODENビット = 1の状態で行ってください。0の状態を書き込んだ場合は、T16BnCS.BSYビット = 1から0になるまで、T16BnCTL.MODENビットを1に設定してください。
- ・ T16BnMC.MC[15:0]ビットを0x0000に設定しないでください。

## T16B\_DMM Ch.n Timer Counter Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16BnTC	15-0	TC[15:0]	0x0000	H0	R	-

### Bits 15-0 TC[15:0]

これらのビットから、現在のカウンタの値が読み出せます。

## T16B\_DMM Ch.n Counter Status Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16BnCS	15-8	-	0x00	-	R	-
	7	CAP15	0	H0	R	
	6	CAP14	0	H0	R	
	5	CAP13	0	H0	R	
	4	CAP12	0	H0	R	
	3	CAP11	0	H0	R	
	2	CAP10	0	H0	R	
	1	UP_DOWN	1	H0	R	
	0	BSY	0	H0	R	

### Bits 15-8 Reserved

Bit 7 CAPI5

Bit 6 CAPI4

Bit 5 CAPI3

Bit 4 CAPI2

Bit 3 CAPI1

Bit 2 CAPI0

これらのビットは、CAP $n$ m端子の現在の入力信号レベルを示します。

1 (R): 入力信号 = HIGHレベル

0 (R): 入力信号 = LOWレベル

各ビットとCAP $n$ m端子の対応は以下のとおりです。

T16BnCS.CAP15ビット: CAP $n$ 5端子

T16BnCS.CAP14ビット: CAP $n$ 4端子

T16BnCS.CAP13ビット: CAP $n$ 3端子

T16BnCS.CAP12ビット: CAP $n$ 2端子

T16BnCS.CAP11ビット: CAP $n$ 1端子

T16BnCS.CAP10ビット: CAP $n$ 0端子

注: T16BnCS.CAP $l$ mビットの構成は機種により異なります。存在しないCAP $n$ m端子に対応するビットは常時0に固定されたリードオンリビットになります。

## 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

### Bit 1 UP\_DOWN

このビットは、現在設定されているカウンタのカウント方向を示します。

1 (R): カウントアップ

0 (R): カウントダウン

### Bit 0 BSY

このビットは、カウンタの動作状態を示します。

1 (R): 動作中

0 (R): 停止中

## T16B\_DMM Ch.n Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16BnINTF	15-14	–	0x0	–	R	–
	13	CAPOW5IF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.
	12	CMPCAP5IF	0	H0	R/W	
	11	CAPOW4IF	0	H0	R/W	
	10	CMPCAP4IF	0	H0	R/W	
	9	CAPOW3IF	0	H0	R/W	
	8	CMPCAP3IF	0	H0	R/W	
	7	CAPOW2IF	0	H0	R/W	
	6	CMPCAP2IF	0	H0	R/W	
	5	CAPOW1IF	0	H0	R/W	
	4	CMPCAP1IF	0	H0	R/W	
	3	CAPOW0IF	0	H0	R/W	
	2	CMPCAP0IF	0	H0	R/W	
	1	CNTMAXIF	0	H0	R/W	
0	CNTZEROIF	0	H0	R/W		

### Bits 15–14 Reserved

Bit 13 CAPOW5IF

Bit 12 CMPCAP5IF

Bit 11 CAPOW4IF

Bit 10 CMPCAP4IF

Bit 9 CAPOW3IF

Bit 8 CMPCAP3IF

Bit 7 CAPOW2IF

Bit 6 CMPCAP2IF

Bit 5 CAPOW1IF

Bit 4 CMPCAP1IF

Bit 3 CAPOW0IF

Bit 2 CMPCAP0IF

Bit 1 CNTMAXIF

Bit 0 CNTZEROIF

これらのビットは、T16B\_DMM Ch.n割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア

0 (W): 無効



各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

T16B $n$ INTF.CAPOW5IFビット: キャプチャ5オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTF.CMPCAP5IFビット: コンペア/キャプチャ5割り込み  
 T16B $n$ INTF.CAPOW4IFビット: キャプチャ4オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTF.CMPCAP4IFビット: コンペア/キャプチャ4割り込み  
 T16B $n$ INTF.CAPOW3IFビット: キャプチャ3オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTF.CMPCAP3IFビット: コンペア/キャプチャ3割り込み  
 T16B $n$ INTF.CAPOW2IFビット: キャプチャ2オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTF.CMPCAP2IFビット: コンペア/キャプチャ2割り込み  
 T16B $n$ INTF.CAPOW1IFビット: キャプチャ1オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTF.CMPCAP1IFビット: コンペア/キャプチャ1割り込み  
 T16B $n$ INTF.CAPOW0IFビット: キャプチャ0オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTF.CMPCAP0IFビット: コンペア/キャプチャ0割り込み  
 T16B $n$ INTF.CNTMAXIFビット: カウンタMAX割り込み  
 T16B $n$ INTF.CNTZEROIFビット: カウンタゼロ割り込み

注: T16B $n$ INTF.CAPOW $m$ IFビットおよびT16B $n$ INTF.CMPCAP $m$ IFビットの構成は機種により異なります。存在しないコンパレータ/キャプチャ回路系統に対応するビットは常時0に固定されたリードオンリビットになります。

## T16B\_DMM Ch. $n$ Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16B $n$ INTE	15-14	–	0x0	–	R	–
	13	CAPOW5IE	0	H0	R/W	
	12	CMPCAP5IE	0	H0	R/W	
	11	CAPOW4IE	0	H0	R/W	
	10	CMPCAP4IE	0	H0	R/W	
	9	CAPOW3IE	0	H0	R/W	
	8	CMPCAP3IE	0	H0	R/W	
	7	CAPOW2IE	0	H0	R/W	
	6	CMPCAP2IE	0	H0	R/W	
	5	CAPOW1IE	0	H0	R/W	
	4	CMPCAP1IE	0	H0	R/W	
	3	CAPOW0IE	0	H0	R/W	
	2	CMPCAP0IE	0	H0	R/W	
	1	CNTMAXIE	0	H0	R/W	
0	CNTZEROIE	0	H0	R/W		

### Bits 15–14 Reserved

Bit 13 CAPOW5IE  
 Bit 12 CMPCAP5IE  
 Bit 11 CAPOW4IE  
 Bit 10 CMPCAP4IE  
 Bit 9 CAPOW3IE  
 Bit 8 CMPCAP3IE  
 Bit 7 CAPOW2IE  
 Bit 6 CMPCAP2IE  
 Bit 5 CAPOW1IE  
 Bit 4 CMPCAP1IE  
 Bit 3 CAPOW0IE  
 Bit 2 CMPCAP0IE  
 Bit 1 CNTMAXIE  
 Bit 0 CNTZEROIE

このビットは、T16B\_DMM Ch. $n$ 割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

T16B $n$ INTE.CAPOW5IEビット: キャプチャ5オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTE.CMPCAP5IEビット: コンペア/キャプチャ5割り込み  
 T16B $n$ INTE.CAPOW4IEビット: キャプチャ4オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTE.CMPCAP4IEビット: コンペア/キャプチャ4割り込み  
 T16B $n$ INTE.CAPOW3IEビット: キャプチャ3オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTE.CMPCAP3IEビット: コンペア/キャプチャ3割り込み  
 T16B $n$ INTE.CAPOW2IEビット: キャプチャ2オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTE.CMPCAP2IEビット: コンペア/キャプチャ2割り込み  
 T16B $n$ INTE.CAPOW1IEビット: キャプチャ1オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTE.CMPCAP1IEビット: コンペア/キャプチャ1割り込み  
 T16B $n$ INTE.CAPOW0IEビット: キャプチャ0オーバーライト割り込み  
 T16B $n$ INTE.CMPCAP0IEビット: コンペア/キャプチャ0割り込み  
 T16B $n$ INTE.CNTMAXIEビット: カウンタMAX割り込み  
 T16B $n$ INTE.CNTZEROIEビット: カウンタゼロ割り込み

- 注: • T16B $n$ INTE.CAPOW $m$ IEビットおよびT16B $n$ INTE.CMPCAP $m$ IEビットの構成は機種により異なります。存在しないコンパレータ/キャプチャ回路系統に対応するビットは常時0に固定されたリードオンリビットになります。
- 不要な割り込みの発生を防ぐため、割り込みをイネーブルにする前に対応する割り込みフラグをクリアしてください。

## T16B\_DMM Ch. $n$ Comparator/Capture $m$ Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16B $n$ CCCTL $m$	15	SCS	0	H0	R/W	-
	14-12	CBUFMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
	11-10	CAPIS[1:0]	0x0	H0	R/W	
	9-8	CAPTRG[1:0]	0x0	H0	R/W	
	7	-	0	-	R	
	6	TOUTMT	0	H0	R/W	
	5	TOUTO	0	H0	R/W	
	4-2	TOUTMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
	1	TOUTINV	0	H0	R/W	
0	CCMD	0	H0	R/W		

### Bit 15 SCS

このビットは、同期キャプチャモード/非同期キャプチャモードを選択します。

1 (R/W): 同期キャプチャモード

0 (R/W): 非同期キャプチャモード

詳細は、“コンパレータ/キャプチャブロックの動作 - 同期キャプチャモード/非同期キャプチャモード”を参照してください。T16B $n$ CCCTL $m$ .SCSビットはキャプチャモード用の制御ビットで、コンパレータモード時は無効です。

### Bits 14-12 CBUFMD[2:0]

これらのビットは、T16B $n$ CCR $m$ レジスタに書き込んだ比較値をコンペアバッファにロードするタイミングを選択します。T16B $n$ CCCTL $m$ .CBUFMD[2:0]ビットはコンパレータモード用の制御ビットで、キャプチャモード時は無効です。

表15.6.3 コンペアバッファへの比較値ロードタイミング

T16BnCCCTLm.CBUFMD[2:0]ビット	カウントモード	比較値ロードタイミング
0x7~0x5	Reserved	
0x4	アップモード	カウンタが直前の比較値と一致したとき同時に、カウンタも0x0000にリセットされます。
	ダウンモード	カウンタが直前の比較値と一致したとき同時に、カウンタもMAX値にリセットされます。
	アップ/ダウンモード	カウンタが直前の比較値と一致したとき同時に、カウンタも0x0000にリセットされます。
0x3	アップモード	カウンタが0x0000になったとき
	ダウンモード	カウンタがMAX値になったとき
	アップ/ダウンモード	カウンタが直前の比較値と一致したとき、またはカウンタが0x0000になったとき
0x2	アップモード	カウンタが直前の比較値と一致したとき
	ダウンモード	
	アップ/ダウンモード	
0x1	アップモード	カウンタがMAX値になったとき
	ダウンモード	カウンタが0x0000になったとき
	アップ/ダウンモード	カウンタが0x0000またはMAX値になったとき
0x0	アップモード	T16BnCCRmレジスタへの書き込み後、CLK_T16B_DMMnの立ち上がり時
	ダウンモード	
	アップ/ダウンモード	

**Bits 11–10 CAPIS[1:0]**

これらのビットは、キャプチャ用トリガ信号を選択します(表15.6.4参照)。T16BnCCCTLm.CAPIS[1:0]ビットはキャプチャモード用の制御ビットで、コンパレータモード時は無効です。

**Bits 9–8 CAPTRG[1:0]**

これらのビットは、キャプチャモード時にT16BnCCRmレジスタへカウンタ値を取り込む、トリガ信号のエッジを選択します(表15.6.4参照)。

T16BnCCCTLm.CAPTRG[1:0]ビットはキャプチャモード用の制御ビットで、コンパレータモード時は無効です。

表15.6.4 カウンタキャプチャ用トリガ信号/エッジ

T16BnCCCTLm.CAPTRG[1:0]ビット (トリガエッジ)	トリガ条件		
	T16BnCCCTLm.CAPIS[1:0]ビット (トリガ信号)		
	0x0 (外部トリガ信号)	0x2 (ソフトウェアトリガ信号 = L)	0x3 (ソフトウェアトリガ信号 = H)
0x3 (↑ & ↓)	CAPnm端子入力信号の立ち上がりまたは立ち下がりエッジ	T16BnCCCTLm.CAPIS[1:0]ビットを0x2から0x3に書き換え、または0x3から0x2に書き換え	
0x2 (↓)	CAPnm端子入力信号の立ち下がりエッジ	T16BnCCCTLm.CAPIS[1:0]ビットを0x3から0x2に書き換え	
0x1 (↑)	CAPnm端子入力信号の立ち上がりエッジ	T16BnCCCTLm.CAPIS[1:0]ビットを0x2から0x3に書き換え	
0x0	トリガなし(キャプチャ機能ディスエーブル)		

**Bit 7** Reserved**Bit 6 TOUTMT**

このビットは、TOUTnm信号の生成に別系統のコンパレータMATCH信号も使用するかどうかを選択します。

1 (R/W): コンパレータ回路ペア(0&1、2&3、4&5)の2本のコンパレータMATCH信号を使用してTOUT生成

0 (R/W): コンパレータm 1系統のコンパレータMATCH信号とカウンタMAXまたはZERO信号を使用してTOUT生成

T16BnCCCTLm.TOUTMTビットはコンパレータモード用の制御ビットで、キャプチャモード時は無効です。

**Bit 5 TOUTO**

このビットは、TOUTnm出力のソフトウェア制御選択時(T16BnCCCTLm.TOUTMD[2:0] = 0x0)に、TOUTnm信号の出力レベルを設定します。

1 (R/W): HIGHレベル出力

0 (R/W): LOWレベル出力

## 15 DMM用16ビットPWMタイマ(T16B\_DMM)

T16B<sub>n</sub>CCCTL<sub>m</sub>.TOUTOビットはコンパレータモード用の制御ビットで、キャプチャモード時は無効です。

### Bits 4-2 TOUTMD[2:0]

これらのビットは、TOUT<sub>nm</sub>信号波形をコンパレータMATCH信号とカウンタMAX/ZERO信号でどのように変化させるか設定します。

T16B<sub>n</sub>CCCTL<sub>m</sub>.TOUTMD[2:0]ビットはコンパレータモード用の制御ビットで、キャプチャモード時は無効です。

表15.6.5 TOUT生成モード

T16B <sub>n</sub> CCCTL <sub>m</sub> . TOUTMD[2:0] ビット	TOUT生成モードと動作			
	T16B <sub>n</sub> CCCTL <sub>m</sub> . TOUTMTビット	カウントモード	出力信号	信号変化
0x7	<b>リセット/セットモード</b>			
	0	アップカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号でインアクティブ、 MAX信号でアクティブ
		アップダウンカウントモード ダウンカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号でインアクティブ、 ZERO信号でアクティブ
	1	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH <sub>m</sub> 信号でインアクティブ、 MATCH <sub>m</sub> +1信号でアクティブ
TOUT <sub>nm</sub> +1			MATCH <sub>m</sub> +1信号でインアクティブ、 MATCH <sub>m</sub> 信号でアクティブ	
0x6	<b>トグル/セットモード</b>			
	0	アップカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号で反転、 MAX信号でアクティブ
		アップダウンカウントモード ダウンカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号で反転、 ZERO信号でアクティブ
	1	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH <sub>m</sub> 信号で反転、 MATCH <sub>m</sub> +1信号でアクティブ
TOUT <sub>nm</sub> +1			MATCH <sub>m</sub> +1信号で反転、 MATCH <sub>m</sub> 信号でアクティブ	
0x5	<b>リセットモード</b>			
	0	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号でインアクティブ
	1	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH <sub>m</sub> またはMATCH <sub>m</sub> +1信号でインアクティブ
TOUT <sub>nm</sub> +1			MATCH <sub>m</sub> +1またはMATCH <sub>m</sub> 信号でインアクティブ	
0x4	<b>トグルモード</b>			
	0	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号で反転
	1	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH <sub>m</sub> またはMATCH <sub>m</sub> +1信号で反転
TOUT <sub>nm</sub> +1			MATCH <sub>m</sub> +1またはMATCH <sub>m</sub> 信号で反転	
0x3	<b>セット/リセットモード</b>			
	0	アップカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号でアクティブ、 MAX信号でインアクティブ
		アップダウンカウントモード ダウンカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号でアクティブ、 ZERO信号でインアクティブ
	1	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH <sub>m</sub> 信号でアクティブ、 MATCH <sub>m</sub> +1信号でインアクティブ
TOUT <sub>nm</sub> +1			MATCH <sub>m</sub> +1信号でアクティブ、 MATCH <sub>m</sub> 信号でインアクティブ	
0x2	<b>トグル/リセットモード</b>			
	0	アップカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号で反転、 MAX信号でインアクティブ
		アップダウンカウントモード ダウンカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号で反転、 ZERO信号でインアクティブ
	1	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH <sub>m</sub> 信号で反転、 MATCH <sub>m</sub> +1信号でインアクティブ
TOUT <sub>nm</sub> +1			MATCH <sub>m</sub> +1信号で反転、 MATCH <sub>m</sub> 信号でインアクティブ	
0x1	<b>セットモード</b>			
	0	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH信号でアクティブ
	1	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	MATCH <sub>m</sub> またはMATCH <sub>m</sub> +1信号でアクティブ
TOUT <sub>nm</sub> +1			MATCH <sub>m</sub> +1またはMATCH <sub>m</sub> 信号でアクティブ	
0x0	<b>ソフトウェア制御モード</b>			
	*	すべてのカウントモード	TOUT <sub>nm</sub>	T16B <sub>n</sub> CCCTL <sub>m</sub> .TOUTOビット = 1でアクティブ、 T16B <sub>n</sub> CCCTL <sub>m</sub> .TOUTOビット = 0でインアクティブ

**Bit 1 TOUTINV**

このビットは、TOUT $nm$ 信号の極性を選択します。

1 (R/W): 反転(アクティブLOW)

0 (R/W): 通常(アクティブHIGH)

T16B $n$ CCCTL $m$ .TOUTINVビットはコンパレータモード用の制御ビットで、キャプチャモード時は無効です。

**Bit 0 CCMD**

このビットはコンパレータ/キャプチャ回路 $m$ の動作モードを選択します。

1 (R/W): キャプチャモード(T16B $n$ CCR $m$ レジスタ = キャプチャレジスタ)

0 (R/W): コンパレータモード(T16B $n$ CCR $m$ レジスタ = コンペアデータレジスタ)

**T16B\_DMM Ch. $n$  Compare/Capture  $m$  Data Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
T16B $n$ CCR $m$	15-0	CC[15:0]	0x0000	H0	R/W	-

**Bits 15-0 CC[15:0]**

コンパレータモード時はコンペアデータレジスタとして機能し、カウンタとの比較値を設定します。

キャプチャモード時はキャプチャレジスタとして機能し、キャプチャトリガ信号によってキャプチャしたカウンタ値が本レジスタにロードされます。

# 16 サウンドジェネレータ(SNDA\_DMM)

## 16.1 概要

SNDA\_DMMは、メロディおよびブザー信号を発生するサウンドジェネレータです。主な機能と特長を以下に示します。

- 3種類のサウンド出力モードを選択可能
  1. ノーマルブザーモード(出力期間をソフトウェアで制御する通常のブザー出力を行うモード)
    - 出力周波数: 512 Hz～16,384 Hzの範囲で設定可能
    - デューティ比: 0 %～100 %の範囲で設定可能
  2. ワンショットブザーモード(クリック音などの短いブザー出力を行うモード)
    - 出力周波数: 512 Hz～16,384 Hzの範囲で設定可能
    - デューティ比: 0 %～100 %の範囲で設定可能
    - ワンショット出力期間: 15.6 ms～250 msの範囲で設定可能(16種類)
  3. メロディモード(単音のメロディを演奏するモード)
    - 音高: 128 Hz～16,384 Hzの範囲で設定可能  
(音階: A4 = 443 Hz基準でC3～C6の3オクターブ)
    - 音長: 2分音符/休符～32分音符/休符を設定可能(7種類)
    - テンポ: 30～480の範囲で設定可能(16種類)
    - その他: タイを指定可能
- 反転、非反転出力端子により圧電ブザーを駆動可能
- サウンド停止時の反転出力端子の状態を制御可能
- DMM連動モード  
DMMコントローラによる導通チェックの導通検出期間中に、ブザー信号を自動的に出力可能

図16.1.1にSNDA\_DMMの構成を示します。

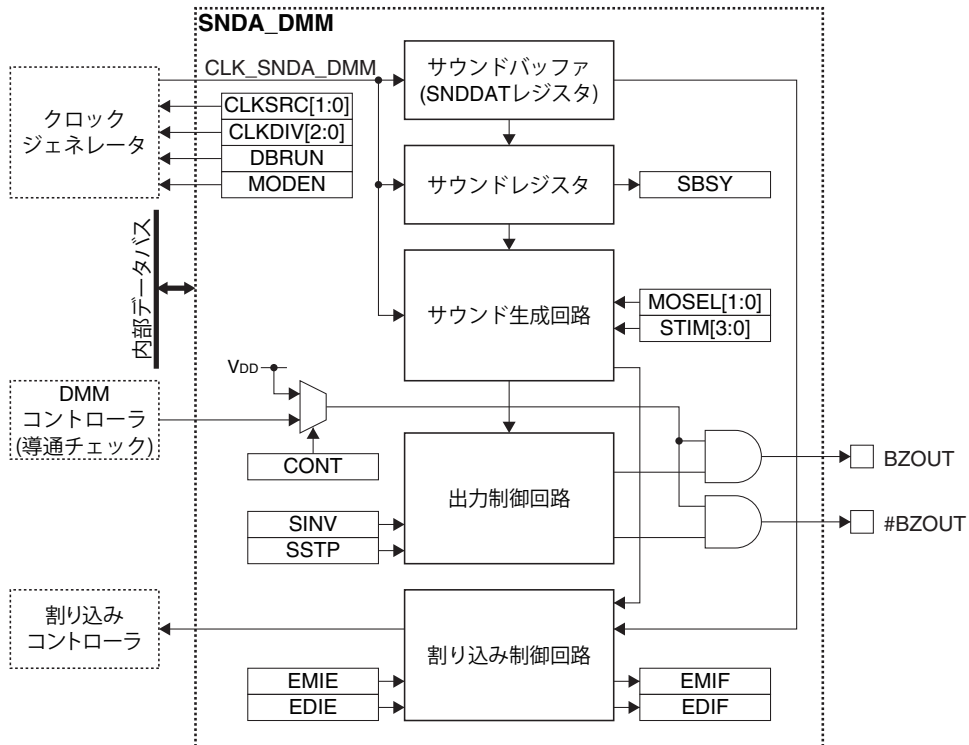


図16.1.1 SNDA\_DMMの構成

## 16.2 出力端子と外部接続

### 16.2.1 出力端子一覧

表16.2.1.1にSNDA\_DMMの端子一覧を示します。

表16.2.1.1 SNDA\_DMM端子一覧

端子名	I/O*	イニシャル状態*	機能
BZOUT	O	O (LOW)	ブザー非反転出力端子
#BZOUT	O	O (LOW)	ブザー反転出力端子

\* 端子機能をSNDA\_DMMに切り換えた時点の状態

これらのSNDA\_DMM端子と他の機能がポートを共有している場合、SNDA\_DMMを動作させる前にSNDA\_DMMの出力機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

### 16.2.2 出力端子の駆動モード

BZOUT端子と#BZOUT端子の駆動モードを、SNDSSEL.SINVビットで下記の2種類に設定可能です。

#### ダイレクト駆動モード(SNDSSEL.SINVビット = 0)

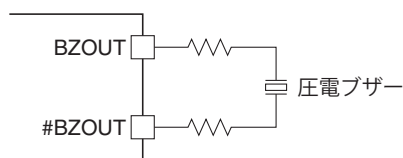
ブザー信号出力がOFFの状態では、BZOUT端子と#BZOUT端子が共にLOWとなり、圧電ブザーにバイアスがかかり続けることを防止します。

#### ノーマル駆動モード(SNDSSEL.SINVビット = 1)

#BZOUT端子は、ブザー OFF時も含め、BZOUT端子の反転信号を常に出力します。

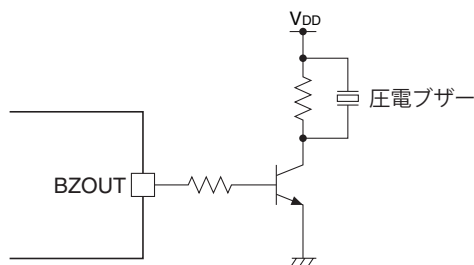
### 16.2.3 外部との接続

SNDA\_DMMと圧電ブザーとの接続を図16.2.2.1および図16.2.2.2に示します。



S1C17 SNDA\_DMM

図16.2.2.1 SNDA\_DMMと圧電ブザーとの接続(ダイレクト駆動)



S1C17 SNDA\_DMM

図16.2.2.2 SNDA\_DMMと圧電ブザーとの接続(1端子駆動)

## 16.3 クロック設定

### 16.3.1 SNDA\_DMMの動作クロック

SNDA\_DMMを使用する場合、クロックジェネレータからSNDA\_DMM動作クロックCLK\_SNDA\_DMMをSNDA\_DMMに供給する必要があります。CLK\_SNDA\_DMMの供給は以下の手順で制御してください。

1. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
2. SNDCLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - SNDCLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - SNDCLK.CLKDIV[2:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)

CLK\_SNDA\_DMM周波数は32,768 Hz近辺に設定してください。

### 16.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にSNDA\_DMMを使用する場合は、SNDA\_DMM動作クロックCLK\_SNDA\_DMMのクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットに0を書き込み、CLK\_SNDA\_DMMを供給し続ける必要があります。

SLEEPモード時に、CLK\_SNDA\_DMMのクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットが1の場合は、CLK\_SNDA\_DMMのクロックソースが停止し、SLEEPモードへ移行する前の設定レジスタの内容を保持したまま、SNDA\_DMMが停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_SNDA\_DMMが供給され、SNDA\_DMMの動作が再開します。

### 16.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_SNDA\_DMMの供給はSNDCLK.DBRUNビットで制御します。

SNDCLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとSNDA\_DMMへのCLK\_SNDA\_DMMの供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_SNDA\_DMMの供給が再開します。CLK\_SNDA\_DMMの供給が停止するとSNDA\_DMMの動作は停止しますが、出力端子やレジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

SNDCLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_SNDA\_DMMの供給は停止せず、SNDA\_DMMは動作を継続します。

## 16.4 動作

### 16.4.1 初期設定

SNDA\_DMMは、以下の手順により初期設定を行います。

1. SNDA\_DMM出力機能をポートに割り当てる(“入出力ポート”および“ユニバーサルポートマルチプレクサ”の章を参照)。
2. SNDA\_DMMの動作クロックを設定する。
3. SNDCTL.MODENビットを1に設定する。 (SNDA\_DMMの動作をイネーブル)
4. SNDSELレジスタの以下のビットを設定する。
  - SNDSEL.SINVビット (出力端子の駆動モードを設定)
  - SNDSEL.CONTビット (DMM連動モードを設定)
5. 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - SNDINTFレジスタの割り込みフラグに1を書き込む (割り込みフラグをクリア)
  - SNDINTEレジスタの割り込みイネーブルビットを1に設定 (割り込みイネーブル)



## 16.4.2 ノーマルブザーモードのブザー出力

ノーマルブザーモードは、ソフトウェアで指定した周波数およびデューティ比のブザー信号を生成して出力します。ブザー出力期間もソフトウェアで制御可能です。  
出力開始/停止手順と動作を以下に示します。

### ノーマルブザー出力開始/停止手順

1. SNDSEL.MOSEL[1:0]ビットを0x0に設定する。(ノーマルブザーモードに設定)
2. サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)の以下のビットにデータを書き込む。(ブザー出力を開始)
  - SNDDAT.SLEN[5:0]ビット (ブザー出力信号のデューティ比を設定)
  - SNDDAT.SFRQ[7:0]ビット (ブザー出力信号の周波数を設定)
3. 出力期間の終了を待ち、SNDCTL.SSTPビットに1を書き込む。(ブザー出力を停止)

### ノーマルブザー出力動作

サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)にデータが書き込まれると、SNDINTF.EMIFビット(サウンドバッファエンプティ割り込みフラグ)が0にクリアされ、SNDA\_DMMはブザー出力動作を開始します。データ書き込み後、CLK\_SNDA\_DMMクロックに同期して、サウンドバッファのデータがサウンドレジスタにロードされます。同時にSNDINTF.EMIFビットとSNDINTF.SBSYビットが1にセットされます。出力端子からは、指定した周波数/デューティ比のブザー信号が出力されます。SNDCTL.SSTPビットへの1書き込みによってブザー出力は停止し、同時にSNDINTF.EDIFビット(サウンド出力終了割り込みフラグ)が1にセットされます。SNDINTF.SBSYビットは0にクリアされます。図16.4.2.1にノーマルブザーモードのブザー出力タイミングを示します。

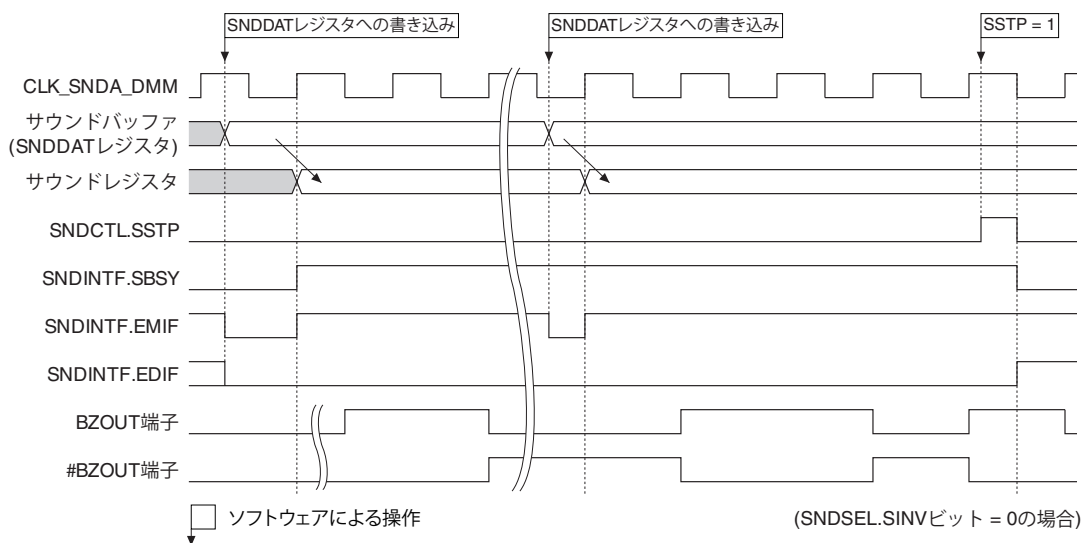


図16.4.2.1 ノーマルブザーモードのブザー出力タイミング

### ブザー出力波形の設定(ノーマルブザーモード/ワンショットブザーモード)

ブザー信号の周波数をSNDDAT.SFRQ[7:0]ビット、デューティ比(HIGH期間/周期)をSNDDAT.SLEN[5:0]ビットで設定します。それぞれの設定値は以下の式で求められます。

$$\text{SNDDAT.SFRQ}[7:0]\text{ビット} = \frac{f_{\text{CLK\_SNDA\_DMM}}}{f_{\text{BZOUT}}} - 1 \quad (\text{式16.1})$$

$$\text{SNDDAT.SLEN}[5:0]\text{ビット} = \left( \frac{f_{\text{CLK\_SNDA\_DMM}}}{f_{\text{BZOUT}}} \times \frac{\text{DUTY}}{100} \right) - 1 \quad (\text{式16.2})$$

ここで

fCLK\_SNDA\_DMM: CLK\_SNDA\_DMM周波数 [Hz]  
fBZOUT: ブザー信号周波数 [Hz]  
DUTY: ブザー信号デューティ比 [%]

ただし、以下の設定は禁止します。

- SNDDAT.SFRQ[7:0]ビット  $\leq$  SNDDAT.SLEN[5:0]ビットとなる設定
- SNDDAT.SFRQ[7:0]ビット = 0x00 となる設定

表16.4.2.1 ブザー周波数設定( $f_{CLK\_SNDA\_DMM} = 32,768$  Hzの場合)

SNDDAT. SFRQ[7:0]ビット	周波数 [Hz]	SNDDAT. SFRQ[7:0]ビット	周波数 [Hz]	SNDDAT. SFRQ[7:0]ビット	周波数 [Hz]	SNDDAT. SFRQ[7:0]ビット	周波数 [Hz]
0x3f	512.0	0x2f	682.7	0x1f	1,024.0	0x0f	2,048.0
0x3e	520.1	0x2e	697.2	0x1e	1,057.0	0x0e	2,184.5
0x3d	528.5	0x2d	712.3	0x1d	1,092.3	0x0d	2,340.6
0x3c	537.2	0x2c	728.2	0x1c	1,129.9	0x0c	2,520.6
0x3b	546.1	0x2b	744.7	0x1b	1,170.3	0x0b	2,730.7
0x3a	555.4	0x2a	762.0	0x1a	1,213.6	0x0a	2,978.9
0x39	565.0	0x29	780.2	0x19	1,260.3	0x09	3,276.8
0x38	574.9	0x28	799.2	0x18	1,310.7	0x08	3,640.9
0x37	585.1	0x27	819.2	0x17	1,365.3	0x07	4,096.0
0x36	595.8	0x26	840.2	0x16	1,424.7	0x06	4,681.1
0x35	606.8	0x25	862.3	0x15	1,489.5	0x05	5,461.3
0x34	618.3	0x24	885.6	0x14	1,560.4	0x04	6,553.6
0x33	630.2	0x23	910.2	0x13	1,638.4	0x03	8,192.0
0x32	642.5	0x22	936.2	0x12	1,724.6	0x02	10,922.7
0x31	655.4	0x21	963.8	0x11	1,820.4	0x01	16,384.0
0x30	668.7	0x20	993.0	0x10	1,927.5	0x00	禁止

表16.4.2.2 ブザーデューティ比設定例( $f_{CLK\_SNDA\_DMM} = 32,768$  Hzの場合)

SNDDAT. SLEN[5:0]ビット	ブザー周波数別設定可能デューティ比					
	16,384 Hz	8,192 Hz	4,096 Hz	2,048 Hz	1,024 Hz	512 Hz
0x3f	-	-	-	-	-	-
0x3e	-	-	-	-	-	98.4
0x3d	-	-	-	-	-	96.9
0x3c	-	-	-	-	-	95.3
0x3b	-	-	-	-	-	93.8
0x3a	-	-	-	-	-	92.2
0x39	-	-	-	-	-	90.6
0x38	-	-	-	-	-	89.1
0x37	-	-	-	-	-	87.5
0x36	-	-	-	-	-	85.9
0x35	-	-	-	-	-	84.4
0x34	-	-	-	-	-	82.8
0x33	-	-	-	-	-	81.3
0x32	-	-	-	-	-	79.7
0x31	-	-	-	-	-	78.1
0x30	-	-	-	-	-	76.6
0x2f	-	-	-	-	-	75.0
0x2e	-	-	-	-	-	73.4
0x2d	-	-	-	-	-	71.9
0x2c	-	-	-	-	-	70.3
0x2b	-	-	-	-	-	68.8
0x2a	-	-	-	-	-	67.2
0x29	-	-	-	-	-	65.6
0x28	-	-	-	-	-	64.1
0x27	-	-	-	-	-	62.5
0x26	-	-	-	-	-	60.9
0x25	-	-	-	-	-	59.4
0x24	-	-	-	-	-	57.8
0x23	-	-	-	-	-	56.3
0x22	-	-	-	-	-	54.7
0x21	-	-	-	-	-	53.1
0x20	-	-	-	-	-	51.6
0x1f	-	-	-	-	-	50.0
0x1e	-	-	-	-	96.9	48.4
0x1d	-	-	-	-	93.8	46.9
0x1c	-	-	-	-	90.6	45.3
0x1b	-	-	-	-	87.5	43.8
0x1a	-	-	-	-	84.4	42.2
0x19	-	-	-	-	81.3	40.6
0x18	-	-	-	-	78.1	39.1
0x17	-	-	-	-	75.0	37.5

SNDDAT. SLEN[5:0]ビット	ブザー周波数別設定可能デューティ比					
	16,384 Hz	8,192 Hz	4,096 Hz	2,048 Hz	1,024 Hz	512 Hz
0x16	-	-	-	-	71.9	35.9
0x15	-	-	-	-	68.8	34.4
0x14	-	-	-	-	65.6	32.8
0x13	-	-	-	-	62.5	31.3
0x12	-	-	-	-	59.4	29.7
0x11	-	-	-	-	56.3	28.1
0x10	-	-	-	-	53.1	26.6
0x0f	-	-	-	-	50.0	25.0
0x0e	-	-	-	93.8	46.9	23.4
0x0d	-	-	-	87.5	43.8	21.9
0x0c	-	-	-	81.3	40.6	20.3
0x0b	-	-	-	75.0	37.5	18.8
0x0a	-	-	-	68.8	34.4	17.2
0x09	-	-	-	62.5	31.3	15.6
0x08	-	-	-	56.3	28.1	14.1
0x07	-	-	-	50.0	25.0	12.5
0x06	-	-	87.5	43.8	21.9	10.9
0x05	-	-	75.0	37.5	18.8	9.4
0x04	-	-	62.5	31.3	15.6	7.8
0x03	-	-	50.0	25.0	12.5	6.3
0x02	-	75.0	37.5	18.8	9.4	4.7
0x01	-	50.0	25.0	12.5	6.3	3.1
0x00	50.0	25.0	12.5	6.3	3.1	1.6

### 16.4.3 ワンショットブザーモードのブザー出力

ワンショットブザーモードは、クリック音などを出力するためのモードで、ソフトウェアで指定した周波数およびデューティ比のブザー信号を生成し、指定した短い期間のみ出力します。

出力開始手順と動作を以下に示します。ブザー出力波形については、“ノーマルブザーモードのブザー出力”を参照してください。

#### ワンショットブザー出力開始手順

1. SNDSELレジスタの以下のビットを設定する。
  - SNDSEL.MOSEL[1:0]ビットを0x1に設定する (ワンショットブザーモードに設定)
  - SNDSEL.STIM[3:0]ビット (出力期間を設定)
2. サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)の以下のビットにデータを書き込む。(ブザー出力を開始)
  - SNDDAT.SLEN[5:0]ビット (ブザー出力信号のデューティ比を設定)
  - SNDDAT.SFRQ[7:0]ビット (ブザー出力信号の周波数を設定)

#### ワンショットブザー出力動作

サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)にデータが書き込まれると、SNDINTF.EMIFビット(サウンドバッファエンプティ割り込みフラグ)が0にクリアされ、SNDA\_DMMはブザー出力動作を開始します。データ書き込み後、CLK\_SNDA\_DMMクロックに同期して、サウンドバッファのデータがサウンドレジスタにロードされます。同時にSNDINTF.EMIFビットとSNDINTF.SBSYビットが1にセットされます。出力端子からは、指定した周波数/デューティ比のブザー信号が出力されます。

SNDSEL.STIM[3:0]ビットで指定した時間が経過するとブザー出力は自動的に停止し、同時にSNDINTF.EDIFビット(サウンド出力終了割り込みフラグ)が1にセットされます。SNDINTF.SBSYビットは0にクリアされます。

図16.4.3.1にワンショットブザーモードのブザー出力タイミングを示します。

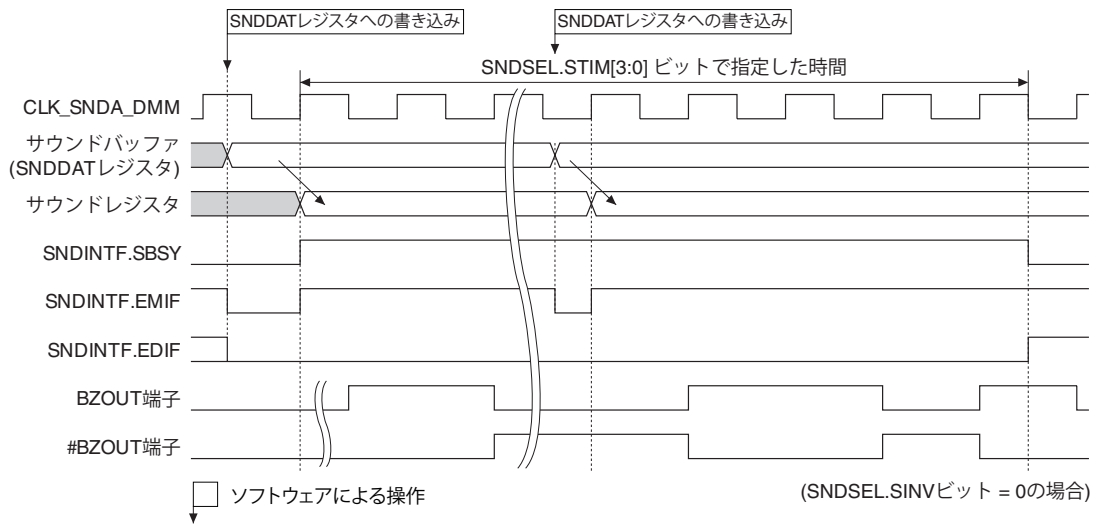


図16.4.3.1 ワンショットブザーモードのブザー出力タイミング

## 16.4.4 メロディモードの出力

メロディモードは、サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)に逐次書き込まれるデータに従ってメロディ付きのブザー信号を生成して出力します。出力開始手順と動作を以下に示します。

### メロディ出力開始手順

- SNDSSELレジスタの以下のビットを設定する。
  - SNDSSEL.MOSEL[1:0]ビットを0x2に設定する (メロディモードに設定)
  - SNDSSEL.STIM[3:0]ビットを設定する (テンポを設定)
- サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)の以下のビットにデータを書き込む。(サウンド出力を開始)
  - SNDDAT.MDTIビット (タイの有無を設定)
  - SNDDAT.MDRSビット (音符/休符の設定)
  - SNDDAT.SLEN[5:0]ビット (音長を設定)
  - SNDDAT.SFRQ[7:0]ビット (音階を設定)
- SNDINTF.EMIFビットが1になったことを確認する(割り込み使用可)。
- メロディの終了まで、2と3を繰り返す。

### メロディ出力動作

サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)にデータが書き込まれると、SNDINTF.EMIFビット(サウンドバッファエンプティ割り込みフラグ)が0にクリアされ、SNDA\_DMMはサウンド出力動作を開始します。

データ書き込み後、内部トリガ信号により、サウンドバッファのデータがサウンドレジスタにロードされます。同時にSNDINTF.EMIFビットとSNDINTF.SBSYビットが1にセットされます。出力端子からは、指定したサウンドが出力されます。

次のトリガまでに、サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)にデータが書き込まれないと、サウンド出力は停止し、同時にSNDINTF.EDIFビット(サウンド出力終了割り込みフラグ)が1にセットされます。SNDINTF.SBSYビットは0にクリアされます。

図16.4.4.1にメロディモードの動作タイミングを示します。

## 16 サウンドジェネレータ(SNDA\_DMM)

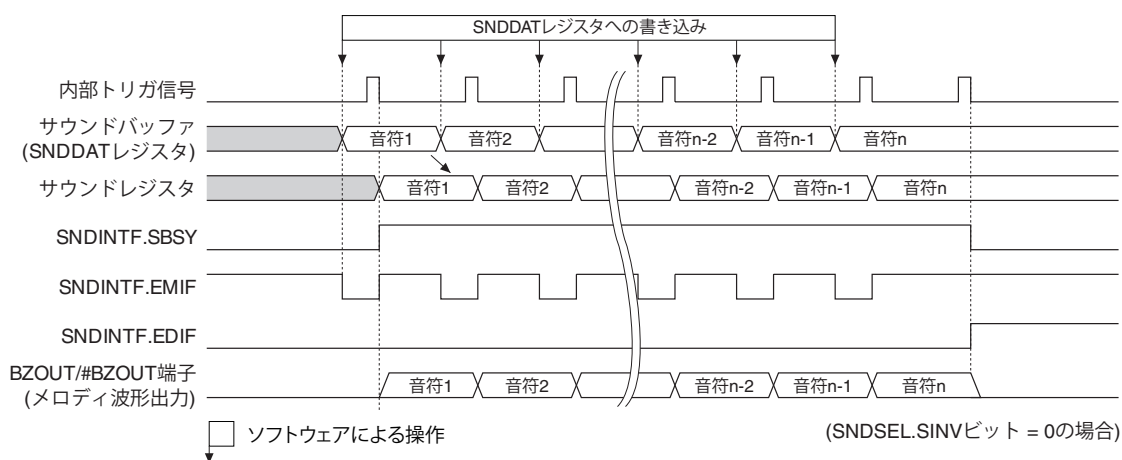


図16.4.4.1 メロディモードの動作タイミング

### メロディ出力波形の設定

#### 音符/休符(音長)の指定

音符/休符をSNDDAT.MDRSビットとSNDDAT.SLEN[5:0]ビットで設定します。

表16.4.4.1 音符/休符の指定(fCLK\_SNDA\_DMM = 32,768 Hzの場合)

SNDDAT.SLEN[5:0]ビット	SNDDAT.MDRSビット	
	0: 音符	1: 休符
0x0f	2分音符	2分休符
0x0b	付点4分音符	付点4分休符
0x07	4分音符	4分休符
0x05	付点8分音符	付点8分休符
0x03	8分音符	8分休符
0x01	16分音符	16分休符
0x00	32分音符	32分休符
その他	設定禁止	

#### タイの指定

SNDDAT.MDTIビットを1に設定するとタイが有効になり、本ビットをセットした音符と次の音符を連続して演奏します。スラーを指定することはできません。

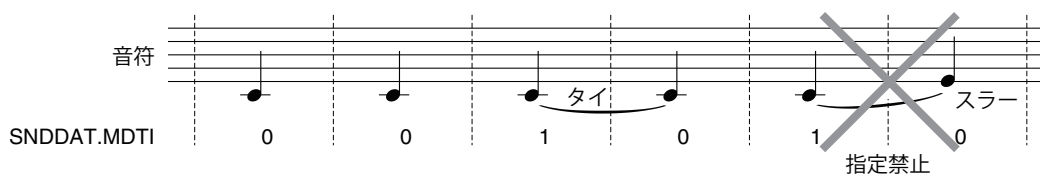


図16.4.4.2 タイ

#### 音階の指定

音階をSNDDAT.SFRQ[7:0]ビットで設定します。

表16.4.4.2 音階の指定(fCLK\_SNDA\_DMM = 32,768 Hzの場合)

SNDDAT.SFRQ[7:0]ビット	音階	周波数 [Hz]
0xf8	C3	131.60
0xea	C#3 / D♭3	139.44
0xdd	D3	147.60
0xd1	D#3 / E♭3	156.04
0xc5	E3	165.49
0xba	F3	175.23
0xaf	F#3 / G♭3	186.18
0xa5	G3	197.40
0x9c	G#3 / A♭3	208.71
0x93	A3	221.41

SNDDAT.SFRQ[7:0]ビット	音階	周波数 [Hz]
0x8b	A#3 / B♭3	234.06
0x83	B3	248.24
0x7c	C4	262.14
0x75	C#4 / D♭4	277.69
0x6e	D4	295.21
0x68	D#4 / E♭4	312.08
0x62	E4	330.99
0x5c	F4	352.34
0x57	F#4 / G♭4	372.36
0x52	G4	394.80
0x4e	G#4 / A♭4	414.78
0x49	A4	442.81
0x45	A#4 / B♭4	468.11
0x41	B4	496.48
0x3d	C5	528.52
0x3a	C#5 / D♭5	555.39
0x37	D5	585.14
0x33	D#5 / E♭5	630.15
0x30	E5	668.73
0x2e	F5	697.19
0x2b	F#5 / G♭5	744.73
0x29	G5	780.19
0x26	G#5 / A♭5	840.21
0x24	A5	885.62
0x22	A#5 / B♭5	936.23
0x20	B5	992.97
0x1e	C6	1057.03

### 16.4.5 DMM連動モード

SNDSSEL.CONTビットにより、通常モードとDMM連動モードを切り替えることができます。

#### 通常モード(SNDSSEL.CONTビット = 0)

前節までの説明のとおり、サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)への書き込みによりブザー出力を開始します。DMMの状態はブザー出力に影響を与えません。

#### DMM連動モード(SNDSSEL.CONTビット = 1)

このモードでは、サウンドバッファ(SNDDATレジスタ)への書き込み時にブザー出力を開始しません。DMMコントローラの導通チェックで導通状態を検出すると、DMMコントローラからブザー出力制御信号がSNDA\_DMMに入力され、その時点のサウンド出力モードおよびサウンドバッファの設定内容に従ってブザー信号がBZOUTおよび#BZOUT端子から出力されます。導通チェック結果が非導通状態になると、DMMコントローラからのブザー出力制御信号はOFFとなり、ブザー出力が停止します。導通チェック結果が非導通状態の間、BZOUT端子はLOWを出力し続けます。このとき、#BZOUT端子はSNDSSEL.SINVビットの設定(出力端子の駆動モード)に従ったレベルを出力します。

## 16.5 割り込み

SNDA\_DMMには、表16.5.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表16.5.1 SNDA\_DMMの割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
サウンドバッファ エンプティ	SNDINTF.EMIF	サウンドバッファ (SNDDATレジスタ)のデータがサウンドレジスタに転送されたとき、またはSNDCTL.SSTPビットに1を書き込んだとき	SNDDATレジスタへの書き込み
サウンド出力終了	SNDINTF.EDIF	サウンド出力が終了したとき	1書き込み、またはSNDDATレジスタへの書き込み

割り込みフラグには、それぞれに対応する割り込みイネーブルビットがあります。それらのビットによって割り込みをイネーブルにした割り込みフラグのセット時にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。

## 16.6 制御レジスタ

### SNDA\_DMM Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SNDCLK	15-9	–	0x00	–	R	–
	8	DBRUN	0	H0	R/W	
	7	–	0	–	R	
	6-4	CLKDIV[2:0]	0x0	H0	R/W	
	3-2	–	0x0	–	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15–9 Reserved**

**Bit 8 DBRUN**

このビットは、DEBUGモード時にSNDA\_DMM動作クロックを供給するか否か設定します。  
 1 (R/W): DEBUGモード時にクロックを供給  
 0 (R/W): DEBUGモード時はクロック供給を停止

**Bit 7 Reserved**

**Bits 6–4 CLKDIV[2:0]**

これらのビットは、SNDA\_DMM動作クロックの分周比を選択します。

**Bits 3–2 Reserved**

**Bits 1–0 CLKSRC[1:0]**

これらのビットは、SNDA\_DMMのクロックソースを選択します。

表16.6.1 クロックソースと分周比の設定

SNDCLK. CLKDIV[2:0]ビット	SNDCLK.CLKSRC[1:0]ビット					
	0x0	0x1	0x2	0x3		
	IOSC	OSC1	OSC3	EXOSC		
0x7	Reserved	1/1	Reserved	1/1		
0x6						
0x5					1/128	1/512
0x4					1/64	1/256
0x3					1/32	1/128
0x2					1/16	1/64
0x1					1/8	1/32
0x0					1/4	1/16

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

注: SNDCLKレジスタは、SNDCTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

### SNDA\_DMM Select Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SNDSEL	15-12	–	0x0	–	R	–
	11-8	STIM[3:0]	0x0	H0	R/W	
	7-4	–	0x0	–	R	
	3	CONT	0	H0	R/W	
	2	SINV	0	H0	R/W	
	1-0	MOSEL[1:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15–12 Reserved**

**Bits 11–8 STIM[3:0]**

これらのビットは、テンポ(メロディモード選択時)、またはワンショットブザー出力期間(ワンショットブザーモード選択時)を選択します。

表16.6.2 テンポ/ワンショットブザー出力期間の選択( $f_{CLK\_SNDA\_DMM} = 32,768$  Hzの場合)

SNDSEL. STIM[3:0]ビット	テンポ (= 4分音符/分)	ワンショットブザー 出力期間 [ms]
0xf	30	250.0
0xe	32	234.4
0xd	34.3	218.8
0xc	36.9	203.1
0xb	40	187.5
0xa	43.6	171.9
0x9	48	156.3
0x8	53.3	140.6
0x7	60	125.0
0x6	68.6	109.4
0x5	80	93.8
0x4	96	78.1
0x3	120	62.5
0x2	160	46.9
0x1	240	31.3
0x0	480	15.6

注: SNDINTF.SBSYビット = 1の間の変更は禁止します。

#### Bits 7–4 Reserved

#### Bit 3 CONT

このビットは、DMM連動モードを選択します。

1 (R/W): DMM連動モード

0 (R/W): 通常モード

詳細は、“DMM連動モード”を参照してください。

#### Bit 2 SINV

このビットは、出力端子の駆動モードを選択します。

1 (R/W): ノーマル駆動モード

0 (R/W): ダイレクト駆動モード

詳細は、“出力端子の駆動モード”を参照してください。

#### Bits 1–0 MOSEL[1:0]

これらのビットは、サウンド出力モードを選択します。

表16.6.3 サウンド出力モードの選択

SNDSEL.MOSEL[1:0]ビット	サウンド出力モード
0x3	Reserved
0x2	メロディモード
0x1	ワンショットブザーモード
0x0	ノーマルブザーモード

## SNDA\_DMM Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SNDCTL	15–9	–	0x00	–	R	–
	8	SSTP	0	H0	R/W	
	7–1	–	0x00	–	R	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

#### Bits 15–9 Reserved

#### Bit 8 SSTP

このビットは、サウンド出力を停止します。

1 (W): サウンド出力停止

0 (W): 無効

1 (R): 停止処理中

0 (R): 停止完了/停止中



## 16 サウンドジェネレータ(SNDA\_DMM)

ノーマルブザーモード時のブザー出力を停止するためのビットです。1書き込み後、サウンド出力が終了した時点で0にクリアされます。ワンショットブザーモード/メロディモード時も、本ビットへの1書き込みによりサウンド出力を強制終了することができます。

### Bits 7-1 Reserved

#### Bit 0 MODEN

このビットは、SNDA\_DMMの動作をイネーブルにします。

1 (R/W): SNDA\_DMM動作イネーブル(動作クロックが供給されます。)

0 (R/W): SNDA\_DMM動作ディスエーブル(動作クロックが停止します。)

## SNDA\_DMM Data Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SNDDAT	15	MDTI	0	H0	R/W	-
	14	MDRS	0	H0	R/W	
	13-8	SLEN[5:0]	0x00	H0	R/W	
	7-0	SFRQ[7:0]	0xff	H0	R/W	

このレジスタはサウンドバッファとして機能します。このレジスタへのデータの書き込みによりサウンド出力を開始します。設定データの詳細は、“ブザー出力波形の設定(ノーマルブザーモード/ワンショットブザーモード)”および“メロディ出力波形の設定”を参照してください。

#### Bit 15 MDTI

このビットは、メロディモード時にタイ(本ビットをセットした音符と直後の音符の連続演奏)を指定します。

1 (R/W): タイ有効

0 (R/W): タイ無効

連続する音符は同音程の場合に限られます。したがって、スラーを指定することはできません。音程が異なる連続演奏の指定は無視されます。

ノーマルブザーモード/ワンショットブザーモード時も、このビットの設定は無視されます。

#### Bit 14 MDRS

このビットは、メロディモード時に休符と音符のどちらを出力するか選択します。

1 (R/W): 休符

0 (R/W): 音符

休符を選択した出力期間は、BZOUT端子がLOWに、#BZOUT端子がHIGHに固定されます。ノーマルブザーモード/ワンショットブザーモード時は、このビットの設定は無視されます。

#### Bits 13-8 SLEN[5:0]

これらのビットは、音長(メロディモード選択時)、またはブザー信号のデューティ比(ノーマルブザーモード/ワンショットブザーモード選択時)を設定します。

#### Bits 7-0 SFRQ[7:0]

これらのビットは、音階(メロディモード選択時)、またはブザー信号の周波数(ノーマルブザーモード/ワンショットブザーモード選択時)を設定します。

注: ・ノーマルブザーモード/ワンショットブザーモードでは、SNDDAT.SFRQ[7:0]ビットの下位6ビット(SNDDAT.SFRQ[5:0]ビット)のみ有効です。SNDDAT.SFRQ[7:6]ビットは常に0x0に設定してください。

- ・SNDDATレジスタは、16ビット以外のサイズでは書き込みができません。8ビットサイズの書き込みは無視されます。

## SNDA\_DMM Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SNDINTF	15-9	–	0x00	–	R	–
	8	SBSY	0	H0	R	
	7-2	–	0x00	–	R	
	1	EMIF	1	H0	R	Cleared by writing to the SNDDAT register.
	0	EDIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1 or writing to the SNDDAT register.

**Bits 15-9 Reserved**

**Bit 8 SBSY**

このビットは、サウンド出力の状態を示します。(図16.4.2.1、図16.4.3.1、図16.4.4.1参照)

1 (R): 出力中

0 (R): 待機中

**Bits 7-2 Reserved**

**Bit 1 EMIF**

**Bit 0 EDIF**

これらのビットは、SNDA\_DMM割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア

0 (W): 無効

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

SNDINTF.EMIFビット: サウンドバッファエンプティ割り込み

SNDINTF.EDIFビット: サウンド出力終了割り込み

## SNDA\_DMM Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
SNDINTE	15-8	–	0x00	–	R	–
	7-2	–	0x00	–	R	
	1	EMIE	0	H0	R/W	
	0	EDIE	0	H0	R/W	

**Bits 15-2 Reserved**

**Bit 1 EMIE**

**Bit 0 EDIE**

これらのビットは、SNDA\_DMMの割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

各ビットと割り込みの対応は以下のとおりです。

SNDINTE.EMIEビット: サウンドバッファエンプティ割り込み

SNDINTE.EDIEビット: サウンド出力終了割り込み

# 17 LCDドライバ(LCD4B)

## 17.1 概要

LCD4Bは、LCDパネルを駆動するLCDドライバです。主な機能と特長を以下に示します。

- フレーム周波数を16段階に設定可能
- 通常表示の他、全点灯、全消灯、白黒反転表示機能を搭載
- セグメント端子、コモン端子の反転割り当てが可能
- コモン出力のパーシャル駆動機能を搭載
- セグメント出力のnライン反転交流駆動機能を搭載
- LCDコントラストを32段階に調整可能
- 1/3バイアス電源を内蔵(外部印加も可能、分圧抵抗内蔵)
- 1フレームごとに割り込みを発生可能

図17.1.1にLCD4Bの構成を示します。

表17.1.1 S1C17M02/M03のLCD4B構成

項目	S1C17M02	S1C17M03
対応セグメント数	最大64セグメント (16SEG × 4COM)	最大128セグメント (32SEG × 4COM)
SEG/COM出力	16SEG × 1~4COM	32SEG × 1~4COM
駆動バイアス	1/3バイアス	
内蔵表示データRAM	16/バイト	32/バイト
LCD電源	内部生成モード/ 外部印加モード1/2/3	
LFRO出力	あり	

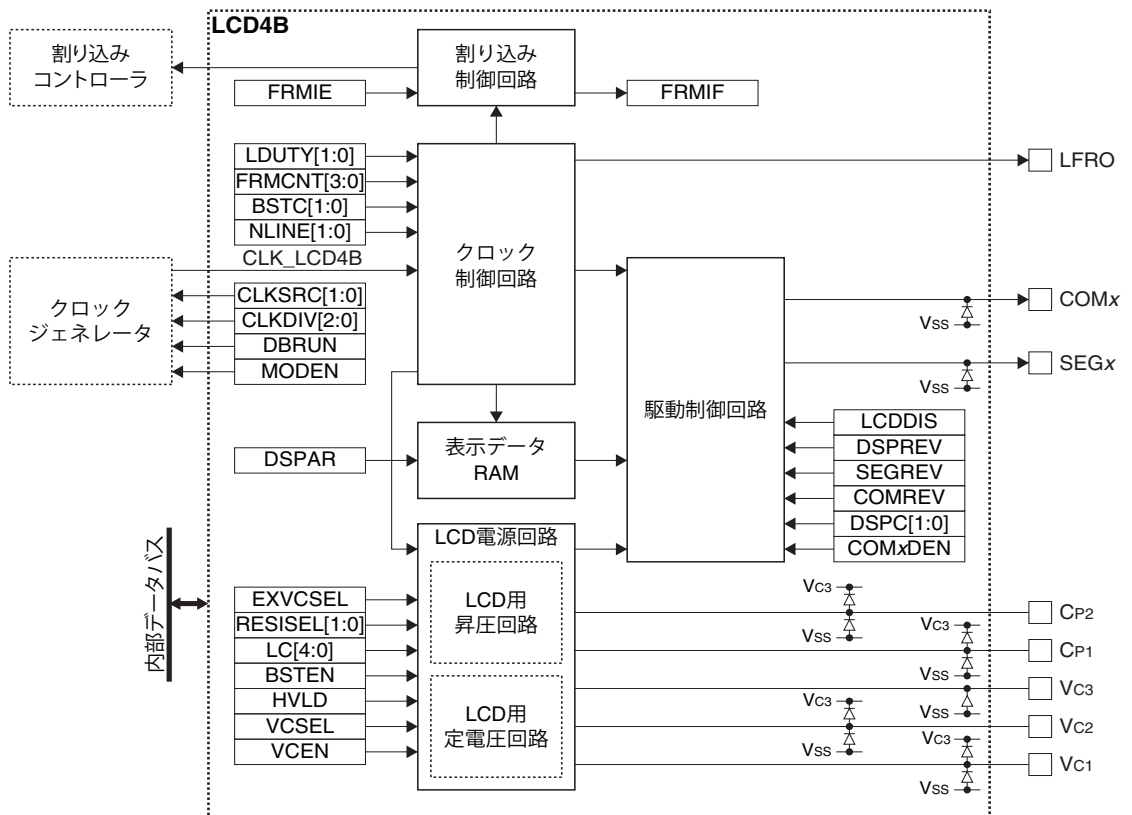


図17.1.1 LCD4Bの構成

## 17.2 出力端子と外部接続

### 17.2.1 出力端子一覧

表17.2.1.1にLCD4B端子の一覧を示します。

表17.2.1.1 LCD4B端子一覧

端子名	I/O <sup>*1</sup>	イニシャル状態 <sup>*1</sup>	機能
COM0-3	A	Hi-Z / O (L) <sup>*2</sup>	コモンデータ出力専用端子
SEG0-7	A	Hi-Z / O (L) <sup>*2</sup>	セグメントデータ出力専用端子
SEG8-15	A	Hi-Z / O (L) <sup>*2</sup>	汎用入出力/セグメントデータ出力兼用端子
SEG16-31	A	Hi-Z / O (L) <sup>*2</sup>	汎用入出力/セグメントデータ出力兼用端子(S1C17M02には未実装)
LFRO	O	O (L)	フレーム信号モニタ出力端子
Vc1	P	-	LCD/パネル駆動電源端子
Vc2	P	-	LCD/パネル駆動電源端子
Vc3	P	-	LCD/パネル駆動電源端子
CP1	A	-	LCD昇圧コンデンサ接続端子
CP2	A	-	LCD昇圧コンデンサ接続端子

\*1: 端子機能をLCD4Bに切り換えた時点の状態 \*2: LCD4CTL.LCDDISビット = 1のとき

これらのLCD4B端子と他の機能がポートを共有している場合、LCD4Bを動作させる前にLCD4Bの出力機能をポートに割り当てる必要があります。詳細は“入出力ポート”の章を参照してください。

注: Vc1～Vc3端子の出力を外部回路の駆動には絶対に使用しないでください。

- ・ LCD/パネルを接続する場合は、LCD4CTL.LCDDISビットを1に設定してください。0のまま使用すると、LCD/パネルの特性が変動する可能性があります。

### 17.2.2 外部との接続

LCD4BとLCDパネルとの接続を、図17.2.2.1に示します。

注: パネルが接続されている状態では、表示をしていない場合もパネルのバイアスを確定させるために、必ずLCD4CTL.LCDDISビットを1にしてください。

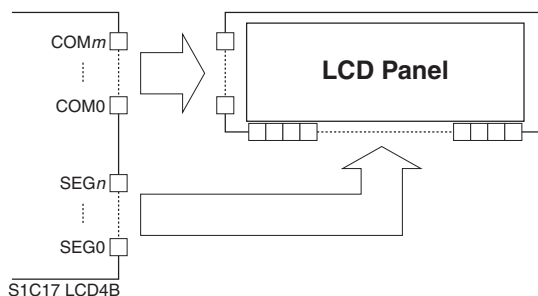


図17.2.2.1 LCD4BとLCDパネルの接続例

## 17.3 クロック設定

### 17.3.1 LCD4Bの動作クロック

LCD4Bを使用する場合、クロックジェネレータからLCD4B動作クロックCLK\_LCD4BをLCD4Bに供給する必要があります。CLK\_LCD4Bの供給は以下の手順で制御してください。

1. クロックソースが停止している場合は、クロックジェネレータでイネーブルにする(“電源、リセット、クロック”の章の“クロックジェネレータ”を参照)。
2. LCD4CLKレジスタの以下のビットを設定する。
  - LCD4CLK.CLKSRC[1:0]ビット (クロックソースの選択)
  - LCD4CLK.CLKDIV[2:0]ビット (クロック分周比の選択 = クロック周波数の設定)

CLK\_LCD4B周波数は32 kHz近辺に設定してください。

### 17.3.2 SLEEPモード時のクロック供給

SLEEPモード時にLCD4Bを使用する場合は、LCD4B動作クロックCLK\_LCD4Bのクロックソースに対応したCLGOSC.xxxxSLPCビットに0を書き込み、CLK\_LCD4Bを供給し続ける必要があります。

### 17.3.3 DEBUGモード時のクロック供給

DEBUGモード時のCLK\_LCD4Bの供給はLCD4CLK.DBRUNビットで制御します。

LCD4CLK.DBRUNビット = 0の場合、DEBUGモードに移行するとLCD4BへのCLK\_LCD4Bの供給が停止します。その後通常モードに戻ると、CLK\_LCD4Bの供給が再開します。CLK\_LCD4Bの供給が停止するとLCD4Bの動作は停止し、表示OFFになりますが、レジスタはDEBUGモードへ移行前の状態に保持されます。

LCD4CLK.DBRUNビット = 1の場合、DEBUGモード時もCLK\_LCD4Bの供給は停止せず、LCD4Bは動作を継続します。

### 17.3.4 フレーム周波数

LCD4Bのフレーム信号は、CLK\_LCD4Bを分周して生成します。この分周比を、駆動デューティごとに異なる16種類からLCD4TIM1.FRMCNT[3:0]ビットで選択することにより、フレーム周波数を設定することができます。フレーム周波数は次の式で求められます。

$$f_{FR} = \frac{f_{CLK\_LCD4B}}{16 \times (FRMCNT + 1) \times (LDUTY + 1)} \quad (\text{式17.1})$$

ここで

$f_{FR}$ : フレーム周波数 [Hz]

$f_{CLK\_LCD4B}$ : LCD4B動作クロック周波数 [Hz]

FRMCNT: LCD4TIM1.FRMCNT[3:0]ビット設定値(0~15)

LDUTY: LCD4TIM1.LDUTY[1:0]ビット設定値(0~3)

$f_{CLK\_LCD4B} = 32,768$  Hzの場合を例に、設定可能なフレーム周波数の一覧を表17.3.4.1に示します。

表17.3.4.1 フレーム周波数の設定( $f_{CLK\_LCD4B} = 32,768$  Hzの場合)

LCD4TIM1. FRMCNT[3:0]ビット	フレーム周波数 [Hz]			
	1/4デューティ	1/3デューティ	1/2デューティ	スタティック
0xf	32.0	42.7	64.0	128.0
0xe	34.1	45.5	68.3	136.5
0xd	36.6	48.8	73.1	146.3
0xc	39.4	52.5	78.8	157.5
0xb	42.7	56.9	85.3	170.7
0xa	46.5	62.1	93.1	186.2
0x9	51.2	68.3	102.4	204.8
0x8	56.9	75.9	113.8	227.6
0x7	64.0	85.3	128.0	256.0
0x6	73.1	97.5	146.3	292.6
0x5	85.3	113.8	170.7	341.3
0x4	102.4	136.5	204.8	409.6
0x3	128.0	170.7	256.0	512.0
0x2	170.7	227.6	341.3	682.7
0x1	256.0	341.3	512.0	1,024.0
0x0	512.0	682.7	1,024.0	2,048.0

## 17.4 LCD電源

LCD駆動用電圧 $V_{C1} \sim V_{C3}$ は、内蔵のLCD電源回路(LCD用定電圧回路とLCD用昇圧回路)で生成可能です。また、外部からひとつまたはすべてを供給することもできます。

### 17.4.1 内部生成モード

LCD駆動用電圧 $V_{C1} \sim V_{C3}$ をすべてチップ内部で生成するモードです。

内部生成モードにするには、LCD4PWR.EXVCSELビットを0に設定した後、LCD4PWR.VCENビットとLCD4PWR.BSTENビットを1に設定し、内蔵のLCD用定電圧回路とLCD用昇圧回路を両方ONします。LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビットは0x0に設定し、LCD用内蔵分割抵抗を無効にします。内部生成モードの外部結線例を図17.4.1.1に示します。

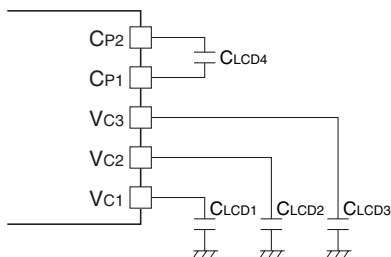


図17.4.1.1 内部生成モード外部結線例

### 17.4.2 外部印加モード1

LCD駆動用電圧 $V_{C1} \sim V_{C3}$ をすべて外部から印加するモードです。

外部印加モード1にするには、LCD4PWR.EXVCSELビットを1に設定すると共に、LCD4PWR.VCENビットとLCD4PWR.BSTENビットを0に設定し、内蔵のLCD用定電圧回路とLCD用昇圧回路を両方OFFします。LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビットは0x0に設定し、LCD用内蔵分割抵抗を無効にします。外部印加モード1の外部結線例を図17.4.2.1に示します。

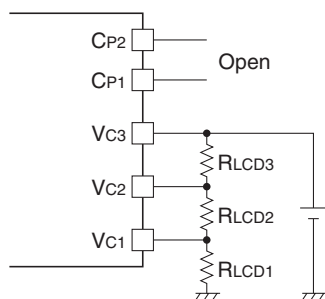


図17.4.2.1 外部印加モード1外部結線例(抵抗分割)

### 17.4.3 外部印加モード2

LCD駆動用電圧 $V_{C1} \sim V_{C2}$ のうち1つを外部から印加し、残りを内部で生成するモードです。

外部印加モード2にするには、LCD4PWR.EXVCSELビットを1に設定すると共に、LCD4PWR.VCENビットを0に設定して内蔵のLCD用定電圧回路はOFFし、LCD4PWR.BSTENビットを1に設定してLCD用昇圧回路をONします。LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビットは0x0に設定し、LCD用内蔵分割抵抗を無効にします。外部印加モード2の外部結線例を図17.4.3.1に示します。

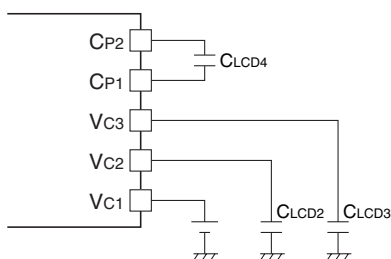


図17.4.3.1 外部印加モード2外部結線例(V<sub>C1</sub>印加時)

### 17.4.4 外部印加モード3

LCD駆動用電圧 $V_{C3}$ を外部から印加し、内蔵のLCD用分割抵抗を用いて $V_{C1}$ と $V_{C2}$ を生成するモードです。外部印加モード3にするには、LCD4PWR.EXVCSELビットを1に設定すると共に、LCD4PWR.VCENビットとLCD4PWR.BSTENビットを0に設定し、内部のLCD用定電圧回路とLCD用昇圧回路を両方OFFします。さらに、LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビットを0x1、0x2、または0x3に設定し、パネル負荷に応じたLCD用内蔵分割抵抗を選択します。なお、LCDの負荷変動を考慮して、 $V_{C1}$ ~ $V_{C3}$ 端子へのコンデンサの接続を推奨します。外部印加モード3の外部結線例を図17.4.4.1に示します。

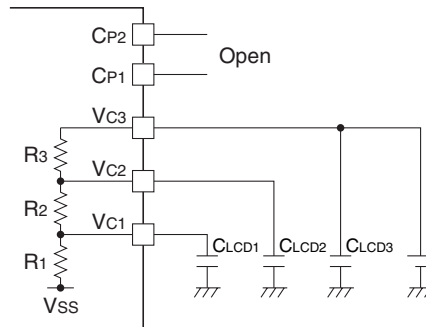


図17.4.4.1 外部印加モード3外部結線例

### 17.4.5 LCD電源回路の設定

#### 内部生成モードを使用する場合

LCD用定電圧回路で生成する昇圧用基準電圧を、電源電圧 $V_{DD}$ に応じて選択します。“電気的特性”の章の“LCDドライバ(LCD4B)特性”を参考にLCD4PWR.VCSELビットを設定してください。基準電圧 $V_{C2}$ の方が、基準電圧 $V_{C1}$ よりも消費電流が少なくなります。

また、LCD用定電圧回路はLCD4PWR.HVLDビットを1に設定すると重負荷保護モードになり、 $V_{C1}$ ~ $V_{C3}$ 出力の安定化を図ります。液晶表示に濃淡が現れる場合などに設定してください。重負荷保護モードでは、通常動作時より消費電流が多くなります。したがって、必要なとき以外は重負荷保護モードに設定しないでください。

#### 内部生成モードまたは外部印加モード2を使用する場合

LCD用昇圧回路が使用する昇圧用クロックの周波数を、LCD4TIM2.BSTC[1:0]ビットで設定します。実機にて評価を行い、 $V_{C1}$ ~ $V_{C3}$ 出力が最も安定する周波数に設定してください。

#### 外部印加モード3を使用する場合

LCD用内部分割抵抗を用いて、外部印加する $V_{C3}$ から $V_{C1}$ 、 $V_{C2}$ を生成することができます。抵抗値は外部パネル負荷に応じて調整可能で、LCD4PWR.REGISEL[1:0]ビットで設定します。

#### LCDコントラスト調整

LCDパネルのコントラストは、内部生成モードでのみLCD4PWR.LC[4:0]ビットによって調整できます。調整範囲については、“電気的特性”の章の“LCDドライバ(LCD4B)特性”を参照してください。

## 17.5 動作

### 17.5.1 初期設定

LCD4Bは、以下の手順により初期設定を行います。

1. LCD4Bの出力機能をポートに割り当てる。(“入出力ポート”の章を参照)
2. LCD4CLK.CLKSRC[1:0]ビットとLCD4CLK.CLKDIV[2:0]ビットを設定する。(動作クロックを設定)
3. LCD4CTLレジスタの以下のビットを設定する。
  - LCD4CTL.MODENビットに1を書き込み (LCD4B動作クロックイネーブル)
  - LCD4CTL.LCDDISビットに1を書き込み (表示OFF時のLCDドライバ端子ディスチャージイネーブル)
4. LCD4TIM1レジスタの以下のビットを設定する。
  - LCD4TIM1.LDUTY[1:0]ビット (駆動デューティの設定)
  - LCD4TIM1.FRMCNT[3:0]ビット (フレーム周波数の設定)
5. LCD4TIM2レジスタの以下のビットを設定する。
  - LCD4TIM2.NLINE[1:0]ビット (nライン反転交流駆動の設定)
  - LCD4TIM2.BSTC[1:0]ビット (昇圧クロック周波数の設定)
6. LCD4PWR.EXVCSSELビットを設定する。(外部印加モード/内部生成モードの選択)
7. LCD4PWRレジスタの以下のビットを設定する。
  - LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット (内蔵分圧抵抗の選択)
  - LCD4PWR.VCENビット (LCD用定電圧回路イネーブル)
  - LCD4PWR.VCSELビット (昇圧用基準電圧の設定)
  - LCD4PWR.BSTENビット (LCD用昇圧回路イネーブル)
  - LCD4PWR.LC[4:0]ビット (LCDコントラスト初期値)
8. LCD4DSPレジスタの以下のビットを設定する。
  - LCD4DSP.DSPARビット (表示領域の選択)
  - LCD4DSP.COMREVビット (COM端子割り付け方向選択)
  - LCD4DSP.SEGREVビット (SEG端子割り付け方向選択)
9. 表示データを表示データRAMに書き込む。
10. 割り込みを使用する場合は以下のビットを設定する。
  - LCD4INTF.FRMIFFビットに1を書き込み (割り込みフラグをクリア)
  - LCD4INTE.FRMIIEビットを1に設定 (LCD4B割り込みイネーブル)

### 17.5.2 表示のON/OFF

LCDの表示状態はLCD4DSP.DSPC[1:0]ビットによって制御します。

表17.5.2.1 LCD表示制御

LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット	LCD表示
0x3	全消灯(スタティック駆動)
0x2	全点灯
0x1	通常表示
0x0	表示OFF

表示OFFを選択するとLCD駆動電圧の供給が停止し、LCD4CTL.LCDDISビット = 1の場合はLCDドライバ端子の出力がすべてV<sub>SS</sub>レベルとなります。

全点灯および全消灯はLCDドライバが出力する駆動波形を直接制御するもので、表示データRAMのデータは変更されません。また、コモン端子は全点灯ではダイナミック駆動、全消灯ではスタティック駆動となります。この機能を使用することにより、表示データメモリを変更せずに表示を点滅させることができます。



注: 外部印加モードに設定してLCD電源を外部から供給している場合、表示OFFを選択したときに、V<sub>CS</sub>の電荷を以下の手順によりディスチャージする必要があります。

1. 外部電源をOFFする。
2. LCD4PWR.EXVCSELビットを0に設定する。 (内部生成モードの選択)
3. LCD4PWR.EXVCSELビットを1に設定する。 (外部印加モードの選択)

### 17.5.3 反転表示

表示データRAMのデータを変更せずに、制御ビットの操作のみでLCDパネルの表示を反転(白黒反転)させることができます。LCD4DSP.DSPREVビットを0に設定すると表示が反転し、1にすると通常の表示に戻ります。ただし、LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x3(全消灯)の場合、表示は反転しません。

### 17.5.4 駆動デューティの切り換え

駆動デューティはLCD4TIM1.LDUTY[1:0]ビットにより1/4~1/2、またはスタティック駆動に切り換えることができます。表17.5.4.1にLCD4TIM1.LDUTY[1:0]ビットの設定と駆動デューティ、最大表示セグメント数の対応を示します。

表17.5.4.1 駆動デューティの設定

LCD4TIM1. LDUTY[1:0]ビット	デューティ	有効コモン端子	有効セグメント端子		最大表示セグメント数	
			S1C17M02	S1C17M03	S1C17M02	S1C17M03
0x3	1/4	COM0~3	SEG0~15	SEG0~31	64	128
0x2	1/3	COM0~2			48	96
0x1	1/2	COM0~1			32	64
0x0	スタティック	COM0			16	32

未使用のコモン端子からはOFF波形(消灯波形)が出力されます。

### 17.5.5 駆動波形

図17.5.5.1~図17.5.5.4に、駆動デューティ別の駆動波形の例を示します。

# 17 LCDドライバ(LCD4B)

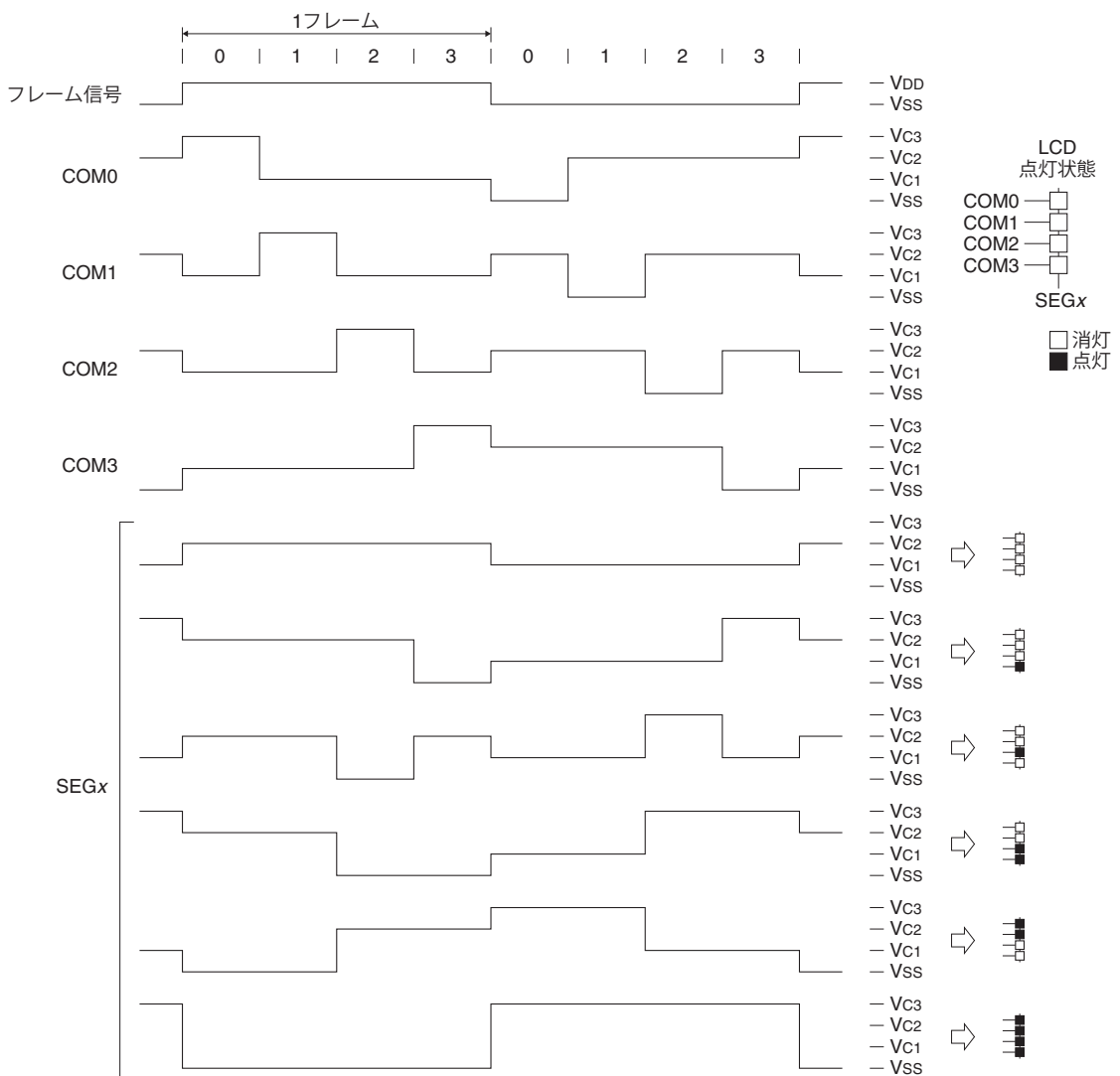


図17.5.5.1 1/4デューティの駆動波形

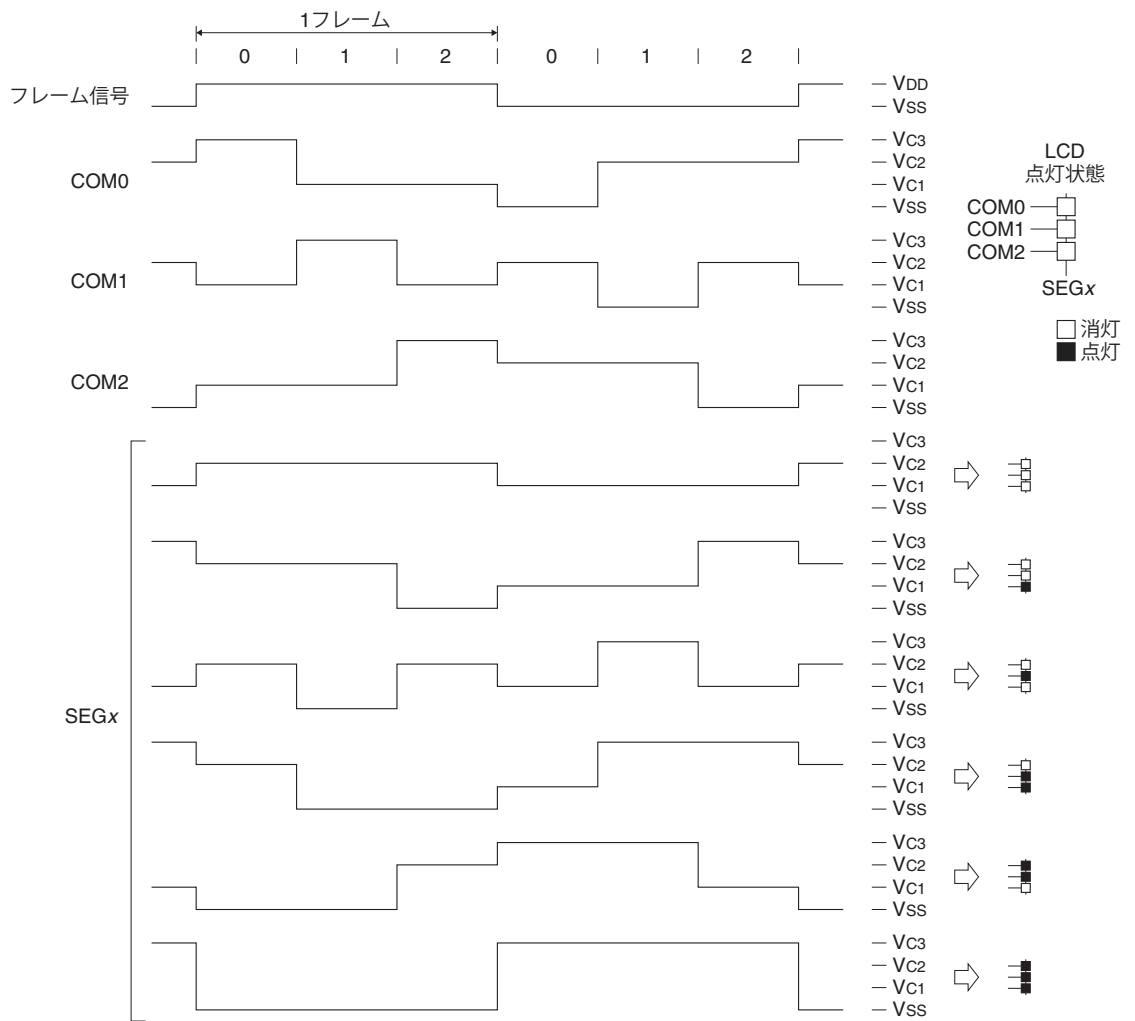


図17.5.5.2 1/3デューティの駆動波形

## 17 LCDドライバ(LCD4B)

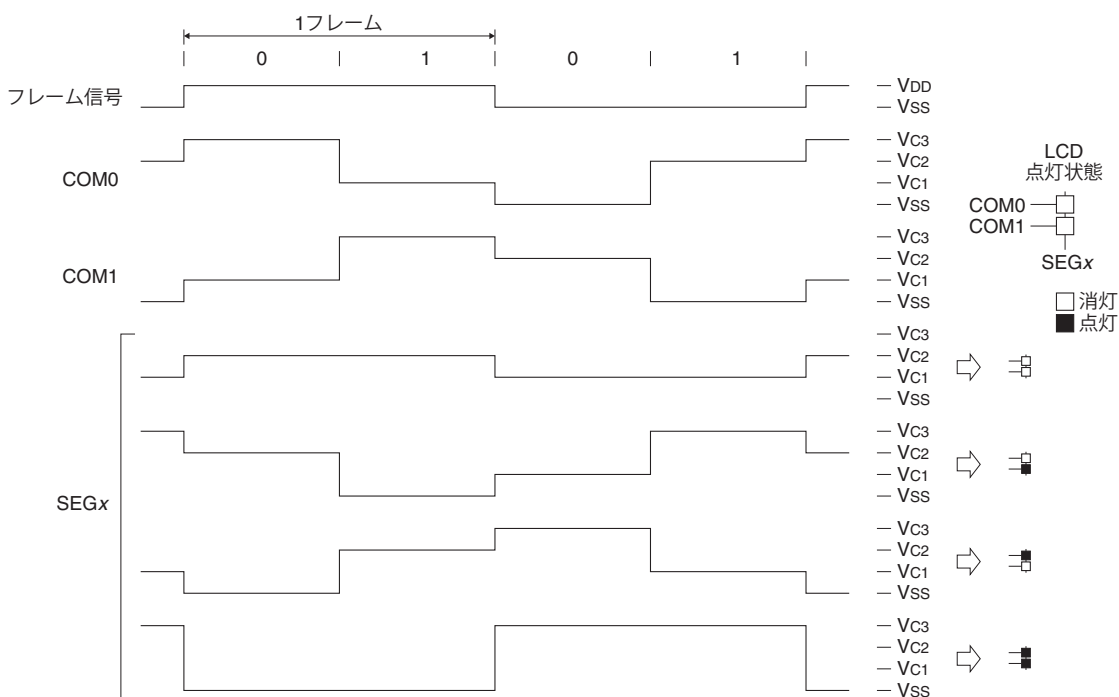


図17.5.5.3 1/2デューティの駆動波形

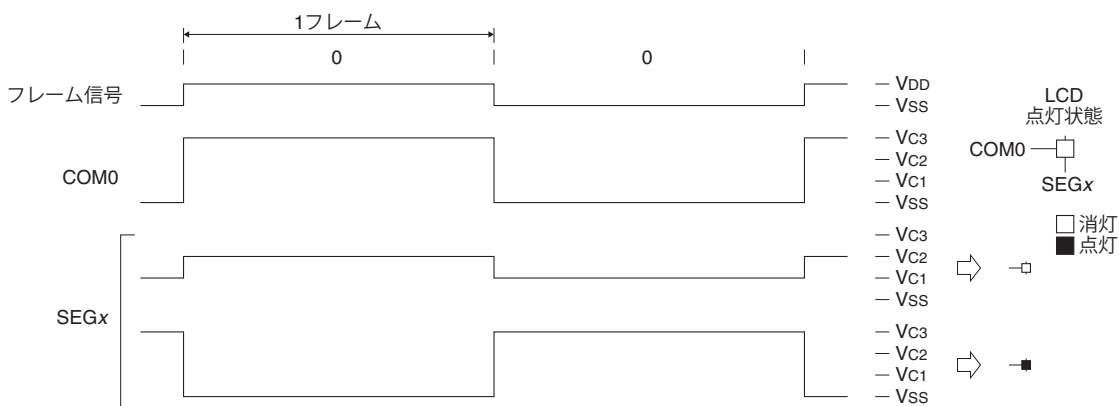


図17.5.5.4 スタティック駆動波形

### 17.5.6 コモン出力パーシャル駆動

LCD4COMC\*.COMxDENビット( $x = \text{COM No.}$ )を0に設定することによって、表示データRAMの内容にかかわらず、任意のコモン出力をOFF波形(消灯波形)にすることができます。コモン出力パーシャル駆動機能は、表示を必要な箇所に制限し、消費電力を低減できます。

### 17.5.7 セグメント出力nライン反転交流駆動

クロストークなどの表示品質低下が生じたときに、nライン反転交流駆動機能を使用することで、表示品質を改善できることがあります。nライン反転交流駆動機能を使用するには、LCD4TIM2.NLINE[1:0]ビットで反転するライン数を選択します。設定値は、実機評価を行い、決定してください。ただし、nライン反転交流駆動機能を使用すると、消費電流が増加します。

表17.5.7.1 反転ライン数の選択

LCD4TIM2.NLINE[1:0]ビット	反転ライン数
0x3	3ライン
0x2	2ライン
0x1	1ライン
0x0	通常駆動

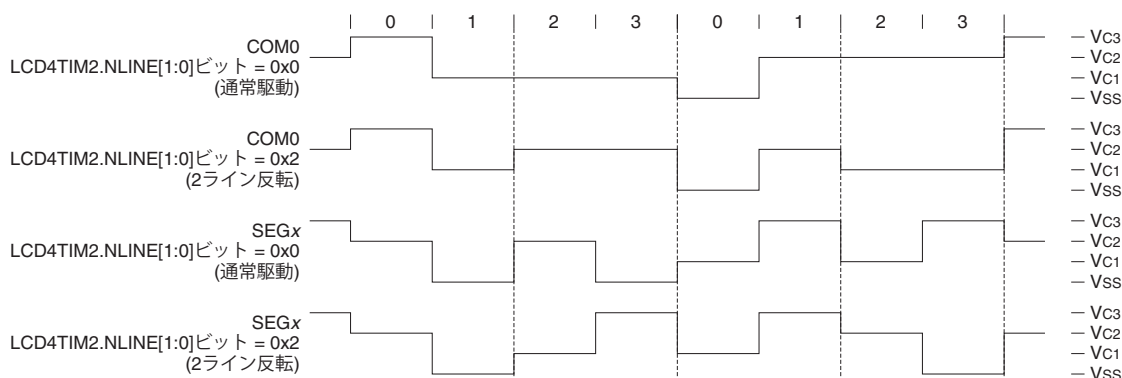


図17.5.7.1 1/4デューティの通常駆動時と2ライン反転時の駆動波形

## 17.6 表示データRAM

表示データRAMはアドレス0x7000を先頭として割り付けられています。表示データRAMのメモリビットとコモン/セグメント端子の対応は以下の選択条件により変わります。

- 駆動デューティ(1/4～1/2、またはスタティック駆動)
- セグメント端子割り付け(通常または反転)
- コモン端子割り付け(通常または反転)

表示データRAMとコモン/セグメント端子の対応を、駆動デューティ別に図17.6.3.1～図17.6.3.4に示します。

LCDパネル上のセグメントに対応する表示データRAMのビットに1を書き込むと、そのセグメントが点灯し、0を書き込むと消灯します。

表示データRAMは、リード/ライト可能なRAM構造となっているため、論理演算命令(リードモディファイライト命令)等によるビット単位の制御を行うことができます。

また、表示に使用しない領域は、汎用RAMとして使用することができます。

### 17.6.1 表示領域の選択

表示データRAM内には2画面分の領域を確保することができ、LCD4DSP.DSPARビットによって画面の切り換えを行うことができます。LCD4DSP.DSPARビットを0に設定した場合は表示領域0、1に設定した場合は表示領域1が選択されます。

### 17.6.2 セグメント端子割り付け

セグメント端子に対する表示データRAMアドレスの割り当てをLCD4DSP.SEGREVビットで反転することができます。LCD4DSP.SEGREVビットを1に設定すると、セグメント端子に対してメモリアドレスが昇順に割り当てられます。0に設定するとセグメント端子に対してメモリアドレスが降順に割り当てられます。

### 17.6.3 コモン端子割り付け

コモン端子に対する表示データRAMビットの割り当てをLCD4DSP.COMREVビットで反転することができます。LCD4DSP.COMREVビットを1に設定すると、コモン端子に対してメモリビットが昇順に割り当てられます。0に設定するとコモン端子に対してメモリビットが降順に割り当てられます。

## 17 LCDドライバ(LCD4B)

未使用領域(汎用RAM)  
 未実装領域

### 1/4デューティ

ビット	アドレス										LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0
D0	0x7000	0x7001	表示領域0				...	0x701e	0x701f	COM0		COM3
D1										COM1		COM2
D2										COM2		COM1
D3										COM3		COM0
D4											X	X
D5												
D6												
D7												
D0	0x7020	0x7021	表示領域1				...	0x703e	0x703f	COM0		COM3
D1										COM1		COM2
D2										COM2		COM1
D3										COM3		COM0
D4											X	X
D5												
D6												
D7												
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...				SEG14	SEG15	X			
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG15	SEG14	...				SEG1	SEG0				

(1) S1C17M02

ビット	アドレス										LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0
D0	0x7000	0x7001	表示領域0				...	0x701e	0x701f	COM0		COM3
D1										COM1		COM2
D2										COM2		COM1
D3										COM3		COM0
D4											X	X
D5												
D6												
D7												
D0	0x7020	0x7021	表示領域1				...	0x703e	0x703f	COM0		COM3
D1										COM1		COM2
D2										COM2		COM1
D3										COM3		COM0
D4											X	X
D5												
D6												
D7												
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...				SEG30	SEG31	X			
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG31	SEG30	...				SEG1	SEG0				

(2) S1C17M03

図17.6.3.1 表示データRAMマップ(1/4デューティ)

## 1/3デューティ

ビット	アドレス						LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0		
D0	0x7000 0x7001	表示領域0				0x700e 0x700f	...	0x701e 0x701f	COM0	COM3
D1									COM1	COM2
D2									COM2	COM1
D3										
D4										
D5										
D6										
D7										
D0	0x7020 0x7021	表示領域1				0x702e 0x702f	...	0x703e 0x703f	COM0	COM3
D1									COM1	COM2
D2									COM2	COM1
D3										
D4										
D5										
D6										
D7										
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...		SEG14	SEG15				
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG15	SEG14	...		SEG1	SEG0				

(1) S1C17M02

ビット	アドレス						LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0		
D0	0x7000 0x7001	表示領域0				0x701e 0x701f	...	0x701e 0x701f	COM0	COM2
D1									COM1	COM1
D2									COM2	COM0
D3										
D4										
D5										
D6										
D7										
D0	0x7020 0x7021	表示領域1				0x703e 0x703f	...	0x703e 0x703f	COM0	COM2
D1									COM1	COM1
D2									COM2	COM0
D3										
D4										
D5										
D6										
D7										
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...		SEG30	SEG31				
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG31	SEG30	...		SEG1	SEG0				

(2) S1C17M03

図17.6.3.2 表示データRAMマップ(1/3デューティ)

1/2デューティ

ビット	アドレス						LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0																		
D0	0x7000	0x7001	表示領域0				0x701e	0x701f	COM0	COM3																
D1			COM1	COM2																						
D2	0x7020	0x7021	表示領域1				0x703e	0x703f	COM0	COM1																
D1			COM1	COM0																						
D2			0x7014	0x7015	...				0x701e	0x701f	COM0	COM1														
D3					0x7030	0x7031							...				0x703e	0x703f								
D4													0x7014	0x7015	...				0x701e	0x701f						
D5															0x7030	0x7031					...				0x703e	0x703f
D6																					0x7014	0x7015	...			
D7	0x7030	0x7031	...				0x703e	0x703f																		
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...				SEG14	SEG15	COM0	COM1																
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG15	SEG14	...				SEG1	SEG0																		

(1) S1C17M02

ビット	アドレス						LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0																		
D0	0x7000	0x7001	表示領域0				0x701e	0x701f	COM0	COM1																
D1			COM1	COM0																						
D2	0x7020	0x7021	表示領域1				0x703e	0x703f	COM0	COM1																
D1			COM1	COM0																						
D2			0x7030	0x7031	...				0x703e	0x703f	COM0	COM1														
D3					0x7014	0x7015							...				0x701e	0x701f								
D4													0x7030	0x7031	...				0x703e	0x703f						
D5															0x7014	0x7015					...				0x701e	0x701f
D6																					0x7030	0x7031	...			
D7	0x7014	0x7015	...				0x701e	0x701f																		
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...				SEG30	SEG31	COM0	COM1																
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG31	SEG30	...				SEG1	SEG0																		

(2) S1C17M03

図17.6.3.3 表示データRAMマップ(1/2デューティ)



## スタティック駆動

ビット	アドレス										LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0	
D0	表示領域0										COM0	COM3	
D1	0x7000	0x7001					0x700e	0x700f	...	0x701e	0x701f	X	X
D2													
D3													
D4													
D5													
D6													
D7													
D0	表示領域1										COM0		
D1	0x7020	0x7021					0x702e	0x702f	...	0x703e	0x703f	X	X
D2													
D3													
D4													
D5													
D6													
D7													
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...				SEG14	SEG15	X				
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG15	SEG14	...				SEG1	SEG0	X				

(1) S1C17M02

ビット	アドレス										LCD4DSP. COMREV ビット=1	LCD4DSP. COMREV ビット=0
D0	表示領域0										COM0	COM0
D1	0x7000	0x7001					0x701e	0x701f	X	X		
D2												
D3												
D4												
D5												
D6												
D7												
D0	表示領域1										COM0	COM0
D1	0x7020	0x7021					0x703e	0x703f	X	X		
D2												
D3												
D4												
D5												
D6												
D7												
LCD4DSP.SEGREV ビット=1	SEG0	SEG1	...				SEG30	SEG31			X	
LCD4DSP.SEGREV ビット=0	SEG30	SEG31	...				SEG1	SEG0	X			

(2) S1C17M03

図17.6.3.4 表示データRAMマップ(スタティック駆動)

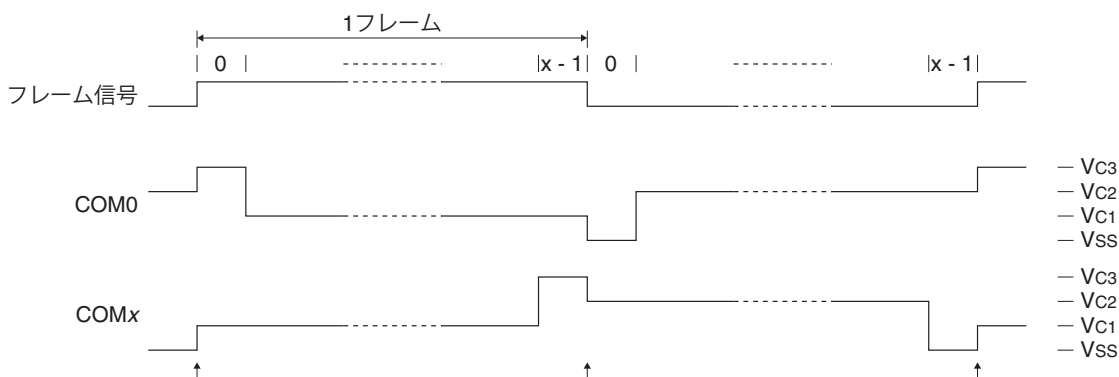
## 17.7 割り込み

LCD4Bには、表17.7.1に示す割り込みを発生させる機能があります。

表17.7.1 LCD4Bの割り込み機能

割り込み	割り込みフラグ	セット	クリア
フレーム	LCD4INTF.FRMIIF	フレームの切り換わり	1書き込み

割り込みフラグには、対応する割り込みイネーブルビットがあります。割り込みがイネーブルになっているときに割り込みフラグがセットされた場合にのみ、割り込みコントローラへ割り込み要求が出力されます。割り込み発生時の制御については、“割り込みコントローラ”の章を参照してください。



## 17.8 制御レジスタ

### LCD4B Clock Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4CLK	15-9	-	0x00	-	R	-
	8	DBRUN	1	H0	R/W	
	7	-	0	-	R	
	6-4	CLKDIV[2:0]	0x0	H0	R/W	
	3-2	-	0x0	-	R	
	1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

#### Bits 15-9 Reserved

#### Bit 8 DBRUN

このビットは、DEBUGモード時にLCD4B動作クロックを供給するか否か設定します。  
 1 (R/W): DEBUGモード時にクロックを供給  
 0 (R/W): DEBUGモード時はクロック供給を停止

#### Bit 7 Reserved

#### Bits 6-4 CLKDIV[2:0]

これらのビットは、LCD4B動作クロックの分周比を選択します。

#### Bits 3-2 Reserved

#### Bits 1-0 CLKSRC[1:0]

これらのビットは、LCD4Bのクロックソースを選択します。

表17.8.1 クロックソースと分周比の設定

LCD4CLK. CLKDIV[2:0]ビット	LCD4CLK.CLKSRC[1:0]ビット				
	0x0	0x1	0x2	0x3	
	IOSC	OSC1	OSC3	EXOSC	
0x7	Reserved	1/1	Reserved	1/1	
0x6					
0x5					1/128
0x4					1/64
0x3					1/32
0x2					1/16
0x1					1/8
0x0					1/4

(注) 本ICが対応していない発振回路/外部入力をクロックソースとして選択することはできません。

注: LCD4CLKレジスタは、LCD4CTL.MODENビット = 0のときのみ設定変更が可能です。

## LCD4B Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4CTL	15–8	–	0x00	–	R	–
	7–2	–	0x00	–	R	
	1	LCDDIS	0	H0	R/W	
	0	MODEN	0	H0	R/W	

### Bits 15–2 Reserved

#### Bit 1 LCDDIS

このビットは、表示OFFを選択したときのSEG/COM端子のディスチャージ動作をイネーブルにします。

1 (R/W): SEG/COM端子のディスチャージ動作イネーブル

0 (R/W): SEG/COM端子のディスチャージ動作ディスエーブル

このビットを1に設定して表示OFFを選択すると、SEG/COM端子はLOWレベルを出力します。0に設定して表示OFFを選択すると、SEG/COM端子はHi-Zになります。

#### Bit 0 MODEN

このビットは、LCD4Bの動作をイネーブルにします。

1 (R/W): LCD4B動作イネーブル

0 (R/W): LCD4B動作ディスエーブル

このビットを1に設定すると、動作クロックがLCD4Bに供給されます。

注: LCDパネル表示中にLCD4CTL.MODENビットを1から0に変更すると、LCD表示が自動的にOFFし、LCD4DSP.DSPC[1:0]ビットが0x0になります。また、LCD用定電圧回路が自動的にOFFし、LCD4PWR.VCENビットが0になります。

## LCD4B Timing Control Register 1

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4TIM1	15–12	–	0x0	–	R	–
	11–8	FRMCNT[3:0]	0x7	H0	R/W	
	7–2	–	0x00	–	R	
	1–0	LDUTY[1:0]	0x3	H0	R/W	

### Bits 15–12 Reserved

#### Bits 11–8 FRMCNT[3:0]

これらのビットは、フレーム周波数を設定します。詳細は“フレーム周波数”を参照してください。

### Bits 7–2 Reserved

## 17 LCDドライバ(LCD4B)

### Bits 1–0 LDUTY[1:0]

これらのビットは、駆動デューティを設定します。詳細は“駆動デューティの切り換え”を参照してください。

## LCD4B Timing Control Register 2

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4TIM2	15–10	–	0x00	–	R	–
	9–8	BSTC[1:0]	0x1	H0	R/W	
	7–2	–	0x00	–	R	
	1–0	NLINE[1:0]	0x0	H0	R/W	

### Bits 15–10 Reserved

### Bits 9–8 BSTC[1:0]

これらのビットは、LCD昇圧回路の昇圧用クロック周波数を選択します。

表17.8.2 昇圧用クロック周波数

LCD4TIM2.BSTC[1:0]ビット	昇圧用クロック周波数 [Hz]
0x3	fCLK_LCD4B/64
0x2	fCLK_LCD4B/32
0x1	fCLK_LCD4B/16
0x0	fCLK_LCD4B/4

fCLK\_LCD4B: LCD4B動作クロック周波数 [Hz]

### Bits 7–2 Reserved

### Bits 1–0 NLINE[1:0]

これらのビットは、nライン反転交流駆動機能をイネーブルにすると共に、反転ライン数を設定します。詳細は“セグメント出力nライン反転交流駆動”を参照してください。

## LCD4B Power Control Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4PWR	15	EXVCSSEL	1	H0	R/W	–
	14–13	RESISEL[1:0]	0x0	H0	R/W	
	12–8	LC[4:0]	0x00	H0	R/W	
	7–5	–	0x0	–	R	
	4	BSTEN	0	H0	R/W	
	3	–	0	–	R	
	2	HVLD	0	H0	R/W	
	1	VCSEL	0	H0	R/W	
0	VCEN	0	H0	R/W		

### Bit 15 EXVCSSEL

このビットは、LCD駆動用電圧の供給方法(外部印加モードまたは内部生成モード)を選択します。

1 (R/W): 外部印加モード

0 (R/W): 内部生成モード

注: LCD4PWR.EXVCSSELビットを0に設定した場合は、LCD電源端子とGND間がショートするため、絶対に外部からVc1~Vc3端子に電圧を印加しないでください。

### Bits 14–13 RESISEL[1:0]

これらのビットは、LCD用内部分割抵抗値を選択します。

表17.8.3 LCD内部抵抗調整

LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット	内部抵抗
0x3	抵抗値大
0x2	↓
0x1	
0x0	内部分割抵抗を使用しない

**Bits 12–8 LC[4:0]**

これらのビットは、LCDパネルのコントラストを設定します。

表17.8.4 LCDコントラスト調整

LCD4PWR.LC[4:0]ビット	コントラスト
0x1f	高い(濃)
0x1e	↑
⋮	⋮
0x01	↓
0x00	低い(淡)

**Bits 7–5 Reserved****Bit 4 BSTEN**

このビットは、LCD用昇圧回路をON/OFFします。

1 (R/W): LCD用昇圧回路ON

0 (R/W): LCD用昇圧回路OFF

詳細は“LCD電源”を参照してください。

**Bit 3 Reserved****Bit 2 HVLD**

このビットは、LCD用定電圧回路を重負荷保護モードに設定します。

1 (R/W): 重負荷保護モード

0 (R/W): 通常モード

詳細は“LCD用定電圧回路の設定”を参照してください。

**Bit 1 VCSEL**

このビットは、LCD定電圧回路の出力(昇圧用基準電圧)を設定します。

1 (R/W): Vc2

0 (R/W): Vc1

詳細は“LCD用定電圧回路の設定”を参照してください。

注: 外部印加モード時は、LCD4PWR.VCSELビット = 0に設定してください。

**Bit 0 VCEN**

このビットは、LCD用定電圧回路をON/OFFします。

1 (R/W): LCD用定電圧回路ON

0 (R/W): LCD用定電圧回路OFF

詳細は“LCD電源”を参照してください。

注: LCD4PWR.VCENビットを1に設定する前に、LCD4PWR.EXVCSELビットを0に設定してください。また、LCD4PWR.EXVCSELビットを1に設定すると、自動的にLCD4PWR.VCENビットは0にクリアされます。

**LCD4B Display Control Register**

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4DSP	15–8	–	0x00	–	R	–
	7	–	0	–	R	
	6	SEGREV	1	H0	R/W	
	5	COMREV	1	H0	R/W	
	4	DSPREV	1	H0	R/W	
	3	–	0	–	R	
	2	DSPAR	0	H0	R/W	
	1–0	DSPC[1:0]	0x0	H0	R/W	

**Bits 15–7 Reserved**

## 17 LCDドライバ(LCD4B)

### Bit 6 SEGREV

このビットは、セグメント端子の割り付け方向を選択します。

1 (R/W): 通常割り付け

0 (R/W): 反転割り付け

詳細は図17.6.3.1～図17.6.3.4を参照してください。

### Bit 5 COMREV

このビットは、コモン端子の割り付け方向を選択します。

1 (R/W): 通常割り付け

0 (R/W): 反転割り付け

詳細は図17.6.3.1～図17.6.3.4を参照してください。

### Bit 4 DSPREV

このビットは、LCD表示の白黒反転を制御します。

1 (R/W): 通常表示

0 (R/W): 反転表示

### Bit 3 Reserved

### Bit 2 DSPAR

このビットは、表示データRAMの表示領域を切り換えます。

1 (R/W): 表示領域1

0 (R/W): 表示領域0

### Bits 1-0 DSPC[1:0]

これらのビットは、LCD表示のON/OFF制御、および表示モードの選択に使用します。詳細は“表示のON/OFF”を参照してください。

## LCD4B COM Pin Control Register 0

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4COMC0	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-4	-	0x0	-	R	
	3	COM3DEN	1	H0	R/W	
	2	COM2DEN	1	H0	R/W	
	1	COM1DEN	1	H0	R/W	
	0	COM0DEN	1	H0	R/W	

### Bits 15-4 Reserved

### Bits 3-0 COMxDEN

これらのビットは、COM<sub>x</sub>端子のパーシャル駆動を設定します。

1 (R/W): 通常出力

0 (R/W): OFF波形出力

## LCD4B Interrupt Flag Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4INTF	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-1	-	0x00	-	R	
	0	FRMIF	0	H0	R/W	

### Bits 15-1 Reserved

### Bit 0 FRMIF

このビットは、フレーム割り込み要因の発生状況を示します。

1 (R): 割り込み要因あり

0 (R): 割り込み要因なし

1 (W): フラグをクリア

0 (W): 無効

## LCD4B Interrupt Enable Register

Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
LCD4INTE	15-8	-	0x00	-	R	-
	7-1	-	0x00	-	R	
	0	FRMIE	0	H0	R/W	

**Bits 15-1 Reserved**

**Bit 0 FRMIE**

このビットは、フレーム割り込みをイネーブルにします。

1 (R/W): 割り込みイネーブル

0 (R/W): 割り込みディスエーブル

# 18 乗除算器(COPRO2)

## 18.1 概要

COPRO2は乗除算機能を提供するコプロセッサです。COPRO2の主な機能と特長を以下に示します。

- 乗算: 符号付き/符号なし乗算をサポート  
(16ビット×16ビット=32ビット)  
1サイクルで実行可能
- 積和演算(MAC): 符号付き/符号なし積和演算をサポート、オーバーフロー検出機能付き  
(16ビット×16ビット+32ビット=32ビット)  
1サイクルで実行可能
- 除算: 符号付き/符号なし除算をサポート  
(32ビット÷32ビット=32ビット、剰余=32ビット)  
17~20サイクルで実行可能  
オーバーフロー検出、ゼロ除算処理には未対応

図18.1.1にCOPRO2の構成を示します。

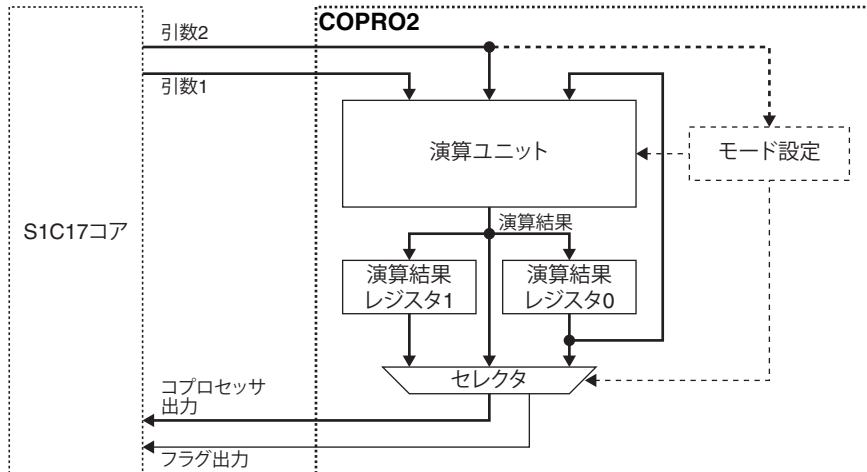


図18.1.1 COPRO2の構成

## 18.2 動作モードと出力モード

COPRO2はアプリケーションプログラムによって指定される動作モードに従って動作します。表18.2.1に示すとおり、COPRO2は11種類の動作に対応しています。

乗算、除算、積和演算の演算結果は32ビットデータです。このため、S1C17コアは1回のアクセスで結果を読み出すことができません。出力モードは、COPRO2から演算結果レジスタ0または演算結果レジスタ1の上位16ビットを読み出すか、下位16ビットを読み出すかを指定するために用意されています。

動作モードと出力モードは、7ビットのデータをCOPRO2内のモード設定レジスタに書き込むことにより指定します。書き込みには“ld.cw”命令を使用してください。

```
ld.cw %rd,%rs    %rs[6:0]がモード設定レジスタに書き込まれます。( %rd: 未使用)
ld.cw %rd,imm7  imm7[6:0]がモード設定レジスタに書き込まれます。( %rd: 未使用)
```

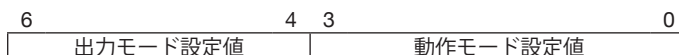


図18.2.1 モード設定レジスタ



表18.2.1 モード設定

設定値 (D[6:4])	出力モード	設定値 (D[3:0])	動作モード
0x0	下位16ビット出力モード0 コプロセッサ出力として、演算結果レジスタ0の下位16ビットが読み出せます。	0x0	初期化モード0 演算結果レジスタ0と1を0x0にクリアします。
0x1	上位16ビット出力モード0 コプロセッサ出力として、演算結果レジスタ0の上位16ビットが読み出せます。	0x1	初期化モード1 演算用の16ビット被加数を演算結果レジスタ0の下位16ビットにロードします。
0x2	下位16ビット出力モード1 コプロセッサ出力として、演算結果レジスタ1の下位16ビットが読み出せます。	0x2	初期化モード2 演算用の32ビットデータを演算結果レジスタ0にロードします。
0x3	上位16ビット出力モード1 コプロセッサ出力として、演算結果レジスタ1の上位16ビットが読み出せます。	0x3	演算結果読み出しモード 演算は行わずに、演算結果レジスタ0と1のデータを出力します。
0x4~0x7	Reserved	0x4	符号なし乗算モード 符号なし乗算を実行します。
		0x5	符号付き乗算モード 符号付き乗算を実行します。
		0x6	符号なし積和演算モード 符号なし積和演算を実行します。
		0x7	符号付き積和演算モード 符号付き積和演算を実行します。
		0x8	符号なし除算モード 符号なし除算を実行します。
		0x9	符号付き除算モード 符号付き除算を実行します。
		0xa	初期化モード3 演算用の32ビットデータを演算結果レジスタ1にロードします。
0xb~0xf	Reserved		

## 18.3 乗算

乗算機能は、“ $A(32\text{ビット}) = B(16\text{ビット}) \times C(16\text{ビット})$ ”を実行します。

乗算実行手順の一例を以下に示します。

1. モードを0x04(符号なし乗算、下位16ビット出力モード0)または0x05(符号付き乗算、下位16ビット出力モード0)に設定する。
2. 16ビット被乗数(B)と16ビット乗数(C)を、“ld.ca”命令を使用してCOPRO2に転送する。
3. 演算結果の1/2(下位16ビット = A[15:0])とフラグの状態を読み出す。
4. モードを0x13(演算結果読み出し、上位16ビット出力モード0)に設定する。
5. 演算結果の残りの1/2(上位16ビット = A[31:16])を読み出す。

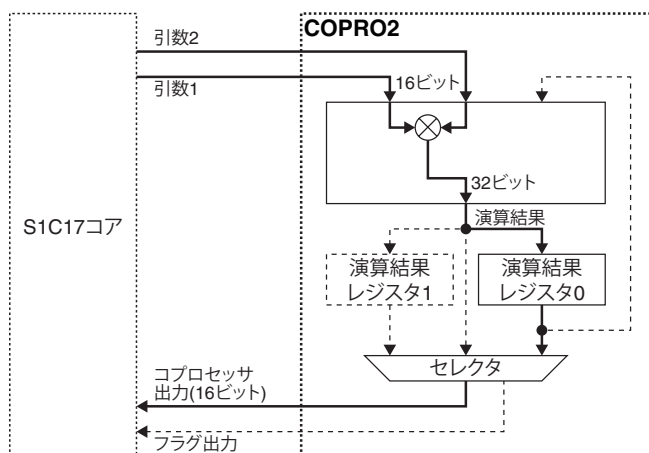


図18.3.1 乗算モードのデータ経路

表18.3.1 乗算モードの動作

モード設定値	命令	動作	フラグ	備考
0x04 または 0x05	ld.ca %rd,%rs  (ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ← %rd × %rs %rd ← res0[15:0] %rd ← res0[15:0]	psr (CVZN) ← 0b0000	演算結果レジスタ0は他の演算によって再書き込みが行われるまで、演算結果を保持します。
0x14 または 0x15	ld.ca %rd,%rs  (ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ← %rd × %rs %rd ← res0[31:16] res0[31:0] ← %rd × imm7/16 %rd ← res0[31:16]		

res0: 演算結果レジスタ0

例:

```
ld.cw %r0,0x04 ; モード設定(符号なし乗算モード & 下位16ビット出力モード0)
ld.ca %r0,%r1 ; “res0[31:0] = %r0[15:0] × %r1[15:0]”を実行し、結果の下位16ビットを%r0レジスタにロード
ld.cw %r0,0x13 ; モード設定(演算結果読み出しモード & 上位16ビット出力モード0)
ld.ca %r1,%r0 ; 結果の上位16ビットを%r1レジスタにロード
```

## 18.4 除算

除算機能は、“A(32ビット) = B(32ビット) ÷ C(32ビット), D(32ビット) = 剰余”を実行します。除算実行手順の一例を以下に示します。

1. モードを0x02(初期化モード2)に設定する。
2. 32ビット被除数(B)を、“ld.cf”命令を使用して演算結果レジスタ0に設定する。
3. モードを0x08(符号なし除算、下位16ビット出力モード0)または0x09(符号付き除算、下位16ビット出力モード0)に設定する。
4. 32ビット除数(C)を、“ld.ca”命令を使用してCOPRO2に転送する。
5. 演算結果レジスタ0(商)の1/2(下位16ビット = A[15:0])とフラグの状態を読み出す。
6. モードを0x13(演算結果読み出し、上位16ビット出力モード0)に設定する。
7. 演算結果レジスタ0(商)の残りの1/2(上位16ビット = A[31:16])を読み出す。
8. モードを0x23(演算結果読み出し、下位16ビット出力モード1)に設定する。
9. 演算結果レジスタ1(剰余)の1/2(下位16ビット = D[15:0])を読み出す。
10. モードを0x33(演算結果読み出し、上位16ビット出力モード1)に設定する。
11. 演算結果レジスタ1(剰余)の1/2(上位16ビット = D[31:16])を読み出す。

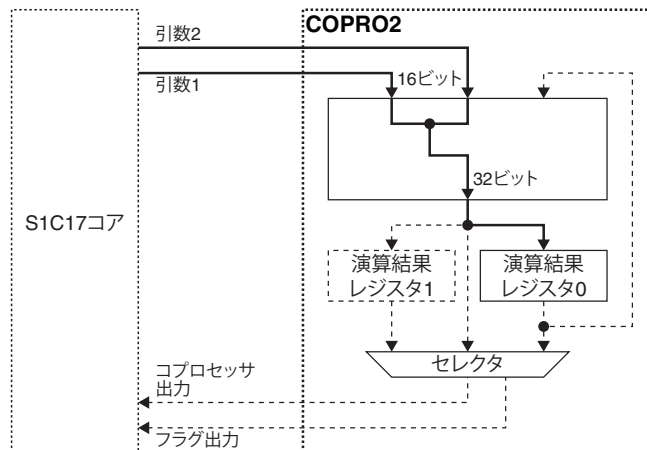


図18.4.1 初期化モード2のデータ経路

表18.4.1 演算結果レジスタ0の初期化(32ビット)

モード設定値	命令	動作	備考
0x02	ld.cf %rd,%rs	res0[31:16] ← %rd res0[15:0] ← %rs	
	(ext imm9) ld.cf %rd,imm7	res0[31:16] ← %rd res0[15:0] ← imm7/16	

res0: 演算結果レジスタ0

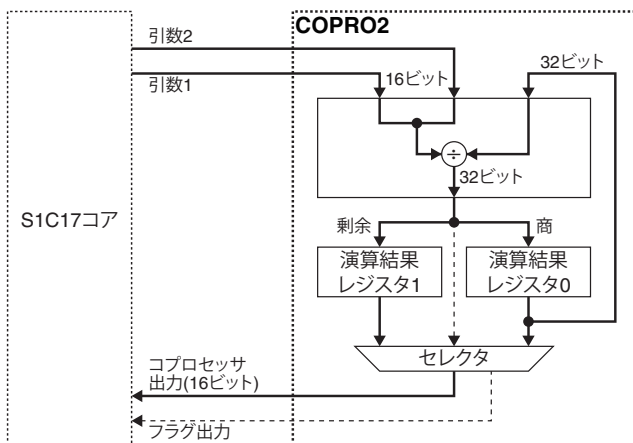


図18.4.2 除算モードのデータ経路

表18.4.2 除算モードの動作

モード設定値	命令	動作	フラグ	備考
0x08 または 0x09	ld.ca %rd,%rs	res0[31:0] ÷ {%rd, %rs} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res0[15:0](商)	psr (CVZN) ← 0b0000	演算結果レジスタ0と1は他の演算によって再書き込みが行われるまで、演算結果を保持します。  0 ÷ 0の除算には対応していません。
	(ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ÷ {%rd, imm7/16} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res0[15:0](商)		
0x18 または 0x19	ld.ca %rd,%rs	res0[31:0] ÷ {%rd, %rs} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res0[31:16](商)		
	(ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ÷ {%rd, imm7/16} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res0[31:16](商)		
0x28 または 0x29	ld.ca %rd,%rs	res0[31:0] ÷ {%rd, %rs} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res1[15:0](剰余)		
	(ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ÷ {%rd, imm7/16} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res1[15:0](剰余)		
0x38 または 0x39	ld.ca %rd,%rs	res0[31:0] ÷ {%rd, %rs} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res1[31:16](剰余)		
	(ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ÷ {%rd, imm7/16} res0[31:0] ← 商 res1[31:0] ← 剰余 %rd ← res1[31:16](剰余)		

res0: 演算結果レジスタ0、res1: 演算結果レジスタ1

例:

```
ld.cw %r0,0x02 ; モード設定(初期化モード2)
ld.cf %r0,%r1 ; 被除数{%r0,%r1}を、演算結果レジスタ0に設定
ld.cw %r0,0x08 ; モード設定(符号なし除算モード & 下位16ビット出力モード0)
ld.ca %r0,%r1 ; “res0[31:0](商), res1[31:0](剰余) = res0[31:0] ÷ {%r0[15:0], %r1[15:0]}”を実行し、
               結果(商)の下位16ビットを%r0レジスタにロード
ld.ca %r1,%r0 ; 結果(商)の下位16ビットを%r1レジスタにロード
ld.cw %r0,0x13 ; モード設定(演算結果読み出しモード & 上位16ビット出力モード0)
ld.ca %r2,%r0 ; 結果(商)の上位16ビットを%r2レジスタにロード
ld.cw %r0,0x23 ; モード設定(演算結果読み出しモード & 下位16ビット出力モード1)
ld.ca %r3,%r0 ; 結果(剰余)の下位16ビットを%r3レジスタにロード
ld.cw %r0,0x33 ; モード設定(演算結果読み出しモード & 上位16ビット出力モード1)
ld.ca %r4,%r0 ; 結果(剰余)の上位16ビットを%r4レジスタにロード
```

## 18.5 積和演算

積和演算機能は、“ $A(32\text{ビット}) = B(16\text{ビット}) \times C(16\text{ビット}) + A(32\text{ビット})$ ”を実行します。  
積和演算実行手順の一例を以下に示します。

- 初期値(A)を演算結果レジスタ0に設定する。
  - 演算結果レジスタをクリア(A=0)する場合:  
モードを0x00(初期化モード0)に設定する(別の命令によるCOPRO2への0x00の転送は不要)。
  - 16ビット値を演算結果レジスタ0にロードする場合:  
モードを0x01(初期化モード1)に設定し、“ld.cf”命令で初期値(16ビット)をCOPRO2に送る。
  - 32ビット値を演算結果レジスタ0にロードする場合:  
モードを0x02(初期化モード2)に設定し、“ld.cf”命令で初期値(32ビット)をCOPRO2に送る。
- モードを0x06(符号なし積和演算、下位16ビット出力モード0)または0x07(符号付き積和演算、下位16ビット出力モード0)に設定する。
- 必要な回数、16ビット被乗数(B)と16ビット乗数(C)を、“ld.ca”命令を使用してCOPRO2に転送する。
- 演算結果の1/2(下位16ビット = A[15:0])とフラグの状態を読み出す。
- モードを0x13(演算結果読み出し、上位16ビット出力モード0)に設定する。
- 演算結果の残りの1/2(上位16ビット = A[31:16])を読み出す。

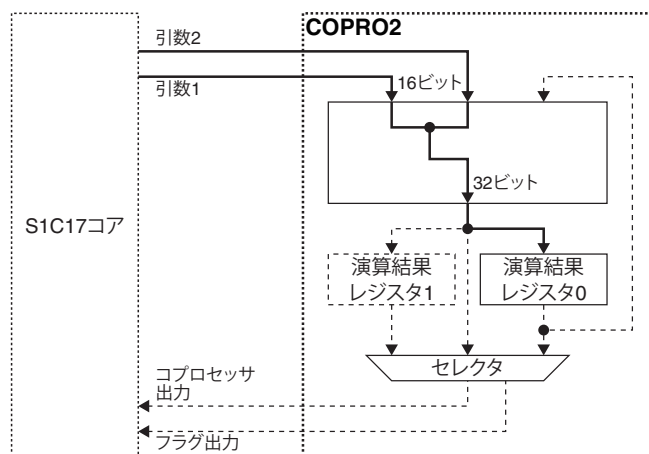


図18.5.1 初期化モード時のデータ経路

表18.5.1 演算結果レジスタ0の初期化

モード設定値	命令	動作	備考
0x00	-	res0[31:0] ← 0x0 res1[31:0] ← 0x0	動作モードの設定のみ(データの送信なし)で初期化を行います。
0x01	ld.cf %rd,%rs	res0[31:16] ← 0x0 res0[15:0] ← %rs	
	(ext imm9) ld.cf %rd,imm7	res0[31:16] ← 0x0 res0[15:0] ← imm7/16	
0x02	ld.cf %rd,%rs	res0[31:16] ← %rd res0[15:0] ← %rs	
	(ext imm9) ld.cf %rd,imm7	res0[31:16] ← %rd res0[15:0] ← imm7/16	

res0: 演算結果レジスタ0、res1: 演算結果レジスタ1

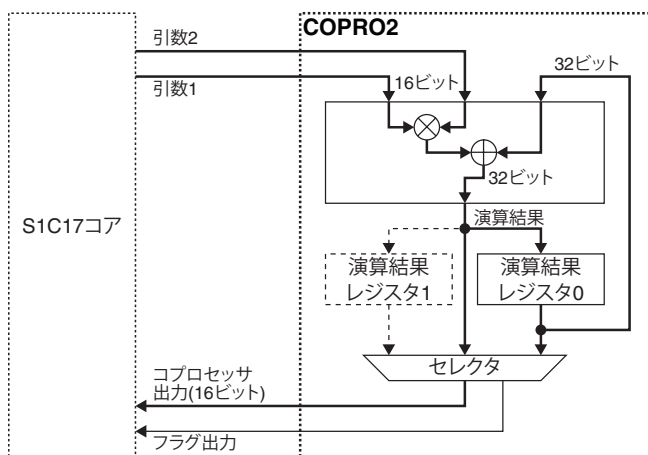


図18.5.2 積和演算モード時のデータ経路

表18.5.2 積和演算モードの動作

モード設定値	命令	動作	フラグ	備考
0x06 または 0x07	ld.ca %rd,%rs	res0[31:0] ← %rd × %rs + res0[31:0] %rd ← res0[15:0]	オーバーフローが発生した場合 psr (CVZN) ← 0b0100	演算結果レジスタ0は他の演算によって書き込みが行われるまで、演算結果を保持します。オーバーフローは符号付き積和演算でのみ検出されず(符号なし積和演算では発生しません)。
	(ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ← %rd × imm7/16 + res0[31:0] %rd ← res0[15:0]	それ以外 psr (CVZN) ← 0b0000	
0x16 または 0x17	ld.ca %rd,%rs	res0[31:0] ← %rd × %rs + res0[31:0] %rd ← res0[31:16]		
	(ext imm9) ld.ca %rd,imm7	res0[31:0] ← %rd × imm7/16 + res0[31:0] %rd ← res0[31:16]		

res0: 演算結果レジスタ0

例:

- ld.cw %r0,0x00 ; モード設定(初期化モード0)、演算結果レジスタ0を0x0000にクリア
- ld.cw %r0,0x07 ; モード設定(符号付き積和演算モード & 下位16ビット出力モード0)
- ld.ca %r0,%r1 ; “res0[31:0] = %r0[15:0] × %r1[15:0] + res0[31:0]”を実行し、結果の下位16ビットを%r0レジスタにロード
- ld.cw %r0,0x13 ; モード設定(演算結果読み出しモード & 上位16ビット出力モード0)
- ld.ca %r1,%r0 ; 結果の上位16ビットを%r1レジスタにロード

## オーバーフローフラグ(V)のセット条件

符号付き積和演算で乗算結果の符号、演算結果レジスタの符号、および演算結果の符号が以下の条件に合うとオーバーフローが発生し、オーバーフローフラグ(V)が1にセットされます。

表18.5.3 オーバーフローフラグ(V)のセット条件

モード設定値	乗算結果の符号	演算結果レジスタの符号	演算結果の符号
0x07	0(正)	0(正)	1(負)
0x07	1(負)	1(負)	0(正)

積和演算で正と正の加算を行い、結果が負になる場合、または負と負の加算を行い、結果が正になる場合にオーバーフローが発生します。オーバーフローフラグ(V)がクリアされるまで、結果はコプロセッサ内に保持されます。

## オーバーフローフラグ(V)のクリア条件

セットされたオーバーフローフラグ(V)は、積和演算のために“ld.ca”命令を実行し、オーバーフローが発生しなかった場合、あるいは演算結果読み出しモード以外で“ld.ca”命令または“ld.cf”命令を実行した場合にクリアされます。

## 18.6 演算結果の読み出し

“ld.ca”命令は32ビットの演算結果をCPUレジスタにロードできません。このため、乗算、除算、積和演算は演算結果の1/2(出力モードに従った16ビット、A[15:0]またはA[31:16])とフラグの状態をCPUレジスタに返します。演算結果の残りの1/2は、COPRO2を演算結果読み出しモードに設定して読み出します。演算結果レジスタは他の演算によって再書き込みが行われるまで、演算結果を保持します。

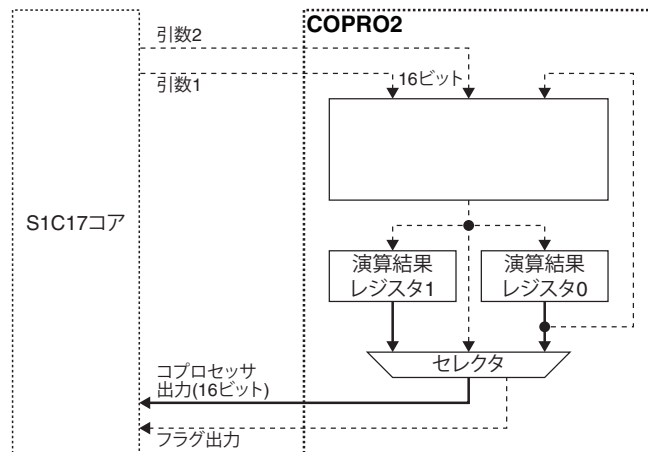


図18.6.1 演算結果読み出しモードのデータ経路

表18.6.1 演算結果読み出しモードの動作

モード設定値	命令	動作	フラグ	備考
0x03	ld.ca %rd,%rs	%rd ← res0[15:0]	psr (CVZN) ← 0b0000	この動作モードは演算結果レジスタ0と1に影響を与えません。
	ld.ca %rd,imm7	%rd ← res0[15:0]		
0x13	ld.ca %rd,%rs	%rd ← res0[31:16]		
	ld.ca %rd,imm7	%rd ← res0[31:16]		
0x23	ld.ca %rd,%rs	%rd ← res1[15:0]		
	ld.ca %rd,imm7	%rd ← res1[15:0]		
0x33	ld.ca %rd,%rs	%rd ← res1[31:16]		
	ld.ca %rd,imm7	%rd ← res1[31:16]		

res0: 演算結果レジスタ0、res1: 演算結果レジスタ1

# 19 電気的特性

## 19.1 絶対最大定格

(V<sub>SS</sub> = 0 V)

項目	記号	条件	定格値	単位
電源電圧	V <sub>DD</sub>		-0.3~7.0	V
Flashプログラミング電圧	V <sub>PP</sub>		-0.3~8.0	V
液晶電源電圧	V <sub>C1</sub>		-0.3~7.0	V
	V <sub>C2</sub>		-0.3~7.0	V
	V <sub>C3</sub>		-0.3~7.0	V
入力電圧	V <sub>I</sub>	P00-02, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, V <sub>MIN</sub> , A00-05, A10-11, A20-23, FCP, FCM	-0.3~7.0	V
		P03-07, PD0-D1, #RESET	-0.3~V <sub>DD</sub> + 0.5	V
出力電圧	V <sub>O</sub>	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D2	-0.3~V <sub>DD</sub> + 0.5	V
		A00-05, A10-11, A20-23, AGND, FCP, FCM	-0.3~7.0	V
高レベル出力電流	I <sub>OH</sub>	1端子	-10	mA
		全端子合計	-20	mA
低レベル出力電流	I <sub>OL</sub>	1端子	10	mA
		全端子合計	20	mA
動作温度	T <sub>a</sub>		-40~85	°C
保存温度	T <sub>stg</sub>		-65~125	°C

## 19.2 推奨動作条件

(V<sub>SS</sub> = 0 V) \*1

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位	
電源電圧	V <sub>DD</sub>	通常動作時	2.1	-	3.6	V	
		アナログ回路動作時	2.2	-	3.6	V	
		Flashプログラミング時	V <sub>PP</sub> 外部印加	2.2	-	3.6	V
			V <sub>PP</sub> 内部生成	2.2	-	3.6	V
		EEPROMプログラミング時	V <sub>PP</sub> 内部生成	2.2	-	3.6	V
Flashプログラミング電圧	V <sub>PP</sub>		7.3	7.5	7.7	V	
液晶電源電圧	V <sub>C1</sub>	外部印加時, V <sub>C1</sub> ≤ V <sub>C2</sub> ≤ V <sub>C3</sub> , V <sub>C1</sub> ≤ V <sub>DD</sub>	-	1.0	1.8	V	
			V <sub>C2</sub>	-	2.0	3.6	V
			V <sub>C3</sub>	*2	-	3.0	5.4
OSC1発振回路発振周波数	f <sub>OSC1</sub>	水晶発振	-	32.768	-	kHz	
EXOSC外部クロック周波数	f <sub>EXOSC</sub>	外部発振器から入力	0.016	-	6.7	MHz	
V <sub>SS</sub> ~V <sub>DD</sub> 間バイパスキャパシタ	CPW1		-	3.3	-	μF	
V <sub>SS</sub> ~V <sub>D1</sub> 間キャパシタ	CPW2		-	1	-	μF	
V <sub>SS</sub> ~V <sub>C1-3</sub> 間キャパシタ	CLCD1-3	*2	-	1	-	μF	
C <sub>P1</sub> ~C <sub>P2</sub> 間キャパシタ	CLCD4	*2	-	1	-	μF	
OSC1発振回路用ゲートキャパシタ	CG1	水晶発振回路使用時 *3	0	-	25	pF	
OSC1発振回路用ドレインキャパシタ	CD1	水晶発振回路使用時 *3	-	0	-	pF	
DSIO用プルアップ抵抗	R <sub>DBG</sub>	*4	-	10	-	kΩ	
V <sub>SS</sub> ~V <sub>PP</sub> 間キャパシタ	CVPP		-	0.1	-	μF	
DMM計測用抵抗	R <sub>VMIN</sub>		-	10	-	MΩ	
DMM計測用抵抗	RA05		-	1.11	-	MΩ	
DMM計測用抵抗	RA04		-	10	-	MΩ	
DMM計測用抵抗	RA03		-	101	-	kΩ	
DMM計測用容量	CA02		-	0.1	-	μF	
DMM計測用抵抗	RA01		-	10	-	kΩ	
DMM計測用抵抗	RA00		-	1	-	kΩ	
DMM計測用抵抗	RP <sub>TC</sub>		-	200	-	Ω	
DMM計測用抵抗	RA23		-	300	-	kΩ	
DMM計測用抵抗	RA22		-	200	-	kΩ	
FCN~FCP間キャパシタ	CFIL		-	27	-	nF	
DMM計測用抵抗	RA21		-	10	-	kΩ	
DMM計測用抵抗	RA20		-	10	-	kΩ	
DMM計測用抵抗	R <sub>I1</sub>		-	100	-	Ω	
DMM計測用抵抗	R <sub>I2</sub>		-	1	-	Ω	
DMM計測用抵抗	R <sub>I3</sub>		-	0.01	-	Ω	
V <sub>SS</sub> ~AV <sub>DDH</sub> 間キャパシタ	CAV <sub>DDH</sub>		-	1	-	μF	

## 19 電氣的特性

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
V <sub>SS</sub> ~V <sub>DD2</sub> 間キャパシタ	CVDD2		-	2.2	-	μF
C <sub>A</sub> ~C <sub>B</sub> 間キャパシタ	CFLY		-	0.1	-	μF
V <sub>SS</sub> ~V <sub>CP</sub> 間キャパシタ	CVCP		-	1	-	μF
V <sub>SS</sub> ~AGND間キャパシタ	CAGND		-	0.1	-	μF

\*1 V<sub>SS</sub>電位の変動はFlashメモリ特性(書き換え回数)に影響を与えるため、Flash書き換え中は、本体基板側のグラウンド電位に対し±0.3V以内の変動に抑えてください。

\*2 LCDドライバを使用しない場合、V<sub>C1</sub>~V<sub>C3</sub>端子はオープンにすることが可能です。また、C<sub>P1</sub>~C<sub>P2</sub>端子も使用しません。

\*3 実際の基板上で振動子のマッチング評価を行い、最終的な値を決めてください。

\*4 DSIO端子を汎用入出力ポートとして使用する場合、R<sub>DBG</sub>は不要です。

\*5 各使用部品の定数は、実際の基板上で評価を行い、最終的な値を決めてください。

## 19.3 消費電流

特記なき場合: V<sub>DD</sub> = 2.1~3.6 V, V<sub>SS</sub> = 0 V, Ta = 25°C, EXOSC = OFF, PWGVD1CTL.REGMOD[1:0]ビット = 0x0 (オートマッチックモード), FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビット = 0x1 (2サイクル)

項目	記号	条件	Ta	Min.	Typ.	Max.	単位
SLEEPモード時 消費電流	ISLP	IOSC = OFF, OSC1 = OFF, OSC3 = OFF	25°C	-	0.24	1.20	μA
			85°C	-	1.70	12.0	μA
HALTモード時 消費電流	IHALT1	IOSC = ON, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = OFF	-	-	40.0	75.0	μA
	IHALT2	IOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = OFF	-	-	0.9	2.0	μA
		IOSC = OFF, OSC1 = 32 kHz (内蔵発振)*2, OSC3 = OFF	-	-	1.8	4.2	μA
	IHALT3	IOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = 3.2 MHz (内蔵発振)*3	-	-	160	270	μA
IOSC = OFF, OSC1 = 32 kHz (内蔵発振)*2, OSC3 = 6.4 MHz (内蔵発振)*4		-	-	200	340	μA	
RUNモード時 消費電流	IRUN1*5	IOSC = ON, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = OFF, SYSCLK = IOSC	-	-	125	200	μA
		IOSC = ON, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = OFF, SYSCLK = IOSC, FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビット = 0x0 (1サイクル)	-	-	145	240	μA
	IRUN2*5	IOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = OFF, SYSCLK = OSC1	-	-	5.0	8.0	μA
		IOSC = OFF, OSC1 = 32 kHz (内蔵発振)*2, OSC3 = OFF, SYSCLK = OSC1	-	-	6.0	10.5	μA
	IRUN3*5	IOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = 3.2 MHz (内蔵発振)*3, SYSCLK = OSC3, FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビット = 0x1 (2サイクル)	-	-	540	850	μA
		IOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz*1, OSC3 = 6.4 MHz (内蔵発振)*4, SYSCLK = OSC3, FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビット = 0x2 (3サイクル)	-	-	825	1,300	μA

\*1 OSC1発振回路: CLGOSC1.OSC1SELCLRビット = 0, CLGOSC1.INV1N[1:0]ビット = 0x0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x0, CLGOSC1.OSDENビット = 0, CG1 = C<sub>D1</sub> = 0 pF, 水晶振動子 = MC-146 (セイコーエプソン(株)製, R<sub>1</sub> = 65 kΩ (Max.), C<sub>L</sub> = 7 pF)

\*2 OSC1発振回路: CLGOSC1.OSC1SELCLRビット = 1

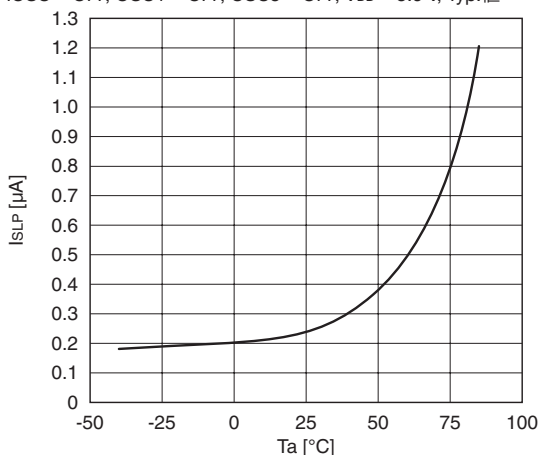
\*3 OSC3発振回路: CLGOSC3.OSC3FQビット = 0

\*4 OSC3発振回路: CLGOSC3.OSC3FQビット = 1

\*5 “ALU命令60.5%, 分岐命令17%, RAMリード12%, RAMライト10.5%”のプログラムをFlashメモリからフェッチしながら連続動作させた値

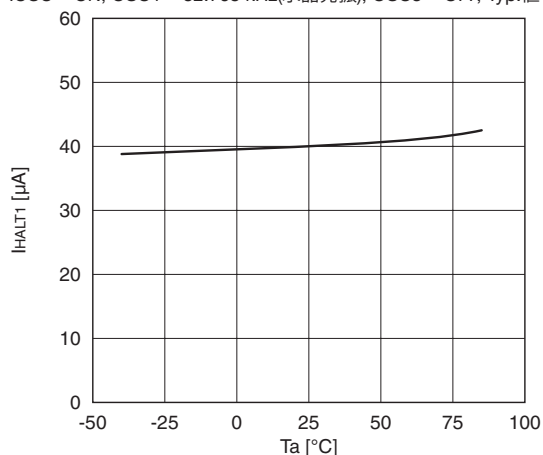
### SLEEP時 消費電流-温度特性

IOSC = OFF, OSC1 = OFF, OSC3 = OFF, V<sub>DD</sub> = 3.6 V, Typ.値



### HALT時 消費電流-温度特性(IOSC動作時)

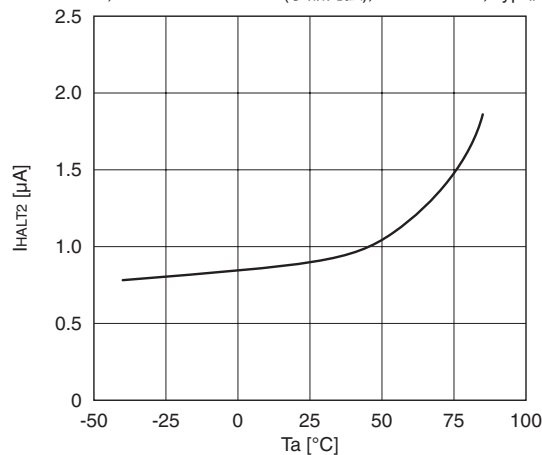
IOSC = ON, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = OFF, Typ.値



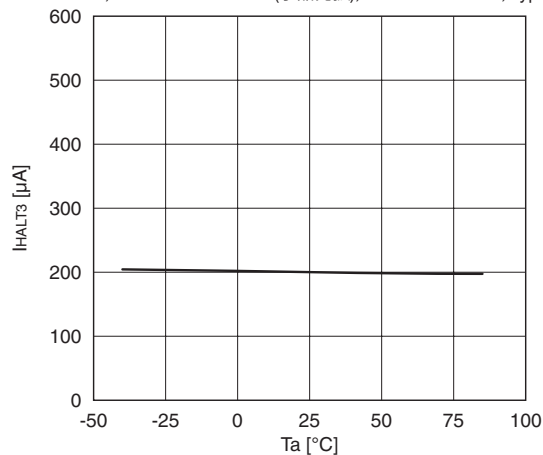


**HALT時 消費電流-温度特性(OSC1動作時)**

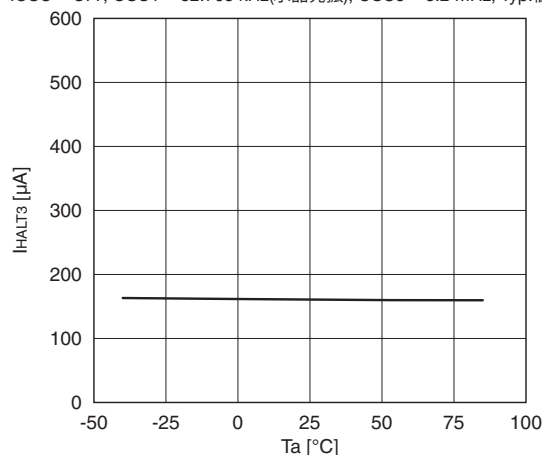
IOOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = OFF, Typ.値

**HALT時 消費電流-温度特性(OSC3動作時)**

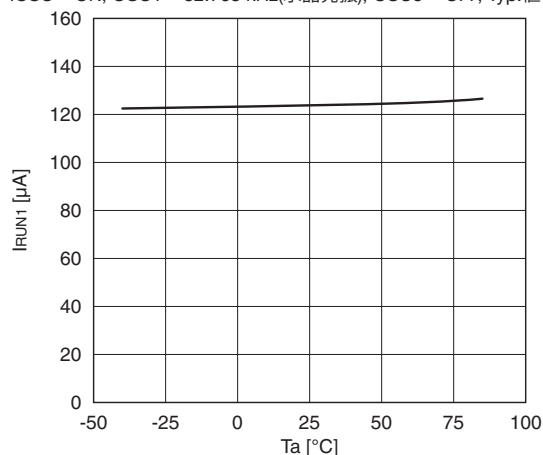
IOOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = 6.4 MHz, Typ.値

**HALT時 消費電流-温度特性(OSC3動作時)**

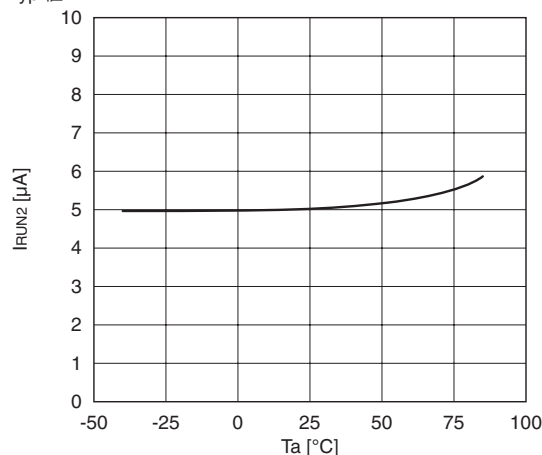
IOOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = 3.2 MHz, Typ.値

**RUN時 消費電流-温度特性(IOOSC動作時)**

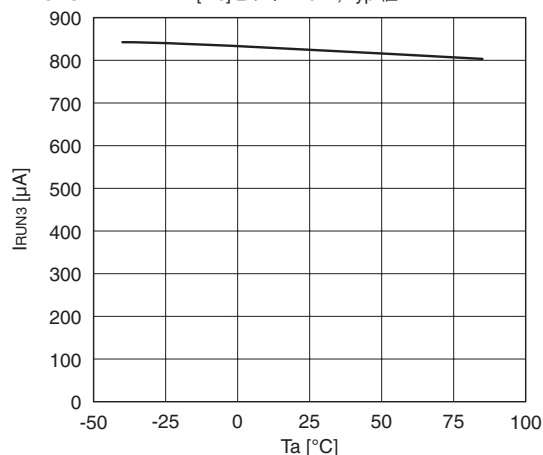
IOOSC = ON, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = OFF, Typ.値

**RUN時 消費電流-温度特性(OSC1動作時)**

IOOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = OFF, Typ.値

**RUN時 消費電流-温度特性(OSC3動作時)**

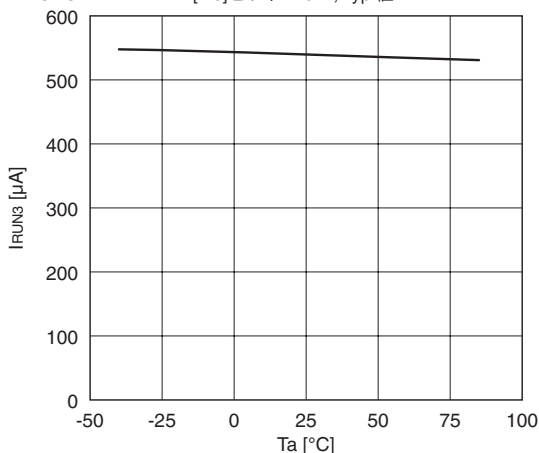
IOOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = 6.4 MHz, FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビット = 0x2, Typ.値



## 19 電気的特性

### RUN時 消費電流-温度特性(OSC3動作時)

IOSC = OFF, OSC1 = 32.768 kHz(水晶発振), OSC3 = 3.2 MHz,  
FLASHCWAIT.RDWAIT[1:0]ビット = 0x1, Typ.値

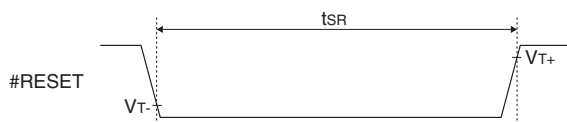


## 19.4 システムリセットコントローラ(SRC)特性

### #RESET端子特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$

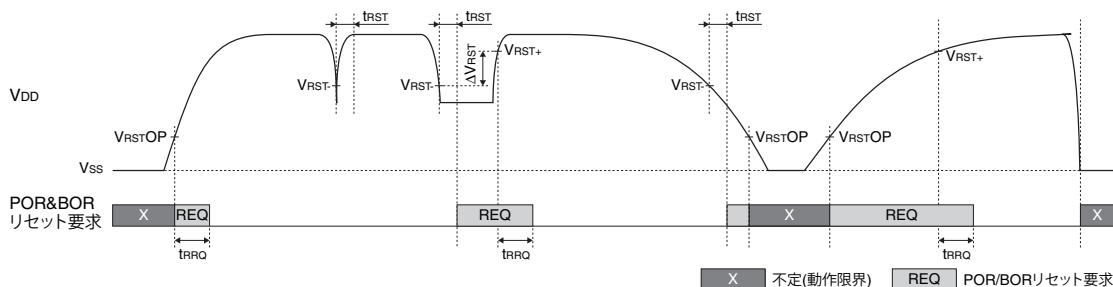
項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
高レベルシュミット入力スレシヨルド電圧	$V_{T+}$		$0.5 \times V_{DD}$	–	$0.8 \times V_{DD}$	V
低レベルシュミット入力スレシヨルド電圧	$V_{T-}$		$0.2 \times V_{DD}$	–	$0.5 \times V_{DD}$	V
シュミット入力ヒステリシス電圧	$\Delta V_T$		180	–	–	mV
入力プルアップ抵抗	$R_{IN}$		100	200	500	k $\Omega$
端子容量	$C_{IN}$		–	–	15	pF
リセットLowパルス幅	tsr		25	–	–	$\mu\text{s}$



### POR/BOR特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
POR/BOR解除電圧	$V_{RST+}$		1.15	–	1.75	V
POR/BOR検出電圧	$V_{RST-}$		1.05	–	1.60	V
POR/BORヒステリシス電圧	$\Delta V_{RST}$		40	110	–	mV
POR/BOR検出応答時間	trst		–	–	500	$\mu\text{s}$
POR/BOR動作限界電圧	$V_{RSTOP}$		–	0.5	0.95	V
POR/BORリセット要求保持時間	trrq		0.01	–	4	ms



注: 電源をOFFにした後に再度パワーオンリセットを行う場合は、 $V_{DD}$ を $V_{RSTOP}$ 以下に落としてください。

## リセット保持回路特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$ 

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
リセット保持時間*1	$t_{RSTR}$		0.5	-	0.9	ms

\*1 リセット要求解除後、内部リセット信号が解除されるまでの時間

## 19.5 クロックジェネレータ(CLG)特性

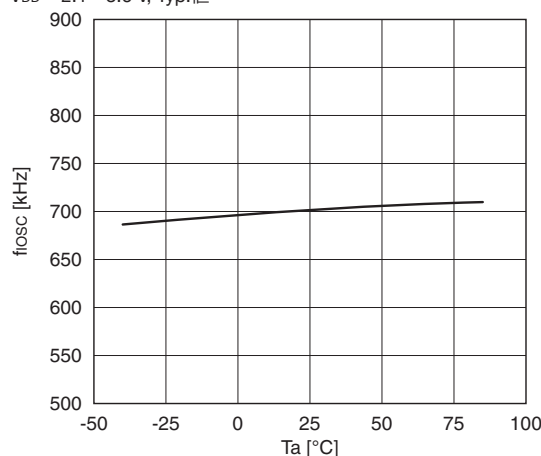
振動子を含む発振回路の特性は諸条件(基板パターン、使用部品など)により変化します。これらの特性値は参考とし、実際の基板上でマッチング評価を行ってください。

## IOSC発振回路特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$ 

項目	記号	条件	$T_a$	Min.	Typ.	Max.	単位
発振開始時間	$t_{st1a}$			-	-	3	$\mu\text{s}$
発振周波数	$f_{osc}$		25 $^\circ\text{C}$	679	700	721	kHz
			-40 $\sim$ 85 $^\circ\text{C}$	651	700	749	kHz

## IOSC発振周波数-温度特性

 $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ , Typ.値

## OSC1発振回路特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = 25^\circ\text{C}$ 

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
水晶発振 発振開始時間*1	$t_{sta1C}$	CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.INV1N[1:0]ビット = 0x1, CLGOSC1.INV1B[1:0]ビット = 0x2, CLGOSC1.OSC1BUPビット = 1	-	-	3	s
水晶発振 内蔵ゲート容量	CG11C	CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x0	-	12	-	pF
		CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x1	-	14	-	pF
		CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x2	-	16	-	pF
		CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x3	-	18	-	pF
		CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x4	-	19	-	pF
		CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x5	-	21	-	pF
		CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x6	-	23	-	pF
		CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0, CLGOSC1.CG11[2:0]ビット = 0x7	-	24	-	pF
水晶発振 内蔵ドレイン容量	CD11C	CLGOSC1.OSC1SELGRビット = 0,	-	6	-	pF

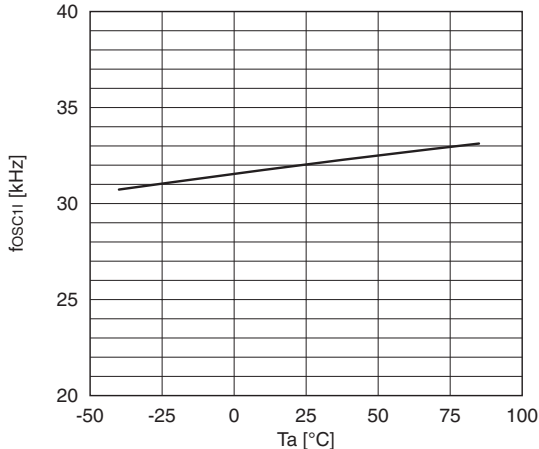
## 19 電気的特性

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
水晶発振 発振回路電流 発振インバータ能力比*1	I <sub>OSC1C</sub>	CLGOSC1.OSC1SEL <sub>CR</sub> ビット = 0, CLGOSC1.INV1N/INV1B[1:0]ビット = 0x0	-	70	-	%
		CLGOSC1.OSC1SEL <sub>CR</sub> ビット = 0, CLGOSC1.INV1N/INV1B[1:0]ビット = 0x1(基準)	-	100	-	%
		CLGOSC1.OSC1SEL <sub>CR</sub> ビット = 0, CLGOSC1.INV1N/INV1B[1:0]ビット = 0x2	-	130	-	%
		CLGOSC1.OSC1SEL <sub>CR</sub> ビット = 0, CLGOSC1.INV1N/INV1B[1:0]ビット = 0x3	-	300	-	%
水晶発振 発振停止検出回路電流	I <sub>OSD1C</sub>	CLGOSC1.OSC1SEL <sub>CR</sub> ビット = 0, CLGOSC1.OSDENビット = 1	-	0.025	0.1	μA
内蔵発振 発振開始時間	t <sub>sta1I</sub>	CLGOSC1.OSC1SEL <sub>CR</sub> ビット = 1	-	-	100	μs
内蔵発振 発振周波数	f <sub>OSC1I</sub>	CLGOSC1.OSC1SEL <sub>CR</sub> ビット = 1	31.04	32	32.96	kHz

\*1 CLGOSC1.CGI1[2:0]ビット = 0x0, 水晶振動子 = MC-146 (セイコーエプソン(株)製, R<sub>1</sub> = 65 kΩ (Max.), C<sub>L</sub> = 7 pF)

### OSC1内蔵発振周波数-温度特性

Typ.値



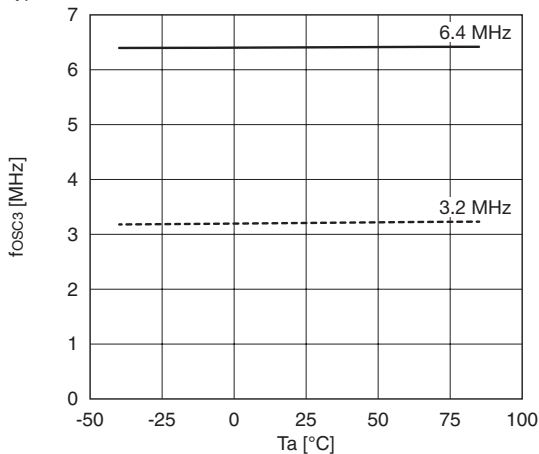
### OSC3発振回路特性

特記なき場合: V<sub>DD</sub> = 2.1~3.6 V, V<sub>SS</sub> = 0 V, Ta = 25°C

項目	記号	条件	Ta	Min.	Typ.	Max.	単位
発振開始時間	t <sub>sta3</sub>			-	-	3	μs
発振周波数	f <sub>OSC3</sub>	CLGOSC3.OSC3FQビット = 0	-40~85°C	3.04	3.2	3.36	MHz
		CLGOSC3.OSC3FQビット = 1	-40~85°C	6.08	6.4	6.72	MHz

### OSC3発振周波数-温度特性

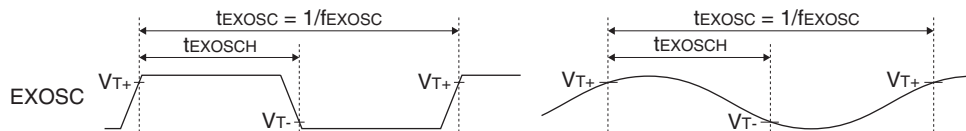
Typ.値



## EXOSC外部クロック入力特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
EXOSC外部クロックデューティ	$t_{EXOSCD}$	$t_{EXOSCD} = t_{EXOSCH}/t_{EXOSC}$	46	-	54	%
高レベルシュミット入力スレシヨルド電圧	$V_{T+}$		$0.5 \times V_{DD}$	-	$0.8 \times V_{DD}$	V
低レベルシュミット入力スレシヨルド電圧	$V_{T-}$		$0.2 \times V_{DD}$	-	$0.5 \times V_{DD}$	V
シュミット入力ヒステリシス電圧	$\Delta V_T$		180	-	-	mV



## 19.6 Flashメモリ特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.2 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$  \*1,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
書き換え回数 *2	$C_{FEP}$	データ保持10年保証時	1,000	-	-	回

\*1  $V_{SS}$ 電位の変動はFlashメモリ特性(書き換え回数)に影響を与えるため、Flash書き換え中は、本体基板側のグランド電位に対し $\pm 0.3 \text{ V}$ 以内の変動に抑えてください。

\*2 消去 + 書き込みを1回とする。ROMデータプログラミング出荷の場合、工場での書き込みも回数に含む。

## 19.7 EEPROM特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.2 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
書き換え回数	$C_{EEP}$	データ保持10年保証時	100,000	-	-	回
書き換え時間	$t_{PRG}$		-	0.2	15	ms
書き換え電流 *1	$I_{EEPROM}$		-	3.2	10	mA
プログラム電源起動時間	$t_{CPST}$		*2	-	-	ms
EEPROMリセット有効パルス幅	$t_{XPOR}$		500	-	-	ns

\*1 動作中の消費電流に加算されます。

\*2 次式を参考に設定してください。

$$t_{CPST} = 37,500 \times C_{VPP} + 15$$

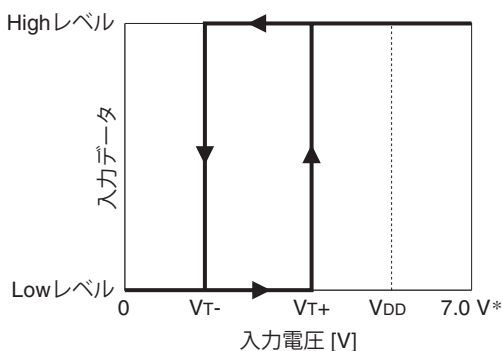
$t_{CPST}$ : プログラム電源起動時間[ $\mu\text{s}$ ]、 $C_{VPP}$ : 外付け平滑化容量値[ $\mu\text{F}$ ]

## 19.8 入出力ポート(PPORT)特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
高レベルシュミット入力スレシヨルド電圧	$V_{T+}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D1	$0.5 \times V_{DD}$	-	$0.8 \times V_{DD}$	V
低レベルシュミット入力スレシヨルド電圧	$V_{T-}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D1	$0.2 \times V_{DD}$	-	$0.5 \times V_{DD}$	V
シュミット入力ヒステリシス電圧	$\Delta V_T$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D1	180	-	-	mV
高レベル出力電流	$I_{OH}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D2, $V_{OH} = 0.9 \times V_{DD}$	-	-	-0.5	mA
低レベル出力電流	$I_{OL}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D2, $V_{OL} = 0.1 \times V_{DD}$	0.5	-	-	mA
リーク電流	$I_{LEAK}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D2	-150	-	150	nA
入力プルアップ抵抗	$R_{INU}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D1	100	200	500	$k\Omega$
入力プルダウン抵抗	$R_{IND}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D1	100	200	500	$k\Omega$
端子容量	$C_{IN}$	P00-07, P10-17, P20-27, P30-37, P40-47, PD0-D1	-	-	15	pF

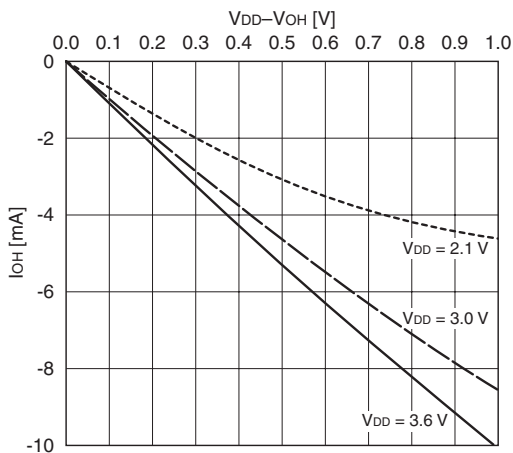
## 19 電氣的特性



(\* トレラント・フェイルセーフ対応ポートの場合)

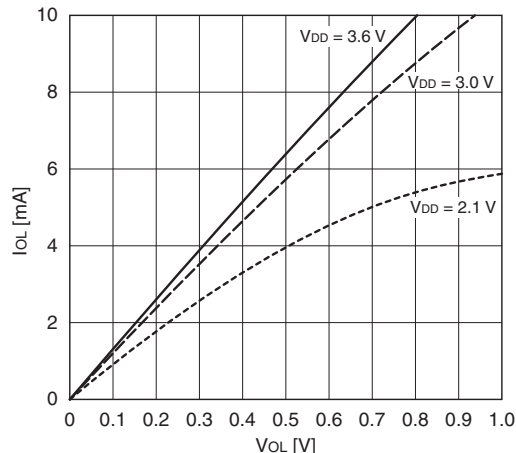
### 高レベル出力電流特性

T<sub>a</sub> = 85°C, Max.値



### 低レベル出力電流特性

T<sub>a</sub> = 85°C, Min.値



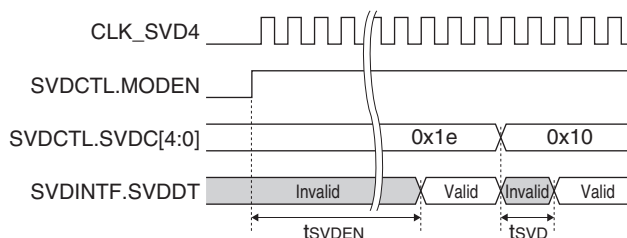
## 19.9 電源電圧検出回路(SVD4)特性

特記なき場合: V<sub>DD</sub> = 2.1~3.6 V, V<sub>SS</sub> = 0 V, T<sub>a</sub> = -40~85°C

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
EXSVD端子入力電圧範囲	V <sub>EXSVD</sub>		0	-	3.6	V
EXSVD入力ラインピーダダンス	R <sub>EXSVD</sub>	SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00	366	407	448	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x01	388	431	474	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x02	409	455	500	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x03	431	479	527	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x04	452	503	553	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x05	474	527	579	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x06	495	550	606	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x07	517	574	632	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x08	539	598	658	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x09	560	622	685	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0a	582	646	711	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0b	603	670	737	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0c	625	694	763	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0d	646	718	790	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0e	668	742	816	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0f	689	766	842	kΩ
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x10	711	790	869	kΩ
SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x11	754	838	921	kΩ		
SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x12	775	862	948	kΩ		
SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x13~0x1f	-	-	-	-	kΩ	

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
EXSVD検出電圧	V <sub>SVD_EXT</sub>	SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00	1.65	1.7	1.75	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x01	1.75	1.8	1.85	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x02	1.85	1.9	1.95	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x03	1.95	2.0	2.05	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x04	2.04	2.1	2.16	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x05	2.14	2.2	2.26	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x06	2.24	2.3	2.36	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x07	2.34	2.4	2.46	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x08	2.43	2.5	2.57	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x09	2.53	2.6	2.67	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0a	2.63	2.7	2.77	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0b	2.73	2.8	2.87	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0c	2.82	2.9	2.98	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0d	2.92	3.0	3.08	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0e	3.02	3.1	3.18	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0f	3.12	3.2	3.28	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x10	3.21	3.3	3.39	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x11	3.41	3.5	3.59	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x12	3.51	3.6	3.69	V
SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x13~0x1f	-	-	-	V		
SVD検出電圧	V <sub>SVD</sub>	SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00	1.65	1.7	1.75	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x01	1.75	1.8	1.85	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x02	1.85	1.9	1.95	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x03	1.95	2.0	2.05	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x04	2.04	2.1	2.16	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x05	2.14	2.2	2.26	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x06	2.24	2.3	2.36	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x07	2.34	2.4	2.46	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x08	2.43	2.5	2.57	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x09	2.53	2.6	2.67	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0a	2.63	2.7	2.77	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0b	2.73	2.8	2.87	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0c	2.82	2.9	2.98	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0d	2.92	3.0	3.08	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0e	3.02	3.1	3.18	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x0f	3.12	3.2	3.28	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x10	3.21	3.3	3.39	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x11	3.41	3.5	3.59	V
		SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x12	3.51	3.6	3.69	V
SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x13~0x1f	-	-	-	V		
SVD回路イネーブル時応答時間	t <sub>SVDEN</sub>	*1	-	-	500	μs
SVD回路応答時間	t <sub>SVD</sub>		-	-	60	μs
SVD回路電流	I <sub>SVD</sub>	SVDCTL.SVDM[1:0]ビット = 0x0, SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00, CLK_SVD4 = 32 kHz, Ta = 25°C	-	15	28	μA
		SVDCTL.SVDM[1:0]ビット = 0x1, SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00, CLK_SVD4 = 32 kHz, Ta = 25°C	-	2.6	6	μA
		SVDCTL.SVDM[1:0]ビット = 0x2, SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00, CLK_SVD4 = 32 kHz, Ta = 25°C	-	1.3	3	μA
		SVDCTL.SVDM[1:0]ビット = 0x3, SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00, CLK_SVD4 = 32 kHz, Ta = 25°C	-	0.7	1.7	μA

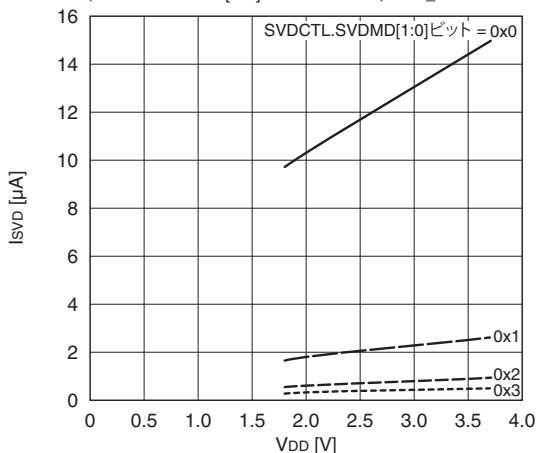
\*1 CLK\_SVD4 = 32 kHz近辺に設定されている場合、t<sub>SVDEN</sub>の時間はマスクされ、SVDINTF.SVDDTビットの値は前の値を保持します。



## 19 電気的特性

### SVD回路電流-電源電圧特性

Ta = 25°C, SVDCTL.SVDC[4:0]ビット = 0x00, CLK\_SVD4 = 32 kHz, Typ.値



## 19.10 UART(UART3)特性

特記なき場合: VDD = 2.1~3.6 V, VSS = 0 V, Ta = -40~85°C

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
送受信ボーレート	UBRT1	通常動作時	150	-	921,600	bps
	UBRT2	IrDA使用時	150	-	115,200	bps

## 19.11 同期式シリアルインタフェース(SPIA)特性

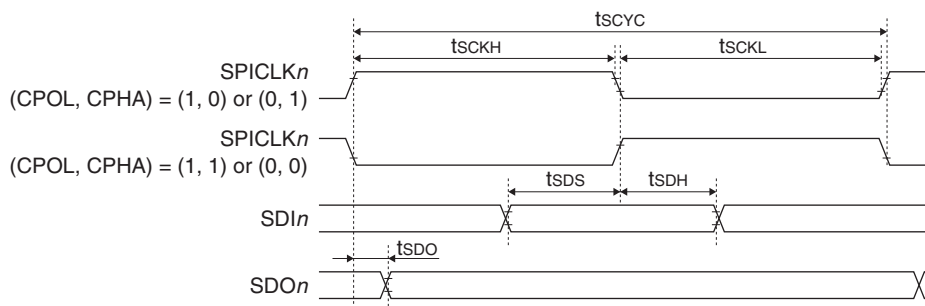
特記なき場合: VDD = 2.1~3.6 V, VSS = 0 V, Ta = -40~85°C

項目	記号	条件	VDD	Min.	Typ.	Max.	単位
SPICLKn サイクル時間	tsCYC		3.0~3.6 V	300	-	-	ns
			2.1~3.0 V	500	-	-	ns
SPICLKn High/パルス幅	tsCKH		3.0~3.6 V	120	-	-	ns
			2.1~3.0 V	200	-	-	ns
SPICLKn Low/パルス幅	tsCKL		3.0~3.6 V	120	-	-	ns
			2.1~3.0 V	200	-	-	ns
SDIn セットアップ時間	tsDS		3.0~3.6 V	80	-	-	ns
			2.1~3.0 V	100	-	-	ns
SDIn ホールド時間	tsDH		3.0~3.6 V	40	-	-	ns
			2.1~3.0 V	50	-	-	ns
SDOn 出力遅延時間	tsDO	CL = 15 pF *1	3.0~3.6 V	-	-	100	ns
			2.1~3.0 V	-	-	120	ns
#SPISSn セットアップ時間	tSSS			80	-	-	ns
#SPISSn High/パルス幅	tSSH			100	-	-	ns
SDOn 出力開始時間	tsDD	CL = 15 pF *1		-	-	100	ns
SDOn 出力停止時間	tsDZ	CL = 15 pF *1		-	-	100	ns

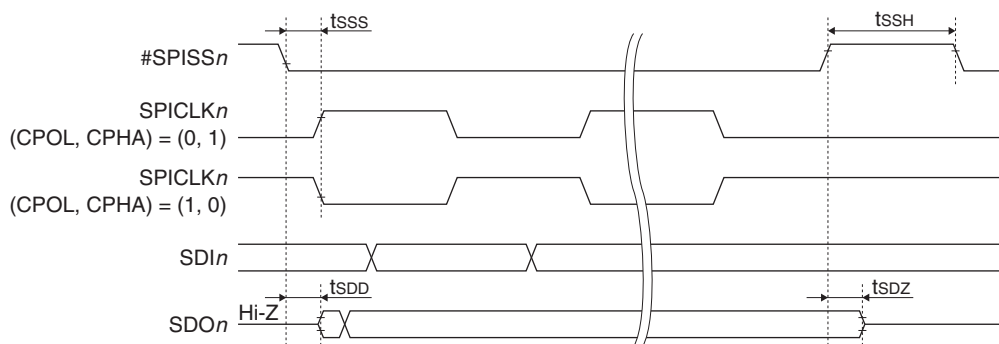
\*1 CL = 端子負荷



## マスタ/スレーブモード共通



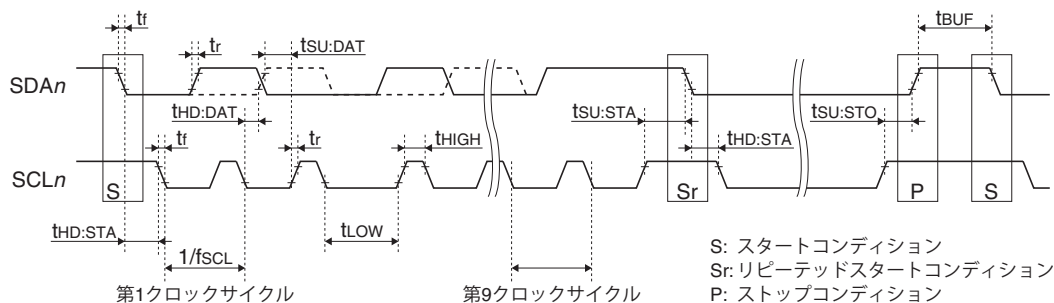
## スレーブモード

19.12 I<sup>2</sup>C(I<sup>2</sup>C)特性

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ \text{C}$

項目	記号	条件	標準モード			ファースト・モード			単位
			Min.	Typ.	Max.	Min.	Typ.	Max.	
SCLn周波数	fSCL		0	-	100	0	-	400	kHz
ホールド時間(リピーテッドスタートコンディション*)	tHD:STA		4.0	-	-	0.6	-	-	$\mu\text{s}$
SCLn Lowパルス幅	tLOW		4.7	-	-	1.3	-	-	$\mu\text{s}$
SCLn Highパルス幅	tHIGH		4.0	-	-	0.6	-	-	$\mu\text{s}$
リピーテッドスタートコンディションセットアップ時間	tsu:STA		4.7	-	-	0.6	-	-	$\mu\text{s}$
データホールド時間	tHD:DAT		0	-	-	0	-	-	$\mu\text{s}$
データセットアップ時間	tsu:DAT		250	-	-	100	-	-	ns
SDAn, SCLn立ち上がり時間	tr		-	-	1,000	-	-	300	ns
SDAn, SCLn立ち下がり時間	tf		-	-	300	-	-	300	ns
ストップコンディションセットアップ時間	tsu:STO		4.0	-	-	0.6	-	-	$\mu\text{s}$
バスフリー時間	tBUF		4.7	-	-	1.3	-	-	$\mu\text{s}$

\* この期間の後、最初のクロックパルスを生成



## 19.13 LCDドライバ(LCD4B)特性

LCDドライバは、パネル負荷(パネルの大きさ、駆動デューティ、表示点灯数、表示パターン)によって特性がシフトしますので、実際に使用するパネルを接続して評価してください。

特記なき場合:  $V_{DD} = 2.1 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = 25^\circ\text{C}$ , LCD4TIM2.BSTC[1:0]ビット = 0x1(昇圧用クロック = 2 kHz), パネル負荷なし

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
LCD駆動電圧 ( $V_{C2}$ 基準選択時) LCD4PWR.VCSELビット = 1	$V_{C1}$	$V_{SS} \sim V_{C1}$ 間に1 MΩの負荷抵抗を接続	0.323 × $V_{C3}$ (Typ.)	–	0.344 × $V_{C3}$ (Typ.)	V
	$V_{C2}$	$V_{SS} \sim V_{C2}$ 間に1 MΩの負荷抵抗を接続	0.646 × $V_{C3}$ (Typ.)	–	0.687 × $V_{C3}$ (Typ.)	V
	$V_{C3}$	$V_{SS} \sim V_{C3}$ 間に1 MΩの負荷抵抗を接続	LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x00	–	–	–
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x01			–	–	–	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x02			–	–	–	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x03			2.61	2.69	2.77	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x04			2.68	2.76	2.84	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x05			2.75	2.84	2.92	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x06			2.82	2.91	3.00	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x07			2.90	2.98	3.07	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x08			2.97	3.06	3.15	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x09			3.04	3.13	3.23	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0a			3.11	3.21	3.30	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0b			3.26	3.36	3.46	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0c			3.40	3.51	3.61	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0d			3.55	3.66	3.77	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0e			3.69	3.81	3.92	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0f			3.84	3.95	4.07	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x10			3.98	4.10	4.23	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x11			4.13	4.25	4.38	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x12			4.27	4.40	4.53	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x13			4.41	4.55	4.69	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x14			4.56	4.70	4.84	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x15	4.70	4.85	5.00	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x16	4.85	5.00	5.15	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x17	4.92	5.07	5.23	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x18	4.99	5.15	5.30	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x19	5.07	5.22	5.38	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1a	5.14	5.30	5.46	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1b	5.21	5.37	5.53	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1c	5.28	5.45	5.61	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1d	5.36	5.52	5.69	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1e	5.43	5.60	5.76	V		
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1f	5.50	5.67	5.84	V		
LCD駆動電圧 ( $V_{C1}$ 基準選択時) LCD4PWR.VCSELビット = 0	$V_{C1}$	$V_{SS} \sim V_{C1}$ 間に1 MΩの負荷抵抗を接続	0.323 × $V_{C3}$ (Typ.)	–	0.344 × $V_{C3}$ (Typ.)	V
	$V_{C2}$	$V_{SS} \sim V_{C2}$ 間に1 MΩの負荷抵抗を接続	0.646 × $V_{C3}$ (Typ.)	–	0.687 × $V_{C3}$ (Typ.)	V
	$V_{C3}$	$V_{SS} \sim V_{C3}$ 間に1 MΩの負荷抵抗を接続	LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x00	–	–	–
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x01			–	–	–	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x02			–	–	–	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x03			2.61	2.69	2.77	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x04			2.68	2.76	2.84	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x05			2.75	2.84	2.92	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x06			2.82	2.91	3.00	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x07			2.90	2.98	3.07	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x08			2.97	3.06	3.15	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x09			3.04	3.13	3.23	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0a			3.11	3.21	3.30	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0b			3.26	3.36	3.46	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0c			3.40	3.51	3.61	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0d			3.55	3.66	3.77	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0e			3.69	3.81	3.92	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x0f			3.84	3.95	4.07	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x10			3.98	4.10	4.23	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x11			4.13	4.25	4.38	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x12			4.27	4.40	4.53	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x13			4.41	4.55	4.69	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x14			4.56	4.70	4.84	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x15	4.70	4.85	5.00	V		

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位	
LCD駆動電圧 (Vc1基準選択時) LCD4PWR.VCSELビット = 0	Vc3	Vss~Vc3間に 1 MΩの負荷 抵抗を接続	LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x16	4.85	5.00	5.15	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x17	4.92	5.07	5.23	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x18	4.99	5.15	5.30	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x19	5.07	5.22	5.38	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1a	5.14	5.30	5.46	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1b	5.21	5.37	5.53	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1c	5.28	5.45	5.61	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1d	5.36	5.52	5.69	V
			LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1e	5.43	5.60	5.76	V
LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1f	5.50	5.67	5.84	V			
セグメント、コモン出力電流	I <sub>SEGH</sub>	SEGxx, COMy V <sub>SEGH</sub> = Vc3/Vc2/Vc1 - 0.1 V, Ta = -40~85°C	-	-	-10	μA	
	I <sub>SEGL</sub>	SEGxx, COMy V <sub>SEGL</sub> = Vss/Vc2/Vc1 + 0.1 V, Ta = -40~85°C	10	-	-	μA	
LCD回路電流 (Vc2基準選択時)	I <sub>LCD2</sub>	LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x1(市松), LCD4PWR.VCSELビット = 1 <sup>*1 *2</sup>	-	2.2	5.3	μA	
		LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x2(全点灯), LCD4PWR.VCSELビット = 1 <sup>*1 *2</sup>	-	1	2.3	μA	
LCD回路電流 (Vc1基準選択時)	I <sub>LCD1</sub>	LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x1(市松), LCD4PWR.VCSELビット = 0 <sup>*1 *2</sup>	-	4.2	10	μA	
		LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x2(全点灯), LCD4PWR.VCSELビット = 0 <sup>*1 *2</sup>	-	1.8	4.1	μA	
重負荷保護時LCD回路電流 (Vc2基準選択時)	I <sub>LCD2H</sub>	LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x2(全点灯), LCD4PWR.VCSELビット = 1, LCD4PWR.HVLDビット = 1 <sup>*1 *2</sup>	-	16	33	μA	
重負荷保護時LCD回路電流 (Vc1基準選択時)	I <sub>LCD1H</sub>	LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x2(全点灯), LCD4PWR.VCSELビット = 0, LCD4PWR.HVLDビット = 1 <sup>*1 *2</sup>	-	9	19	μA	
LCD回路電流 (内部分割抵抗使用時)	I <sub>LCDR1</sub>	LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x1(市松), LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット = 0x1 <sup>*2</sup>	-	23	48	μA	
		LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x2(全点灯), LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット = 0x1 <sup>*2</sup>	-	22	46	μA	
	I <sub>LCDR2</sub>	LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x1(市松), LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット = 0x2 <sup>*2</sup>	-	9	20	μA	
		LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x2(全点灯), LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット = 0x2 <sup>*2</sup>	-	8	18	μA	
	I <sub>LCDR3</sub>	LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x1(市松), LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット = 0x3 <sup>*2</sup>	-	5	12	μA	
		LCD4DSP.DSPC[1:0]ビット = 0x2(全点灯), LCD4PWR.RESISEL[1:0]ビット = 0x3 <sup>*2</sup>	-	4	10	μA	

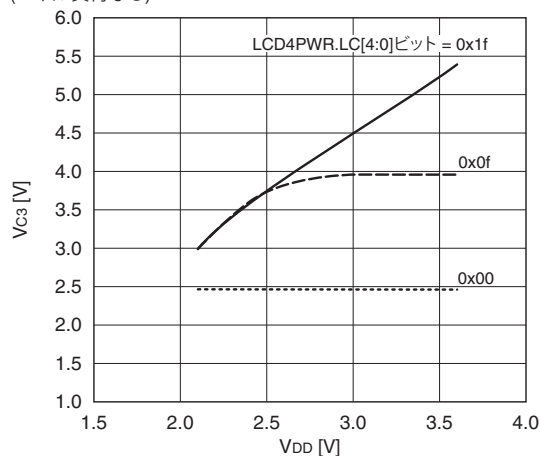
\*1 その他のLCDドライバ設定: LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1f, CLK\_LCD4B = 32 kHz, LCD4TIM1.FRMCNT[4:0]ビット = 0x03 (フレーム周波数 = 64 Hz)

\*2 HALTモード/RUNモード時消費電流に加算されます。表示パターン、パネル負荷により消費電流は増加します。

### LCD駆動電圧-電源電圧特性

#### (Vc2基準選択時)

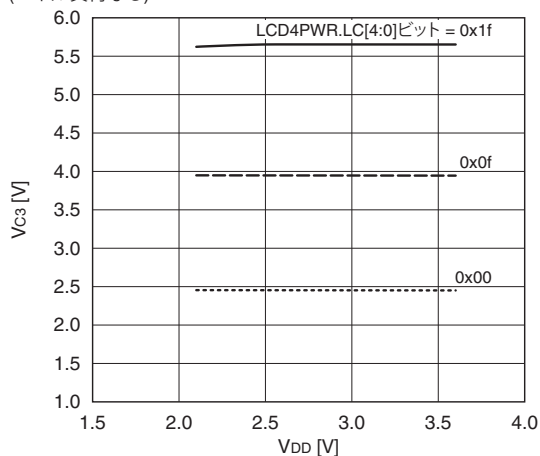
Ta = 25°C, Typ.値, Vss~Vc3間に1 MΩの負荷抵抗を接続  
(パネル負荷なし)



### LCD駆動電圧-電源電圧特性

#### (Vc1基準選択時)

Ta = 25°C, Typ.値, Vss~Vc3間に1 MΩの負荷抵抗を接続  
(パネル負荷なし)

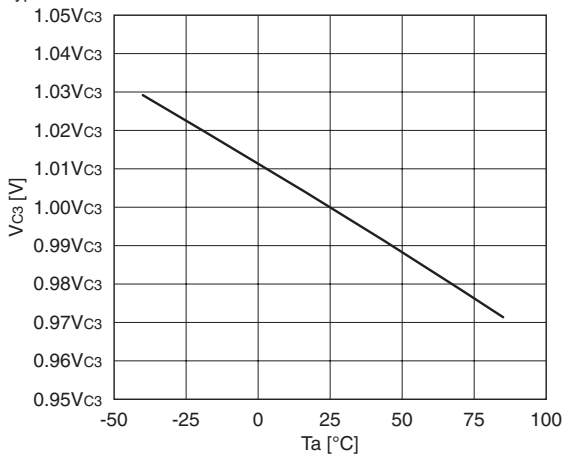


## 19 電気的特性

### LCD駆動電圧-温度特性

( $V_{C1}/V_{C2}$ 基準)

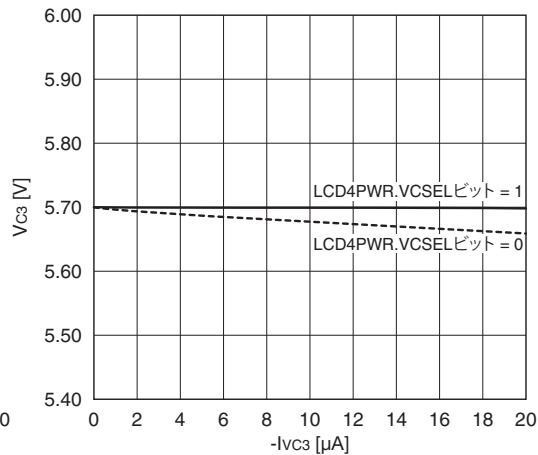
Typ.値



### LCD駆動電圧-負荷特性

$V_{DD} = 3.6\text{ V}$ ,  $T_a = 25^\circ\text{C}$ , Typ.値, LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1f,

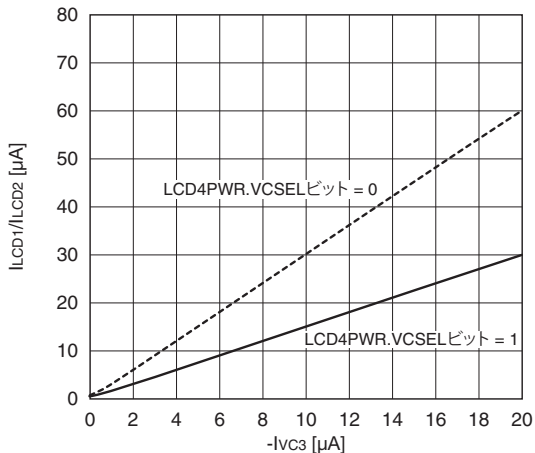
$V_{C3}$ 端子にのみ負荷を接続した場合



### LCD回路電流-負荷特性

$V_{DD} = 3.6\text{ V}$ ,  $T_a = 25^\circ\text{C}$ , Typ.値, LCD4PWR.LC[4:0]ビット = 0x1f,

$V_{C3}$ 端子にのみ負荷を接続した場合

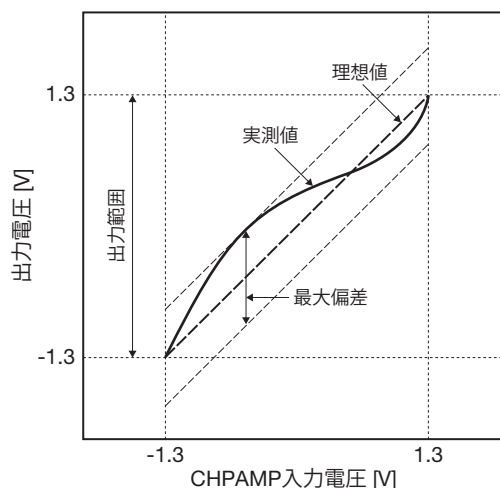


## 19.14 DMMコントローラ(DSDC16)特性

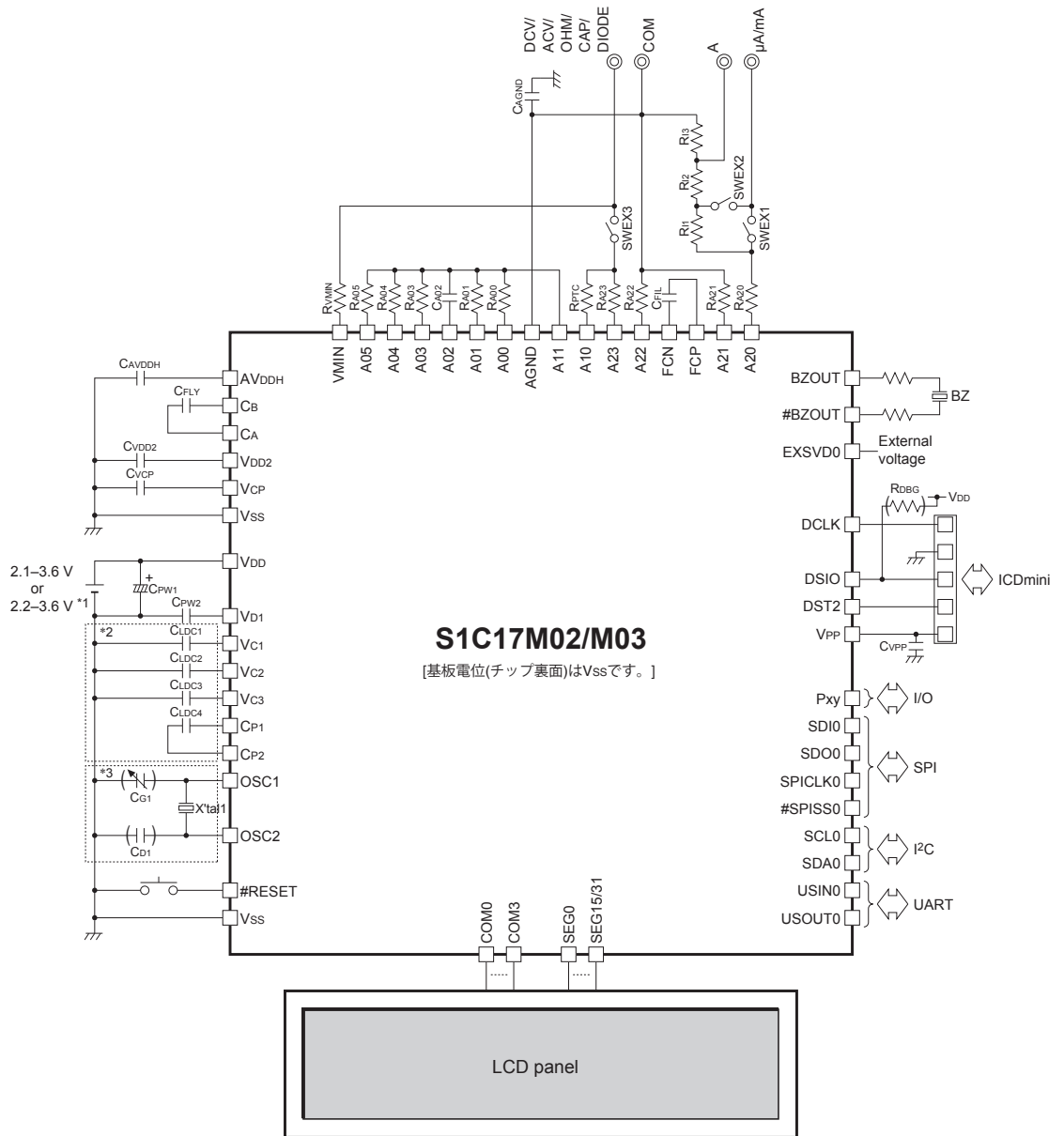
特記なき場合:  $V_{DD} = 2.2 \sim 3.6 \text{ V}$ ,  $V_{SS} = 0 \text{ V}$ ,  $T_a = -40 \sim 85^\circ\text{C}$ 

項目	記号	条件	Min.	Typ.	Max.	単位
動作周波数	fCLK		-	800	-	kHz
モジュレータ周波数	fMOD		-	400	-	kHz
サンプリング周波数	fSMP		24	-	25,000	Hz
直線性誤差 *1	LINERR	CHPAMP入力電圧範囲 = $\pm 1.3 \text{ V}$ CHP_SET_CHP[2:0]ビット = 0x0 (2周期) CHP_SET_GAIN[2:0]ビット = 0x2 (1倍) CHP_SET_BIAS[2:0]ビット = 0x3 (0.25倍) CHP_SET_BIAS2[2:0]ビット = 0x3 (0.25倍)	-	$\pm 0.05$	$\pm 0.13$	%
AVDDH電圧	VAVDH		-	3.6	-	V
AGND電圧	VAGND18		-	1.8	-	V
	VAGND12		-	1.2	-	V
	VAGND06		-	0.6	-	V
	VAGND02		-	0.2	-	V
VACM電圧	VACM18		-	1.8	-	V
VREFP電圧	VREFP27		-	2.7	-	V
	VREFP24		-	2.4	-	V
VREFN電圧	VREFN09		-	0.9	-	V
VREF電圧	VREF34		-	3.4	-	V
	VREF32		-	3.2	-	V
	VREF28		-	2.8	-	V
	VREF24		-	2.4	-	V
	VREF08		-	0.8	-	V
計測スイッチオン抵抗	RASW16	PS0-1	-	8	-	$\Omega$
	RPSW20	SAVDH	-	4	-	$\Omega$
	RASW40	DS0-1	-	16	-	$\Omega$
	RASW80	PS2-5, DS2-5, SMODE4, SMODE5, AMPO1, SAGND, SDIO	-	24	-	$\Omega$
	RNSW80	SVSSA	-	16	-	$\Omega$
	RASW400	FS0-6, SS0-6	-	54	-	$\Omega$
	RASW3600	AMPM1-2, AMPO1	-	1,511	-	$\Omega$
フィルタ抵抗	RF0		-	104	-	k $\Omega$
	RF1		-	14	-	k $\Omega$
	RF2		-	4	-	k $\Omega$
コンパレータ検出電圧精度	VDET	DMM_SET_CMPRH[3:0]ビット = 0x8 DMM_SET_CMPRL[3:0]ビット = 0xb	-20	-	20	mV

\*1 CHPAMPに直接電圧を入力した際の、理想値からの最大偏差を出力範囲に対する比率で表した値。  
なお、出力電圧は、入力電圧と出力デジタル値の関係式(2点間補正)から算出。



# 20 基本外部結線図



- \*1: Flash/EEPROMプログラミング時またはアナログ回路使用時
- \*2: 内蔵LCD電源回路使用時
- \*3: OSC1水晶発振回路選択時
- ( ): 不要時は未実装とする。

## 外付け部品例

シンボル	名称	推奨部品
X'tal1	32 kHz水晶振動子	セイコーエプソン(株)製 MC-146 (R1 = 65 k $\Omega$ (Max.), CL = 7 pF)
CG1	OSC1用ゲートキャパシタ	トリマーコンデンサ or セラミックコンデンサ
CD1	OSC1用ドレインキャパシタ	セラミックコンデンサ
CPW1	V <sub>SS</sub> ~V <sub>DD</sub> 間バイパスキャパシタ	セラミックコンデンサ or 電解コンデンサ
CPW2	V <sub>SS</sub> ~V <sub>D1</sub> 間キャパシタ	セラミックコンデンサ
CLCD1-3	V <sub>SS</sub> ~V <sub>C1-3</sub> 間キャパシタ	セラミックコンデンサ
CLCD4	CP1~CP2間キャパシタ	セラミックコンデンサ
BZ	圧電ブザー	(株)村田製作所製 PKLCS1212E4001-R1
RDBG	DSIO用プルアップ抵抗	厚膜チップ抵抗
CVPP	V <sub>SS</sub> ~V <sub>PP</sub> 間キャパシタ	セラミックコンデンサ
RVMIN	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
RA05	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
RA04	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
RA03	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
CA02	DMM計測用容量	セラミックコンデンサ
RA01	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
RA00	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
RPTC	DMM計測用抵抗	PTCサーミスタ
RA23	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
RA22	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
CFIL	FCN~FCP間キャパシタ	セラミックコンデンサ
RA21	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
RA20	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
Ri1	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
Ri2	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
Ri3	DMM計測用抵抗	厚膜チップ抵抗
SWEX1	測定モード切替スイッチ	汎用スイッチ
SWEX2	測定モード切替スイッチ	汎用スイッチ
SWEX3	測定モード切替スイッチ	汎用スイッチ
CAVDDH	V <sub>SS</sub> ~AV <sub>DDH</sub> 間キャパシタ	セラミックコンデンサ
CFLY	CA~CB間キャパシタ	セラミックコンデンサ
CVDD2	V <sub>SS</sub> ~V <sub>DD2</sub> 間キャパシタ	セラミックコンデンサ
CVCP	V <sub>SS</sub> ~V <sub>CP</sub> 間キャパシタ	セラミックコンデンサ
CAGND	V <sub>SS</sub> ~AGND間キャパシタ	セラミックコンデンサ

\* 推奨部品の定数については、“電気的特性”の章の“推奨動作条件”を参照してください。

# 21 パッケージ

QFP13-64PIN (P-LQFP064-1010-0.50)

(単位: mm)

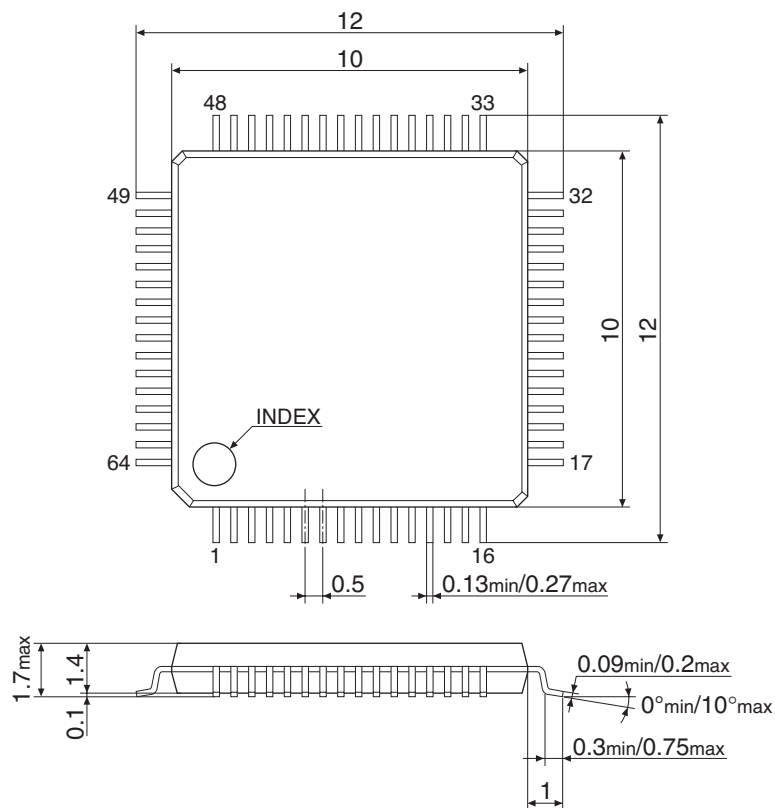


図21.1 QFP13-64PIN/パッケージ寸法



QFP15-100PIN (P-LQFP100-1414-0.50)

(単位: mm)

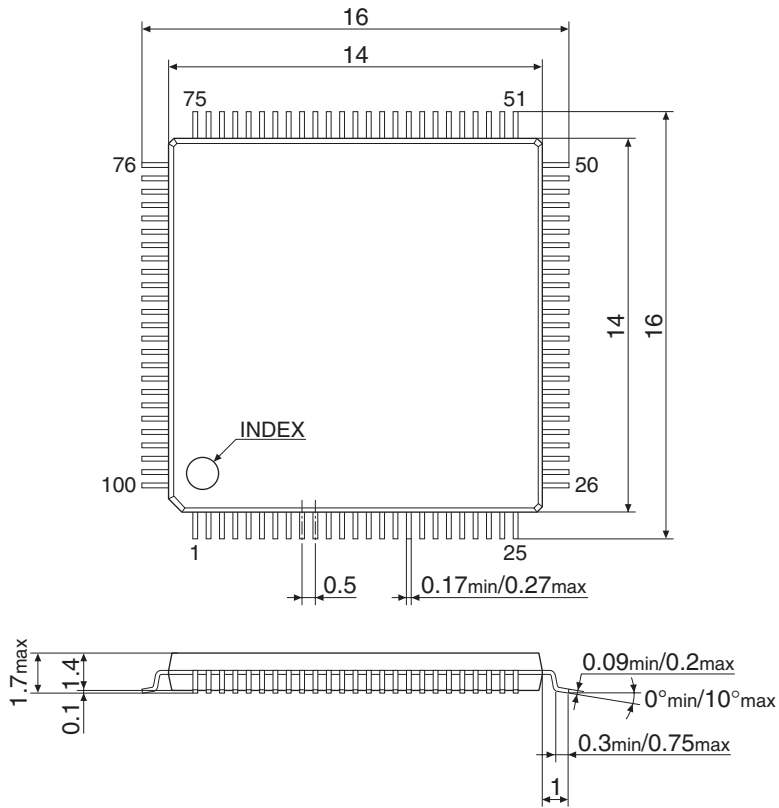


図21.2 QFP15-100PIN/パッケージ寸法

# Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧

## 0x4000–0x4008

## Misc Registers (MISC)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4000	MSCPROT (MISC System Protect Register)	15–0	PROT[15:0]	0x0000	H0	R/W	–
0x4002	MSCIRAMSZ (MISC IRAM Size Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
		7–3	–	0x04	–	R	–
		2–0	IRAMSZ[2:0]	0x2	H0	R/WP	–
0x4004	MSCTTBRL (MISC Vector Table Address Low Register)	15–8	TTBR[15:8]	0x80	H0	R/WP	–
		7–0	TTBR[7:0]	0x00	H0	R	–
0x4006	MSCTTBRH (MISC Vector Table Address High Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–0	TTBR[23:16]	0x00	H0	R/WP	–
0x4008	MSCPSR (MISC PSR Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–5	PSRIL[2:0]	0x0	H0	R	–
		4	PSRIE	0	H0	R	–
		3	PSRC	0	H0	R	–
		2	PSRV	0	H0	R	–
		1	PSRZ	0	H0	R	–
0	PSRN	0	H0	R	–		

## 0x4020

## Power Generator (PWG)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4020	PWGVD1CTL (PWG V <sub>D1</sub> Regulator Control Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–2	–	0x00	–	R	–
		1–0	REGMODE[1:0]	0x0	H0	R/WP	–

## 0x4040–0x4054

## Clock Generator (CLG)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4040	CLGSCLK (CLG System Clock Control Register)	15	WUPMD	0	H0	R/WP	–
		14	–	0	–	R	–
		13–12	WUPDIV[1:0]	0x0	H0	R/WP	–
		11–10	–	0x0	–	R	–
		9–8	WUPSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	–
		7–6	–	0x0	–	R	–
		5–4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/WP	–
		3–2	–	0x0	–	R	–
1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	–		
0x4042	CLGOSC (CLG Oscillation Control Register)	15–12	–	0x0	–	R	–
		11	EXOSCSLPC	1	H0	R/W	–
		10	OSC3SLPC	1	H0	R/W	–
		9	OSC1SLPC	1	H0	R/W	–
		8	IOSCSLPC	1	H0	R/W	–
		7–4	–	0x0	–	R	–
		3	EXOSCEN	0	H0	R/W	–
		2	OSC3EN	0	H0	R/W	–
1	OSC1EN	0	H0	R/W	–		
0	IOSCEN	1	H0	R/W	–		

## Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4046	CLGOSC1 (CLG OSC1 Control Register)	15	–	0	–	R	–
		14	OSDRB	1	H0	R/WP	–
		13	OSDEN	0	H0	R/WP	–
		12	OSC1BUP	1	H0	R/WP	–
		11	OSC1SELCR	0	H0	R/WP	–
		10–8	CGI1[2:0]	0x0	H0	R/WP	–
		7–6	INV1B[1:0]	0x2	H0	R/WP	–
		5–4	INV1N[1:0]	0x1	H0	R/WP	–
		3–2	–	0x0	–	R	–
1–0	OSC1WT[1:0]	0x2	H0	R/WP	–		
0x4048	CLGOSC3 (CLG OSC3 Control Register)	15–11	–	0x00	–	R	–
		10	OSC3FQ	0	–	R/WP	–
		9–8	–	0x0	–	R	–
		7–3	–	0x00	–	R	–
2–0	OSC3WT[2:0]	0x2	H0	R/WP	–		
0x404c	CLGINTF (CLG Interrupt Flag Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–6	–	0x0	H0	R	–
		5	OSC1STPIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.
		4–3	–	0x0	–	R	–
		2	OSC3STAIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.
		1	OSC1STAIF	0	H0	R/W	–
0	IOSCSTAIF	0	H0	R/W	–		
0x404e	CLGINTE (CLG Interrupt Enable Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–6	–	0	–	R	–
		5	OSC1STPIE	0	H0	R/W	–
		4–3	–	0x0	–	R	–
		2	OSC3STAIE	0	H0	R/W	–
		1	OSC1STAIE	0	H0	R/W	–
0	IOSCSTAIE	0	H0	R/W	–		
0x4050	CLGFOUT (CLG FOUT Control Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7	–	0	–	R	–
		6–4	FOUTDIV[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		3–2	FOUTSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	–
		1	–	0	–	R	–
0	FOUTEN	0	H0	R/W	–		
0x4052	CLGTRIM1 (CLG Oscillation Frequency Trimming Register 1)	15–14	–	0x0	–	R	–
		13–8	OSC3AJ[5:0]	*	H0	R/WP	* Determined by factory adjustment.
		7–6	–	0x0	–	R	–
		5–0	IOSCAJ[5:0]	*	H0	R/WP	* Determined by factory adjustment.
0x4054	CLGTRIM2 (CLG Oscillation Frequency Trimming Register 2)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–6	–	0x0	–	R	–
		5–0	OSC1AJ[5:0]	*	H0	R/WP	* Determined by factory adjustment.

### 0x4080–0x4096

### Interrupt Controller (ITC)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4080	ITCLV0 (ITC Interrupt Level Setup Register 0)	15–11	–	0x00	–	R	–
		10–8	ILV1[2:0]	0x0	H0	R/W	Port interrupt (ILVPPORT)
		7–3	–	0x00	–	R	–
		2–0	ILV0[2:0]	0x0	H0	R/W	Supply voltage detector interrupt (ILVSVD4)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4082	ITCLV1 (ITC Interrupt Level Setup Register 1)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV3[2:0]	0x0	H0	R/W	Clock generator interrupt (ILVCLG)
		7-0	–	0x00	–	R	–
0x4084	ITCLV2 (ITC Interrupt Level Setup Register 2)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV5[2:0]	0x0	H0	R/W	16-bit timer Ch.0 interrupt (ILVT16_0)
		7-0	–	0x00	–	R	–
0x4086	ITCLV3 (ITC Interrupt Level Setup Register 3)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV7[2:0]	0x0	H0	R/W	16-bit timer Ch.1 interrupt (ILVT16_1)
		7-3	–	0x00	–	R	–
		2-0	ILV6[2:0]	0x0	H0	R/W	UART Ch.0 interrupt (ILVUART3_0)
0x4088	ITCLV4 (ITC Interrupt Level Setup Register 4)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV9[2:0]	0x0	H0	R/W	I <sup>2</sup> C interrupt (ILVI2C_0)
		7-3	–	0x00	–	R	–
		2-0	ILV8[2:0]	0x0	H0	R/W	Synchronous serial interface Ch.0 interrupt (ILVSPIA_0)
0x408a	ITCLV5 (ITC Interrupt Level Setup Register 5)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV11[2:0]	0x0	H0	R/W	DMM 16-bit PWM timer Ch.1 interrupt (ILVT16B_DMM_1)
		7-3	–	0x00	–	R	–
		2-0	ILV10[2:0]	0x0	H0	R/W	DMM 16-bit PWM timer Ch.0 interrupt (ILVT16B_DMM_0)
0x408c	ITCLV6 (ITC Interrupt Level Setup Register 6)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV13[2:0]	0x0	H0	R/W	Sound generator interrupt (ILVSNDA_DMM_0)
		7-0	–	0x00	–	R	–
0x408e	ITCLV7 (ITC Interrupt Level Setup Register 7)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV15[2:0]	0x0	H0	R/W	LCD driver interrupt (ILVLCD4B)
		7-0	–	0x00	–	R	–
0x4090	ITCLV8 (ITC Interrupt Level Setup Register 8)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV17[2:0]	0x0	H0	R/W	EEPROM controller interrupt (ILVEPRC)
		7-0	–	0x00	–	R	–
0x4092	ITCLV9 (ITC Interrupt Level Setup Register 9)	15-8	–	0x00	–	R	–
		7-3	–	0x00	–	R	–
		2-0	ILV18[2:0]	0x0	H0	R/W	16-bit timer Ch.2 interrupt (ILVT16_2)
0x4094	ITCLV10 (ITC Interrupt Level Setup Register 10)	15-11	–	0x00	–	R	–
		10-8	ILV21[2:0]	0x0	–	R/W	DMM controller interrupt (ILVDSADC16_0)
		7-3	–	0x00	–	R	–
		2-0	ILV20[2:0]	0x0	–	R/W	16-bit timer Ch.3 interrupt (ILVT16_3)
0x4096	ITCLV11 (ITC Interrupt Level Setup Register 11)	15-8	–	0x00	–	R	–
		7-3	–	0x00	–	R	–
		2-0	ILV22[2:0]	0x0	–	R/W	DMM 16-bit PWM timer Ch.2 interrupt (ILVT16B_DMM_2)

## 0x40a0–0x40a4

## Watchdog Timer (WDT2)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x40a0	WDTCLK (WDT2 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/WP	
		7–6	–	0x0	–	R	
		5–4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/WP	
		3–2	–	0x0	–	R	
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	
0x40a2	WDTCTL (WDT2 Control Register)	15–11	–	0x00	–	R	–
		10–9	MOD[1:0]	0x0	H0	R/WP	
		8	STATNMI	0	H0	R	
		7–5	–	0x0	–	R	
		4	WDTCTRST	0	H0	WP	
		3–0	WDRTRUN[3:0]	0xa	H0	R/WP	–
0x40a4	WDTCMP (WDT2 Counter Compare Match Register)	15–10	–	0x00	–	R	–
		9–0	CMP[9:0]	0x3ff	H0	R/WP	

## 0x4100–0x4106

## Supply Voltage Detector (SVD4)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
0x4100	SVDCLK (SVD4 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–	
		8	DBRUN	1	H0	R/WP		
		7	–	0	–	R		
		6–4	CLKDIV[2:0]	0x0	H0	R/WP		
		3–2	–	0x0	–	R		
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP		
0x4102	SVDCTL (SVD4 Control Register)	15	VDSEL	0	H1	R/WP	–	
		14–13	SVDESC[1:0]	0x0	H0	R/WP		Writing takes effect when the SVDCTL.SVDM[1:0] bits are not 0x0.
		12–8	SVDC[4:0]	0x1e	H1	R/WP		–
		7–4	SVRE[3:0]	0x0	H1	R/WP		–
		3	–	0	–	R		–
		2–1	SVDM[1:0]	0x0	H0	R/WP		–
		0	MODEN	0	H1	R/WP	–	
0x4104	SVDINTF (SVD4 Status and Interrupt Flag Register)	15–9	–	0x00	–	R	–	
		8	SVDDT	x	–	R		
		7–1	–	0x00	–	R		
		0	SVDIF	0	H1	R/W		Cleared by writing 1.
0x4106	SVDINTE (SVD4 Interrupt Enable Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–1	–	0x00	–	R		
		0	SVDIE	0	H0	R/W		

## 0x4160–0x416c

## 16-bit Timer (T16) Ch.0

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4160	T16_0CLK (T16 Ch.0 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
		3–2	–	0x0	–	R	
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	
0x4162	T16_0MOD (T16 Ch.0 Mode Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–1	–	0x00	–	R	
		0	TRMD	0	H0	R/W	
0x4164	T16_0CTL (T16 Ch.0 Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	PRUN	0	H0	R/W	
		7–2	–	0x00	–	R	
		1	PRESET	0	H0	R/W	
		0	MODEN	0	H0	R/W	

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4166	T16_OTR (T16 Ch.0 Reload Data Register)	15-0	TR[15:0]	0xffff	H0	R/W	–
0x4168	T16_OTC (T16 Ch.0 Counter Data Register)	15-0	TC[15:0]	0xffff	H0	R	–
0x416a	T16_OINTF (T16 Ch.0 Interrupt Flag Register)	15-8	–	0x00	–	R	–
		7-1	–	0x00	–	R	
		0	UFIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.
0x416c	T16_OINTE (T16 Ch.0 Interrupt Enable Register)	15-8	–	0x00	–	R	–
		7-1	–	0x00	–	R	
		0	UFIE	0	H0	R/W	

**0x41b0****Flash Controller (FLASHC)**

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x41b0	FLASHCWAIT (FLASHC Flash Read Cycle Register)	15-8	–	0x00	–	R	–
		7-2	–	0x00	–	R	–
		1-0	RDWAIT[1:0]	0x1	H0	R/WP	

**0x41c0–0x41ca****EEPROM Controller (EEPROMC)**

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
0x41c0	EPRCCTL0 (EEPROMC Control Register 0)	15-9	–	0x00	–	R	–	
		8	EP_XPOR	1	H0	R/WP		
		7-2	–	0x00	–	R		
		1	EP_PWRSET	0	H0	R/WP		
		0	EP_WMODE	0	H0	R/WP		
0x41c2	EPRCCTL1 (EEPROMC Control Register 1)	15-8	–	0x00	–	R	–	
		7-1	–	0x00	–	R		
		0	EP_CK	0	H0	WP		
0x41c4	EPRCADR (EEPROMC Address Register)	15-8	–	0x00	–	R	–	
		7-0	EP_ADDR[7:0]	0x00	H0	R/WP		
0x41c6	EPRCWDAT (EEPROMC Write Data Register)	15-8	–	0x00	–	R	–	
		7-0	EP_WDAT[7:0]	0x00	H0	R/WP		
0x41c8	EPRCINTF (EEPROMC Interrupt Flag Register)	15-8	–	0x00	–	R	–	
		7-2	–	0x00	–	R		
		1	ECCERIF	0	H0	R/WP		Cleared by writing 1.
		0	RXBIF	0	H0	R/WP		
0x41ca	EPRCINTE (EEPROMC Interrupt Enable Register)	15-8	–	0x00	–	R	–	
		7-2	–	0x00	–	R		
		1	ECCERIE	0	H0	R/WP		
		0	RXBIE	0	H0	R/WP		

## 0x4200–0x42e2

## I/O Ports (PPORT)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03	
0x4200	PODAT (P0 Port Data Register)	15	P0OUT7	0	H0	R/W	-	✓	✓	
		14	P0OUT6	0	H0	R/W		✓	✓	
		13	P0OUT5	0	H0	R/W		✓	✓	
		12	P0OUT4	0	H0	R/W		✓	✓	
		11	P0OUT3	0	H0	R/W		✓	✓	
		10	P0OUT2	0	H0	R/W		✓	✓	
		9	P0OUT1	0	H0	R/W		✓	✓	
		8	P0OUT0	0	H0	R/W		✓	✓	
		7	P0IN7	0	H0	R		✓	✓	
		6	P0IN6	0	H0	R		✓	✓	
		5	P0IN5	0	H0	R		✓	✓	
		4	P0IN4	0	H0	R		✓	✓	
		3	P0IN3	0	H0	R		✓	✓	
		2	P0IN2	0	H0	R		✓	✓	
		1	P0IN1	0	H0	R		✓	✓	
0	P0IN0	0	H0	R	✓	✓				
0x4202	P0IOEN (P0 Port Enable Register)	15	P0IEN7	0	H0	R/W	-	✓	✓	
		14	P0IEN6	0	H0	R/W		✓	✓	
		13	P0IEN5	0	H0	R/W		✓	✓	
		12	P0IEN4	0	H0	R/W		✓	✓	
		11	P0IEN3	0	H0	R/W		✓	✓	
		10	P0IEN2	0	H0	R/W		✓	✓	
		9	P0IEN1	0	H0	R/W		✓	✓	
		8	P0IEN0	0	H0	R/W		✓	✓	
		7	P0OEN7	0	H0	R/W		-	✓	✓
		6	P0OEN6	0	H0	R/W			✓	✓
		5	P0OEN5	0	H0	R/W			✓	✓
		4	P0OEN4	0	H0	R/W			✓	✓
		3	P0OEN3	0	H0	R/W			✓	✓
		2	P0OEN2	0	H0	R/W			✓	✓
		1	P0OEN1	0	H0	R/W			✓	✓
0	P0OEN0	0	H0	R/W	✓	✓				
0x4204	P0RCTL (P0 Port Pull-up/down Control Register)	15	P0PDPU7	0	H0	R/W	-	✓	✓	
		14	P0PDPU6	0	H0	R/W		✓	✓	
		13	P0PDPU5	0	H0	R/W		✓	✓	
		12	P0PDPU4	0	H0	R/W		✓	✓	
		11	P0PDPU3	0	H0	R/W		✓	✓	
		10	P0PDPU2	0	H0	R/W		✓	✓	
		9	P0PDPU1	0	H0	R/W		✓	✓	
		8	P0PDPU0	0	H0	R/W		✓	✓	
		7	P0REN7	0	H0	R/W		-	✓	✓
		6	P0REN6	0	H0	R/W			✓	✓
		5	P0REN5	0	H0	R/W			✓	✓
		4	P0REN4	0	H0	R/W			✓	✓
		3	P0REN3	0	H0	R/W			✓	✓
		2	P0REN2	0	H0	R/W			✓	✓
		1	P0REN1	0	H0	R/W			✓	✓
0	P0REN0	0	H0	R/W	✓	✓				
0x4206	POINTF (P0 Port Interrupt Flag Register)	15–8	–	0x00	–	R	-	–	–	
		7	P0IF7	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.	✓	✓
		6	P0IF6	0	H0	R/W			✓	✓
		5	P0IF5	0	H0	R/W			✓	✓
		4	P0IF4	0	H0	R/W			✓	✓
		3	P0IF3	0	H0	R/W			✓	✓
		2	P0IF2	0	H0	R/W			✓	✓
		1	P0IF1	0	H0	R/W			✓	✓
		0	P0IF0	0	H0	R/W			✓	✓

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x4208	P0INTCTL (P0 Port Interrupt Control Register)	15	P0EDGE7	0	H0	R/W	-	✓	✓
		14	P0EDGE6	0	H0	R/W		✓	✓
		13	P0EDGE5	0	H0	R/W		✓	✓
		12	P0EDGE4	0	H0	R/W		✓	✓
		11	P0EDGE3	0	H0	R/W		✓	✓
		10	P0EDGE2	0	H0	R/W		✓	✓
		9	P0EDGE1	0	H0	R/W		✓	✓
		8	P0EDGE0	0	H0	R/W		✓	✓
		7	P0IE7	0	H0	R/W		✓	✓
		6	P0IE6	0	H0	R/W		✓	✓
		5	P0IE5	0	H0	R/W		✓	✓
		4	P0IE4	0	H0	R/W		✓	✓
		3	P0IE3	0	H0	R/W		✓	✓
		2	P0IE2	0	H0	R/W		✓	✓
		1	P0IE1	0	H0	R/W		✓	✓
0	P0IE0	0	H0	R/W	✓	✓			
0x420a	P0CHATEN (P0 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
		7	P0CHATEN7	0	H0	R/W		✓	✓
		6	P0CHATEN6	0	H0	R/W		✓	✓
		5	P0CHATEN5	0	H0	R/W		✓	✓
		4	P0CHATEN4	0	H0	R/W		✓	✓
		3	P0CHATEN3	0	H0	R/W		✓	✓
		2	P0CHATEN2	0	H0	R/W		✓	✓
		1	P0CHATEN1	0	H0	R/W		✓	✓
		0	P0CHATEN0	0	H0	R/W		✓	✓
0x420c	P0MODSEL (P0 Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
		7	P0SEL7	0	H0	R/W		✓	✓
		6	P0SEL6	0	H0	R/W		✓	✓
		5	P0SEL5	0	H0	R/W		✓	✓
		4	P0SEL4	0	H0	R/W		✓	✓
		3	P0SEL3	0	H0	R/W		✓	✓
		2	P0SEL2	0	H0	R/W		✓	✓
		1	P0SEL1	0	H0	R/W		✓	✓
0	P0SEL0	0	H0	R/W	✓	✓			
0x420e	P0FNCSSEL (P0 Port Function Select Register)	15-14	P07MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		13-12	P06MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		11-10	P05MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		9-8	P04MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-6	P03MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		5-4	P02MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		3-2	P01MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		1-0	P00MUX[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x4210	P1DAT (P1 Port Data Register)	15	P1OUT7	0	H0	R/W	-	✓	✓
		14	P1OUT6	0	H0	R/W		✓	✓
		13	P1OUT5	0	H0	R/W		✓	✓
		12	P1OUT4	0	H0	R/W		✓	✓
		11	P1OUT3	0	H0	R/W		✓	✓
		10	P1OUT2	0	H0	R/W		✓	✓
		9	P1OUT1	0	H0	R/W		✓	✓
		8	P1OUT0	0	H0	R/W		✓	✓
		7	P1IN7	0	H0	R		✓	✓
		6	P1IN6	0	H0	R		✓	✓
		5	P1IN5	0	H0	R		✓	✓
		4	P1IN4	0	H0	R		✓	✓
		3	P1IN3	0	H0	R		✓	✓
		2	P1IN2	0	H0	R		✓	✓
		1	P1IN1	0	H0	R		✓	✓
0	P1IN0	0	H0	R	✓	✓			



## Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03	
0x4212	P1IOEN (P1 Port Enable Register)	15	P1IEN7	0	H0	R/W	-	✓	✓	
		14	P1IEN6	0	H0	R/W		✓	✓	
		13	P1IEN5	0	H0	R/W		✓	✓	
		12	P1IEN4	0	H0	R/W		✓	✓	
		11	P1IEN3	0	H0	R/W		✓	✓	
		10	P1IEN2	0	H0	R/W		✓	✓	
		9	P1IEN1	0	H0	R/W		✓	✓	
		8	P1IEN0	0	H0	R/W		✓	✓	
		7	P1OEN7	0	H0	R/W		-	✓	✓
		6	P1OEN6	0	H0	R/W			✓	✓
		5	P1OEN5	0	H0	R/W			✓	✓
		4	P1OEN4	0	H0	R/W			✓	✓
		3	P1OEN3	0	H0	R/W			✓	✓
		2	P1OEN2	0	H0	R/W			✓	✓
		1	P1OEN1	0	H0	R/W			✓	✓
		0	P1OEN0	0	H0	R/W			✓	✓
0x4214	P1RCTL (P1 Port Pull-up/down Control Register)	15	P1PDPU7	0	H0	R/W	-		✓	✓
		14	P1PDPU6	0	H0	R/W		✓	✓	
		13	P1PDPU5	0	H0	R/W		✓	✓	
		12	P1PDPU4	0	H0	R/W		✓	✓	
		11	P1PDPU3	0	H0	R/W		✓	✓	
		10	P1PDPU2	0	H0	R/W		✓	✓	
		9	P1PDPU1	0	H0	R/W		✓	✓	
		8	P1PDPU0	0	H0	R/W		✓	✓	
		7	P1REN7	0	H0	R/W		-	✓	✓
		6	P1REN6	0	H0	R/W			✓	✓
		5	P1REN5	0	H0	R/W			✓	✓
		4	P1REN4	0	H0	R/W			✓	✓
		3	P1REN3	0	H0	R/W			✓	✓
		2	P1REN2	0	H0	R/W			✓	✓
		1	P1REN1	0	H0	R/W			✓	✓
		0	P1REN0	0	H0	R/W			✓	✓
0x4216	P1INTF (P1 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-		-	-
		7	P1IF7	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.	✓	✓
		6	P1IF6	0	H0	R/W			✓	✓
		5	P1IF5	0	H0	R/W			✓	✓
		4	P1IF4	0	H0	R/W			✓	✓
		3	P1IF3	0	H0	R/W			✓	✓
		2	P1IF2	0	H0	R/W			✓	✓
		1	P1IF1	0	H0	R/W			✓	✓
		0	P1IF0	0	H0	R/W			✓	✓
0x4218	P1INTCTL (P1 Port Interrupt Control Register)	15	P1EDGE7	0	H0	R/W	-		✓	✓
		14	P1EDGE6	0	H0	R/W		✓	✓	
		13	P1EDGE5	0	H0	R/W		✓	✓	
		12	P1EDGE4	0	H0	R/W		✓	✓	
		11	P1EDGE3	0	H0	R/W		✓	✓	
		10	P1EDGE2	0	H0	R/W		✓	✓	
		9	P1EDGE1	0	H0	R/W		✓	✓	
		8	P1EDGE0	0	H0	R/W		✓	✓	
		7	P1IE7	0	H0	R/W		-	✓	✓
		6	P1IE6	0	H0	R/W			✓	✓
		5	P1IE5	0	H0	R/W			✓	✓
		4	P1IE4	0	H0	R/W			✓	✓
		3	P1IE3	0	H0	R/W			✓	✓
		2	P1IE2	0	H0	R/W			✓	✓
		1	P1IE1	0	H0	R/W			✓	✓
		0	P1IE0	0	H0	R/W			✓	✓

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x421a	P1CHATEN (P1 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
		7	P1CHATEN7	0	H0	R/W	-	✓	✓
		6	P1CHATEN6	0	H0	R/W	-	✓	✓
		5	P1CHATEN5	0	H0	R/W	-	✓	✓
		4	P1CHATEN4	0	H0	R/W	-	✓	✓
		3	P1CHATEN3	0	H0	R/W	-	✓	✓
		2	P1CHATEN2	0	H0	R/W	-	✓	✓
		1	P1CHATEN1	0	H0	R/W	-	✓	✓
0x421c	P1MODESEL (P1 Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
		7	P1SEL7	0	H0	R/W	-	✓	✓
		6	P1SEL6	0	H0	R/W	-	✓	✓
		5	P1SEL5	0	H0	R/W	-	✓	✓
		4	P1SEL4	0	H0	R/W	-	✓	✓
		3	P1SEL3	0	H0	R/W	-	✓	✓
		2	P1SEL2	0	H0	R/W	-	✓	✓
		1	P1SEL1	0	H0	R/W	-	✓	✓
0x421e	P1FNCSSEL (P1 Port Function Select Register)	15-14	P17MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		13-12	P16MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		11-10	P15MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		9-8	P14MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		7-6	P13MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		5-4	P12MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		3-2	P11MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		1-0	P10MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
0x4220	P2DAT (P2 Port Data Register)	15	P2OUT7	0	H0	R/W	-	-	✓
		14	P2OUT6	0	H0	R/W	-	-	✓
		13	P2OUT5	0	H0	R/W	-	-	✓
		12	P2OUT4	0	H0	R/W	-	-	✓
		11	P2OUT3	0	H0	R/W	-	-	✓
		10	P2OUT2	0	H0	R/W	-	-	✓
		9	P2OUT1	0	H0	R/W	-	-	✓
		8	P2OUT0	0	H0	R/W	-	-	✓
		7	P2IN7	0	H0	R	-	-	✓
		6	P2IN6	0	H0	R	-	-	✓
		5	P2IN5	0	H0	R	-	-	✓
		4	P2IN4	0	H0	R	-	-	✓
		3	P2IN3	0	H0	R	-	-	✓
		2	P2IN2	0	H0	R	-	-	✓
		1	P2IN1	0	H0	R	-	-	✓
		0	P2IN0	0	H0	R	-	-	✓
0x4222	P2IOEN (P2 Port Enable Register)	15	P2IEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
		14	P2IEN6	0	H0	R/W	-	-	✓
		13	P2IEN5	0	H0	R/W	-	-	✓
		12	P2IEN4	0	H0	R/W	-	-	✓
		11	P2IEN3	0	H0	R/W	-	-	✓
		10	P2IEN2	0	H0	R/W	-	-	✓
		9	P2IEN1	0	H0	R/W	-	-	✓
		8	P2IEN0	0	H0	R/W	-	-	✓
		7	P2OEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
		6	P2OEN6	0	H0	R/W	-	-	✓
		5	P2OEN5	0	H0	R/W	-	-	✓
		4	P2OEN4	0	H0	R/W	-	-	✓
		3	P2OEN3	0	H0	R/W	-	-	✓
		2	P2OEN2	0	H0	R/W	-	-	✓
		1	P2OEN1	0	H0	R/W	-	-	✓
		0	P2OEN0	0	H0	R/W	-	-	✓

## Appendix A 周辺回路制御レジスター一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03	
0x4224	P2RCTL (P2 Port Pull-up/down Control Register)	15	P2PDPU7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		14	P2PDPU6	0	H0	R/W		-	✓	
		13	P2PDPU5	0	H0	R/W		-	✓	
		12	P2PDPU4	0	H0	R/W		-	✓	
		11	P2PDPU3	0	H0	R/W		-	✓	
		10	P2PDPU2	0	H0	R/W		-	✓	
		9	P2PDPU1	0	H0	R/W		-	✓	
		8	P2PDPU0	0	H0	R/W	-	✓		
		7	P2REN7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		6	P2REN6	0	H0	R/W		-	✓	
		5	P2REN5	0	H0	R/W		-	✓	
		4	P2REN4	0	H0	R/W		-	✓	
		3	P2REN3	0	H0	R/W		-	✓	
		2	P2REN2	0	H0	R/W		-	✓	
		1	P2REN1	0	H0	R/W		-	✓	
0	P2RENO	0	H0	R/W	-	✓				
0x4226	P2INTF (P2 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-	
		7	P2IF7	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.	-	✓
		6	P2IF6	0	H0	R/W			-	✓
		5	P2IF5	0	H0	R/W			-	✓
		4	P2IF4	0	H0	R/W			-	✓
		3	P2IF3	0	H0	R/W			-	✓
		2	P2IF2	0	H0	R/W			-	✓
		1	P2IF1	0	H0	R/W			-	✓
		0	P2IF0	0	H0	R/W			-	✓
0x4228	P2INTCTL (P2 Port Interrupt Control Register)	15	P2EDGE7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		14	P2EDGE6	0	H0	R/W		-	✓	
		13	P2EDGE5	0	H0	R/W		-	✓	
		12	P2EDGE4	0	H0	R/W		-	✓	
		11	P2EDGE3	0	H0	R/W		-	✓	
		10	P2EDGE2	0	H0	R/W		-	✓	
		9	P2EDGE1	0	H0	R/W		-	✓	
		8	P2EDGE0	0	H0	R/W	-	-	✓	
		7	P2IE7	0	H0	R/W		-	✓	
		6	P2IE6	0	H0	R/W		-	✓	
		5	P2IE5	0	H0	R/W		-	✓	
		4	P2IE4	0	H0	R/W		-	✓	
		3	P2IE3	0	H0	R/W		-	✓	
		2	P2IE2	0	H0	R/W		-	✓	
		1	P2IE1	0	H0	R/W		-	✓	
0	P2IE0	0	H0	R/W	-	✓				
0x422a	P2CHATEN (P2 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-	
		7	P2CHATEN7	0	H0	R/W		-	✓	
		6	P2CHATEN6	0	H0	R/W		-	✓	
		5	P2CHATEN5	0	H0	R/W		-	✓	
		4	P2CHATEN4	0	H0	R/W		-	✓	
		3	P2CHATEN3	0	H0	R/W		-	✓	
		2	P2CHATEN2	0	H0	R/W		-	✓	
		1	P2CHATEN1	0	H0	R/W		-	✓	
		0	P2CHATEN0	0	H0	R/W		-	✓	

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x422c	P2MODSEL (P2 Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
		7	P2SEL7	0	H0	R/W	-	-	✓
		6	P2SEL6	0	H0	R/W	-	-	✓
		5	P2SEL5	0	H0	R/W	-	-	✓
		4	P2SEL4	0	H0	R/W	-	-	✓
		3	P2SEL3	0	H0	R/W	-	-	✓
		2	P2SEL2	0	H0	R/W	-	-	✓
		1	P2SEL1	0	H0	R/W	-	-	✓
0x422e	P2FNCSSEL (P2 Port Function Select Register)	15-14	P27MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		13-12	P26MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		11-10	P25MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		9-8	P24MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		7-6	P23MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		5-4	P22MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		3-2	P21MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		1-0	P20MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
0x4230	P3DAT (P3 Port Data Register)	15	P3OUT7	0	H0	R/W	-	-	✓
		14	P3OUT6	0	H0	R/W	-	-	✓
		13	P3OUT5	0	H0	R/W	-	-	✓
		12	P3OUT4	0	H0	R/W	-	-	✓
		11	P3OUT3	0	H0	R/W	-	-	✓
		10	P3OUT2	0	H0	R/W	-	-	✓
		9	P3OUT1	0	H0	R/W	-	-	✓
		8	P3OUT0	0	H0	R/W	-	-	✓
		7	P3IN7	0	H0	R	-	-	✓
		6	P3IN6	0	H0	R	-	-	✓
		5	P3IN5	0	H0	R	-	-	✓
		4	P3IN4	0	H0	R	-	-	✓
		3	P3IN3	0	H0	R	-	-	✓
		2	P3IN2	0	H0	R	-	-	✓
		1	P3IN1	0	H0	R	-	-	✓
		0	P3IN0	0	H0	R	-	-	✓
0x4232	P3IOEN (P3 Port Enable Register)	15	P3IEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
		14	P3IEN6	0	H0	R/W	-	-	✓
		13	P3IEN5	0	H0	R/W	-	-	✓
		12	P3IEN4	0	H0	R/W	-	-	✓
		11	P3IEN3	0	H0	R/W	-	-	✓
		10	P3IEN2	0	H0	R/W	-	-	✓
		9	P3IEN1	0	H0	R/W	-	-	✓
		8	P3IEN0	0	H0	R/W	-	-	✓
		7	P3OEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
		6	P3OEN6	0	H0	R/W	-	-	✓
		5	P3OEN5	0	H0	R/W	-	-	✓
		4	P3OEN4	0	H0	R/W	-	-	✓
		3	P3OEN3	0	H0	R/W	-	-	✓
		2	P3OEN2	0	H0	R/W	-	-	✓
		1	P3OEN1	0	H0	R/W	-	-	✓
		0	P3OEN0	0	H0	R/W	-	-	✓

## Appendix A 周辺回路制御レジスター一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03	
0x4234	P3RCTL (P3 Port Pull-up/down Control Register)	15	P3PDPU7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		14	P3PDPU6	0	H0	R/W		-	✓	
		13	P3PDPU5	0	H0	R/W		-	✓	
		12	P3PDPU4	0	H0	R/W		-	✓	
		11	P3PDPU3	0	H0	R/W		-	✓	
		10	P3PDPU2	0	H0	R/W		-	✓	
		9	P3PDPU1	0	H0	R/W		-	✓	
		8	P3PDPU0	0	H0	R/W	-	✓		
		7	P3REN7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		6	P3REN6	0	H0	R/W		-	✓	
		5	P3REN5	0	H0	R/W		-	✓	
		4	P3REN4	0	H0	R/W		-	✓	
		3	P3REN3	0	H0	R/W		-	✓	
		2	P3REN2	0	H0	R/W		-	✓	
		1	P3REN1	0	H0	R/W		-	✓	
0	P3RENO	0	H0	R/W	-	✓				
0x4236	P3INTF (P3 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-	
		7	P3IF7	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.	-	✓
		6	P3IF6	0	H0	R/W			-	✓
		5	P3IF5	0	H0	R/W			-	✓
		4	P3IF4	0	H0	R/W			-	✓
		3	P3IF3	0	H0	R/W			-	✓
		2	P3IF2	0	H0	R/W			-	✓
		1	P3IF1	0	H0	R/W			-	✓
0	P3IF0	0	H0	R/W	-	✓				
0x4238	P3INTCTL (P3 Port Interrupt Control Register)	15	P3EDGE7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		14	P3EDGE6	0	H0	R/W		-	✓	
		13	P3EDGE5	0	H0	R/W		-	✓	
		12	P3EDGE4	0	H0	R/W		-	✓	
		11	P3EDGE3	0	H0	R/W		-	✓	
		10	P3EDGE2	0	H0	R/W		-	✓	
		9	P3EDGE1	0	H0	R/W		-	✓	
		8	P3EDGE0	0	H0	R/W	-	-	✓	
		7	P3IE7	0	H0	R/W		-	✓	
		6	P3IE6	0	H0	R/W		-	✓	
		5	P3IE5	0	H0	R/W		-	✓	
		4	P3IE4	0	H0	R/W		-	✓	
		3	P3IE3	0	H0	R/W		-	✓	
		2	P3IE2	0	H0	R/W		-	✓	
		1	P3IE1	0	H0	R/W		-	✓	
0	P3IE0	0	H0	R/W	-	✓				
0x423a	P3CHATEN (P3 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-	
		7	P3CHATEN7	0	H0	R/W		-	✓	
		6	P3CHATEN6	0	H0	R/W		-	✓	
		5	P3CHATEN5	0	H0	R/W		-	✓	
		4	P3CHATEN4	0	H0	R/W		-	✓	
		3	P3CHATEN3	0	H0	R/W		-	✓	
		2	P3CHATEN2	0	H0	R/W		-	✓	
		1	P3CHATEN1	0	H0	R/W		-	✓	
		0	P3CHATEN0	0	H0	R/W		-	✓	

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x423c	P3MODSEL (P3 Port Mode Select Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
		7	P3SEL7	0	H0	R/W	-	-	✓
		6	P3SEL6	0	H0	R/W	-	-	✓
		5	P3SEL5	0	H0	R/W	-	-	✓
		4	P3SEL4	0	H0	R/W	-	-	✓
		3	P3SEL3	0	H0	R/W	-	-	✓
		2	P3SEL2	0	H0	R/W	-	-	✓
		1	P3SEL1	0	H0	R/W	-	-	✓
0x423e	P3FNCSSEL (P3 Port Function Select Register)	15-14	P37MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		13-12	P36MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		11-10	P35MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		9-8	P34MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		7-6	P33MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		5-4	P32MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		3-2	P31MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
		1-0	P30MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	-	-	✓
0x4240	P4DAT (P4 Port Data Register)	15	P4OUT7	0	H0	R/W	-	-	✓
		14	P4OUT6	0	H0	R/W	-	-	✓
		13	P4OUT5	0	H0	R/W	-	-	✓
		12	P4OUT4	0	H0	R/W	-	-	✓
		11	P4OUT3	0	H0	R/W	-	-	✓
		10	P4OUT2	0	H0	R/W	-	-	✓
		9	P4OUT1	0	H0	R/W	-	-	✓
		8	P4OUT0	0	H0	R/W	-	-	✓
		7	P4IN7	0	H0	R	-	-	✓
		6	P4IN6	0	H0	R	-	-	✓
		5	P4IN5	0	H0	R	-	-	✓
		4	P4IN4	0	H0	R	-	-	✓
		3	P4IN3	0	H0	R	-	-	✓
		2	P4IN2	0	H0	R	-	-	✓
		1	P4IN1	0	H0	R	-	-	✓
		0	P4IN0	0	H0	R	-	-	✓
0x4242	P4IOEN (P4 Port Enable Register)	15	P4IEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
		14	P4IEN6	0	H0	R/W	-	-	✓
		13	P4IEN5	0	H0	R/W	-	-	✓
		12	P4IEN4	0	H0	R/W	-	-	✓
		11	P4IEN3	0	H0	R/W	-	-	✓
		10	P4IEN2	0	H0	R/W	-	-	✓
		9	P4IEN1	0	H0	R/W	-	-	✓
		8	P4IEN0	0	H0	R/W	-	-	✓
		7	P4OEN7	0	H0	R/W	-	-	✓
		6	P4OEN6	0	H0	R/W	-	-	✓
		5	P4OEN5	0	H0	R/W	-	-	✓
		4	P4OEN4	0	H0	R/W	-	-	✓
		3	P4OEN3	0	H0	R/W	-	-	✓
		2	P4OEN2	0	H0	R/W	-	-	✓
		1	P4OEN1	0	H0	R/W	-	-	✓
		0	P4OEN0	0	H0	R/W	-	-	✓

## Appendix A 周辺回路制御レジスター一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03	
0x4244	P4RCTL (P4 Port Pull-up/down Control Register)	15	P4PDPU7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		14	P4PDPU6	0	H0	R/W		-	✓	
		13	P4PDPU5	0	H0	R/W		-	✓	
		12	P4PDPU4	0	H0	R/W		-	✓	
		11	P4PDPU3	0	H0	R/W		-	✓	
		10	P4PDPU2	0	H0	R/W		-	✓	
		9	P4PDPU1	0	H0	R/W		-	✓	
		8	P4PDPU0	0	H0	R/W		-	✓	
		7	P4REN7	0	H0	R/W		-	-	✓
		6	P4REN6	0	H0	R/W			-	✓
		5	P4REN5	0	H0	R/W			-	✓
		4	P4REN4	0	H0	R/W			-	✓
		3	P4REN3	0	H0	R/W			-	✓
		2	P4REN2	0	H0	R/W			-	✓
		1	P4REN1	0	H0	R/W			-	✓
0	P4REN0	0	H0	R/W	-	✓				
0x4246	P4INTF (P4 Port Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-	
		7	P4IF7	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.	-	✓
		6	P4IF6	0	H0	R/W			-	✓
		5	P4IF5	0	H0	R/W			-	✓
		4	P4IF4	0	H0	R/W			-	✓
		3	P4IF3	0	H0	R/W			-	✓
		2	P4IF2	0	H0	R/W			-	✓
		1	P4IF1	0	H0	R/W			-	✓
0	P4IF0	0	H0	R/W	-	✓				
0x4248	P4INTCTL (P4 Port Interrupt Control Register)	15	P4EDGE7	0	H0	R/W	-	-	✓	
		14	P4EDGE6	0	H0	R/W		-	✓	
		13	P4EDGE5	0	H0	R/W		-	✓	
		12	P4EDGE4	0	H0	R/W		-	✓	
		11	P4EDGE3	0	H0	R/W		-	✓	
		10	P4EDGE2	0	H0	R/W		-	✓	
		9	P4EDGE1	0	H0	R/W		-	✓	
		8	P4EDGE0	0	H0	R/W		-	-	✓
		7	P4IE7	0	H0	R/W			-	✓
		6	P4IE6	0	H0	R/W			-	✓
		5	P4IE5	0	H0	R/W			-	✓
		4	P4IE4	0	H0	R/W			-	✓
		3	P4IE3	0	H0	R/W			-	✓
		2	P4IE2	0	H0	R/W			-	✓
		1	P4IE1	0	H0	R/W			-	✓
0	P4IE0	0	H0	R/W	-	✓				
0x424a	P4CHATEN (P4 Port Chattering Filter Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-	
		7	P4CHATEN7	0	H0	R/W		-	✓	
		6	P4CHATEN6	0	H0	R/W		-	✓	
		5	P4CHATEN5	0	H0	R/W		-	✓	
		4	P4CHATEN4	0	H0	R/W		-	✓	
		3	P4CHATEN3	0	H0	R/W		-	✓	
		2	P4CHATEN2	0	H0	R/W		-	✓	
		1	P4CHATEN1	0	H0	R/W		-	✓	
		0	P4CHATEN0	0	H0	R/W		-	✓	

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x424c	P4MODSEL (P4 Port Mode Select Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	–	–
		7	P4SEL7	0	H0	R/W	–	–	✓
		6	P4SEL6	0	H0	R/W	–	–	✓
		5	P4SEL5	0	H0	R/W	–	–	✓
		4	P4SEL4	0	H0	R/W	–	–	✓
		3	P4SEL3	0	H0	R/W	–	–	✓
		2	P4SEL2	0	H0	R/W	–	–	✓
		1	P4SEL1	0	H0	R/W	–	–	✓
0x424e	P4FNCSSEL (P4 Port Function Select Register)	15–14	P47MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		13–12	P46MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		11–10	P45MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		9–8	P44MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		7–6	P43MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		5–4	P42MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		3–2	P41MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		1–0	P40MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
0x42d0	PDDAT (Pd Port Data Register)	15–11	–	0x00	–	R	–	–	–
		10	PDOOUT2	0	H0	R/W	–	✓	✓
		9	PDOOUT1	0	H0	R/W	–	✓	✓
		8	PDOOUT0	0	H0	R/W	–	✓	✓
		7–3	–	0x00	–	R	–	–	–
		2	–	0	–	R	–	–	–
		1	PDIN1	X	H0	R	–	✓	✓
0	PDIN0	X	H0	R	–	✓	✓		
0x42d2	PDIOEN (Pd Port Enable Register)	15–11	–	0x00	–	R	–	–	–
		10	(reserved)	0	H0	R/W	–	✓	✓
		9	PDIEN1	0	H0	R/W	–	✓	✓
		8	PDIEN0	0	H0	R/W	–	✓	✓
		7–3	–	0x00	–	R	–	–	–
		2	PDOEN2	0	H0	R/W	–	✓	✓
		1	PDOEN1	0	H0	R/W	–	✓	✓
0	PDOEN0	0	H0	R/W	–	✓	✓		
0x42d4	PDRCTL (Pd Port Pull-up/down Control Register)	15–11	–	0x00	–	R	–	–	–
		10	(reserved)	0	H0	R/W	–	✓	✓
		9	PDPDPU1	0	H0	R/W	–	✓	✓
		8	PDPDPU0	0	H0	R/W	–	✓	✓
		7–5	–	0x00	–	R	–	–	–
		2	(reserved)	0	H0	R/W	–	✓	✓
		1	PDREN1	0	H0	R/W	–	✓	✓
0	PDREN0	0	H0	R/W	–	✓	✓		
0x42dc	PDMODSEL (Pd Port Mode Select Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	–	–
		7–3	–	0	–	R	–	–	–
		2	PDSEL2	1	H0	R/W	–	✓	✓
		1	PDSEL1	1	H0	R/W	–	✓	✓
0	PDSEL0	1	H0	R/W	–	✓	✓		
0x42de	PDFNCSSEL (Pd Port Function Select Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	–	–
		7–6	–	0x0	–	R	–	–	–
		5–4	PD2MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	✓	✓
		3–2	PD1MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	✓	✓
1–0	PD0MUX[1:0]	0x0	H0	R/W	–	✓	✓		
0x42e0	PCLK (P Port Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–	–	–
		8	DBRUN	0	H0	R/WP	–	✓	✓
		7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/WP	–	✓	✓
		3–2	KRSTCFG[1:0]	0x0	H0	R/WP	–	✓	✓
1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/WP	–	✓	✓		



## Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x42e2	PINTFGRP (P Port Interrupt Flag Group Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	-	-
		7-5	-	0x0	-	R		-	-
		4	P4INT	0	H0	R		-	✓
		3	P3INT	0	H0	R		-	✓
		2	P2INT	0	H0	R		-	✓
		1	P1INT	0	H0	R		✓	✓
		0	P0INT	0	H0	R		✓	✓

### 0x4300-0x431e

### Universal Port Multiplexer (UPMUX)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x4300	POUPMUX0 (P00-01 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P01PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P01PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P01PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P00PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P00PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P00PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x4302	POUPMUX1 (P02-03 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P03PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P03PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P03PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P02PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P02PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P02PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x4304	POUPMUX2 (P04-05 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P05PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P05PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P05PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P04PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P04PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P04PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x4306	POUPMUX3 (P06-07 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P07PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P07PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P07PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P06PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P06PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P06PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x4308	P1UPMUX0 (P10-11 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P11PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P11PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P11PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P10PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P10PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P10PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x430a	P1UPMUX1 (P12-13 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P13PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P13PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P13PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P12PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P12PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P12PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x430c	P1UPMUX2 (P14-15 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P15PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P15PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P15PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P14PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P14PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P14PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
0x430e	P1UPMUX3 (P16-17 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15-13	P17PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	-	✓	✓
		12-11	P17PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		10-8	P17PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		7-5	P16PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		4-3	P16PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓
		2-0	P16PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		✓	✓

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	M02	M03
0x4310	P2UPMUX0 (P20–21 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P21PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P21PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P21PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P20PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P20PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P20PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
0x4312	P2UPMUX1 (P22–23 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P23PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P23PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P23PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P22PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P22PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P22PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
0x4314	P2UPMUX2 (P24–25 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P25PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P25PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P25PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P24PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P24PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P24PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
0x4316	P2UPMUX3 (P26–27 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P27PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P27PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P27PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P26PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P26PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P26PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
0x4318	P3UPMUX0 (P30–31 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P31PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P31PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P31PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P30PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P30PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P30PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
0x431a	P3UPMUX1 (P32–33 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P33PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P33PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P33PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P32PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P32PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P32PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
0x431c	P3UPMUX2 (P34–35 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P35PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P35PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P35PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P34PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P34PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P34PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
0x431e	P3UPMUX3 (P36–37 Universal Port Multiplexer Setting Register)	15–13	P37PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W	–	–	✓
		12–11	P37PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		10–8	P37PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		7–5	P36PPFNC[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		4–3	P36PERICH[1:0]	0x0	H0	R/W		–	✓
		2–0	P36PERISEL[2:0]	0x0	H0	R/W		–	✓

## 0x4380–0x4390

## UART (UART3) Ch.0

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x4380	UA0CLK (UART3 Ch.0 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7–6	–	0x0	–	R	
		5–4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/W	
		3–2	–	0x0	–	R	
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

## Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
0x4382	UA0MOD (UART3 Ch.0 Mode Register)	15–13	–	0x0	–	R	–	
		12	PECAR	0	H0	R/W		
		11	CAREN	0	H0	R/W		
		10	BRDIV	0	H0	R/W		
		9	INVRX	0	H0	R/W		
		8	INVTX	0	H0	R/W		
		7	–	0	–	R		
		6	PUEN	0	H0	R/W		
		5	OUTMD	0	H0	R/W		
		4	IRMD	0	H0	R/W		
		3	CHLN	0	H0	R/W		
		2	PREN	0	H0	R/W		
		1	PRMD	0	H0	R/W		
0	STPB	0	H0	R/W				
0x4384	UA0BR (UART3 Ch.0 Baud-Rate Register)	15–12	–	0x0	–	R	–	
		11–8	FMD[3:0]	0x0	H0	R/W		
		7–0	BRT[7:0]	0x00	H0	R/W		
0x4386	UA0CTL (UART3 Ch.0 Control Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–2	–	0x00	–	R		
		1	SFTRST	0	H0	R/W		
0	MODEN	0	H0	R/W				
0x4388	UA0TXD (UART3 Ch.0 Transmit Data Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–0	TXD[7:0]	0x00	H0	R/W		
0x438a	UA0RXD (UART3 Ch.0 Receive Data Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–0	RXD[7:0]	0x00	H0	R		
0x438c	UA0INTF (UART3 Ch.0 Status and Interrupt Flag Register)	15–10	–	0x00	–	R	–	
		9	RBSY	0	H0/S0	R		
		8	TBSY	0	H0/S0	R		
		7	–	0	–	R		
		6	TENDIF	0	H0/S0	R/W		Cleared by writing 1.
		5	FEIF	0	H0/S0	R/W		Cleared by writing 1 or reading the UA0RXD register.
		4	PEIF	0	H0/S0	R/W		Cleared by writing 1.
		3	OEIF	0	H0/S0	R/W		Cleared by writing 1.
		2	RB2FIF	0	H0/S0	R		Cleared by reading the UA0RXD register.
1	RB1FIF	0	H0/S0	R	Cleared by reading the UA0RXD register.			
0	TBEIF	1	H0/S0	R	Cleared by writing to the UA0TXD register.			
0x438e	UA0INTE (UART3 Ch.0 Interrupt Enable Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7	–	0	–	R		
		6	TENDIE	0	H0	R/W		
		5	FEIE	0	H0	R/W		
		4	PEIE	0	H0	R/W		
		3	OEIE	0	H0	R/W		
		2	RB2FIE	0	H0	R/W		
		1	RB1FIE	0	H0	R/W		
0	TBEIE	0	H0	R/W				
0x4390	UA0CAWF (UART3 Ch.0 Carrier Waveform Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–0	CRPER[7:0]	0x00	H0	R/W		

### 0x43a0–0x43ac

### 16-bit Timer (T16) Ch.1

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x43a0	T16_1CLK (T16 Ch.1 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
		3–2	–	0x0	–	R	
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x43a2	T16_1MOD (T16 Ch.1 Mode Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–1	–	0x00	–	R	
		0	TRMD	0	H0	R/W	
0x43a4	T16_1CTL (T16 Ch.1 Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	PRUN	0	H0	R/W	
		7–2	–	0x00	–	R	
		1	PRESET	0	H0	R/W	
0	MODEN	0	H0	R/W			
0x43a6	T16_1TR (T16 Ch.1 Reload Data Register)	15–0	TR[15:0]	0xffff	H0	R/W	–
0x43a8	T16_1TC (T16 Ch.1 Counter Data Register)	15–0	TC[15:0]	0xffff	H0	R	–
0x43aa	T16_1INTF (T16 Ch.1 Interrupt Flag Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–1	–	0x00	–	R	
		0	UFIF	0	H0	R/W	
0x43ac	T16_1INTE (T16 Ch.1 Interrupt Enable Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–1	–	0x00	–	R	
		0	UFIE	0	H0	R/W	

**0x43b0–0x43ba****Synchronous Serial Interface (SPIA) Ch.0**

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
0x43b0	SPIOMOD (SPIA Ch.0 Mode Register)	15–12	–	0x0	–	R	–	
		11–8	CHLN[3:0]	0x7	H0	R/W		
		7–6	–	0x0	–	R		
		5	PUEN	0	H0	R/W		
		4	NOCLKDIV	0	H0	R/W		
		3	LSBFST	0	H0	R/W		
		2	CPHA	0	H0	R/W		
		1	CPOL	0	H0	R/W		
0	MST	0	H0	R/W				
0x43b2	SPIOCTL (SPIA Ch.0 Control Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–2	–	0x00	–	R		
		1	SFTRST	0	H0	R/W		
		0	MODEN	0	H0	R/W		
0x43b4	SPI0TXD (SPIA Ch.0 Transmit Data Register)	15–0	TXD[15:0]	0x0000	H0	R/W	–	
0x43b6	SPI0RXD (SPIA Ch.0 Receive Data Register)	15–0	RXD[15:0]	0x0000	H0	R	–	
0x43b8	SPI0INTF (SPIA Ch.0 Interrupt Flag Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7	BSY	0	H0	R		
		6–4	–	0x0	–	R		
		3	OEIF	0	H0/S0	R/W		Cleared by writing 1.
		2	TENDIF	0	H0/S0	R/W		
		1	RBFIF	0	H0/S0	R		Cleared by reading the SPI0RXD register.
0	TBEIF	1	H0/S0	R	Cleared by writing to the SPI0TXD register.			
0x43ba	SPI0INTE (SPIA Ch.0 Interrupt Enable Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–4	–	0x0	–	R		
		3	OEIE	0	H0	R/W		
		2	TENDIE	0	H0	R/W		
		1	RBFIE	0	H0	R/W		
		0	TBEIE	0	H0	R/W		

0x43c0–0x43d2

I<sup>2</sup>C (I2C) Ch.0

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
0x43c0	I2C0CLK (I2C Ch.0 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–	
		8	DBRUN	0	H0	R/W		
		7–6	–	0x0	–	R		
		5–4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/W		
		3–2	–	0x0	–	R		
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W		
0x43c2	I2C0MOD (I2C Ch.0 Mode Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–3	–	0x00	–	R		
		2	OADR10	0	H0	R/W		
		1	GCEN	0	H0	R/W		
		0	–	0	–	R		
0x43c4	I2C0BR (I2C Ch.0 Baud-Rate Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7	–	0	–	R		
		6–0	BRT[6:0]	0x7f	H0	R/W		
0x43c8	I2C0OADR (I2C Ch.0 Own Address Register)	15–10	–	0x00	–	R	–	
		9–0	OADR[9:0]	0x000	H0	R/W		
0x43ca	I2C0CTL (I2C Ch.0 Control Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–6	–	0x0	–	R		
		5	MST	0	H0	R/W		
		4	TXNACK	0	H0/S0	R/W		
		3	TXSTOP	0	H0/S0	R/W		
		2	TXSTART	0	H0/S0	R/W		
		1	SFTRST	0	H0	R/W		
		0	MODEN	0	H0	R/W		
0x43cc	I2C0TXD (I2C Ch.0 Transmit Data Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–0	TXD[7:0]	0x00	H0	R/W		
0x43ce	I2C0RXD (I2C Ch.0 Receive Data Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7–0	RXD[7:0]	0x00	H0	R		
0x43d0	I2C0INTF (I2C Ch.0 Status and Interrupt Flag Register)	15–13	–	0x0	–	R	–	
		12	SDALLOW	0	H0	R		
		11	SCLLOW	0	H0	R		
		10	BSY	0	H0/S0	R		
		9	TR	0	H0	R		
		8	–	0	–	R		
		7	BYTEENDIF	0	H0/S0	R/W		Cleared by writing 1.
		6	GCIF	0	H0/S0	R/W		
		5	NACKIF	0	H0/S0	R/W		
		4	STOPIF	0	H0/S0	R/W		
		3	STARTIF	0	H0/S0	R/W		
		2	ERRIF	0	H0/S0	R/W		Cleared by reading the I2C0RXD register.
		1	RBFIF	0	H0/S0	R		
		0	TBEIF	0	H0/S0	R		Cleared by writing to the I2C0TXD register.
0x43d2	I2C0INTE (I2C Ch.0 Interrupt Enable Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7	BYTEENDIE	0	H0	R/W		
		6	GCIE	0	H0	R/W		
		5	NACKIE	0	H0	R/W		
		4	STOPIE	0	H0	R/W		
		3	STARTIE	0	H0	R/W		
		2	ERRIE	0	H0	R/W		
		1	RBFIE	0	H0	R/W		
		0	TBEIE	0	H0	R/W		

## 0x5000–0x501a

## DMM 16-bit PWM Timer (T16B\_DMM) Ch.0

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5000	T16B0CLK (T16B_DMM Ch.0 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
		3	–	0	–	R	
0x5002	T16B0CTL (T16B_DMM Ch.0 Counter Control Register)	2–0	CLKSRC[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		15–9	–	0x00	–	R	
		8	MAXBSY	0	H0	R	
		7–6	–	0x0	–	R	
		5–4	CNTMD[1:0]	0x0	H0	R/W	
		3	ONEST	0	H0	R/W	
		2	RUN	0	H0	R/W	
0x5004	T16B0MC (T16B_DMM Ch.0 Max Counter Data Register)	1	PRESET	0	H0	R/W	–
		0	MODEN	0	H0	R/W	
0x5006	T16B0TC (T16B_DMM Ch.0 Timer Counter Data Register)	15–0	TC[15:0]	0x0000	H0	R	–
0x5008	T16B0CS (T16B_DMM Ch.0 Counter Status Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–4	–	0x0	–	R	
		3	CAPI1	0	H0	R	
		2	CAPI0	0	H0	R	
		1	UP_DOWN	1	H0	R	
0x500a	T16B0INTF (T16B_DMM Ch.0 Interrupt Flag Register)	0	BSY	0	H0	R	–
		15–8	–	0x00	–	R	
		7–6	–	0x0	–	R	
		5	CAPOW1IF	0	H0	R/W	
		4	CMPCAP1IF	0	H0	R/W	
		3	CAPOW0IF	0	H0	R/W	
		2	CMPCAP0IF	0	H0	R/W	
0x500c	T16B0INTE (T16B_DMM Ch.0 Interrupt Enable Register)	1	CNTMAXIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1.
		0	CNTZEROIF	0	H0	R/W	
		15–8	–	0x00	–	R	
		7–6	–	0x0	–	R	
		5	CAPOW1IE	0	H0	R/W	
		4	CMPCAP1IE	0	H0	R/W	
		3	CAPOW0IE	0	H0	R/W	
0x5010	T16B0CCCTL0 (T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 0 Control Register)	2	CMPCAP0IE	0	H0	R/W	–
		1	CNTMAXIE	0	H0	R/W	
		0	CNTZEROIE	0	H0	R/W	
		15	SCS	0	H0	R/W	
		14–12	CBUFMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		11–10	CAPIS[1:0]	0x0	H0	R/W	
		9–8	CAPTRG[1:0]	0x0	H0	R/W	
		7	–	0	–	R	
		6	TOUTMT	0	H0	R/W	
0x5012	T16B0CCR0 (T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 0 Data Register)	5	TOUTO	0	H0	R/W	–
		4–2	TOUTMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		1	TOUTINV	0	H0	R/W	
		0	CCMD	0	H0	R/W	
		15–0	CC[15:0]	0x0000	H0	R/W	

## Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5018	T16B0CCCTL1 (T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 1 Control Register)	15	SCS	0	H0	R/W	-
		14–12	CBUFMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		11–10	CAPIS[1:0]	0x0	H0	R/W	
		9–8	CAPTRG[1:0]	0x0	H0	R/W	
		7	–	0	–	R	
		6	TOUTMT	0	H0	R/W	
		5	TOUTO	0	H0	R/W	
		4–2	TOUTMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		1	TOUTINV	0	H0	R/W	
0	CCCMD	0	H0	R/W			
0x501a	T16B0CCR1 (T16B_DMM Ch.0 Compare/Capture 1 Data Register)	15–0	CC[15:0]	0x0000	H0	R/W	-

### 0x5040–0x505a

### DMM 16-bit PWM Timer (T16B\_DMM) Ch.1

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5040	T16B1CLK (T16B_DMM Ch.1 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	-
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
		3	–	0	–	R	
		2–0	CLKSRC[2:0]	0x0	H0	R/W	
0x5042	T16B1CTL (T16B_DMM Ch.1 Counter Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	-
		8	MAXBSY	0	H0	R	
		7–6	–	0x0	–	R	
		5–4	CNTMD[1:0]	0x0	H0	R/W	
		3	ONEST	0	H0	R/W	
		2	RUN	0	H0	R/W	
		1	PRESET	0	H0	R/W	
0	MODEN	0	H0	R/W			
0x5044	T16B1MC (T16B_DMM Ch.1 Max Counter Data Register)	15–0	MC[15:0]	0xffff	H0	R/W	-
0x5046	T16B1TC (T16B_DMM Ch.1 Timer Counter Data Register)	15–0	TC[15:0]	0x0000	H0	R	-
0x5048	T16B1CS (T16B_DMM Ch.1 Counter Status Register)	15–8	–	0x00	–	R	-
		7–4	–	0x0	–	R	
		3	CAP11	0	H0	R	
		2	CAP10	0	H0	R	
		1	UP_DOWN	1	H0	R	
		0	BSY	0	H0	R	
0x504a	T16B1INTF (T16B_DMM Ch.1 Interrupt Flag Register)	15–8	–	0x00	–	R	-
		7–6	–	0x0	–	R	
		5	CAPOW1IF	0	H0	R/W	
		4	CMPCAP1IF	0	H0	R/W	
		3	CAPOW0IF	0	H0	R/W	
		2	CMPCAP0IF	0	H0	R/W	
		1	CNTMAXIF	0	H0	R/W	
		0	CNTZEROIF	0	H0	R/W	

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x504c	T16B1INTE (T16B_DMM Ch.1 Interrupt Enable Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–6	–	0x0	–	R	
		5	CAPOW1IE	0	H0	R/W	
		4	CMPCAP1IE	0	H0	R/W	
		3	CAPOW0IE	0	H0	R/W	
		2	CMPCAP0IE	0	H0	R/W	
		1	CNTMAXIE	0	H0	R/W	
0	CNTZEROIE	0	H0	R/W			
0x5050	T16B1CCCTL0 (T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 0 Control Register)	15	SCS	0	H0	R/W	–
		14–12	CBUFMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		11–10	CAPIS[1:0]	0x0	H0	R/W	
		9–8	CAPTRG[1:0]	0x0	H0	R/W	
		7	–	0	–	R	
		6	TOUTMT	0	H0	R/W	
		5	TOUTO	0	H0	R/W	
		4–2	TOUTMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		1	TOUTINV	0	H0	R/W	
0	CCMD	0	H0	R/W			
0x5052	T16B1CCR0 (T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 0 Data Register)	15–0	CC[15:0]	0x0000	H0	R/W	–
0x5058	T16B1CCCTL1 (T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 1 Control Register)	15	SCS	0	H0	R/W	–
		14–12	CBUFMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		11–10	CAPIS[1:0]	0x0	H0	R/W	
		9–8	CAPTRG[1:0]	0x0	H0	R/W	
		7	–	0	–	R	
		6	TOUTMT	0	H0	R/W	
		5	TOUTO	0	H0	R/W	
		4–2	TOUTMD[2:0]	0x0	H0	R/W	
		1	TOUTINV	0	H0	R/W	
0	CCMD	0	H0	R/W			
0x505a	T16B1CCR1 (T16B_DMM Ch.1 Compare/Capture 1 Data Register)	15–0	CC[15:0]	0x0000	H0	R/W	–

**0x5080–0x509a****DMM 16-bit PWM Timer (T16B\_DMM) Ch.2**

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5080	T16B2CLK (T16B_DMM Ch.2 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
		3	–	0	–	R	
		2–0	CLKSRC[2:0]	0x0	H0	R/W	
0x5082	T16B2CTL (T16B_DMM Ch.2 Counter Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	MAXBSY	0	H0	R	
		7–6	–	0x0	–	R	
		5–4	CNTMD[1:0]	0x0	H0	R/W	
		3	ONEST	0	H0	R/W	
		2	RUN	0	H0	R/W	
		1	PRESET	0	H0	R/W	
0	MODEN	0	H0	R/W			
0x5084	T16B2MC (T16B_DMM Ch.2 Max Counter Data Register)	15–0	MC[15:0]	0xffff	H0	R/W	–



## Appendix A 周辺回路制御レジスター一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
0x5086	T16B2TC (T16B_DMM Ch.2 Timer Counter Data Register)	15-0	TC[15:0]	0x0000	H0	R	-	
0x5088	T16B2CS (T16B_DMM Ch.2 Counter Status Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	
		7-4	-	0x0	-	R		
		3	CAP1	0	H0	R		
		2	CAP0	0	H0	R		
		1	UP_DOWN	1	H0	R		
		0	BSY	0	H0	R		
0x508a	T16B2INTF (T16B_DMM Ch.2 Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	
		7-6	-	0x0	-	R		
		5	CAPOW1IF	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.
		4	CMPCAP1IF	0	H0	R/W		
		3	CAPOW0IF	0	H0	R/W		
		2	CMPCAP0IF	0	H0	R/W		
		1	CNTMAXIF	0	H0	R/W		
		0	CNTZEROIF	0	H0	R/W		
0x508c	T16B2INTE (T16B_DMM Ch.2 Interrupt Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-	
		7-6	-	0x0	-	R		
		5	CAPOW1IE	0	H0	R/W		
		4	CMPCAP1IE	0	H0	R/W		
		3	CAPOW0IE	0	H0	R/W		
		2	CMPCAP0IE	0	H0	R/W		
		1	CNTMAXIE	0	H0	R/W		
		0	CNTZEROIE	0	H0	R/W		
0x5090	T16B2CCCTL0 (T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 0 Control Register)	15	SCS	0	H0	R/W	-	
		14-12	CBUFMD[2:0]	0x0	H0	R/W		
		11-10	CAPIS[1:0]	0x0	H0	R/W		
		9-8	CAPTRG[1:0]	0x0	H0	R/W		
		7	-	0	-	R		
		6	TOUTMT	0	H0	R/W		
		5	TOUTO	0	H0	R/W		
		4-2	TOUTMD[2:0]	0x0	H0	R/W		
		1	TOUTINV	0	H0	R/W		
		0	CCMD	0	H0	R/W		
0x5092	T16B2CCR0 (T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 0 Data Register)	15-0	CC[15:0]	0x0000	H0	R/W	-	
0x5098	T16B2CCCTL1 (T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 1 Control Register)	15	SCS	0	H0	R/W	-	
		14-12	CBUFMD[2:0]	0x0	H0	R/W		
		11-10	CAPIS[1:0]	0x0	H0	R/W		
		9-8	CAPTRG[1:0]	0x0	H0	R/W		
		7	-	0	-	R		
		6	TOUTMT	0	H0	R/W		
		5	TOUTO	0	H0	R/W		
		4-2	TOUTMD[2:0]	0x0	H0	R/W		
		1	TOUTINV	0	H0	R/W		
		0	CCMD	0	H0	R/W		
0x509a	T16B2CCR1 (T16B_DMM Ch.2 Compare/Capture 1 Data Register)	15-0	CC[15:0]	0x0000	H0	R/W	-	

## 0x5260–0x526c

## 16-bit Timer (T16) Ch.2

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5260	T16_2CLK (T16 Ch.2 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7–4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
		3–2	–	0x0	–	R	
0x5262	T16_2MOD (T16 Ch.2 Mode Register)	1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	–
		15–8	–	0x00	–	R	
		7–1	–	0x00	–	R	
0x5264	T16_2CTL (T16 Ch.2 Control Register)	0	TRMD	0	H0	R/W	–
		15–9	–	0x00	–	R	
		8	PRUN	0	H0	R/W	
		7–2	–	0x00	–	R	
0x5266	T16_2TR (T16 Ch.2 Reload Data Register)	1	PRESET	0	H0	R/W	–
		0	MODEN	0	H0	R/W	
		15–0	TR[15:0]	0xffff	H0	R/W	
0x5268	T16_2TC (T16 Ch.2 Counter Data Register)	15–0	TC[15:0]	0xffff	H0	R	–
0x526a	T16_2INTF (T16 Ch.2 Interrupt Flag Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–1	–	0x00	–	R	
		0	UFIF	0	H0	R/W	
0x526c	T16_2INTE (T16 Ch.2 Interrupt Enable Register)	0	UFIE	0	H0	R/W	–
		7–1	–	0x00	–	R	
		15–8	–	0x00	–	R	

## 0x5300–0x530a

## Sound Generator (SNDA\_DMM)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5300	SNDCLK (SNDA_DMM Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7	–	0	–	R	
		6–4	CLKDIV[2:0]	0x0	H0	R/W	
		3–2	–	0x0	–	R	
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	
0x5302	SNDSEL (SNDA_DMM Select Register)	15–12	–	0x0	–	R	–
		11–8	STIM[3:0]	0x0	H0	R/W	
		7–4	–	0x0	–	R	
		3	CONT	0	H0	R/W	
		2	SINV	0	H0	R/W	
0x5304	SNDCTL (SNDA_DMM Control Register)	1–0	MOSEL[1:0]	0x0	H0	R/W	–
		15–9	–	0x00	–	R	
		8	SSTP	0	H0	R/W	
		7–1	–	0x00	–	R	
0x5306	SNDDAT (SNDA_DMM Data Register)	0	MODEN	0	H0	R/W	–
		15	MDTI	0	H0	R/W	
		14	MDRS	0	H0	R/W	
		13–8	SLEN[5:0]	0x00	H0	R/W	
0x5308	SNDINTF (SNDA_DMM Interrupt Flag Register)	7–0	SFRQ[7:0]	0xff	H0	R/W	–
		15–9	–	0x00	–	R	
		8	SBSY	0	H0	R	
		7–2	–	0x00	–	R	
		1	EMIF	1	H0	R	
0	EDIF	0	H0	R/W	Cleared by writing 1 or writing to the SNDDAT register.		

## Appendix A 周辺回路制御レジスター一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x530a	SNDINTE (SND4_DMM Interrupt Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	
		7-2	-	0x00	-	R	
		1	EMIE	0	H0	R/W	
		0	EDIE	0	H0	R/W	

### 0x5400-0x5412

### LCD Driver (LCD4B)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5400	LCD4CLK (LCD4B Clock Control Register)	15-9	-	0x00	-	R	
		8	DBRUN	1	H0	R/W	
		7	-	0	-	R	
		6-4	CLKDIV[2:0]	0x0	H0	R/W	
		3-2	-	0x0	-	R	
		1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	
0x5402	LCD4CTL (LCD4B Control Register)	15-8	-	0x00	-	R	
		7-2	-	0x00	-	R	
		1	LCDDIS	0	H0	R/W	
		0	MODEN	0	H0	R/W	
0x5404	LCD4TIM1 (LCD4B Timing Control Register 1)	15-12	-	0x0	-	R	
		11-8	FRMCNT[3:0]	0x7	H0	R/W	
		7-2	-	0x00	-	R	
		1-0	LDUTY[1:0]	0x3	H0	R/W	
0x5406	LCD4TIM2 (LCD4B Timing Control Register 2)	15-10	-	0x00	-	R	
		9-8	BSTC[1:0]	0x1	H0	R/W	
		7-2	-	0x00	-	R	
		1-0	NLINE[1:0]	0x0	H0	R/W	
0x5408	LCD4PWR (LCD4B Power Control Register)	15	EXVCSEL	1	H0	R/W	
		14-13	RESISEL[1:0]	0x0	H0	R/W	
		12-8	LC[4:0]	0x00	H0	R/W	
		7-5	-	0x0	-	R	
		4	BSTEN	0	H0	R/W	
		3	-	0	-	R	
		2	HVLD	0	H0	R/W	
		1	VCSEL	0	H0	R/W	
0	VCEN	0	H0	R/W			
0x540a	LCD4DSP (LCD4B Display Control Register)	15-8	-	0x00	-	R	
		7	-	0	-	R	
		6	SEGREV	1	H0	R/W	
		5	COMREV	1	H0	R/W	
		4	DSPREV	1	H0	R/W	
		3	-	0	-	R	
		2	DSPAR	0	H0	R/W	
		1-0	DSPC[1:0]	0x0	H0	R/W	
0x540c	LCD4COMC0 (LCD4B COM Pin Control Register 0)	15-8	-	0x00	-	R	
		7-4	-	0x0	-	R	
		3	COM3DEN	1	H0	R/W	
		2	COM2DEN	1	H0	R/W	
		1	COM1DEN	1	H0	R/W	
		0	COM0DEN	1	H0	R/W	
0x5410	LCD4INTF (LCD4B Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	
		7-1	-	0x00	-	R	
		0	FRMIF	0	H0	R/W	
0x5412	LCD4INTE (LCD4B Interrupt Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	
		7-1	-	0x00	-	R	
		0	FRMIE	0	H0	R/W	

## 0x5500–0x553e

## DMM Controller (DSADC16)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks	
0x5500	DSADC16CLK (DSADC16 Clock Control Register)	15–9	–	0x00	–	R	–	
		8	DBRUN	0	H0	R/W		
		7–6	–	0x0	–	R		
		5–4	CLKDIV[1:0]	0x0	H0	R/W		
		3–2	–	0	–	R		
		1–0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W		
0x5502	DSADC16CONF (DSADC16 Configuration Register)	15–14	–	0x0	–	R	–	
		13–12	AVE_NUM[1:0]	0x0	H0	R/W		
		11–8	OSR[3:0]	0x0	H0	R/W		
		7	TRUERMS_ON	0	H0	R/W		
		6	XHPF_LPF	0	H0	R/W		
		5	PEAK_ON	0	H0	R/W		
		4	XABS_SQUARE	0	H0	R/W		
		3–1	–	0	–	R		
		0	MODEN	0	H0	R/W		
0x5504	DSADC16CTL (DSADC16 Control Register)	15–8	–	0x00	–	R	–	
		7	–	0	–	R		
		6–4	RANGESEL[2:0]	0x0	H0	R/W		
		3–0	FUNCSEL[3:0]	0x0	H0	R/W		
0x5506	DSADC16INIT (DSADC16 Initialize Control Register)	15–10	–	0x00	–	R	–	
		9	PEAKRST	0	H0	R/W		
		8	FILTERRST	0	H0	R/W		
		7–2	–	0x00	–	R		
		1	RUN	0	H0	R/W		
		0	–	R				
0x5508	DSADC16IE (DSADC16 Interrupt Enable Register)	15–11	–	0x00	–	R	–	
		10	CONTIE	0	H0	R/W		
		9	TRUERMS_OVRIE	0	H0	R/W		
		8	TRUERMSIE	0	H0	R/W		
		7	RMS_OVRIE	0	H0	R/W		
		6	HPF_OVRIE	0	H0	R/W		
		5	LPF_OVRIE	0	H0	R/W		
		4	COMB_OVRIE	0	H0	R/W		
		3	RMSIE	0	H0	R/W		
		2	HPFIE	0	H0	R/W		
		1	LPFIE	0	H0	R/W		
		0	COMBIE	0	H0	R/W		
0x550a	DSADC16IF (DSADC16 Interrupt Flag Register)	15	TRUERMS	0	H0	R	–	
		14	RMS	0	H0	R		
		13	HPF	0	H0	R		
		12	LPF	0	H0	R		
		11	COMB	0	H0	R		
		10	CONTIF	0	H0	R/W		Cleared by writing 1.
		9	TRUERMS_OVRIF	0	H0	R/W		
		8	TRUERMSIF	0	H0	R/W		
		7	RMS_OVRIF	0	H0	R/W		
		6	HPF_OVRIF	0	H0	R/W		
		5	LPF_OVRIF	0	H0	R/W		
		4	COMB_OVRIF	0	H0	R/W		
		3	RMSIF	0	H0	R/W		
				2	HPFIF	0		H0
		1	LPFIF	0	H0	R/W		
		0	COMBIF	0	H0	R/W		
0x550c	DSADC16COMB (DSADC16 Comb Filter Result Register)	15–0	COMB_RESULT[15:0]	0x0000	H0	R	–	

**Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧**

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x550e	DSADC16LPF (DSADC16 Low Pass/High Pass Filter Result Register)	15-0	LPFHPF_RESULT[15:0]	0x0000	H0	R	-
0x5510	DSADC16RMS1 (DSADC16 RMS Result Register 1)	15-0	RMS_RESULT[15:0]	0x0000	H0	R	-
0x5512	DSADC16RMS2 (DSADC16 RMS Result Register 2)	15-0	RMS_RESULT[31:16]	0x0000	H0	R	-
0x5514	DSADC16 DCPEAKMAX (DSADC16 DC Peak Hold MAX Result Register)	15-0	DCPEAKMAX[15:0]	0x8000	H0	R	-
0x5516	DSADC16 DCPEAKMIN (DSADC16 DC Peak Hold MIN Result Register)	15-0	DCPEAKMIN[15:0]	0x7fff	H0	R	-
0x5518	DSADC16 ACPEAKMAX1 (DSADC16 AC Peak Hold MAX Result Register 1)	15-0	ACPEAKMAX[15:0]	0x0000	H0	R	-
0x551a	DSADC16 ACPEAKMAX2 (DSADC16 AC Peak Hold MAX Result Register 2)	15-0	ACPEAKMAX[31:16]	0x0000	H0	R	-
0x551c	DSADC16 ACPEAKMIN1 (DSADC16 AC Peak Hold MIN Result Register 1)	15-0	ACPEAKMIN[15:0]	0x0000	H0	R	-
0x551e	DSADC16 ACPEAKMIN2 (DSADC16 AC Peak Hold MIN Result Register 2)	15-0	ACPEAKMIN[31:16]	0x0000	H0	R	-
0x5520	VIRCTL (VIR Control Register)	15-12	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
		11	-	0	-	R	-
		10-9	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
		8	DMM_XRESET	0	H0	R/W	-
		7-6	(reserved)	0x3	H0	R/WP	Always set to 0x3.
		5-3	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
		2	(reserved)	1	H0	R/WP	Always set to 1.
		1	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
0x5522	DMMSET1 (DMM Setting Register 1)	15	-	0	-	R	-
		14-8	DMM_SET_IODS[6:0]	0x00	H0	R/W	-
		7	-	0	-	R	-
		6-0	DMM_SET_IOPS[6:0]	0x00	H0	R/W	-
0x5524	DMMSET2 (DMM Setting Register 2)	15	-	0	-	R	-
		14-8	DMM_SET_IOSS[6:0]	0x00	H0	R/W	-
		7	-	0	-	R	-
		6-0	DMM_SET_IOFS[6:0]	0x00	H0	R/W	-
0x5526	SMODESET (DMM SMODE Setting Register)	15	-	0	-	R	-
		14-12	DMM_SET_CMPIN[2:0]	0x0	H0	R/W	-
		11-8	DMM_SET_MAMPVR[3:0]	0x0	H0	R/W	-
		7	-	0	-	R	-
		6-0	DMM_SET_SMODE[6:0]	0x00	H0	R/W	-

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5528	AFENET1 (AFE Network Setting Register 1)	15	–	0	–	R	–
		14–12	DMM_SET_FLTINN[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		11–8	DMM_SET_FLTINP[3:0]	0x0	H0	R/W	–
		7–4	DMM_SET_CMPRL[3:0]	0x0	H0	R/W	–
		3–0	DMM_SET_CMPRH[3:0]	0x0	H0	R/W	–
0x552a	AFENET2 (AFE Network Setting Register 2)	15	–	0	–	R	–
		14–12	DMM_SET_ADVRL[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		11	–	0	–	R	–
		10–8	DMM_SET_ADVRH[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		7–3	–	0x00	–	R	–
		2–0	DMM_SET_AGNDV[2:0]	0x0	H0	R/W	–
0x552c	AFENET3 (AFE Network Setting Register 3)	15–14	–	0x0	–	R	–
		13–12	DMM_SET_FLTMODE[1:0]	0x0	H0	R/W	–
		11	DMM_SET_DIOSW	0	H0	R/W	–
		10	DMM_EN_CMP	0	H0	R/W	–
		9	DMM_EN_AGND	0	H0	R/W	–
		8	DMM_EN_MAMP	0	H0	R/W	–
		7–6	–	0x0	–	R	–
		5–4	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
		3–2	–	0x0	–	R	–
		1–0	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
0x552e	CHPCTL (Chopper Amp Control Register)	15–13	CHP_SET_CHP[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		12	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
		11	–	0	–	R	–
		10–8	CHP_SET_GAIN[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		7–5	CHP_SET_BIAS[2:0]	0x0	H0	R/W	–
		4–1	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
		0	CHP_EN	0	H0	R/W	–
0x5530	DSMVCCTL Delta Sigma Modulator & ADCVCM Control Register)	15	–	0	–	R	–
		14–12	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.
		11	–	0	–	R	–
		10	VCM_SET_VRMD	0	H0	R/W	–
		9	VCM_EN_REF	0	H0	R/W	–
		8	VCM_EN_ACM	0	H0	R/W	–
		7–6	–	0x0	–	R	–
		5–1	(reserved)	0x00	H0	R/WP	Always set to 0x00.
		0	DSM_EN	0	H0	R/W	–
0x5532	TSRVRTEMP (TSRVR Temperature Correction Data Register)	15–0	TSRVR_TEMP[15:0]	0x0000	H0	R	–
0x5534	TSRVR (TSRVR Control Register)	15–8	–	0x00	–	R	–
		7–2	–	0x00	–	R	–
		1	(reserved)	0	H0	R/WP	Always set to 0.
		0	TSR_EN	0	H0	R/W	–
0x5536	CMPOUT (Comparator Output Status Register)	15–9	–	0	H0	R	–
		8	DMM_OUT_CMP	0	H0	R	–
		7–1	–	0	H0	R	–
		0	(reserved)	1	H0	R/WP	Always set to 1.
0x553c	DCDCCTL (DCDC Control Register)	15–11	(reserved)	0x00	H0	R/WP	Always set to 0x00.
		10	–	0	–	R	–
		9	(reserved)	1	H0	R/W	Always set to 1.
		8	LDO_CP_ON	1	H0	R/W	–
		7–6	–	0x0	–	R	–
		5–1	(reserved)	0x00	H0	R/WP	Always set to 0x00.
		0	CHG_EN	0	H0	R/W	–

## Appendix A 周辺回路制御レジスタ一覧

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x553e	AFESUB (AFE Sub-control Register)	15-9	-	0x00	H0	R	-
		8-5	OHMCTL[3:0]	0x0	H0	R/WP	
		4-2	CHP_SET_BIAS2[2:0]	0x0	H0	R/WP	
		1-0	(reserved)	0x0	H0	R/WP	Always set to 0x0.

### 0x5580-0x558c

### 16-bit Timer (T16) Ch.3

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0x5580	T16_3CLK (T16 Ch.3 Clock Control Register)	15-9	-	0x00	-	R	-
		8	DBRUN	0	H0	R/W	
		7-4	CLKDIV[3:0]	0x0	H0	R/W	
		3-2	-	0x0	-	R	
		1-0	CLKSRC[1:0]	0x0	H0	R/W	
0x5582	T16_3MOD (T16 Ch.3 Mode Register)	15-8	-	0x00	-	R	-
		7-1	-	0x00	-	R	
		0	TRMD	0	H0	R/W	
0x5584	T16_3CTL (T16 Ch.3 Control Register)	15-9	-	0x00	-	R	-
		8	PRUN	0	H0	R/W	
		7-2	-	0x00	-	R	
		1	PRESET	0	H0	R/W	
0x5586	T16_3TR (T16 Ch.3 Reload Data Register)	15-0	TR[15:0]	0xffff	H0	R/W	-
		0x5588	T16_3TC (T16 Ch.3 Counter Data Register)	15-0	TC[15:0]	0xffff	H0
0x558a	T16_3INTF (T16 Ch.3 Interrupt Flag Register)	15-8	-	0x00	-	R	-
		7-1	-	0x00	-	R	
		0	UFIF	0	H0	R/W	
0x558c	T16_3INTE (T16 Ch.3 Interrupt Enable Register)	15-8	-	0x00	-	R	-
		7-1	-	0x00	-	R	
		0	UFIE	0	H0	R/W	

### 0xffff90

### Debugger (DBG)

Address	Register name	Bit	Bit name	Initial	Reset	R/W	Remarks
0xffff90	DBRAM (Debug RAM Base Register)	31-24	-	0x00	-	R	-
		23-0	DBRAM[23:0]	0x00 07c0	H0	R	

# Appendix B パワーセーブ

消費電流はCPU動作モード、動作クロック周波数、動作させる周辺回路、パワージェネレータ動作モード等により大きく変化します。以下に、省電力化のための制御方法をまとめます。

## B.1 パワーセーブを考慮した動作状態の設定例

パワーセーブを考慮した代表的な動作状態設定例を表B.1.1に示します。

表B.1.1 代表的な動作状態設定

動作状態設定	消費電流	V <sub>D1</sub>	OSC1	IOSC/OSC3 /EXOSC	RTCA	CPU	電気的特性記載 の消費電流
スタンバイ	↑ 低	Economy	OFF	OFF	OFF	SLEEP	ISLP
時計カウント						SLEEP or HALT	IHALT2
低速処理	高 ↓	Normal	ON	ON	ON	OSC1 RUN	IRUN2
周辺回路動作							SLEEP or HALT
高速処理				IOSC/OSC3/EXOSC RUN	IRUN1		

表B.1.1の動作モード設定時、“電気的特性”の消費電流項目と差異がある場合は、以下の項目を確認してください。

### パワージェネレータのPWGVD1CTL.PWGMOD[1:0]ビット

パワージェネレータのPWGVD1CTL.PWGMOD[1:0]ビットを0x2(ノーマルモード)のまま、SLEEPモードへ遷移した場合、“電気的特性”のSLEEP時消費電流ISLPよりも大きな値になります。slp命令実行前に、PWGVD1CTL.PWGMOD[1:0]ビットを0x3(エコノミーモード)または0x0(オートマッチックモード)に設定してください。

### クロックジェネレータのCLGOSC.IOSCSLPC/OSC1SLPC/OSC3SLPC/EXOSCSLPCビット

クロックジェネレータのCLGOSC.IOSCSLPC/OSC1SLPC/OSC3SLPC/EXOSCSLPCビットを0にすると、slp命令実行時に発振回路を停止する制御が禁止されます。SLEEPモード時に発振回路を停止させたい場合は、これらのビットを1に設定してください。

### 周辺回路のMODENビット

各周辺回路のMODENビットを1にすると、周辺回路に動作クロックが供給され、動作可能な状態になります。動作が不要な周辺回路は、MODENビットを0に設定することで、消費電流を抑えることができます。リアルタイムクロックは、MODENビットを備えておらず、カウント中も停止中も消費電流は変わりません。

### OSC1発振回路の設定

OSC1発振回路は、シリンダータイプから表面実装タイプまで、様々な水晶振動子に対応するため、いくつかの設定が可能です。これらの設定は以下のような消費電流とのトレードオフがあります。

- 発振インバータのゲイン設定(CLGOSC1.INV1B[1:0]/INV1N[1:0]ビット)で、インバータのゲインを小さくするほど、消費電流も小さくなります。
- OSC1内蔵ゲート容量の設定(CLGOSC1.CG1[2:0]ビット)で、容量値を小さくするほど、消費電流も小さくなります。
- OSC1外付けゲート容量、ドレイン容量の容量値を小さくするほど、消費電流も小さくなります。
- 水晶振動子のC<sub>L</sub>値が小さいものほど、消費電流も小さくなります。

ただし、これらの設定により、発振余裕度の不足や周波数の誤差を生じますので、必ず実基板上でのマッチング評価を行ってください。



## B.2 その他のパワーセーブ方法

---

### 電源電圧検出回路の設定

連続動作モード(SVDCTL.SVDMD[1:0]ビット = 0x0)の場合、電圧を常時検出しているため消費電流は大きくなります。間欠動作モードに設定するか、あるいは必要なときのみ電源電圧検出回路をONしてください。

### LCDドライバの設定

- LCD定電圧回路をV<sub>C1</sub>基準(LCD4PWR.VCSELビット = 0)に設定すると、消費電流が増加します。所望のLCD駆動電圧が得られる場合は、V<sub>C2</sub>基準(LCD4PWR.VCSELビット = 1)設定を推奨します。
- LCD用昇圧回路の昇圧用クロック周波数の設定(LCD4TIM2.BSTC[1:0]ビット)で、周波数を低くするほど、消費電流が小さくなります。ただし、負荷特性が悪化します。
- LCD用定電圧回路を重負荷保護モード(LCD4PWR.HVLDビット = 1)に設定すると、消費電流が増加します。表示が安定しない場合のみ、重負荷保護モードにしてください。

# Appendix C 実装上の注意事項

基板の設計およびICを実装する際の注意事項を以下に示します。

## OSC1発振回路

- 発振特性は使用部品(振動子、 $C_G$ 、 $C_D$ )や基板パターンなどにより変化します。特に水晶振動子を使用する場合、外付けの容量( $C_G$ 、 $C_D$ )の値は、実際の基板上に各部品を実装した状態で十分評価を行って適切なものを選んでください。
- ノイズによる発振クロックの乱れは誤動作の原因となります。これを防止するため以下の点に配慮してください。

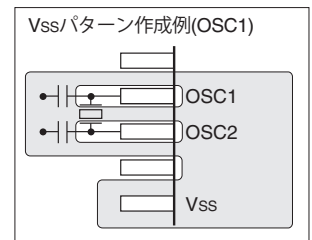
- (1) OSC1、OSC2端子に接続する振動子、抵抗、コンデンサ等の部品は、できるだけ最短で接続してください。
- (2) OSC1、OSC2端子とこれらの回路構成部品、および配線から3 mm以内の領域には、できるだけデジタル信号線を配置しないでください。特に、スイッチングが激しい信号を近くに配置することは避けてください。多層プリント基板の各層の間隔は0.1~0.2 mm程度しかありませんので、デジタル信号線を他のどの層に配置する場合でも同様です。  
また、これらの部品や配線とデジタル信号線を絶対に並走させないでください。3 mm以上の距離がある場合や基板の他の層であっても禁止します。配線を交差させることも避けてください。

- (3) OSC1、OSC2端子と配線は、基板の隣接する層も含めVssでシールドしてください。

配線する層は、右の図のように広めにシールドしてください。

隣接する層についてはできれば全面をグラウンド層に、最低でも上記端子と配線の周囲を5 mm以上カバーするようにシールドしてください。

この対策を施した場合でも、(2)に記載したようにデジタル信号線との並走は禁止します。他の層での交差についても、スイッチング頻度の低い信号以外はできるだけ避けてください。



- (4) 上記の対策を施した後は、実機で実際のアプリケーションプログラムを動作させた状態でのクロック波形をFOUT端子から出力して確認してください。  
OSC1波形は、クロックの立ち上がり/立ち下がりの両エッジの前後を拡大し、前後100 ns程度の範囲にクロック状のノイズやスパイクノイズなどが乗っていないか注意して見てください。

(1)~(3)の対応が不十分な場合、OSC1CLKにはノイズが乗ることがあります。OSC1CLKにノイズが乗ると、OSC1CLKを使用するタイマや、CPUコアの動作が不安定になります。

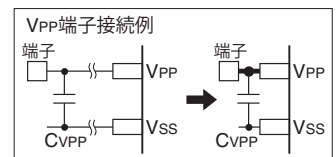
## #RESET端子

ノイズによる動作中のリセットを防ぐため、#RESET端子に接続するスイッチ、抵抗等の部品は、できるだけ最短で接続してください。

## VPP端子

Vss~Vpp間キャパシタ $C_{VPP}$ を接続して、 $V_{PP} \pm 1$  V以下の変動に抑えてください。

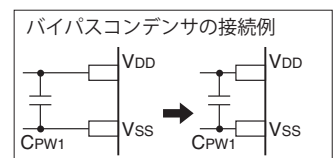
このとき、 $C_{VPP}$ は可能な限りVpp端子の近くに配置し、数十mAが流れるように十分な太さを持つパターンを用いて配線してください。



## 電源回路

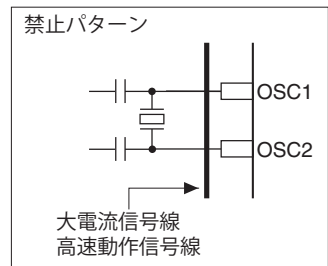
ノイズによる急激な電源変動は誤動作の原因となります。これを防止するため次の点に配慮してください。

- (1) 電源からVDDおよびVss端子へはできるだけ短かつ太いパターンで接続してください。
- (2) VDD-Vssのバイパスコンデンサを接続する場合、VDD端子とVss端子をできるだけ最短で接続してください。



## 信号線の配置

- 相互インダクタンスによって生じる電磁誘導ノイズを防止するために、発振やアナログ計測等のノイズに弱い端子近くには、大電流信号線を配置しないでください。
- 高速動作する信号線と、長くかつ平行にまたは交差させて別の信号線を配置することは、信号間の相互干渉によって発生するノイズにより誤動作の原因となります。



## 未使用端子の処理

- 入出力ポート(P)端子  
未使用端子はオープンにしてください。制御レジスタはイニシャル状態にしてください。
- OSC1、OSC2、EXOSC端子  
OSC1水晶発振回路を使用しない場合、OSC1とOSC2端子はオープンにしてください。EXOSC入力回路を使用しない場合、端子は汎用入出力に設定してください。制御レジスタはイニシャル状態(ディスエーブル)にしてください。
- V<sub>C1</sub>~3、C<sub>P1</sub>~2、SEG<sub>x</sub>、COM<sub>x</sub>端子  
LCDドライバを使用しない場合、V<sub>C1</sub>~3端子はオープンにしてください。C<sub>P1</sub>~2端子は汎用入出力に設定してください。制御レジスタはイニシャル状態(表示Off)にしてください。また、LCDドライバを使用する場合も含め、結線の必要がないSEG<sub>x</sub>端子とCOM<sub>x</sub>端子は汎用/周辺回路入出力に設定してください。

## その他

実装段階においては、機械的ダメージのほか、

- 実装時リフロー工程、実装後のリワーク、個別特性評価(実験確認)の各工程における商用電源からの電磁誘導ノイズ
- 半田ごて使用時のこて先からの電磁誘導ノイズ

など、緩やかな時間的変化を伴う絶対最大定格以上の電圧となる外乱が、電氣的損傷につながる可能性があります。

特に半田ごて使用時には、ICのGNDと半田ごてのGND(こて先の電位)を同電位として作業を行ってください。

# Appendix D ノイズ対策

ノイズ耐性を向上させるための対策を以下に示します。

## V<sub>DD</sub>, V<sub>SS</sub>電源のノイズ対策

規定の電圧を下回るようなノイズが入ると、ICが誤動作する場合があります。期待する動作とならない場合は、基板の電源系のベタパターン化、ノイズ除去用デカップリングコンデンサの追加、電源ラインへのサージノイズ対策部品の追加など、基板上での対策をお願いします。

推奨される基板パターンについては、Appendix内の“実装上の注意事項”を参照してください。

## #RESET端子のノイズ対策

#RESET端子にノイズが入ることにより、ICがリセットされる可能性があります。このノイズ対策には、適切な基板設計が必要です。

推奨される基板パターンについては、Appendix内の“実装上の注意事項”を参照してください。

## 発振端子のノイズ対策

発振入力端子は小振幅の信号が伝播するため、ノイズに対して非常に敏感な構造になっています。このノイズ対策には、適切な基板設計が必要です。

推奨される基板パターンについては、Appendix内の“実装上の注意事項”を参照してください。

## デバッグ端子のノイズ対策

本製品はデバッグ用にICDmini(S5U1C17001H)を接続するための入出力端子(DCLK、DST2、DSIO)を備えています。デバッグ用入出力機能を有効にした状態でこれらの端子にノイズが入ると、S1C17コアがDEBUGモードへ移行してしまう可能性があります。外来ノイズによる予期せぬDEBUGモードへの移行を防ぐため、デバッグの必要がない場合は、初期化ルーチン内でDCLK、DST2、DSIO端子を汎用入出力ポート端子に切り換えてください。

端子の機能と切り換えの詳細は、“入出力ポート”の章を参照してください。

注: アプリケーション開発中など、デバッグ機能を使用する場合は上記の処理を行わないでください。端子機能を切り換えた時点からデバッグが行えなくなります。

アプリケーション開発終了後など、デバッグが不要になってから上記の処理を追加してください。

デバッグ用端子を有効しておく場合には、DSIO端子を10k $\Omega$ の抵抗でプルアップすることを推奨します。

## 割り込み入力端子のノイズ対策

本製品は入力信号の変化によりポート入力割り込みを発生可能です。入力信号のエッジを検出して割り込みを発生させるため、外来ノイズによって信号が変化した場合でも割り込みが発生する可能性があります。外来ノイズによる予期せぬ割り込みの発生を防ぐため、ポート入力割り込みを使用する場合はチャタリング除去回路を有効にしてください。

ポート入力割り込みおよびチャタリング除去回路の詳細は、“入出力ポート”の章を参照してください。

## UART端子のノイズ対策

本製品は非同期通信用にUARTを備えています。UARTはSIN<sub>n</sub>端子でLOWレベルの入力を検出すると受信動作を開始するため、外来ノイズによってSIN<sub>n</sub>端子がLOWになった場合でも受信動作を開始してしまうことがあります。この場合は受信エラーが発生したり、不正なデータの受信が起こります。外来ノイズによるUARTの誤動作を防ぐために、以下の対策を講じてください。

- 非同期通信を行っていない間はUARTの動作を停止してください。
- パリティビットの使用を含む受信エラー処理を実施し、ソフトウェアによる再送処理を行ってください。

端子の機能と切り換えの詳細は“入出力ポート”の章を、UARTの動作制御および受信エラーの詳細は“UART”の章を参照してください。

### 電源などの駆動能力が高い信号と接続する入力端子のノイズ対策

電源や駆動能力が高いデバイスの出力と直接接続している端子がある場合、これらの端子にノイズが入ることにより大電流が流れ込む可能性があります。そのような場合は、端子保護のために30  $\Omega$  以上の抵抗を直列に挿入してください。実装基板で評価のうえ抵抗値を決定してください。

VREFA端子に電源を直接接続する場合は100  $\Omega$ の抵抗を直列に挿入してください。この抵抗は、A/D変換器の特性に影響を与えません。

# Appendix E 初期化ルーチン

ベクタテーブルと初期化ルーチンの例を以下に示します。

## boot.s

```

.org      0x8000
.section .rodata                                     ...(1)
; =====
;      Vector table
; =====
;          ; interrupt  vector  interrupt
;          ; number    offset  source
;
.long BOOT          ; 0x00    0x00    reset          ...(2)
.long unalign_handler ; 0x01    0x04    unalign
.long nmi_handler   ; 0x02    0x08    NMI
.long int03_handler ; 0x03    0x0c    -
.long svd4_handler  ; 0x04    0x10    SVD4
.long pport_handler ; 0x05    0x14    PPORT
.long int06_handler ; 0x06    0x18    -
.long clg_handler   ; 0x07    0x1c    CLG
.long int08_handler ; 0x08    0x20    -
.long t16_0_handler ; 0x09    0x24    T16 ch0
.long uart3_0_handler ; 0x0a    0x28    UART3 ch0
.long t16_1_handler ; 0x0b    0x2c    T16 ch1
.long spia_0_handler ; 0x0c    0x30    SPIA ch0
.long i2c_0_handler  ; 0x0d    0x34    I2C ch0
.long t16b_dmm_0_handler ; 0x0e    0x38    T16B_DMM ch0
.long t16b_dmm_1_handler ; 0x0f    0x3c    T16B_DMM ch1
.long int10_handler  ; 0x10    0x40    -
.long snda_dmm_handler ; 0x11    0x44    SNDA_DMM
.long int12_handler  ; 0x12    0x48    -
.long lcd4b_handler  ; 0x13    0x4c    LCD4B
.long int14_handler  ; 0x14    0x50    -
.long eepromc_handler ; 0x15    0x54    EEPROMC
.long t16_2_handler  ; 0x16    0x58    T16 ch2
.long int17_handler  ; 0x17    0x5c    -
.long t16_3_handler  ; 0x18    0x60    T16 ch3
.long dsadc16_handler ; 0x19    0x64    DSADC16
.long t16b_dmm_2_handler ; 0x1a    0x68    T16B_DMM ch2
.long int1b_handler  ; 0x1b    0x6c    -
.long int1c_handler  ; 0x1c    0x70    -
.long int1d_handler  ; 0x1d    0x74    -
.long int1e_handler  ; 0x1e    0x78    -
.long int1f_handler  ; 0x1f    0x7c    -
; =====
;      Program code
; =====
.text                                             ...(3)
.align 1
BOOT:
; ===== Initialize =====
; ----- Stack pointer -----
Xld.a  %sp, 0x7c0                                ...(4)
; ----- Memory controller -----
Xld.a  %r1, 0x41b0 ; FLASHC register address
; Flash read wait cycle
Xld.a  %r0, 0x00 ; 0x00 = No wait
ld.b   [%r1], %r0 ; [0x41b0] <= 0x00                ...(5)
; ===== Main routine =====
...

```

## Appendix E 初期化ルーチン

```
; =====  
;      Interrupt handler  
; =====  
; ----- Address unalign -----  
unalign_handler:  
    ...  
  
; ----- NMI -----  
nmi_handler:  
    ...
```

---

- (1) ベクタテーブルを `.vector` セクションに配置するために `.rodata` セクションを宣言します。
- (2) 割り込み処理ルーチンのアドレスをベクタとして定義します。  
`intXX_handler` はソフトウェア割り込みとして使用可能です。
- (3) プログラムコードは `.text` セクションに記述します。
- (4) スタックポインタを設定します。
- (5) Flashメモリリード時のアクセスサイクル数を設定します。  
(“メモリ, バス”の章を参照)

## 改訂履歴表

コードNo.	ページ	改訂内容(旧内容を含む) および改訂理由
414282000	全ページ	新規制定



## セイコーエプソン株式会社

営業本部 MD営業部

---

東京 〒160-8801 東京都新宿区新宿4-1-6 JR新宿ミライナタワー 29階

大阪 〒530-6122 大阪市北区中之島3-3-23 中之島ダイビル22F

---

ドキュメントコード：414282000  
2022年3月作成 ©